

축 제어기

2주차

김보미

발생한 문제 해결 상황

다른 보드로 센서 테스트, 센서 이상 없음

CCS에서 동일한 코드로 프로젝트 생성

: 원활히 작동

원인 불명

현재 진행 상황

MPU로 대략적인 각도 측정

:rti를 활성화하여 데이터 인식 속도를 제어

DC모터 구동 회로 구성 실패

발생한 문제

모터 제어 회로 구성 실패

보드를 전원으로 삼은 경우 전력 부족

H 브리지 회로 실패

->모터 드라이브 구매

예상 진행 상황

모터 드라이브를 사용하여 모터 제어

MPU 코드 세부 조정

기구 설계

수직 방향: 기어/폴리