

## Solucionario del Examen Final

1. a) [1 *pto.*] Sean  $a$ ,  $b$  y  $c$  los coeficientes de la ecuación cuadrática general, dado por:

$$f(t) = at^2 + bt + c.$$

Luego

$$\begin{aligned} t = 0 & : f(0) = a(0)^2 + b(0) + c = 0 \\ t = 8 & : f(8) = a(8)^2 + b(8) + c = 320 \\ t = 16 & : f(16) = a(16)^2 + b(16) + c = 0 \end{aligned}$$

El sistema es:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 64 & 8 & 1 \\ 256 & 16 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 320 \\ 0 \end{bmatrix}$$

- b) [1 *pto.*] La tabla es:

$k$	$a_k$	$b_k$	$c_k$	$t_k$	$vx_k$	$vy_k$	$vz_k$	Error
0	-5.05	80.05	0	0.0000143	0.0531866	-0.7961693	-0.1499104	
1	-5.0035134	80.053066	0.0002116	0.0642703	0.9075006	0.0581312	0.013233	0.0464866
2	-5.0000951	80.001895	-0.0094232	0.0000143	-0.000008	-0.0019375	0.0090598	0.0511709
.								
.								
9	-5.0000558	80.001294	-0.0064863					

Donde la ecuación cuadrática es  $f(t) = -5.0000558t^2 + 80.001294t - 0.0064863$ .

- c) [1 *pto.*] La tabla es:

$k$	$a_k$	$b_k$	$c_k$	$d_k$	$rx_k$	$ry_k$	$rz_k$	Error
0	-5.05	80.05	0	0.6592089	3251.2	214.4	14.8	0.0464866
1	-5.0035134	80.053066	0.0002116	0.0000858	0.0531866	-0.7961826	-0.1499114	0.0511844
2	-5.0000812	80.001881	-0.0094259	1.037491	0.0000713	-0.0017096	0.0091048	0.0094259
3	-5	80	0	0	-0.0000493	-0.0000033	-0.0000002	0
4	-5	80	0					

Donde la ecuación cuadrática es  $f(t) = -5t^2 + 80t$ .

- d) [1 *pto.*] Hay que garantizar que la matriz debe ser simétrica, el cual es:

Si  $A = A'$   
entonces  $B \leftarrow A;$   
 $c \leftarrow b;$   
sino  $B \leftarrow A' \cdot A;$   
 $c \leftarrow A' \cdot b;$   
fin si.

- e) [1 *pto.*] Se recomienda para este problema el método del Gradiente Conjugado, porque se logra obtener la solución en 4 iteraciones.

2. a) [1 *pto.*] Sean:

$x$  : Cantidad de videojuegos.  
 $y$  : El precio por videojuegos.

Las funciones generadas son:

$$\begin{aligned} f_1(x, y) &= x \cdot y - 72 = 0 \\ f_2(x, y) &= (x + 2) \cdot (y - 3) - 72 = 0 \end{aligned}$$

- b) [1 *pto.*] La matriz Jacobiana y su inversa son:

$$JF(x, y) = \begin{bmatrix} y & x \\ y - 3 & x + 2 \end{bmatrix} \wedge JF(x, y)^{-1} = \frac{1}{3x + 2y} \begin{bmatrix} x + 2 & -x \\ 3 - y & y \end{bmatrix}$$

La tabla de método de Newton es:

$k$	$x_k$	$y_k$	Error
0	3	6	
1	7.7142857	14.571429	8.5714286
2	6.1686183	12.252927	2.3185012
3	6.0019831	12.002975	0.2499528
4	6.0000003	12	0.0029742
5	6	12	0.0000004

- c) [1 *pto.*] Se requiere  $N = 16$  en el método de Homotopía y Continuación, para lograr que la solución se aproxime con un error del  $10^{-5}$ , la tabla es:

$k$	$x_k$	$y_k$	$K1x_k$	$K1y_k$	$K2x_k$	$K2y_k$	$K3x_k$	$K3y_k$	$K4x_k$	$K4y_k$
0	3	6	0.2946429	0.5357143	0.2802788	0.5141682	0.2808908	0.5150862	0.2682147	0.496072
1	3.2808661	6.5150492	0.2682166	0.4960749	0.2570219	0.4792828	0.2574297	0.4798946	0.2473735	0.4648103
2	3.5382817	6.9949225	0.2473745	0.4648117	0.2383352	0.4512527	0.2386228	0.4516842	0.2303938	0.4393407
.										
.										
16	6.0000005	12.000001	0.1378252	0.3004878	0.1358295	0.2974943	0.1358536	0.2975304	0.1339286	0.2946428

- d) [1 *pto.*] El algoritmo para el gráfico es:

```

er ← 1;
k ← 0;
x ← x0;
mientras
    e1 > tol o k < maxit hacer
        k ← k + 1;
        x1 ← x -  $\frac{1}{3x_1 + 2x_2} \begin{bmatrix} x(1) + 2 & -x(1) \\ 3 - x(2) & x(2) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x(1) \cdot x(2) - 72 \\ (x(1) + 2) \cdot (x(2) - 3) - 72 \end{bmatrix}$ ;
        k1 ← [k1 k];
        e1 ← ||x - x1||∞;
        xr ← [xr x1];
        x ← x1;
    fin mientras
grafico(k1, xr);

```

- e) [1 *pto.*] Se recomienda para el problema el método de Newton, porque se logra la solución en la 5 iteraciones.

3. a) [1 *pto.*] Sean

$x$  : Número de familias de renta baja.  
 $y$  : Número de familias de renta media.  
 $z$  : Número de familias de renta alta.

Donde, tenemos:

$$\begin{bmatrix} x^{(k+1)} \\ y^{(k+1)} \\ z^{(k+1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.70 & 0.30 & 0.10 \\ 0.20 & 0.60 & 0.30 \\ 0.10 & 0.10 & 0.60 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x^{(k)} \\ y^{(k)} \\ z^{(k)} \end{bmatrix} \quad k = 0, 1, \dots$$

con

$$\begin{bmatrix} x^{(0)} \\ y^{(0)} \\ z^{(0)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 42158 \\ 147553 \\ 21079 \end{bmatrix}$$

- b) [1 *pto.*] Sea el polinomio característico general:

$$p(\lambda) = \lambda^3 + b_1\lambda^2 + b_2\lambda + b_3.$$

Aplicando el método de Krylov, se requiere resolver el sistema siguiente:

$$\begin{bmatrix} 87267.06 & 75884.4 & 42158 \\ 86634.69 & 103287.1 & 147553 \\ 36888.25 & 31618.5 & 21079 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -90766.174 \\ -80500.701 \\ -39523.125 \end{bmatrix}$$

Resolviendo por el método LU, el polinomio característico es:

$$p(\lambda) = \lambda^3 - 1.9\lambda^2 + 1.1\lambda - 0.2.$$

- c) [2 *ptos.*] La primera tabla con  $tol = 0.00001$  y error absoluto es:

$k$	$y^1_k$	$y^2_k$	$y^3_k$	$\lambda_k$	$x^1_k$	$x^2_k$	$x^3_k$	Error
0					42158	147553	21079	
1	75884.4	103287.1	31618.5	103287.1	0.7346939	1	0.3061224	147551
2	0.844898	0.8387755	0.3571429	0.844898	1	0.886902	0.4227053	0.2653061
.								
.								
16	0.9999936	0.8461397	0.4615289	0.9999936	1	0.8461452	0.4615319	0.0000083

Donde  $\lambda_1 = 0.9999936$  y  $v_1 = (1 \ 0.8461452 \ 0.4615319)^T$ .

La segunda tabla con  $tol = 0.00001$  y error absoluto es:

$k$	$y^1_k$	$y^2_k$	$y^3_k$	$\lambda_k$	$x^1_k$	$x^2_k$	$x^3_k$	Error
0					42158	147553	21079	
1	-52697.5	263487.5	0	263487.5	-0.2	1	0	147552
2	-1.18	2.14	-0.16	2.14	-0.5514019	1	-0.0747664	0.3514019
.								
.								
39	-2.4999281	2.500024	-0.0000959	2.500024	-0.9999617	1	-0.0000383	0.0000096

Donde  $\lambda_2 = 0.3999962$  y  $v_1 = (-0.9999617 \ 1 \ -0.0000383)^T$ .

La tercera tabla con  $q = 0.6$ ,  $tol = 0.00001$  y error absoluto es:

$k$	$y^1_k$	$y^2_k$	$y^3_k$	$\lambda_k$	$x^1_k$	$x^2_k$	$x^3_k$	Error
0					42158	147553	21079	
1	263487.5	-52697.5	316185	316185	0.8333333	-0.1666667	1	147553.17
2	7.9166667	2.0833333	-5.8333333	7.9166667	1	0.2631579	-0.7368421	1.7368421
.								
.								
17	-10.000165	5	5.0001653	-10.000165	1	-0.4999917	-0.5000083	0.0000083

Donde  $\lambda_3 = 0.5000017$  y  $v_1 = (1 \ -0.4999917 \ -0.5000083)^T$ .

- d) [1 *pto.*] La distribución de renta es estable, debido a que  $\lambda_1 = 1$ , por consiguiente las autoridades deben estar tranquilos.
4. a) [1 *pto.*] La tabla de diferencia dividida, donde  $D_i = f[x_k, \dots, x_{k+i}]$ ,  $i = 1, \dots, 7$  es:

$k$	$x_k$	$f[x_k]$	$D_1$	$D_2$	$D_3$	$D_4$	$D_5$	$D_6$	$D_7$
0	0	100	-116	60	-13.5	0.06	0.6090926	-0.1098769	0.0091199
1	0.5	42	-56	33	-13.32	3.1054630	-0.3797997	0.0269218	
2	1	14	-6.5	-0.3	0.6545833	-0.1228348	0.0105670		
3	2	7.5	-7.1	2.3183333	-0.3280952	0.0251037			
4	3	0.4	-0.145	0.0216667	-0.0017472				
5	5	0.11	-0.015	0.0007					
6	9	0.05	-0.008						
7	15	0.002							

El polinomio anidado de interpolación de Newton es:

$$P_6(x) = 100 + x\{-116 + (x - 0.5)[60 + (x - 1)\{-13.5 + (x - 2)[0.06 + (x - 3)\{0.6090926 + (x - 5)[-0.1098769 + 0.0091199(x - 9)]\}]\}\}.$$

- b) [1 *pto.*] Evaluando se tiene:

$$P_6(5.5) = 50.12598615.$$

- c) [1 *pto.*] Sea el spline lineal de tipo:

$$\varphi(x) = a_1 + a_2x + a_3(x - 3)_+.$$

La matriz  $M$  es:

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0.5 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 1 & 5 & 2 \\ 1 & 9 & 6 \\ 1 & 15 & 12 \end{bmatrix}$$

Donde

$$M^T M \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix} = M^T \begin{bmatrix} 100 \\ 42 \\ 14 \\ 7.5 \\ 0.4 \\ 0.11 \\ 0.05 \\ 0.002 \end{bmatrix}$$

El sistema ha resolver es:

$$\begin{bmatrix} 8 & 35.5 & 20 \\ 35.5 & 345.25 & 244 \\ 20 & 244 & 184 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 164.062 \\ 51.230 \\ 0.544 \end{bmatrix}$$

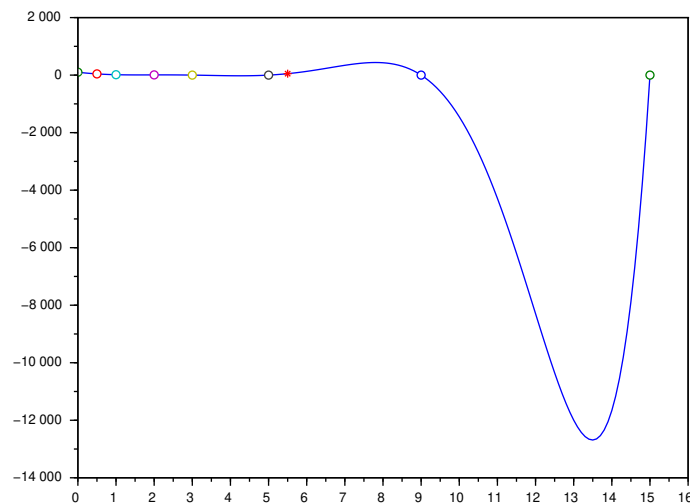
El ajuste spline lineal resuelto por el método de Cholesky es:

$$\varphi(x) = 67.854912 - 25.765095x + 26.794179(x - 3)_+$$

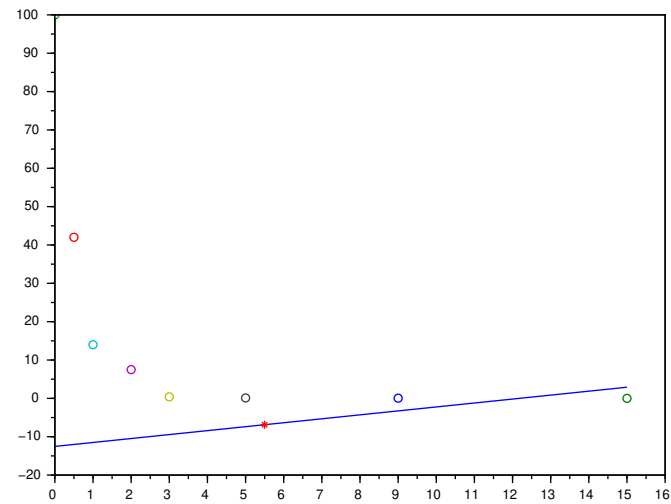
- d) [1 *pto.*] Evaluando se tiene:

$$\varphi(5.5) = -6.867663.$$

- e) [1 *pto.*] El gráfico de Newton es:



El gráfico de spline es:



UNI, 09 de Octubre del 2019\*

---

\* Hecho en L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X