# 智能仓储系统的开发研究

### 先进计算与机器人研究所

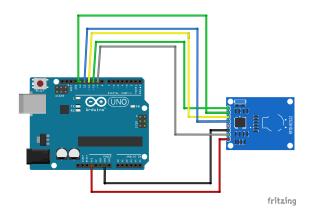
### 2023年7月4日

## 目录

1	第五	章: 射频识别技术 (RFID-RC522)	2
	1.1	RC522 类的声明	2
	1.2	读卡模式	3
	1.3	写卡模式	5
	1.4	RC522.ino	7

### 1 第五章: 射频识别技术 (RFID-RC522)

在上一章中, 我们是直接给的物品种类以及单个物品质量的信息。实际上这是从 RC522 读卡器上的卡读到的。首先来认识 RC522 模块,



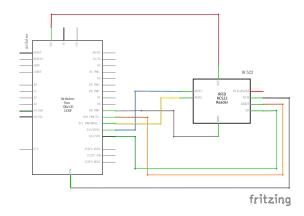


图 1: RC522 硬件连接

图 2: RC522 连接示意图

RC522 模块共有 8 个与外界连接的引脚,与 arduino 的连接如图所示:

- VCC 为模块供电, 连接到 Arduino 的 3.3V 输出。;
- RST 是复位和掉电的输入。当该引脚变为低电平时,关闭所有内部电流吸收器,包括振荡器,并且输入引脚与外界断开连接。在上升沿,模块被重置;
- GND 是接地引脚, 连接到 Arduino 的 GND 引脚;
- IRQ 是一个中断引脚, 可在 RFID 标签进入附近时向微控制器发出警报;
- 当使用 SPI 接线时, MISO 上的数据从从机输出到主机;
- 当使用 SPI 接线时, MOSI 上的数据从主机输出到从机;
- SCK 是串行时钟信号, 由主机产生发送给从机;
- ss 上信号由主机发送, 以控制与哪个从机通信, 通常是低电平有效信号。

在 MFRC522 模块上只有两个引脚 RST 和 SS 可以自己定义, 这里将其定义为引脚 9 和引脚 10(除了引脚 11, 引脚 12, 引脚 13 外的任意空闲数字引脚皆可, 引脚 11,12,13 已经与 RC522 的引脚 MOSI,MISO,SPI 连接。将其定义为引脚 9 和引脚 10 是常见布局)。

#### 1.1 RC522 类的声明

RC522 类就对应了整个 RC522 模块的功能。

```
class RC522{
1
    private:
2
      int RST_PIN, SS_PIN;
3
      MFRC522 mfrc522;
4
5
    public:
6
      char Type Name[3];
      long Single_Weight;
8
      long Shell_Weight;
9
10
      RC522();
11
      void initialize(int p1, int p2);
12
13
      byte read();
      bool write();
14
    }
15
```

- 私有变量: RST\_PIN, SS\_PIN 分别是与 RC522 的 RST,SS 连接的 arduino 引脚;
- 公共变量: Type\_Name, Single\_Weight, Shell\_Weight 是储存从读卡器中读到的物品种类, 单个物品质量, 每一层物品质量;

默认构造函数:

```
RC522::RC522(){};
```

初始化函数用于引脚的赋值, 初始化 SPI 通信, 初始化 MFRC522 类。

```
void RC522::initialize(int p1, int p2){
RST_PIN=p1;
SS_PIN=p2;
SPI.begin();
mfrc522 = MFRC522(SS_PIN, RST_PIN);
mfrc522.PCD_Init();
};
```

#### 1.2 读卡模式

将下述代码烧录运行,就做好了读卡准备。

```
byte RC522::read(){
1
     // init the read state
2
3
     byte read_state = 0;
     //default key
4
     MFRC522::MIFARE Key key;
5
     for (byte i = 0; i < 6; ++i) key.keyByte[i] = 0xFF;</pre>
6
     //some variables we need
     byte block;
8
     byte len;
9
     MFRC522::StatusCode status;
10
     //----
11
     // Reset the loop if no new card present on the sensor/reader. This saves the entire
12
        process when idle.
     if ( ! mfrc522.PICC_IsNewCardPresent()) {
13
14
      return read_state;
     }
15
     // Select one of the cards
16
     if ( ! mfrc522.PICC_ReadCardSerial()) {
17
      return read_state ;
18
19
     // read one card
20
     read_state = 1;
21
     Serial.println(F("**Card_Detected:**"));
22
23
     // mfrc522.PICC_DumpDetailsToSerial(&(mfrc522.uid)); //dump some details about the
24
     // mfrc522.PICC_DumpToSerial(&(mfrc522.uid)); //uncomment this to see all blocks in
25
         hex
     //----
26
27
     byte buffer1[18];
28
     block = 1;
29
     len = 18;
30
     //---- GET TYPE NAME
31
     status = mfrc522.PCD_Authenticate(MFRC522::PICC_CMD_MF_AUTH_KEY_A, block, &key, &(
32
        mfrc522.uid)); //line 834 of MFRC522.cpp file
     if (status != MFRC522::STATUS_OK) {
33
       Serial.print(F("Authentication_failed:_"));
34
```

```
Serial.println(mfrc522.GetStatusCodeName(status));
35
36
        return read_state;
      }
37
      status = mfrc522.MIFARE_Read(block, buffer1, &len);
38
      if (status != MFRC522::STATUS_OK) {
39
        Serial.print(F("Reading_failed:_"));
40
        Serial.println(mfrc522.GetStatusCodeName(status));
41
42
        return read_state;
      }
43
      //PRINT TYPE NAME
44
      Type_Name[0] = buffer1[0];
45
      Type_Name[1] = buffer1[1];
46
      long singleweight = 0;
47
      for (uint8_t i = 2; i < 6; ++i)</pre>
48
49
50
        singleweight = singleweight*10 + (buffer1[i]-48);
      }
51
      Single_Weight = singleweight;
52
      Serial.print(F("Type_Name:_"));
53
      Serial.println(Type_Name);
54
      Serial.print(F("Type_Single_Weight:__"));
55
      Serial.println(Single_Weight);
56
                                     ----- GET WEIGHT
57
58
      byte buffer2[18];
59
      block = 4;
60
      status = mfrc522.PCD_Authenticate(MFRC522::PICC_CMD_MF_AUTH_KEY_A, block, &key, &(
61
          mfrc522.uid)); //line 834
      if (status != MFRC522::STATUS_OK) {
62
        Serial.print(F("Authentication_failed:"));
63
        Serial.println(mfrc522.GetStatusCodeName(status));
64
65
        return read_state;
      }
66
      status = mfrc522.MIFARE_Read(block, buffer2, &len);
67
      if (status != MFRC522::STATUS_OK) {
68
        Serial.print(F("Reading_failed:_"));
69
        Serial.println(mfrc522.GetStatusCodeName(status));
70
        return read_state;
71
      }
72
      //PRINT WEIGHT
73
      int shellweight = 0;
74
      for (uint8_t i = 1; i < 16; ++i) {</pre>
75
       // Serial.write(buffer2[i] );
76
        // Serial.println();
77
        // Serial.println(buffer2[i]);
78
        if(buffer2[i] == 32) break;
79
       shellweight = shellweight*10 + (buffer2[i]-48);
80
      }
81
82
      Shell_Weight = shellweight;
      Serial.print(F("Shell_Weight:__"));
83
      Serial.println(Shell_Weight);
84
      //----
85
      Serial.println(F("**End_Reading**\n"));
86
87
      read_state = 2;
      mfrc522.PICC_HaltA();
88
      mfrc522.PCD_StopCrypto1();
89
90
      return read_state;
    }
91
```

### 1.3 写卡模式

将下述代码烧录运行,就做好了写卡准备。写卡时会在串口提示输入两次字符串,每次都是以#结尾。第一次是输入物品种类以及单个物品质量,例如'AA0010#'表示物品种类是'AA',单个物品质量是10g;第二次是输入外壳质量,例如'0#'表示外壳质量是0。

```
bool RC522::write(){
1
     //初始化读卡状态
9
     //未读到卡为0,读到卡为1
3
     bool write_state = 0;
4
     //创建访问密钥,用于验证并访问 MIFARE Classic RFID标签
5
     //这里用默认卡密钥
6
     MFRC522::MIFARE Key key;
7
     for (byte i = 0; i < 6; i++) key.keyByte[i] = 0xFF;</pre>
8
9
     //block为卡的不同区域编号
10
     //len3为读到的字节数
11
     //status为判断对卡操作是否成功完成的状态变量
12
13
     byte block;
     byte len3;
14
     MFRC522::StatusCode status;
15
16
     // 如果传感器/读卡器上没有新卡,则复位循环。这可以在空闲时保存整个进程。
17
     if ( ! mfrc522.PICC_IsNewCardPresent()) {
18
       return write_state;
19
     }
20
21
     // 选择一张卡片进行读取
22
     if ( ! mfrc522.PICC_ReadCardSerial()) {
23
       return write_state;
24
     }
25
26
     Serial.println(F("**Card_Detected:**"));
27
     // 成功读取到卡片,将读卡状态设为1
28
29
     write_state = 1;
30
     //打印UID编号
31
     Serial.print(F("Card_UID:"));
32
     for (byte i = 0; i < mfrc522.uid.size; i++) {</pre>
33
       Serial.print(mfrc522.uid.uidByte[i] < 0x10 ? "_0" : "_");</pre>
34
       Serial.print(mfrc522.uid.uidByte[i], HEX);
35
     }
36
     //打印PICC类型
37
     Serial.print(F("\_PICC\_type:\_"));
38
     MFRC522::PICC_Type piccType = mfrc522.PICC_GetType(mfrc522.uid.sak);
39
     Serial.println(mfrc522.PICC_GetTypeName(piccType));
40
41
     byte buffer3[34];
42
     //等待20秒从串口输入
43
     Serial.setTimeout(20000L) ;
44
     // 提示:输入类型名称
45
     Serial.println(F("Type_name,_ending_with_#"));
46
     //从串口读入类型名称到buffer3, len为写入字节长度
47
     len3 = Serial.readBytesUntil('#', (char *) buffer3, 30) ;
48
     // 将未满字节用空格填补
49
     for (byte i = len3; i < 30; i++) buffer3[i] = '__';</pre>
50
51
     block = 1;
52
     //选择读取区域和密钥进行身份验证,验证失败打印错误信息并提前终止
53
     status = mfrc522.PCD_Authenticate(MFRC522::PICC_CMD_MF_AUTH_KEY_A, block, &key, &(
54
        mfrc522.uid));
```

```
if (status != MFRC522::STATUS_OK) {
55
56
        Serial.print(F("PCD_Authenticate()_failed:_"));
        Serial.println(mfrc522.GetStatusCodeName(status));
57
        return write_state;
58
59
      else Serial.println(F("PCD_Authenticate() usuccess: u"));
60
61
      // 对前述验证成功的区域内的信息写入字节数组,写入失败打印错误信息并提前终止
62
      status = mfrc522.MIFARE_Write(block, buffer3, 16);
63
      if (status != MFRC522::STATUS_OK) {
64
        Serial.print(F("MIFARE_Write()_failed:_"));
65
        Serial.println(mfrc522.GetStatusCodeName(status));
66
        return write_state;
67
68
      else Serial.println(F("MIFARE_Write() usuccess: u"));
69
70
      block = 2;
71
      //选择读取区域和密钥进行身份验证,验证失败打印错误信息并提前终止
72
      status = mfrc522.PCD_Authenticate(MFRC522::PICC_CMD_MF_AUTH_KEY_A, block, &key, &(
73
         mfrc522.uid));
      if (status != MFRC522::STATUS_OK) {
74
        Serial.print(F("PCD_Authenticate()_failed:_"));
75
       Serial.println(mfrc522.GetStatusCodeName(status));
76
77
        return write_state;
      }
78
79
      // 对前述验证成功的区域内的信息写入字节数组的地址,写入失败打印错误信息并提前终止
80
      status = mfrc522.MIFARE_Write(block, &buffer3[16], 16);
81
      if (status != MFRC522::STATUS_OK) {
82
        Serial.print(F("MIFARE_Write()_failed:_"));
83
        Serial.println(mfrc522.GetStatusCodeName(status));
84
85
        return write_state;
86
      else Serial.println(F("MIFARE_Write() usuccess: u"));
87
88
      byte buffer4[34];
89
      byte len4;
90
      // Ask personal data: First name
91
      Serial.println(F("Type_Weight,_ending_with_#"));
92
      len4 = Serial.readBytesUntil('#', (char *) buffer4, 20) ; // read first name from
93
         serial
      for (byte i = len4; i < 20; i++) buffer4[i] = 'u'; // pad with spaces
94
95
      block = 4;
96
      //选择读取区域和密钥进行身份验证,验证失败打印错误信息并提前终止
97
      status = mfrc522.PCD_Authenticate(MFRC522::PICC_CMD_MF_AUTH_KEY_A, block, &key, &(
98
         mfrc522.uid));
      if (status != MFRC522::STATUS_OK) {
99
        Serial.print(F("PCD_Authenticate()_failed:_"));
100
        Serial.println(mfrc522.GetStatusCodeName(status));
101
        return write_state;
102
      }
103
104
      // 对前述验证成功的区域内的信息写入字节数组,写入失败打印错误信息并提前终止
105
      status = mfrc522.MIFARE_Write(block, buffer4, 16);
106
      if (status != MFRC522::STATUS_OK) {
107
        Serial.print(F("MIFARE_Write()_failed:_"));
108
       Serial.println(mfrc522.GetStatusCodeName(status));
109
       return write_state;
110
      }
111
      else Serial.println(F("MIFARE_Write() usuccess: u"));
112
```

```
113
114
     block = 5;
     //选择读取区域和密钥进行身份验证,验证失败打印错误信息并提前终止
115
     status = mfrc522.PCD_Authenticate(MFRC522::PICC_CMD_MF_AUTH_KEY_A, block, &key, &(
116
         mfrc522.uid));
     if (status != MFRC522::STATUS OK) {
117
       Serial.print(F("PCD_Authenticate()_failed:_"));
118
       Serial.println(mfrc522.GetStatusCodeName(status));
119
       return write_state;
120
     }
121
122
     // 对前述验证成功的区域内的信息写入字节数组的地址,写入失败打印错误信息并提前终止
123
     status = mfrc522.MIFARE_Write(block, &buffer4[16], 16);
124
     if (status != MFRC522::STATUS_OK) {
125
       Serial.print(F("MIFARE_Write()_failed:_"));
126
127
       Serial.println(mfrc522.GetStatusCodeName(status));
       return write state;
128
     }
129
     else Serial.println(F("MIFARE_Write() usuccess: u"));
130
     delay(1000);
131
132
     //-----成功完成读取------
133
     Serial.println(F("\n**End_Reading**\n"));
134
     //停止响应当前正在运行的命令。
135
       //将 RFID 卡片置于休眠状态,以便进行下一个命令的执行。
136
     mfrc522.PICC_HaltA();
137
     //停止当前正在进行的加密。如果 RFID 模块正在与 RFID 卡片进行加密通信,
138
     //则此代码将停止加密,并将模块置于初始状态,以便进行下一个操作。
139
     mfrc522.PCD_StopCrypto1();
140
     //返回写卡状态
141
     return write_state;
142
    }
143
```

#### 1.4 RC522.ino

在上一章 master.ino 基础上,加入了通过读卡获得 rc522 的 Single\_Weight 和 Type\_Name。并通过 rflag 是否为 1 判断是读还是写。目前有一点不妥的是,当没有读到卡时,在 switch 语句中会一直在 while 中循环直到读到卡。也就是说即使物品总质量发生变化,也只有在重新放卡后才能发送消息到上位机,要不然出不了 while 循环语句。

```
#include "master.h"
1
      #include "transform.h"
2
      #include "Surface.h"
3
      #include "Calibrate.h"
4
      #include "Oled.h"
5
      #include "RC522.h"
6
7
      master m1;
8
      Surface YL_Surface;
9
      Calibrate YL_Calibrated;
10
      transform tf;
11
      Oled oled;
12
13
      RC522 rc522;
14
      long numbefore=0, numnow=1;
15
      char te[3];
16
      unsigned long Sweight;
17
      bool rflag=1; //1 ---> read; 0 ---> write
18
19
      void setup() {
20
```

```
Serial.begin(9600);
21
22
        m1.initialize(8); //8needschanged
        YL_Calibrated.setpin_SCKDT(4, 5);
23
        YL_Calibrated.set_range(20);
24
        YL_Calibrated.kb_Initialize();
25
        oled.initialize();
26
        rc522.initialize(9,10);
27
28
29
      void loop() {
30
        switch(rflag){
31
          case 0:
32
           while(1) {
33
             bool state = rc522.write();
34
             if(state==1)
35
36
               break;
           }
37
           rflag=1;
38
           break;
39
          case 1:
40
           while(1) {
41
             bool state = rc522.read();
42
             if(state==1)
43
44
               break;
           }
45
           break;
46
47
        for (int i=0; i<sizeof(rc522.Type_Name);i++) te[i]=rc522.Type_Name[i];</pre>
48
        Sweight=rc522.Single_Weight;
49
50
        numbefore = numnow;
51
        unsigned long CalibratedWeight = YL_Calibrated.Output_CalibratedWeight(YL_Surface.
52
            Get_Surface());
        numnow = ceil(CalibratedWeight/Sweight);
53
54
        bool flag= (numbefore==numnow?0:1);
55
        if(flag){
56
57
        tf.initialize(te, m1.address, numnow, CalibratedWeight);
        tf.pack();
58
        digitalWrite(3,HIGH);
59
        m1.send(9, tf.Transmission_Information);
60
        Serial.println(tf.Transmission_Information);
61
        oled.showIIC(te, numnow);
62
        digitalWrite(3,LOW);
63
64
65
        delay(3000);
66
      }
67
```