



					ГУИР.400201.106 РР.1					
					Программное обеспечение комплекса оптимизации пространств и навигации на основе роботизированных платформ и лидаров Двухмодульное классное					
№ докум.	№ документа	Подпись	Датум	Лист					Масса	Масштаб
Разработ.	Лазубов									
Фиксатор	Бордан									
Т. контрол.	Бордан									
Решатель										
И. контрол.	Туровцев									
Утверждающий	Исупов									
					ЗВМ, шр. 050504					