# StarTno(スター・ティーノ)\_00 概要(Ver.1.0)

StarTno(スター・ティーノ)は、Studuino(スタディーノ)と RTno(アールティーノ) とを組み合わせたシステムです。Studuino は、アーテック社製の Arduino(アルドゥイーノ)互換のコントロール基盤です。 RTno は、RT コンポーネントと Arduino との間の通信を簡単化するシステムで、菅氏が ROBOMEC2011で発表したものです。StuRTno ではなく、StarTno です。StarTno は RTM(RT ミドルウェア)入門用として、RTM スタートの環境整備を目的としています。

### 1. 概要

- ・アーテック社製 Robotist 及び、コントロールボード Studuino 用のお手軽 RTC
- ・ ゲームコントローラで、ハンド付き移動ロボットを操縦する
- · StarTno 01 からスタートし、02、03 とシリーズ展開する

# 2. 特徴

- · RTM 入門用のお手軽 RTC
- ・ ロボットの組立が簡単で、すぐに試すことができる
- · RTM 入門用教材

# 3. 基本素材

#### 3.1 ハードウェア

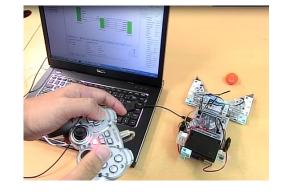
- · PC
- ・ゲームパッド
- ・アーテック社製 Robotist [ロボティスト](コントロール基盤: Studuino[Arduino 互換基盤])
  (Arduino で動作確認の一部が代用できます。)

#### 3.2 ソフトウェア

- ・RTM の環境(http://www.openrtm.org)
- ・Arduino 用の環境(https://www.arduino.cc/)
- ・RTno 用の環境[Arduiono のライブラリーに追加が必要](http://ysuga.net/?p=124)
- ・ Studuino 用の環境(http://www.artec-kk.co.jp/studuino/Studuino dl.html)
- · StarTno コンポーネント群

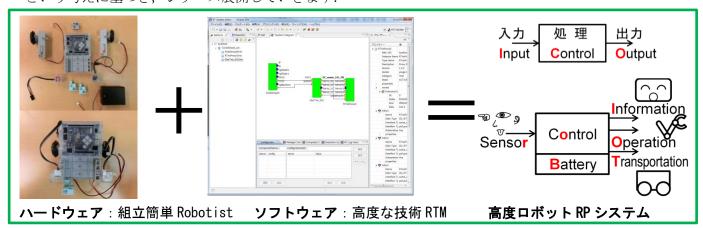
#### 3.3. 開発環境

- · OS: Windows7 Professional SP1
- · 開発言語: C++, Arduino 言語(Ver.1.0.6)
- ・コンパイラ: Visual Studio 2013 Professional
- ・RT ミドルウェア (C++): OpenRTM-aist-1.1.0



#### 4. StarTno シリーズ

StarTno(スター・ティーノ)は、ハードウェアとして、アーテック社製 Robotist(ロボティスト)というロボットの RP(ラピッドプロトタイピング)が可能な仕組みに、ソフトウェアとして、RTM(RT ミドルウェア)の高度な技術を取り入れることで、両者の利点が活用できると考え、開発しました。StarTnoは、RTM(RT ミドルウェア)入門用として、RTM スタートの環境整備を目的としています。01 から始まり、02、03 とシリーズ展開を計画しています。01 は、入門用として、基本的な「入力、処理、出力」という単純な構造にしました。入力、処理、出力の単純なモデルから発展させたロボットの 6 大要素という考えに基づき、シリーズ展開していきます。



- ドキュメント、Oファイル
- 4.0 StarTno\_00
  - ・0 RTM の概要
  - ·00 StarTno(スター・ティーノ) 00 概要:このマニュアル
- **4.1 StarTno\_01** 入門:入力,処理,出力
  - ○StarTno01.zip: 00, 01 に関連するファイル
  - ·01\_StarTno\_01 基本マニュアル:コンポーネント群の使い方
  - ·02\_StarTno\_01 組立マニュアル:ロボットの組み立て方

#### 以下, 計画中

·03 StarTno 01 応用マニュアル: コンポーネント群の作り方

**4.2 StarTno\_02** 画像処理: Open CV

**4.3 StarTno\_03** 音声入力: Open HRI

**4.4 StarTno\_04** センサ入力: Wii リモコン, キネクト等

**4.5 StarTno 05** 無線化:

## 5. 開発の経緯

StarTno は、RT ミドルウェアサマーキャンプ 2015 で、陽、陳、伊藤、二井見の 4 名で取り組んだ「遠隔操作でボールを追いかけるロボット」の課題を発展させ、開発しました。また、菅氏が開発した「DirectInputComp」と「RTnoProxyComp」を活用しています。開発に協力いただいた関係各位に感謝申し上げます。