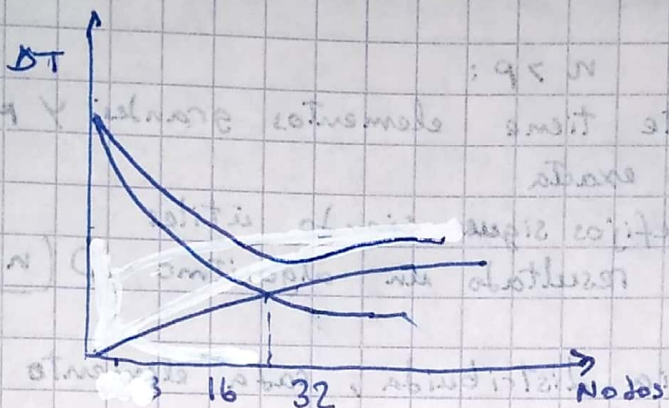


Examen Parcial

- ① Los puntos de cruce representan el número óptimo de nodos por cada simulación. Viendo la gráfica, aproximadamente 6 nodos para 8K cuerpos y 64 para un millón de cuerpos. Para $N = 2500K$ el punto de cruce se mueve hacia abajo y a la izquierda con respecto a la segunda figura, pero a la derecha y hacia arriba respecto al de 8K.



Esborando el gráfico, la cantidad de nodos óptimos estaría en un rango $[16, 32]$ aprox..

- ② Los FLOPS teóricos serían

$$S \approx \frac{500 \cdot N^{2.31}}{10^{-9} \cdot N^{2.31} / 5000 + \log 5000} \quad (1)$$

Se puede construir con esta ecuación una gráfica FLOPS vs np y también se puede comparar con la gráfica (S) speedup vs np. La gráfica S vs np es mucho más fácil para deducir la eficiencia $E = S/np$ y la escalabilidad.

Si $np \ll S$ en $E = \frac{S}{np}$, decimos que escala en n, y es un escalamiento débil, conocido como weak scaling.

analizando (1) vemos que S es mucho mayor que np. \Rightarrow hay weak scaling

③ * Mirando el nivel de recursividad:

- 2 broadcast
- 1 suma de prefijos

$$\rightarrow O(T_{\text{start}} \log p)$$

* Profundidad de recursividad esperada: $O(\log p)$

Tiempo total esperado: $O(T_{\text{start}} \log^2 p)$

Ahora analizando para $n > p$:

- Cada PE generalmente tiene elementos grandes y pequeños
- La división no es exacta
- La suma de prefijos siguen siendo útiles
- PRAM da como resultado un algoritmo $O\left(\frac{n \log n + \log^2 p}{p}\right)$
- En caso de memoria distribuida, cada elemento se envía $O(\log p)$ veces

$$\Rightarrow O\left(\frac{n}{p} (\log n + T_{\text{byte}} \log p) + T_{\text{start}} \log^2 p\right)$$

4) $init = Time()$
 for $i = a$ To $n-1$ pardo :
 $indexRandom = Rand()$
 Enviar Mensaje (P_i , $P_{indexRandom}$) - - - (1)
 Enviar Mensaje ($P_{indexRandom}$, P_i) - - - (2)
 $indexRandom = Rand()$
 Enviar Mensaje (P_i , $P_{indexRandom}$)
 end = Time()

Determinar tiempo ($\& P_0$, end, init)

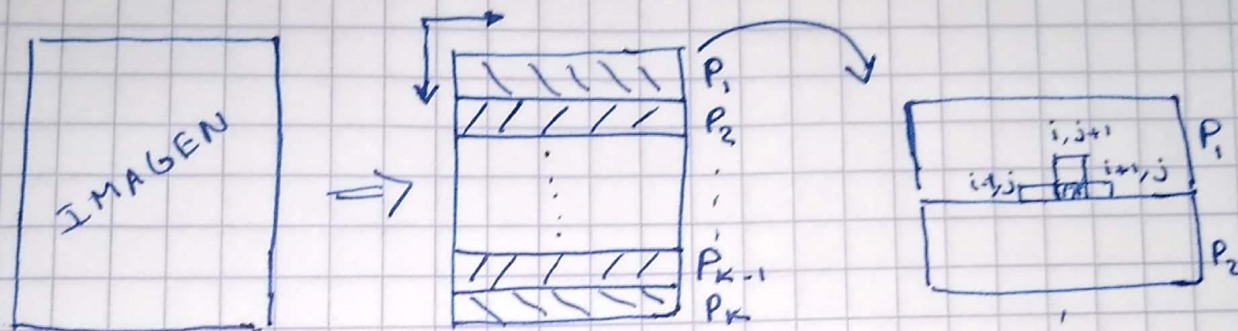
La función 'Determinar tiempo' solo resta $end - init$ en el proceso P_i . Note que la línea (1) y (2) envían 2 np mensajes (tomando en cuenta el bucle for).

DeterminarTiempo ($\&P_0$, end, init)

La función 'DeterminarTiempo' solo resta end - init en el proceso P_i . Note que la línea (1) y (2) envían $2np$ mensajes (tomando en cuenta el bucle for).

⑤

Como cada proceso recibe n/p pixeles, supongamos que la imagen se divide en K procesos:



Con $n = \# \text{ pixeles} = \text{ancho} \times \text{alto} = a \times h$ con $\frac{h}{p} = K$

Un código aprox. podría ser el siguiente.

→ inicialización U

→ for $i=1$ to h/p parallel

for $j=1$ to a do

$$U(i,j) = \frac{(U(i-1,j) + U(i,j+1) + U(i+1,j))}{3}$$

// comunicación al proceso vecino P_{i+1} de los nuevos
// valores de U cercanos al proceso P_{i+1} de parte del
// proceso P_i

$$\Rightarrow W = \cancel{w_1} + w_2 = O\left(\frac{h}{p} \times a \times \frac{1}{p}\right) = O\left(\frac{n}{p^2}\right)$$