## 可制御,可観測性,安定性

• 間1次のシステムの可制御性行列を示せ.

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$
 (1)

• 間2次のシステムの可制御性を判定せよ.

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -5 & -4 & -6 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$
 (2)

• 間3次のシステムの可観測性行列を求めよ.

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -5 & -4 & -6 \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
 (3)

- 問4問3のシステムの可観測性を判定せよ.
- 問 5 次のシステムを同値変換 (x = Tz) せよ.

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \tag{4}$$

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \end{bmatrix} \tag{5}$$

ただし、変換行列 T は次式で与えられるものとする.

$$T = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \tag{6}$$

• 問6A行列が次の $A_1, A_2$ のように与えられたシステムについて安定性を判別せよ.

$$A_{1} = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ -1 & -2 \end{bmatrix}, A_{2} = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$
 (7)

• 問 7A 行列が次の  $A_1, A_2$  のように与えられたシステムについて安定性を判別せよ.

$$A_{1} = \begin{bmatrix} -1 & 5 & 4 \\ 0 & -2 & 100 \\ 0 & 0 & -3 \end{bmatrix}, A_{2} = \begin{bmatrix} -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$
(8)