

SOLUCIONARIO DEL EXAMEN SUSTITUTORIO DE ANÁLISIS
NUMÉRICO I

Problema 1.

Considere el siguiente sistema

$$\begin{aligned}2x - 2y - z &= 2 \\ -2x + 3y + 3z &= -1 \\ 2y + 4z &= b\end{aligned}$$

Analice para que valores de b existe solución, y halle la solución.

Solución

La matriz ampliada

caso 1

$$[A : B] = \left[\begin{array}{ccc|c} 2 & -2 & -1 & 2 \\ -2 & 3 & 3 & -1 \\ 0 & 2 & 4 & b \end{array} \right]$$

caso 2

$$[A : B] = \left[\begin{array}{ccc|c} 2 & -2 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & b-2 \end{array} \right]$$

caso 1: $b \neq 2$, en la última ecuación no satisface el sistema por tanto no tiene solución

En el caso 2

No Existen restricciones sobre \bar{x} , \bar{y} , \bar{z} y se obtiene de manera arbitraria al hallarse por sustitución regresiva obteniéndose infinitas soluciones. $\bar{y} = 1 - 2\bar{z}$,

$$\bar{x} = \frac{1}{2}(2 + 2\bar{y} + \bar{z}) = \frac{1}{2}[2 + 2(1 - 2\bar{z}) + \bar{z}]$$

Haciendo $\bar{z} = t$

Se tiene infinitas soluciones.

Problema 2

Use la Factorización de Choleski para resolver el sistema cuya matriz de coeficientes A y vector fuente B son:

$$A = \begin{bmatrix} 18 & 0 & -8 \\ 0 & 8 & 12 \\ -8 & 12 & 22 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 10 \\ 4 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Solución

sea A triangulizable, tal que

$$A = \begin{bmatrix} l_{11} & 0 & 0 \\ l_{12} & l_{22} & 0 \\ l_{13} & l_{23} & l_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ 0 & u_{22} & u_{23} \\ 0 & 0 & u_{33} \end{bmatrix},$$
 Si A es tal que $A^T = A$, $l_{ii} = u_{ii} \geq 0$, $i = 1, 2, 3$ y haciendo uso de la simetría de A , es decir $a_{ij} = a_{ji}$, $A = LU$, $U = L^T \Rightarrow A = LL^T$, donde $L = [l_{ij}]$

$$diag_m(L) : \sqrt{a_{mm} - \sum_{j=1}^{m-1} l_{mj}^2}$$

$$col_m L : l_{im} = \frac{1}{l_{mm}} \left(a_{mm} - \sum_{j=1}^{m-1} l_{ij} l_{mj} \right), \quad i = m+1, \dots, n, \text{ siempre que}$$

$$a_{mm} - \sum_{j=1}^{m-1} l_{mj}^2 > 0$$

por sustitución progresiva: $AX = L(L^T X) = \bar{B}$, $l_{11} = \sqrt{18} = 3\sqrt{2}$, $l_{21} = \frac{0}{3\sqrt{2}} = 0$, $l_{31} = \frac{-8}{3\sqrt{2}} = -\frac{4}{3}\sqrt{2}$, $l_{22} = \sqrt{8 - l_{21}^2} = 2\sqrt{2}$

$$l_{32} = \frac{a_{32} - l_{31}l_{21}}{l_{22}} = \frac{12 - (-\frac{4}{3}\sqrt{2}) \cdot 0}{2\sqrt{2}} = 3\sqrt{2}, \quad l_{33} = \sqrt{22 - l_{31}^2 - l_{32}^2} = \frac{2}{3}$$

$$\Rightarrow L = \begin{bmatrix} 3\sqrt{2} & 0 & 0 \\ 0 & 2\sqrt{2} & 0 \\ -\frac{4}{3}\sqrt{2} & 3\sqrt{2} & \frac{2}{3} \end{bmatrix}$$

$$\text{Paso 1 resolver } LC = B; \quad C = (c_i) = \frac{1}{l_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{m-1} l_{ij} c_j \right), \quad i = 1, 2, 3$$

$$\text{Paso 2 resolver } L^T X = \bar{C}, \quad \bar{x}_i = \frac{1}{l_{ii}} \left(c_i - \sum_{j=i+1}^n l_{ij} \bar{x}_j \right), \quad i = 3, 2, 1$$

$$C = \begin{bmatrix} \frac{5}{3}\sqrt{2} \\ \sqrt{2} \\ \frac{2}{3} \end{bmatrix}; \quad \bar{X} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Problema 3

Encuentre el polinomio de interpolación de Lagrange $P_2(x)$ para el conjunto de datos

$$\{(-1, 1/2), (0, 1), (1, -1)\}$$

y determine $P(1/2)$.

Solución

$$P(x) = \sum_{i=0}^2 y_i L_i(x); \quad L_i(x) = \frac{(x-x_0)(x-x_1)(x-x_2)}{(x_i-x_0)(x_i-x_1)(x_i-x_2)}, \quad i = 0, 1, 2$$

Tal que $P(x_i) = y_i$,

$$L_0(x) = \frac{(x-x_0)(x-x_1)(x-x_2)}{(x_1-x_0)(x_0-x_1)(x_0-x_2)} = L_0(x) = \frac{(x+1)(x-0)(x-1)}{(0+1)(-1-0)(-1-1)} = \frac{(x^2-1)x}{2}$$

$$L_1(x) = \frac{(x-x_0)(x-x_1)(x-x_2)}{(x_1-x_0)(x_0-x_1)(x_1-x_2)} = \frac{(x+1)(x-0)(x-1)}{(0+1)(-1-0)(0-1)} = \frac{(x^2-1)x}{1}$$

$$L_2(x) = \frac{(x-x_0)(x-x_1)(x-x_2)}{(x_2-x_0)(x_2-x_1)(x_1-x_2)} = \frac{(x+1)(x-0)(x-1)}{(1+1)(1-0)(0-1)} = \frac{(x^2-1)x}{-2}$$

$$P(x) = y_0L_0(x) + y_1L_1(x) + y_2L_2(x) = \frac{1}{2} \frac{(x^2-1)x}{2} + \frac{(x^2-1)x}{1} + \frac{(x^2-1)x}{2} = \frac{7(x^2-1)x}{4}$$

$$P(1/2) = \frac{7((1/2)^2-1)(1/2)}{4} = \frac{-21}{32}$$

Problema 4

Considere una función continua y los nodos x_0, x_1, x_2

- Escriba la forma de Newton para el polinomio de interpolación en los 3 nodos
- Demostrar que para cualesquiera 3 puntos verifica la igualdad:

$$f[x_0, x_1, x_2] = f[x_2, x_0, x_1] = f[x_1, x_2, x_0]$$

- Demuestre que $P_2''(x) = 2f[x_0, x, x_2]$.

Solución

Para x_0, x_1, x_2 , la forma de Newton es:

$$\begin{aligned} \text{a) } P_2(x) &= f[x_0] + f[x_0, x_1](x-x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x-x_0)(x-x_1) \\ \text{b) } f[x_0, x_1, x_2] &= \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0} = \frac{1}{x_2 - x_0} \left(\frac{f[x_2] - f[x_1]}{x_2 - x_1} - \frac{f[x_1] - f[x_0]}{x_1 - x_0} \right) = \\ &= \frac{1}{x_2 - x_0} \left(\frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1} - \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} \right) \\ f[x_2, x_0, x_1] &= \frac{f[x_0, x_1] - f[x_2, x_0]}{x_1 - x_2} = \frac{1}{x_1 - x_2} \left(\frac{f[x_1] - f[x_0]}{x_1 - x_0} - \frac{f[x_0] - f[x_2]}{x_0 - x_2} \right) = \\ &= \frac{1}{x_1 - x_2} \left(\frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} - \frac{f(x_0) - f(x_2)}{x_0 - x_2} \right) \\ f[x_1, x_2, x_0] &= \frac{f[x_2, x_0] - f[x_1, x_2]}{x_0 - x_1} = \frac{1}{x_0 - x_1} \left(\frac{f[x_0] - f[x_2]}{x_0 - x_2} - \frac{f[x_2] - f[x_1]}{x_2 - x_1} \right) = \\ &= \frac{1}{x_0 - x_1} \left(\frac{f(x_0) - f(x_2)}{x_0 - x_2} - \frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1} \right) \\ \text{c) } P_2(x) &= f(x_0) + \left(\frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} \right)(x-x_0) + \left(\frac{1}{x_2 - x_0} \right) \left(\frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1} - \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} \right) (x-x_0)(x-x_1) \end{aligned}$$

derivando dos veces y operando se tiene que

$$P_2''(x) = 2f[x_0, x, x_2]$$

UNI, 18 de Diciembre de 2017