

Programacíon Paralela - CC332

2021-I

José Fiestas 21/04/21

Universidad Nacional de Ingeniería jose.fiestas@uni.edu.pe

Unidad 1: Fundamentos de paralelismo y arquitecturas paralelas

Al finalizar la unidad. los alumnos conocen:

- 1. Transición del procesamiento secuencial al paralelo
- 2. Taxonomia de Flynn
- 3. Memoria compartida vs memoria distribuida.
- 4. Metas del Paralelismo: velocidad y precision

2. Taxonomia de Flynn

Problemas de gran escala solucionables con computación paralela:

Kilo: 10^3 , 2^{10}

Mega: 10^6 , 2^{20}

Giga: 10^9 , 2^{30}

Tera: 10¹², 2⁴⁰ (BigData)

Peta: 10¹⁵, 2⁵⁰ (BigData)

Exa: 10¹⁸, 2⁶⁰ (BigData)

Sistema Lineal

¿Cuánto tiempo demorará resolver un sistema lineal de n ecuaciones?

Un sistema Ax=b con n ecuaciones lineales necesita aproximadamente $n^3/3$ FLOPs (Floating Point Operations) I.e., en un procesador de 100 MFLOPs, se necesitarían:

n	FLOPs	tiempo (sec)
10	$3.3 imes 10^2$	0.0000033
100	$3.3 imes 10^5$	0.0033
1000	3.3×10^8	3.33
10000	$3.3 imes 10^{11}$	3333 (55.5 minutos)
100000	3.3×10^{14}	333333 (926 horas)
1000000	3.3×10^{17}	926000 horas (105 años)

Además:

La matriz de $10^6 \times 10^6 = 10^{12}$ elementos, ocupa 8 TB de memoria

Paradigmas de progamación en paralelo

De acuerdo al manejo del flujo de data se clasifican, según Flynn:

SIMD: Single Instruction Multiple Data, una única instrucción (tarea) se ejecuta en uno o más núcleos en múltiples **data streams**, en forma simultánea. E.g. GPUs

MIMD: Multiple Instruction Multiple Data, múltiples tareas en múltiples procesos se ejecutan en distintos **data streams** en forma simultánea . E.g. arquitecturas de memoria compartida o distribuída.

Se complementa con la definición de **SISD** (Single Instruction Single Data) de procesadores secuenciales, y **MISD** (Multiple Instruction Single Data). Este último no es de uso adecuado en paralelismo.

3. Memoria compartida vs

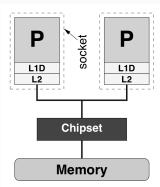
memoria distribuida.

Computadoras de memoria compartida

Es un sistema en el que los CPUs comparten un mismo espacio físico (dirección). Dependiendo del acceso a memoria, pueden ser:

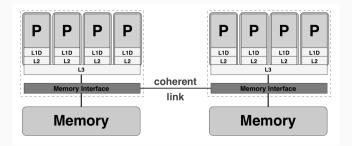
UMA: Uniform

Memory Access, es un modelo 'plano' de acceso a memoria (latencia = ancho de banda para todos los procesadores). También llamado Simmetric Multiprocessing (SMP). E.g. procesadores multicore.



Computadoras de memoria compartida

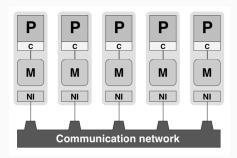
ccNUMA: Cache Coherent Non-uniform Memory Access, la memoria esta fisicamente distribuida, pero una red lógica permite que funcione como memoria en un mismo espacio físico (dirección)



En ambos casos la **coherencia de Caché** permite mantener consistencia entre las cachés y la memoria en caso se realicen modificaciones por algún CPU

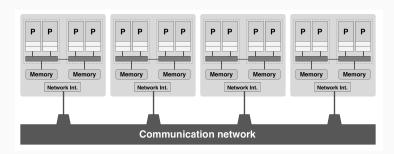
Computadoras de memoria distribuída

En este sistema, cada procesador está conectado a una memoria local, y ningún otro tiene acceso a esta memoria. Los procesadores se comunican a través de una red enviando a, y recibiendo mensajes de los otros procesadores.



Sistemas híbridos

En la práctica, los sistemas no son puramente distribuídos o compartidos, sino una combinación de ambos (híbridos). I.e., nodos de memoria compartida conectados a través de una red, que añaden una complejidad mayor al sistema de comunicación entre procesadores. E.g. CPU-GPU clusters



Métodos de paralelismo

Paralelismo de la data (del resultado)

La estructura del resultado define el programa. Cada proceso solo es responsable de una tarea. La información entre los procesos no se envía, sino se lee de la memoria compartida. Procesos y comunicación es implícita (OMP). Se construye alrededor del resultado final, procesando los elementos del

resultado simultáneamente



Figure 2.2

Live data structures: the result data structure - the number of its elements, and their relationship - determines the program structure. Every concurrent process is locked inside a data object - is responsible, in other words, for computing that element and only that element. Communication is no longer a matter of explicit 'send message' and 'receive message' operations, when a process needs to consult the value produced by some other process, it reads the data object within which the process is trapped.

Métodos de paralelismo

Paralelismo del especialista

Comunicación (envío de mensajes) entre procesos. Utilizado en programación en paralelo (MPI) y orientada a objetos (C,C++,Fortran)No utiliza memoria compartida, sino espacio de memoria particionado en p nodos. Paralelismo es explícito. Se paraleliza la tarea (especialidad) y se agrupa a los especialistas conectados en paralelo en una red lógica

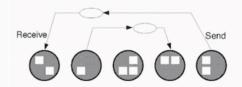


Figure 2.1

Message passing: the process structure - the number of processes and their relationships - determines the prgram structure. A collection of concurrent processes communicate by exchanging messages; every data object is locked inside some process. (Process are round, data objects square, messages oval).

Métodos de paralelismo

Paralelismo de la agenda

Caso intermedio, que mantiene la distinción entre un grupo de datos (objetos) y un grupo de procesos. Se construye enfocado en la agenda de tareas, y se asigna procesos paralelos para cumplirla.

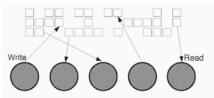


Figure 2.3

Distributed data structures: Concurrent processes and data objects figure as autonomous parts of the program structure. Processes communicate by reading and writing shared data objects

4. Metas del paralelismo

Software vs. Hardware

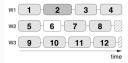
El problema de diseño de un algoritmo paralelo se refiere a

- Dado un algoritmo, buscar la arquitectura adecuada en paralelo
- Dada una arquitectura, buscar el algoritmo adecuado en paralelo. Es el caso clásico, que requiere :
 - Identificar tareas (tasks) con o por procesos (threads)
 - Diseñar un plan de ejecución (scheduling), de acuerdo a las dependencias y el 1/O
 - Identificar los puntos de ${\bf comunicaci\'on}$ entre procesos y del ${\rm I/O}$

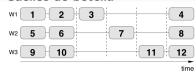
Problemas en el diseño en paralelo

Los principales problemas que aparecen son:

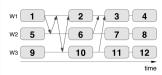
- Desbalance de cargas



- Cuellos de botella



- Comunicación



Método de diseño en paralelo

¿Cómo programar en paralelo?

- 1 Escoger el paradigma (método) más cercano al problema
- 2 Desarrollar código de acuerdo al paradigma elegido
- 3 Si el código no es eficiente, retornar al paso 1

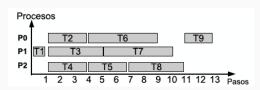
A tener en cuenta es el grado de **sincronización** y **comunicación** entre procesadores.

Un mal diseño de comunicación implica mayor costo computacional, mientras que una mala sincronización origina tiempos muertos (inactividad de procesadores)

Objetivos

Primer objetivo es minimizar el tiempo total de ejecución. I.e.

- **Tiempo de cálculo** propiamente dicho, se optimiza asignando tareas a procesadores distintos para maximizar la concurrencia
- **Tiempo de comunicación**, asignando tareas independientes en cada procceso
- Tiempo de ocio, evitar tiempos de inactividad.



Segundo objetivo es mantener (o mejorar) la *precisión del algoritmo* secuencial correspondiente.

Este no es un problema trivial

Bibliografía i

- David B. Kirk and Wen-mei W. Hwu Programming Massively Parallel Processors: A Hands-on Approach. 2nd. Morgan Kaufmann, 2013. isbn: 978-0-12-415992-1.
- Norm Matloff. Programming on Parallel Machines. University of California, Davis, 2014.
- Peter S. Pacheco. An Introduction to Parallel Programming. 1st. Morgan Kaufmann, 2011. isbn: 978-0-12-374260- 5.
- Michael J. Quinn. Parallel Programming in C with MPI and OpenMP. 1st. McGraw-Hill Education Group, 2003. isbn: 0071232656.
- Jason Sanders and Edward Kandrot. CUDA by Example: An Introduction to General-Purpose GPU Program- ming. 1st. Addison-Wesley Professional, 2010. isbn: 0131387685, 9780131387683.