

Proyectaremos PoP, en el plano xy a través de E PoP, se proyectará en P'_{o} P'_{i} $P'_{o} = EP_{o} \cap XY$ $P'_{i} = EP_{i} \cap XY$

EPo: E+(Po-E) t = (0,0,00) + (2,-1,-13) t= (2t,-t, 20~13t)

$$20 - 13t = 0$$

$$3 t = \frac{20}{13}$$

$$9 p_0' = \left(\frac{40}{13}, -\frac{20}{13}, 0\right)$$

EP,: E+ (P,-E)c= (0,0,20)+(3,6,-24)6= (30,60,20-297)

$$20 - 24t = 0$$

$$\Rightarrow t = \frac{20}{24} = \frac{5}{6}$$

$$\Rightarrow P_1 = (\frac{5}{2}, \frac{5}{2}, \frac{5}{2}, \frac{5}{2})$$

o Po'Pi será la proyection de PoP, por E ecc es la linea que pasa por (40, -20,0) y (5, 5,0)

Pregenta 2: Sea la transformación lineal T:Rn -> Rn 88

y una base formada por n vectores. VI, Ve, -, Vn Probaremos que Si conocemos T(vi) = Ui HIEIEN, T(v) estará definido para todo V.

Por propiedad de base: cualquier vector v se puede representar de manera unica como una combinación lineal de la base.
esto es: V= d1V1+22Ve+-+dnVn

al aplicarle la transformación lineal;

t(v)= t(d, v, +d2x2 + - +dn vn)

per propieded de transformación lineal:

+ (d, v, +devet -+ dn Vn) = d, t(v,) + det(ve) +--+tat (vn)

-> t(v) = d,t(vi) + det(ve) + - + dnT(vn)

Y sebemos que t(vi) = Sli H 1 ≤ 1 ≤ n

> f(v) = Ly Mit Leulet -- + Ly Mn

Por tento T(v) este definida por las respectivas transformaciones deso base. Esto es que si sabemos a donde envia la transformación de cada vector de una base, podemos saber a dende lleva la transformación de cada vector el espacio generado por la base.