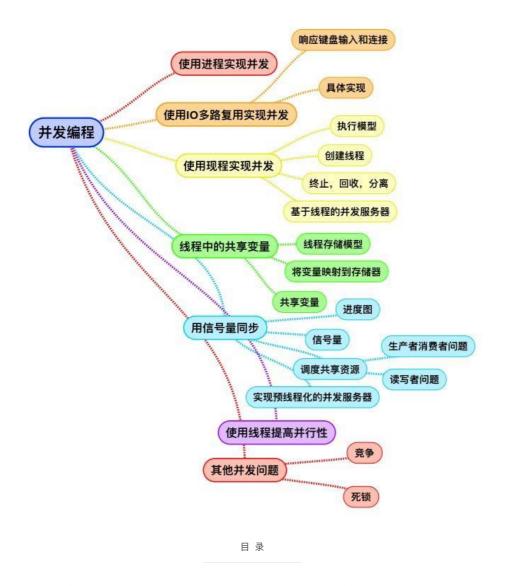
《深入理解计算机系统》并发编程





我们在上一章节中讲到的Tiny Web服务器只能为单个客服端提供访问,这一章里,我们将通过进程、多路复用和线程技术研究并发的服务器。

1.1 使用进程实现并发

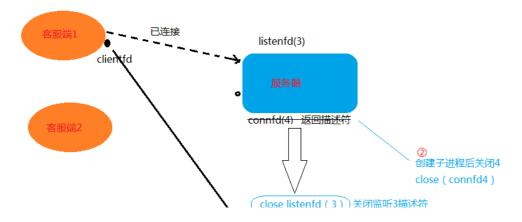
我们实现过一个echo服务器,但是遗憾的是只能为一个客服端服务,这不是我们的初衷,现在 我们来更新上一个版本,使得服务器在接收到连接请求的时候,创建子进程为该客户端提供服 务,主进程会关闭已连接的描述符,继续监听下一个客服端,这一个过程我画了一个简图:



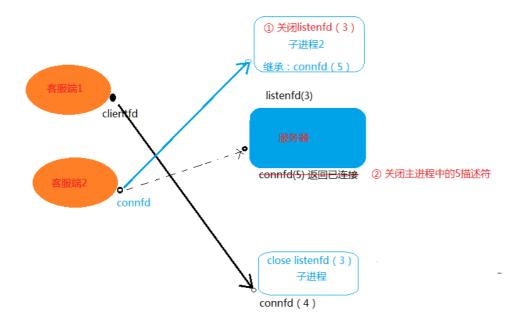


如何高效的准备一次考试 阅读 1,737

都9102年了,你还不知道anki是什么 阅读 102



在这个过程中,客服端1连接上了服务器,并创建了一个已连接的描述符4,服务器立即派生子进程,子进程将继承原有的已连接描述符4,通过这个子进程的描述符为客服端1提供给服务。这时候,主进程必须要关闭已连接描述符4,使得不至于发生内存泄漏。



客服端2的连接过程和客服端1的过程是一样的,还是由服务器创建子进程2提供服务,并关闭服务器中的已连接描述符5。我们来看看改进代码:只是加入了回收子进程,在子进程中关闭监听描述符和主进程中关闭已连接描述符。运行的效果如下:

可以同时为多个客服端提供服务,实现进程并发,进程级并发的一个明显的缺点是,各个进程都有独立的地址空间,使得共享信息相当困难而且慢速需要IPC,原理已经讲解了,代码就不难理解了:

```
뤔 pi@raspberrypi: ~/code
                                      File: echoserverp.c
#include "csapp.h"
 oid echo(int connfd);
 void sigchld handler(int sig)
    while(waitpid(-1, 0, WNOHANG) > 0)
 nt main(int argc, char **argv)
   int listenfd, connfd, port;
socklen_t clientlen = sizeof(struct sockaddr_in);
   struct sockaddr_in clientaddr;
   if(argc != 2)
        fprintf(stderr, "usage: %s <port>\n", argv[0]);
   port = atoi(argv[1]);
   Signal(SIGCHLD, sigchld_handler);
listenfd = Open_listenfd(port);
   while(1)
        {\tt connfd = Accept(listenfd, (SA *)\&clientaddr, \&clientlen);}
        if(Fork() == 0)
             Close (listenfd); -
             echo (connfd);
             Close (connfd);
             exit(0);
       Close (connfd);
```

1.2 使用IO多路复用实现并发

应用程序在一个进程的上下文中显示的调度它们的逻辑流,逻辑流被模型化为状态机,数据到 达文件描述后,主程序显示的从一个状态切换到另一个状态。

①响应键盘输入和客服端连接

我们使用select函数创建一个描述符集合,当其中之一的描述符做好准备的时候,将控制权返回

给程序, select函数原型如下:

int select(int n, fd_set *fdset, NULL, NULL, NULL);

fdset被称为一个描述符集合,我们将需要处理的描述符添加到fdset结合中去;第一个参数n是描述符集合中最大的数。select函数会一直阻塞,直到相应的集合中的描述符准备好可以读;

我们来演示一个例子:

```
GNU nano 2.2.6
                                  File: select.c
#include "csapp.h"
oid command(void);
nt main(int argc, char **argv)
   int listenfd, connfd, port;
  socklen_t clientlen = sizeof(struct sockaddr_in);
   struct sockaddr_in clientaddr;
  fd_set_read_set, ready_set;
  if(argc != 2)
       fprintf(stderr, "usage: %s <port>\n", argv[0]);
       exit(0):
  port = atoi(argv[1]);
listenfd = Open_listenfd(port);打开
   FD_ZERO(&read_set);
   FD_SET(STDIN_FILENO, &read_set);
   FD_SET(listenfd, &read_set);
   while(1)
       ready_set = read_set;
       Select(listenfd+1, &ready set, NULL, NULL, NULL);
      if(FD_ISSET(STDIN_FILENO, &ready_set))
command();

外理标准输
       if (FD_ISSET(listenfd, &ready_set))
            connfd = Accept(listenfd, (SA*)&clientaddr, &clientlen);
             echo(connfd);
            Close (connfd);
oid command(void)
  char buf[MAXLINE];
if(!Fgets(buf, MAXLINE, stdin))
  printf("Command:%s", buf);
```

当我们打开了监听描述符以后,我们将一个read_set集合清空,并添加上标准输入和监听描述符 3形成集合{0,3},随后,我们进入一个无限循环,每次调用Select函数会阻塞,直到描述符0或 者3到达时。

我们启动以后,随意输入内容,就会看到服务器首先响应了标准输入:

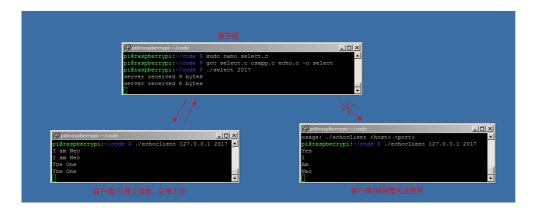
```
the exact distribution terms for each program are described in the individual files in /usr/share/doc/*/copyright.

Debian GNU/Linux comes with ABSOLUTELY NO WARRANTY, to the extent permitted by applicable law.

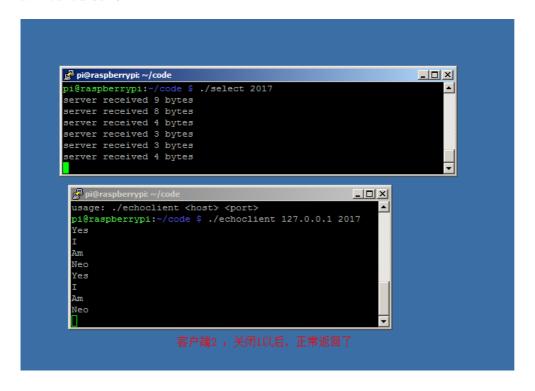
Last login: Mon May 22 02:34:32 2017 from 192.168.1.107

pi@raspherrymi: S. cd code
```

我们接下来启动 已连接描述符, 就会发现一个问题:

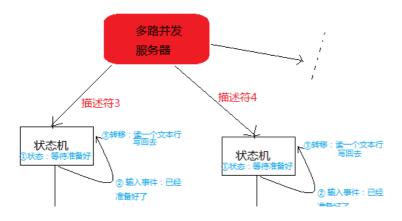


不论是服务端的标准输入,还是新启动的客户端2都被阻塞了。只有当已连接描述符客户端1关闭的时候才能使用。



一个解决之道是服务器每次循环最多回送一个文本行,就不会让已连接的描述符连续回送了。

② 多路复用实现并发



服务器为每一个客户端创建一个状态机,每个状态机三个阶段:

【准备】——【输入事件】——【写回】

我们来看看main函数主要部分:

```
GNU nano 2.2.6
                              File: echoservers.c
#include "csapp.h"
   int maxfd;
  fd_set read_set;
  fd_set ready_set;
  int nready;
  int maxi;
  int clientfd[FD SETSIZE];
pool;
roid init_pool(int listenfd, pool *p);
roid add_client(int connfd, pool *p);
 oid check_clients(pool *p);
nt byte_cnt = 0;
int main(int argc, char **argv)
  socklen_t clientlen = sizeof(struct sockaddr in);
   struct sockaddr_in clientaddr;
   static pool pool;
   if(argc != 2)
        fprintf(stderr, "usage: %s <port>\n", argv[0]);
        exit(0);
  port = atoi(argv[1]);
  listenfd = Open_listenfd(port);
   init_pool(listenfd, &pool);
  while(1)
      pool.ready_set = pool.read_set;
      pool.nready = Select(pool.maxfd+1, &pool.read set, NULL, NULL, NULL);
       if(FD_ISSET(listenfd, &pool.ready_set))
            connfd = Accept(listenfd, (SA *)&clientaddr, &clientlen);
            add client(connfd, &pool);
      check_clients(&pool);
```

说明:活动的客户端是在pool池塘中,通过调用init_pool完成初始化后进入一个while循环,select函数检测两种不同的输入(新的连接、已经连接的描述符准备好可以读),当新的连接到达时,accept并add_client。最后使用check_clients函数将文本行回送。

分析: init_pool函数

```
void init_pool(int listenfd, pool *p)
{
   int i;
   p->maxi = -1;
   for(i=0; i < FD_SETSIZE; i++)
        p->clientfd[i] = -1;
   p->maxfd = listenfd;
   FD_ZERO(&p->read_set); 清空read_set集合
   FD_SET(listenfd, &p->read_set);
}
```

分析: add client函数

分析: check clients函数

oid check_clients(pool *p)

运行的效果如图:

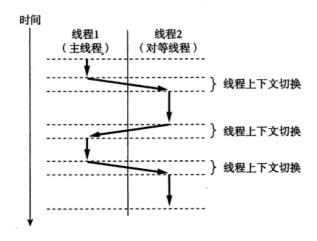
```
| Code - echocierters 2017 - 80*27 | Second - echocierters 2017 - 80*12 | Second - echocierters 2017 | Second -
```

总结:我们这个版本的并发服务器,使用的是事件驱动的形式,它的优点就是共享数据的效果好很多,因为都是同一个进程上下文。开销也没有多进程的版本大,缺点就是复杂度要高些。总之,是优秀很多的。

1.3 基于线程的并发

线程是一个运行在进程上下文中的逻辑流,由内核自动调度,集成了多进程与多路复用的优点,每个线程就像在舞台上跳舞的演员一样,各自分工和角色不一样,共享舞台的地址空间, 当然也有自己私有的服装和台词。

① 执行模型



每个线程在开始的时候都是单一的主线程,这个主线程可以创建对等线程,然后两个线程并发执行,不断的切换上下文,分别执行一段时间。与进程之间不同的是线程的上下文切换要小的 多,还有就是线程之间是完全对等的关系,也就是一个线程可以杀死它的对等线程。

我们来看一个简单的例子:

主线程main中通过使用Pthread_create创建了一个新的tid线程,成功以后两个线程同时运行,主线程还使用了Pthread_join函数等待对等线程终止。对等线程只是简单的打印了一下Helloworld。

② 创建线程

原型: int pthread_create(pthread_t *tid, pthread_attr_t *attr, func *f, void *arg);

其中调用成功后tid是运行中的线程ID,attr设置线程默认属性,f是线程函数,arg是传递参数

可以使用: pthread_t pthread_self (void) 函数获取当前线程的ID;

③ 终止线程

原型: int pthread_cancel(pthread_t tid); 终止当前线程

原型: void pthread_exit(void *thread_return);等待所有对等线程终止

④ 回收已经终止的线程

原型: int pthread_join(pthread_t tid, void **thread_return);

函数会阻塞,直到线程tid终止并回收所有存储器资源。与wait不同的是该函数只能回收一个特定的线程;

⑤ 分离线程: 分离后的线程终止以后由系统自动释放

原型: int pthread_detach(pthread_t tid);

⑥ 初始化线程

原型: int pthread_once(pthread_once_t *once_control, void (*init_routine)(void));

⑦ 一个基于线程的并发服务器

```
#include "csapp.h"

void echo(int connfd);
void *thread(void *vargp);

int main(int argc, char **argv)

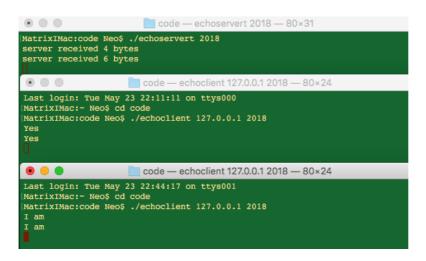
{
    int listenfd, *connfdp, port;
    socklen_t clientlen = sizeof(struct sockaddr_in);
    struct sockaddr_in clientaddr;
    pthread_t tid;

    if(argc != 2)
    {
        fprintf(stderr, "usage: %s <port>\n", argv[0]);
        exit(0);
    }
    port = atoi(argv[1]);
    listenfd = Open_listenfd(port);
    while(1)
    {
        connfdp = Malloc(sizeof(int));
        *connfdp = Accept(listenfd, (SA *)&clientaddr, &clientlen);
        Pthread_create(&tid, NULL, thread, connfdp);
    }
}

void *thread(void *vargp)
{
    int connfd = *((int *)vargp);
}
```

这个版本同线程的版本没有多大的变化,有两个地方需要注意,我们使用了一个connfdp指针指向一个动态分配的空间来传递已连接的描述符,避免出现竞争。同时在每个线程的函数中使用deatach进行分离,每个线程终止后由系统释放。

运行效果:



1.4 多线程中的共享变量

我们前面说过线程集中了多路复用中的共享的优点,也举例说了就像同一个舞台表演的不同演员一样,整个舞台空间是共享的。那么多线程中的共享是如何实现的,工作原理是什么?

我们看一个简单的例子,加入一些说明:

```
GNU nano 2.0.6

File: sharing.c

#include "csapp.h"
#define N 2

void *thread(void *vargp);
char **ptr;

①全角定息、直标音器中见色令一个表例、连信代码可以访问

int main()
{
   int i;
   pthread_t tid;
   char *msgs[N] = {"Hello from foo", "Hello from bar"};

   ptr = msgs;
   for(i=0; i < N; i++)
   {
        Pthread_create(&tid, NULL, thread,(void *)i);
    }
   Pthread_exit(NULL);
}

void *thread(void *vargp)
{
   int myid = (int)vargp;
   static int cnt = 0;
        printf("[&d]: %s (cnt=&d)\n", myid, ptr[myid], ++cnt);
   return NULL;
```

① 线程存储器模型

寄存器是不共享的,虚拟存储器总是共享的。就像同一个家庭的两个孩子一样,可以在一个饭厅吃饭,在客厅看电视,甚至共享同一个厕所,但是各自的房间通常是不一样的,各自的个人物品也不同。

② 将变量映射到存储器

全局变量:如ptr,可以使得本地变量msgs变成了共享(有时候两个孩子要共享一个厕所);

本地自动变量:如myid是不能共享的,每个线程的myid都不一样;

本地静态变量:加入static如cnt,只有一个实例,两个对等线程访问的是同一个地方

③ 共享变量:被1个以上的线程访问过的变量,如cnt。需要注意的是msgs也变成了共享的。

1.5 用信号量同步线程

智人在进化意义上最成功的由于其合作的规模,单个的智人个体虽然远远不及同时代的尼安德特人,但是合作的规模更大,力量也就更大。我们今天探讨的就是线程的同步,如果每个线程都各顾各的,势必会影响到程序的正常运行。我们来看一个未经同步的线程的运行情况:

```
#include "csapp.h"

void *thread(void *vargp);

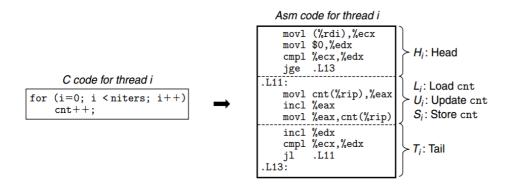
volatile int cnt = 0;

int main(int argc, char **argv)
{
   int niters;
   pthread_t tid1, tid2;

   if(argc != 2)
   {
      printf("usage: %s <niters>\n", argv[0]);
      exit(0);
   }
   niters = atoi(argv[1]);

Pthread_create(stid1, NULL, thread, sniters);
```

这个程序的运行结果就不OK了,原因在于每个单独的进程对共享变量cnt的访问不是独占式的, 这种不同步导致了错误的结果。我们来研究一下最核心的代码的运行过程:



这里我们将线程函数中的for循环翻译成汇编代码,其中: Li是循环头,Ti是循环尾,Li对应于加载cnt,Ui对应于更新cnt,Si对应于存储cnt。线程的执行顺序并不一定总是我们所期望的,如果遇到下面这种运行顺序,就可能会出错。

Step	Thread	Instr	$\mbox{\ensuremath{\ensuremath{\mbox{\ensuremath}\ensuremath}\ens$	$\mbox{\ensuremath{\ensuremath{\mbox{\ensuremath}\ensuremath}\ens$	cnt
1	1	H_1	_	_	0
2	1	L_1	0	_	0
3	1	U_1	1	_	0
4	1	S_1	1	_	1
5	2	H_2	_	_	1
6	2	L_2	_	1	1
7	2	U_2	_	2	1
8	2	S_2		2	2
9	2	T_2	_	2	2
10	1	T_1	1	_	2

Step	Thread	Instr	%eax ₁	%eax ₂	cnt
1	1	H_1	_	_	0
2	1	L_1	0	_	0
3	1	U_1	1	_	0
4	2	H_2	_	_	0
5	2	L_2	_	0	0
6	1	S_1	1	_	1
7	1	T_1	1	_	1
8	2	U_2	_	1	1
9	2	S_2	_	1	1
10	2	T_2	_	1	1

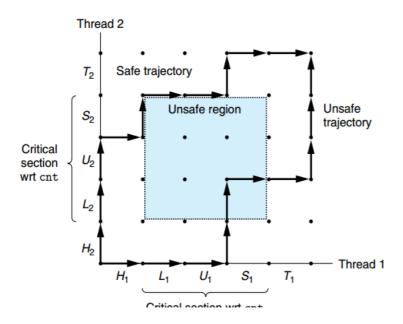
(a) Correct ordering

(b) Incorrect ordering

上图中左边是正确的运行顺序,(b)就会得到错误的结果,关键点在于线程1更新了eax的值以后并没有立即写入到cnt中,就开始运行了线程2,线程2由于cnt没有更新所有eax加载还是为0,当线程2完成写入命令以后cnt就仍然是1,不会得到累加。

为了帮助大家正确理解各个线程的执行顺序,我们来画图

① 进度图



上图展现了两个线程,1和2,分别用x轴和y轴表示,其中Hi、Li、Ui、Si、Ti分别代表对共享变成操作的for循环的关键步骤,其中Li、Ui、Si涉及对cnt临界区的操作,所有经过这一区域的执行顺序都是不安全的。为了使得线程之间的同步变得科学,不跨越临界区。我们发明了信号量这种特殊的变量。

② 信号量: 非负整数全局变量

信号量s其实就是一个非负整数的全局变量,对这一变量有两个操作: P (s) 使得s减1, 而 V (s) 使得s加1。我们操作信号量s的时候,通常的情况是将其初始化为1,执行P操作的时候 为加锁,执行V操作的时候为解锁。为了限定线程不经由不安全区域,我们将不安全区域的设置 为-1, 如下图:

我们的信号量s被初始化为1,只能在0和1之间变化:

1>加锁: 执行P(s),有两种情况,如果原有的值为1,那么减至0;如果为0则挂起线程;

2>解锁: 执行V(s), 也有两种情况, 如果s=0就加1; 如果s=1就等待;

③ 更新我们的badcnt程序

这样以来我们的全局共享变量cnt在运行的各个线程中就会经由加锁执行++和解锁,得到正确的结果了。

④ 信号量调度共享资源

生产者——消费者问题

以小区的自动售货机为例,消费者如果直接以下订单的方式与生产者沟通,这样的效率就太低下了。我不可能想要喝一瓶可能才让可口可乐公司给我生产。这时候缓冲区就是一个很好的发明,我们发现在小区建立几个自动售货机,假设每个自动售货机可以装100瓶饮料。这样一来

只要自动售货机不为空生产者就可以将饮料放入到自动售货机中去,当然只要售货机有饮料消费者也直接从自动售货机购买饮料。这样一来就方便的多了。

我们前面讲过信号量,P操作遇到为0的情况就会等待。但是现实的生活中,这样的情况就不很科学。回到我们上面的自动售货机的例子。如果我们的消费者发现了自动售货机是空的,我们就开始在原地等待,直到生产者将生产好的饮料送到自动售货机上的时候,再购买。这样以来对个人来说是精力的极大浪费。我们有什么好的方法没有,就像我们滴滴打车一样,我们下单以后就可以去做其他事情了,一有车子接单以后就会电话联系我们。

我们使用一种新的数据结构来解决这种问题:

```
typedef struct {
2
        int *buf;
3
        int n;
       int front;
4
5
       int rear;
       sem_t mutex; 互斥锁
6
7
        sem_t slots; 生产者空位
8
        sem_t items;消费者可
    } sbuf_t;
```

操作函数

```
void sbuf init(sbuf t *sp, int n) 初始化
     sp->buf = Calloc(n, sizeof(int));
     sp->n = n;
     sp->front = sp->rear = 0;
     Sem_init(&sp->mutex, 0, 1);
     Sem_init(&sp->slots, 0, n);
     Sem_init(&sp->items, 0, 0);
 void sbuf deinit(sbuf t *sp) 析构
     Free (sp->buf);
 void sbuf insert(sbuf t *sp, int item) 插入
□ {
     P(&sp->slots);
     P(&sp->mutex);
     sp->buf[(++sp->rear)%(sp->n)] = item;
     V(&sp->mutex);
     V(&sp->items);
 int sbuf remove(sbuf t *sp) 删除
□{
     int item;
     P(&sp->items);
     P(&sp->mutex);
     item = sp->buf[(++sp->front)%(sp->n)];
     V(&sp->mutex);
     V(&sp->slots);
     return item;
```

读者——写者问题

这个问题类似于上一个,有点儿像我们的购票系统,票数就是我们的共享变量,同一时刻我们允许多个客户从不同的端口登录查看票数在售情况(读者优先),但是当有一个购买者(写者)的买票的时候,写会独占票数。有一个解答如下:

```
// 当前读者数量
1 int readcnt;
   sem t mutex, w;
                      // w代表临界区、mutex提供互斥功能
2
3
4
    void reader (void)
5
   □ {
6
        while (1)
7
8
            P(&mutex);
9
            readcnt++;
            if(readcnt == 1 // 第一个读者进入加锁
10
11
               P(&w);
12
            V(&mutex);
13
14
            P(&mutex);
15
            readcnt--;
            if(readcnt == 0) // 最后一个读者解锁
16
17
                V(&w);
18
            V(&mutex);
19
20
21
   L}
22
23
   void writer (void)
24
   ₽{
25
        while (1)
26
        ł
27
            P(&w);
28
            // 一系列写入操作
29
30
31
            V(&w);
32
        }
33
    L}
```

⑤ 实现一个预线程化的并发服务器

我们通常所用到的线程并发服务器,要求服务器为每个客户端单独生成一个线程来提供服务,就相当于一种下订单再生产的落后经济模型,我们学习了生产者消费者模型以后,尝试加入新的内容: 服务器 由一个主线程和一组工作线程构成,主线程接收客户端的连接请求,并将连接的描述符放入到一个缓冲区中,每个工作线程反复的从缓冲区中取出描述符,提供服务,然后等待下一个描述符。

我们来看看实现代码:

```
#include "csapp.h"
 #include "sbuf.h"
 #define NTHREADS 4
 #define SBUFSIZE 16
 void echo cnt(int connfd);
 void *thread(void *vargp);
 sbuf t sbuf;
 int main(int argc, char **argv)
□{
     int i, listenfd, connfd, port;
     socklen t clientlen = sizeof(struct sockaddr in);
     struct sockaddr in clientaddr;
     pthread t tid;
     if (argc != 2)
         fprintf(stderr, "usage: %s <port>\n", argv[0]);
         exit(0);
     port = atoi(argv[1]);
     sbuf init(&sbuf, SBUFSIZE);初始化缓冲区sbuf
     listenfd = Open listenfd(port);
     for(i=0; i < NTHREDS; i++) 创建4个工作线程
         Pthread create (&tid, NULL, thread, NULL);
     while (1)
         接受连接, 插入到缓冲区sbuf connfd = Accept (listenfd, (SA *)&clientaddr, &clientlen);
         sbuf insert(&sbuf, connfd);
L
 void *thread(void *vargp)
     Pthread detach (pthread self()); 分离线程, 自行回收
     while (1)
         int connfd = sbuf remove(&sbuf);从sbuf中取出一个已连接的描述符
         echo cnt (connfd); 执行后关闭
         Close (connfd);
```

1.6 使用线程提高并行性

现代的CPU往往是多核的,如何利用这个特性变得相当重要。我们这里所的并行是并发的一个子集,代表的是在多核处理器上运行的并发程序。

如果我们要计算1,2,3...... 100各个数字相加的和,我们知道经典的答案是: (1+100) *50=5050,我们使用多线程求一个集合数字的和的方法,就是将100个数字分成5个区域,这样每个区域有20个数字,每个对等线程求出5个区域20个数字的和,然后由主线程将不同的和相加,就会得到这100个数字的和。我们来看一段代码:

```
1 #include "csapp.h"
     #define MAXTHREADS 32
 3
 4
     void *sum(void *vargp);
 5
     long psum[MAXTHREADS]; //对等线程和
 6
 7
     long nelems_per_thread;
 8
 9
    int main(int argc, char **argv)
10 ₽{
          long i, nelems, log nelems, nthreads, result = 0;
11
12
         pthread t tid[MAXTHREADS];
13
         int myid[MAXTHREADS];
14
15
         if(argc != 3)
16
17
              printf("Usage: %s <nthreads> <log nelems>\n", argv[0]);
18
              exit(0);
19
20
         nthreads = atoi(argv[1]);
21
         log nelems = atoi(argv[2]);
22
         nelems = (1L << log nelems);
         nelems_per_thread = nelems / nthreads; // 每个线程元素个数 // 创建nthreads个对等线程,将myid传递给sum函数
23
24
25
         for(i=0; i < nthreads; i++)</pre>
26
27
             myid[i] = i;
28
              Pthread create(&tid[i], NULL, sum, &myid[i]);
29
          // 等待所有线程终止
30
31
         for(i=0; i < nthreads; i++)</pre>
32
          {
33
              Pthread join(tid[i], NULL);
34
35
          // 将每个对等线程的求和psum加入到result中
         for(i=0; i < nthreads; i++)</pre>
36
37
              result += psum[i];
          // 剉粉绘里是否正確
```

再来看看求和线程函数sum:

```
void *sum(void vargp)
   ₽{
                                   //解析传递参数
3
        int myid = *((int *)vargp);
4
        long start = myid * nelems_per_thread; // 计算开始位置
5
        long end = start + nelems per thread; // 计算结束位置
 6
        long i sum = 0;
        for(i=start; i < end; i++)</pre>
8
Q
           sum += i:
10
        psum[myid] = sum; // 将结果保持到全局共享变量psum中
11
12
        return NULL;
13
```

运行结果如下:

1.7 其他并发问题

我们在实现程序的并发操作中,要注意很多问题。包括对共享变量的互斥访问,使得程序无论 何时何系统,都能得到正确的返回值。不安全的操作有以下四类:

1> 不保护共享变量的函数;

- 2> 保持跨越多个调用状态的函数 (rand、srand);
- 3> 返回指向静态变量指针的函数 (ctime);
- 4>调用线程不安全函数的函数;

说明:对于第3类函数,我们通常使用的是加锁——拷贝模式:

```
char *ctime_ts(const time_t *timep, char *privatep)

char *sharedp;

p(amutex); // 加锁
sharedp = ctime(timep); // 执行3类函数
strcpy(privatep, sharedp); // 将返回的结果拷贝靠私有空间
V(amutex); // 解锁
return privatep;

}
```

① 在库函数中使用_r版本

线程不安全函数	线程不安全类	Unix 线程安全版本
rand	2	rand_r
strtok	2	strtok_r
asctime	3	asctime_r
ctime	3	ctime_r
gethostbyaddr	3	gethostbyaddr_r
gethostbyname	3	gethostbyname_r
inet_ntoa	3	(无)
localtime	3	localtime_r

以上我们列出的是线程不安全函数的_r版本,这些版本不会引用共享的数据,因而在线程中使用 是安全的,我们推荐使用_r版本的这类函数。

② 竞争

要理解竞争我们最好先来看一个例子:

```
1 #include "csapp.h"
2 #define N 4
```

这是一个很简单的程序,在主线程中11-12行创建了4个对等线程,分别给每个对等线程传递了一个本地变量i,期望在线程函数中将每个对等线程的id号输出显示。

当竞争发生的时候:

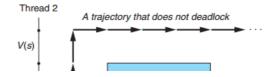
如果: 先创建了一个线程(1), 传递了本地变量1到线程函数thread中, 并显示, 这是合理的

如果: 创建线程后, thread函数还未输出结果, 就切换到主线程又创建新线程就会发生竞争

在不同的系统上得到了不同的结果, 我们的改进方法如下:

```
#include "csapp.h"
2
    #define N 4
3
    void *thread(void *vargp);
4
5
6
    int main()
7 □ {
8
         pthread t tid[N];
9
         int i,*ptr;
10
         for(i=0; i < N; i++)</pre>
11
12
   中
                                          ——▶分配独立的块
13
             ptr = Malloc(sizeof(int));
14
             *ptr = i;
15
             Pthread_create(&tid[i], NULL, thread, ptr);
16
17
         for(i=0; i < N; i++)</pre>
18
             Pthread join(tid[i], NULL);
19
         exit(0);
                                                    传递指向该出
    L}
20
21
22
    void *thread(void *vargp)
23 □{
24
         int myid = *((int *)vargp);
                         ─── 使用后释放
25
         Free (vargp);
         printf("Hello from thread %d\n", myid);
26
27
         return NULL;
28
    L
```

③ 死锁



死锁是由于我们交替对一对互斥变量(s、t)加锁,如上图所示,线程1先对s加锁,线程2先对t加锁,然后线程1要求对t加锁的时候就必须等待,线程2要求对s加锁的时候也陷入了等待,两个线程都在等待就死锁了。解决之道很简单:

线程按照相同的顺序对s、t加锁,也就是说线程1先加锁s再加锁t,线程2先加锁s再加锁t。



WadeLiu威 2楼 2017.12.11 15:58

★ 赞 ■ 回复

博主和我的看书路线基本相同, 一起加油

▮ 被以下专题收入,发现更多相似内容



🧊 《深入理解计算...



程序员



推荐阅读 更多精彩内容 >

iOS 程序员的自我修养 — 读《程序员的自我修养-链接、装载...

2016年国庆假期终于把此书过完,整理笔记和体会于此。 关于书名 书名源于俄 罗斯的演员斯坦尼斯拉夫斯基创作的《演员...



李剑飞的简书 阅读 4,249 评论 1 赞 53



写下你的评论...





特日・Youtnernttps://www.cnbiogs.com/youtnernome/arcnive/201...



(njukay 阅读 882 评论 0 赞 52

Linux系统编程(三) ----- 多线程编程

一、线程的创建和调度 1.线程是程序执行的某一条指令流的映像。 为了进一步减少处理机制的空转时间, 支 持多处理器及减...



穹蓝奥义 阅读 712 评论 2 赞 4

7.线程

线程 在linux内核那一部分我们知道,线程其实就是一种特殊的进程,只是他们共 享进程的文件和内存等资源,无论如何对...



★ 大雄good 阅读 183 评论 0 赞 2



遇见你之前,我是谁?遇见你之后,我该如何抉择?

1.前一阵子在网上看到一部很棒的电影《遇见你之前》。说实话会去看这部电影只是因为男女主角较高的颜 值以及作为单身汪而...



🤲 珊der 阅读 165 评论 0 赞 0