

HumanDetection 仕様書

名城大学メカトロニクス工学科
ロボットシステムデザイン研究室
2021 年 12 月 9 日

1. はじめに

1.1. コンポーネントの概要

本仕様書では、3DiVi社の3D Skeleton Tracking MiddlewareであるNuitrack SDKによって得られた、人の位置姿勢情報をデータポートとして送信する人検知RTC(HumanDetection)を扱う。


1.2. 開発環境

開発環境を以下に示す。

言語	C++
OS	Ubuntu18.04
RTM	OpenRTM-aist-2.0

2. RTC 仕様

2.1. インターフェース仕様

RTCの名称		
HumanDetection		 HumanPose HumanDetection0
出力ポート		
名称	データ型	説明
HumanPose	TimedPose3D	人の位置姿勢情報を送信する