Projeto3-PA

AUTHOR Versão 1.0 Quarta, 21 de Dezembro de 2022

Sumário

Table of contents

Índice Hierárquico

Hierarquia de Classes

Esta lista de hierarquias está parcialmente ordenada (ordem alfabética):

FiguraGeometrica	
CutBox	5
CutEllipsoid	5
CutSphere	3
CutVoxel10)
PutBox14	1
PutEllipsoid15	5
PutSphere17	
PutVoxel19)
Sculptor2	1
/oxel20	5

Índice dos Componentes

Lista de Classes

Índice dos Arquivos

Esta é a lista de todos os arquivos e suas respectivas descrições:

Lista de Arquivos

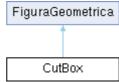
D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutbox.cpp28 D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutbox.h29 D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutellipsoid.h31 D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutellipsoide.cpp33 D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutsphere.cpp34 D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutvoxel.h38 D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Ayancada/PAprojeto3/figurageometrica.h D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/main.cpp43 D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putellipsoid.cpp48 D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putellipsoid.h49

Classes

Referência da Classe CutBox

#include <cutbox.h>

Diagrama de hierarquia para CutBox:



Membros Públicos

- **CutBox** (int x0, int x1, int y0, int y1, int z0, int z1)
- void **draw** (**Sculptor** &s)

Outros membros herdados

Construtores e Destrutores

CutBox::CutBox (int x0, int x1, int y0, int y1, int z0, int z1)

Funções membros

void CutBox::draw (Sculptor & s)[virtual]

Implementa Figura Geometrica (p.13).

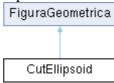
```
10
11   int x, y, z;
12   for (x = x0; x <= x1; x++) {
13     for (y = y0; y <= y1; y++) {
14         for (z = z0; z <= z1; z++) {
15             s.cutVoxel(x, y, z);
16         }
17         }
18      }
19 }</pre>
```

- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutbox.h
- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutbox.cpp

Referência da Classe CutEllipsoid

#include <cutellipsoid.h>

Diagrama de hierarquia para CutEllipsoid:



Membros Públicos

- CutEllipsoid (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int rx, int ry, int rz)
- ~CutEllipsoid ()
- void draw (Sculptor &t)

Atributos Protegidos

- int xcenter
- int ycenter
- int zcenter
- int rx
- int ry
- int rz
- float r
- float g
- float **b**
- float a

Construtores e Destrutores

CutEllipsoid::CutEllipsoid (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int rx, int ry, int rz)

CutEllipsoid::~CutEllipsoid ()

```
14 {
15
16 }
```

Funções membros

void CutEllipsoid::draw (Sculptor & t)[virtual]

Implementa **FiguraGeometrica** (p.13).

```
21
                for(int z=(zcenter-rz); z<(zcenter+rz); z++){</pre>
22
                    float t1 =
((float) (x-xcenter) / (float) rx) * ((float) (x-xcenter) / (float) rx);
                    float t2 =
((float) (y-ycenter) / (float) ry) * ((float) (y-ycenter) / (float) ry);
24
                    float. t.3 =
((float)(z-zcenter)/(float)rz)*((float)(z-zcenter)/(float)rz);
25
                          cout << t1 << " = " << x << " - " << xcenter << " / " << rx
<<
    endl;
26
27
                    if(t1+t2+t3<=1.0){
28
                        t.cutVoxel(x,y,z);
                              cout << t1 << " " << t2 << " " << t3 << endl;
29
30
31
               }
32
           }
33
34 }
```

Atributos

float CutEllipsoid::a [protected]

float CutEllipsoid::b[protected]

float CutEllipsoid::g[protected]

float CutEllipsoid::r[protected]

int CutEllipsoid::rx[protected]

int CutEllipsoid::ry[protected]

int CutEllipsoid::rz[protected]

int CutEllipsoid::xcenter[protected]

int CutEllipsoid::ycenter[protected]

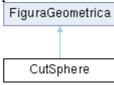
int CutEllipsoid::zcenter[protected]

- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutellipsoid.h
- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutellipsoide.cpp

Referência da Classe CutSphere

#include <cutsphere.h>

Diagrama de hierarquia para CutSphere:



Membros Públicos

- CutSphere (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int radius)
- ~CutSphere ()
- void draw (Sculptor &t)

Atributos Protegidos

- int xcenter
- int ycenter
- int zcenter
- int radius
- float r
- float g
- float b
- float a

Construtores e Destrutores

CutSphere::CutSphere (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int radius)

```
3
4    xcenter = _xcenter;
5    ycenter = ycenter;
6    zcenter = zcenter;
7    radius = radius;
8 }
```

CutSphere::~CutSphere ()

```
10 {
11
12 }
```

Funções membros

void CutSphere::draw (Sculptor & t)[virtual]

Implementa **FiguraGeometrica** (p.13).

```
14
15
         for(int x=(xcenter-radius); x<(xcenter+radius); x++) {</pre>
16
               for(int y=(ycenter-radius); y<(ycenter+radius); y++){</pre>
17
                     for(int z=(zcenter-radius); z<(zcenter+radius); z++) {</pre>
18
                          float x2 = (float) (x-xcenter)*(float) (x-xcenter);
                          float y2 = (float)(y-ycenter)*(float)(y-ycenter);
float z2 = (float)(z-zcenter)*(float)(z-zcenter);
float r2 = (float)radius*(float)radius;
19
20
21
22
23
                          if(x2+y2+z2<r2){
```

```
24 t.cutVoxel(x,y,z);
25 }
26 }
27 }
28 }
```

Atributos

float CutSphere::a[protected]

float CutSphere::b[protected]

float CutSphere::g[protected]

float CutSphere::r[protected]

int CutSphere::radius[protected]

int CutSphere::xcenter[protected]

int CutSphere::ycenter[protected]

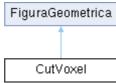
int CutSphere::zcenter[protected]

- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutsphere.h
- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutsphere.cpp

Referência da Classe CutVoxel

#include <cutvoxel.h>

Diagrama de hierarquia para CutVoxel:



Membros Públicos

- **CutVoxel** (int _x, int _y, int _z, float _r, float _g, float _b, float _a)
- ~CutVoxel ()
- void draw (Sculptor &t)

Atributos Protegidos

- int x
- int y
- int z
- float **r**
- float g
- float **b**
- float a

Construtores e Destrutores

```
CutVoxel::CutVoxel (int _x, int _y, int _z, float _r, float _g, float _b, float _a)
```

CutVoxel::~CutVoxel ()

```
13 {
14
15 }
```

Funções membros

void CutVoxel::draw (Sculptor & t)[virtual]

```
Implementa FiguraGeometrica (p.13).
```

```
17 {
18 t.cutVoxel(x, y, z);
19 }
```

Atributos

float CutVoxel::a[protected]

float CutVoxel::b[protected]

float CutVoxel::g[protected]

float CutVoxel::r[protected]

int CutVoxel::x[protected]

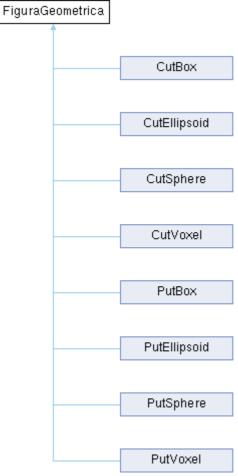
int CutVoxel::y[protected]

int CutVoxel::z[protected]

- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutvoxel.h
- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutvoxel.cpp

Referência da Classe FiguraGeometrica

#include <figurageometrica.h>
Diagrama de hierarquia para FiguraGeometrica:



Membros Públicos

- FiguraGeometrica ()
- virtual ~FiguraGeometrica ()
- virtual void **draw** (**Sculptor** &s)=0

Atributos Protegidos

- float **r**
- float **g**
- float **b**
- float a

Construtores e Destrutores

FiguraGeometrica::FiguraGeometrica ()

3 {}

virtual FiguraGeometrica::~FiguraGeometrica()[inline], [virtual]

11 {}

Funções membros

virtual void FiguraGeometrica::draw (Sculptor & s)[pure virtual]

Implementado por CutBox (p.5), PutBox (p.14), PutSphere (p.17), CutEllipsoid (p.6), CutSphere (p.8), CutVoxel (p.10), PutEllipsoid (p.15) e PutVoxel (p.19).

Atributos

float FiguraGeometrica::a[protected]

float FiguraGeometrica::b [protected]

float FiguraGeometrica::g [protected]

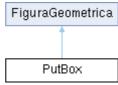
float FiguraGeometrica::r[protected]

- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/figurageometrica.h
- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/figurageometrica.cpp

Referência da Classe PutBox

#include <putbox.h>

Diagrama de hierarquia para PutBox:



Membros Públicos

- **PutBox** (int x0, int x1, int y0, int y1, int z0, int z1, float **r**, float **g**, float **b**, float **a**)
- void draw (Sculptor &s)

Outros membros herdados

Construtores e Destrutores

PutBox::PutBox (int x0, int x1, int y0, int y1, int z0, int z1, float r, float g, float b, float a)

```
5 {
6    this->x0 = x0; this->x1 = x1;
7    this->y0 = y0; this->y1 = y1;
8    this->z0 = z0; this->z1 = z1;
9    this->r = r; this->g = g; this->b = b; this->a = a;
10 }
```

Funções membros

void PutBox::draw (Sculptor & s)[virtual]

Implementa **FiguraGeometrica** (p.13).

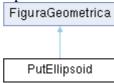
```
13 {
14
     int x, y, z;
    s.setColor(r,g,b,a);
1.5
16
     for (x = x0; x \le x1; x++) {
      for (y = y0; y \le y1; y++) {
        for (z = z0; z <= z1; z++) {
    s.putVoxel(x, y, z);
18
19
20
21
22
     }
23 }
```

- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putbox.h
- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putbox.cpp

Referência da Classe PutEllipsoid

#include <putellipsoid.h>

Diagrama de hierarquia para PutEllipsoid:



Membros Públicos

- **PutEllipsoid** (int _xcenter, int _ycenter, int _zcenter, int _rx, int _ry, int _rz, float _r, float _g, float _b, float _a)
- ~PutEllipsoid ()
- void draw (Sculptor &t)

Atributos Protegidos

- int xcenter
- int ycenter
- int zcenter
- int rx
- int ry
- int **rz**
- float r
- float **g**
- float **b**
- float a

Construtores e Destrutores

PutEllipsoid::PutEllipsoid (int _xcenter, int _ycenter, int _zcenter, int _rx, int _ry, int _rz, float _r, float _g, float _b, float _a)

PutEllipsoid::~PutEllipsoid ()

```
17 {
18
19 }
```

Funções membros

void PutEllipsoid::draw (Sculptor & t)[virtual]

Implementa **FiguraGeometrica** (p.13).

```
21
22
       t.setColor(r, g, b, a);
23
24
       for(int x=(xcenter-rx); x<(xcenter+rx); x++){</pre>
25
           for(int y=(ycenter-ry); y<(ycenter+ry); y++){</pre>
26
                for(int z=(zcenter-rz); z<(zcenter+rz); z++){</pre>
27
                    float t1 =
((float) (x-xcenter) / (float) rx) * ((float) (x-xcenter) / (float) rx);
28
                    float t2
((float) (y-ycenter) / (float) ry) * ((float) (y-ycenter) / (float) ry);
                    float t3 =
((float)(z-zcenter)/(float)rz)*((float)(z-zcenter)/(float)rz);
                      cout << t1 << " = " << x << " - " << xcenter << " / " << rx <<
30 //
endl;
31
32
                    if(t1+t2+t3 \le 1.0){
33
                        t.putVoxel(x,y,z);
                          cout << t1 << " " << t2 << " " << t3 << endl;
34 //
3.5
36
37
           }
38
       }
39 }
```

Atributos

float PutEllipsoid::a[protected]

float PutEllipsoid::b[protected]

float PutEllipsoid::g[protected]

float PutEllipsoid::r[protected]

int PutEllipsoid::rx[protected]

int PutEllipsoid::ry[protected]

int PutEllipsoid::rz[protected]

int PutEllipsoid::xcenter[protected]

int PutEllipsoid::ycenter[protected]

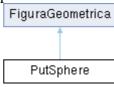
int PutEllipsoid::zcenter[protected]

- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putellipsoid.h
- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putellipsoid.cpp

Referência da Classe PutSphere

#include <putsphere.h>

Diagrama de hierarquia para PutSphere:



Membros Públicos

- PutSphere (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int radius, float r, float g, float b, float a)
- ~PutSphere ()
- void draw (Sculptor &s)

Outros membros herdados

Construtores e Destrutores

PutSphere::PutSphere (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int radius, float r, float g, float b, float a)

PutSphere::~PutSphere ()

```
14 {
15
16 }
```

Funções membros

void PutSphere::draw (Sculptor & s)[virtual]

Implementa **Figura Geometrica** (p.13).

```
19
          for(int x=(xcenter-radius); x<(xcenter+radius); x++) {</pre>
20
               for(int y=(ycenter-radius); y<(ycenter+radius); y++){</pre>
                     for(int z=(zcenter-radius); z<(zcenter+radius); z++) {</pre>
21
                          float x2 = (float) (x-xcenter)*(float) (x-xcenter);
float y2 = (float) (y-ycenter)*(float) (y-ycenter);
float z2 = (float) (z-zcenter)*(float) (z-zcenter);
22
23
24
25
                          float r2 = (float)radius*(float)radius;
26
27
                          if(x2+y2+z2<r2){
28
                                t.putVoxel(x,y,z);
29
30
                     }
31
```

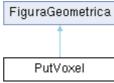
32 } 33 }

- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putsphere.h
- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putsphere.cpp

Referência da Classe PutVoxel

#include <putvoxel.h>

Diagrama de hierarquia para PutVoxel:



Membros Públicos

- **PutVoxel** (int _x, int _y, int _z, float _r, float _g, float _b, float _a)
- ~PutVoxel ()
- void draw (Sculptor &t)

Atributos Protegidos

- int x
- int y
- int z
- float **r**
- float g
- float **b**
- float a

Construtores e Destrutores

```
PutVoxel::PutVoxel (int _x, int _y, int _z, float _r, float _g, float _b, float _a)
```

PutVoxel::~PutVoxel ()

```
13 {
14
15 }
```

Funções membros

void PutVoxel::draw (Sculptor & t)[virtual]

```
Implementa FiguraGeometrica (p.13).
```

```
17 {
18     t.setColor(r, g, b, a);
19     t.putVoxel(x, y, z);
20 }
```

Atributos

float PutVoxel::a[protected]

float PutVoxel::b[protected]

float PutVoxel::g[protected]

float PutVoxel::r[protected]

int PutVoxel::x [protected]

int PutVoxel::y[protected]

int PutVoxel::z[protected]

- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putvoxel.h
- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putvoxel.cpp

Referência da Classe Sculptor

A classe **Sculptor** é responsável por armazenar os voxels e realizar as operações de desenho. #include <sculptor.h>

Membros Públicos

- **Sculptor** (int _nx, int _ny, int _nz) Construct a new **Sculptor** object.
- ~Sculptor ()
- void **setColor** (float r, float g, float b, float alpha)
- void **putVoxel** (int x, int y, int z)
- void **cutVoxel** (int x, int y, int z)
- void **putSphere** (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int radius)
- void **cutSphere** (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int radius)
- void **putEllipsoid** (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int rx, int ry, int rz) *putEllipsoid desenha um elipsoide a partir da equacao*
- void **cutEllipsoid** (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int rx, int ry, int rz)
- void **writeOFF** (const char *filename)

Descrição detalhada

A classe **Sculptor** é responsável por armazenar os voxels e realizar as operações de desenho.

Ela é capaz de armazenar uma matriz tridimensional que é manipulada por diversos métodos capazes de desenhar (ou apagar) figura diferentes.

Construtores e Destrutores

Sculptor::Sculptor (int _nx, int _ny, int _nz)

Construct a new Sculptor object.

Parâmetros

_nx		é o tamanho da matriz na dimensão x			
_ny		é o tamanho da matriz na dimensão y			
_nz		é o tam	anho da matriz na dimensão z		
		•	item 1		
		•	item 2		
		•	item 3		
17			{		
	Int i;				
19					
	20 nx = nx;				
21 n	2 nz = nz;				
	23 $r = g = b = a = 0.5;$				
24					
25 v	25 v = new Voxel **[nx];				
26 i					
27	std::cout <<	"alloc	error\n";		

```
exit(0);
29
    }
30
31
     v[0] = new Voxel *[nx * ny];
32
     if (v[0] == nullptr) {
      std::cout << "alloc error\n";
33
34
      exit(0);
35
36
37
     v[0][0] = new Voxel[nx * ny * nz];
     if (v[0][0] == nullptr) {
38
     std::cout << "aalloc error\n";</pre>
39
40
       exit(0);
41
42
43
     // Ajusta os ponteiros para as linhas
44
     // cada plano pula de nl em nl linhas
     for (i = 1; i < nx; i++) {
45
      v[i] = v[i - 1] + ny;
46
47
48
    // ajusta os ponteiros para as colunas
    // cada linha pula de nc em nc colunas
for (i = 1; i < nx * ny; i++) {</pre>
50
51
52
      v[0][i] = v[0][i - 1] + nz;
53
54 }
```

Sculptor::~Sculptor ()

```
56 {
57   delete[] v[0][0];
58   delete[] v[0];
59   delete[] v;
60 }
```

Funções membros

void Sculptor::cutEllipsoid (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int rx, int ry, int rz)

```
142
143
       double dx, dy, dz;
144
       int x, y, z;
145
146
       for (x = 0; x < nx; x++) {
        for (y = 0; y < ny; y++) {
for (z = 0; z < nz; z++) {
147
148
149
              dx = (double)(x - x0) * (double)(x - x0);
               dx = (double)(x - x0) * (double)(y - y0);

dz = (double)(z - z0) * (double)(z - z0);
150
151
152
               // ponto dentro do elipsoide
               if (dx / (rx * rx) + dy / (ry * ry) + dz / (rz * rz) < 1) {
  cutVoxel(x, y, z);</pre>
153
154
155
156
             }
157
       }
158
```

void Sculptor::cutSphere (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int radius)

```
105
      double r2;
106
      int x, y, z;
107
108
      r2 = (double)rr * (double)rr;
109
      for (x = 0; x < nx; x++) {
110
        for (y = 0; y < ny; y++) {
           for (z = 0; z < nz; z++) {
111
             if ((double)(x - x0) * (double)(x - x0) + (double)(y - y0) * (double)(y - y0) +
112
113
114
                   (double)(z - z0) * (double)(z - z0) <
115
                  r2) {
```

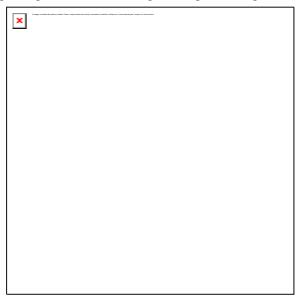
```
116          cutVoxel(x, y, z);
117       }
118       }
119       }
120       }
121 }
```

void Sculptor::cutVoxel (int x, int y, int z)

```
69
70 if (x0 >= 0 && x0 < nx && y0 >= 0 && y0 < ny && z0 >= 0 && z0 < nz) {
71  v[x0][y0][z0].show = false;
72 }
73 }
```

void Sculptor::putEllipsoid (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int rx, int ry, int rz)

putEllipsoid desenha um elipsoide a partir da equacao



Parâmetros

```
xcenter
  ycenter
  zcenter
  rx
  ry
  rz
123
124
        double dx, dy, dz;
125
         int x, y, z;
126
127
         for (x = 0; x < nx; x++) {
          for (y = 0; y < ny; y++) {
  for (z = 0; z < nz; z++) {
    dx = (double)(x - x0) * (double)(x - x0);
    dy = (double)(y - y0) * (double)(y - y0);
    dz = (double)(z - z0) * (double)(z - z0);
128
129
130
131
132
                  // ponto dentro do elipsoide
if (dx / (rx * rx) + dy / (ry * ry) + dz / (rz * rz) < 1) {
133
134
135
                    putVoxel(x, y, z);
136
137
               }
138
            }
139 }
140 }
```

void Sculptor::putSphere (int xcenter, int ycenter, int zcenter, int radius)

```
85
86
      double r2;
87
     int x, y, z;
88
     r2 = (double)rr * (double)rr;
89
90
     for (x = 0; x < nx; x++) {
91
        for (y = 0; y < ny; y++)
92
          for (z = 0; z < nz; z++) {
            if ((double)(x - x0) * (double)(x - x0) + (double)(y - y0) * (double)(y - y0) +
93
94
                 (double)(z - z0) * (double)(z - z0) <
95
96
              putVoxel(x, y, z);
97
98
            }
99
          }
100
101
      }
102 }
```

void Sculptor::putVoxel (int x, int y, int z)

```
75
76 if (x0 >= 0 && x0 < nx && y0 >= 0 && y0 < ny && z0 >= 0 && z0 < nz) {
77  v[x0][y0][z0].show = true;
78  v[x0][y0][z0].r = r;
79  v[x0][y0][z0].g = g;
80  v[x0][y0][z0].b = b;
81  v[x0][y0][z0].a = a;
82  }
83 }
```

void Sculptor::setColor (float r, float g, float b, float alpha)

```
62

63 this->r = r;

64 this->g = g;

65 this->b = b;

66 a = alpha;

67 }
```

void Sculptor::writeOFF (const char * filename)

```
161
162
      int total, index, x, y, z;
163
164 std::ofstream f;
165
     total = 0;
     f.open(filename);
166
167
      f << "OFF\n";
168
      // conta a quantidade de voxels ativos
      for (x = 0; x < nx; x++) {
169
       for (y = 0; y < ny; y++) {
170
          for (z = 0; z < nz; z++) {
171
172
            if (v[x][y][z].show == true) {
173
              total++;
174
175
          }
176
        }
177
178
      // escreve no de vertices e faces (0 arestas! nao usado)
      f << total * 8 << " " << total * 6 << " 0 \n";
179
      for (x = 0; x < nx; x++) {
180
181
        for (y = 0; y < ny; y++)
182
          for (z = 0; z < nz; z++) {
183
            if (v[x][y][z].show == true) {
184
               // escreve os vertices do cubo
              f << x - 0.5 << " " << y + 0.5 << " " << z - 0.5 << " \n";
185
              f << x - 0.5 << " " << y - 0.5 << " " << z - 0.5 << "\n";
f << x + 0.5 << " " << y - 0.5 << " " << z - 0.5 << "\n";
186
187
              f << x + 0.5 << " " << y + 0.5 << " " << z - 0.5 << "\n";
188
              f << x - 0.5 << " " << y + 0.5 << " " << z + 0.5 << "\n";
189
              f << x - 0.5 << " " << y - 0.5 << " " << z + 0.5 << "\n";
190
               f << x + 0.5 << " " << y - 0.5 << " " << z + 0.5 << " \n";
191
               f << x + 0.5 << " " << y + 0.5 << " " << z + 0.5 << "\n";
192
193
```

```
194
195
        }
196
197
     total = 0;
198
     // escreve os indices das faces
     // pulando vertices de 8 em 8
199
200
     for (x = 0; x < nx; x++) {
201
       for (y = 0; y < ny; y++) {
          for (z = 0; z < nz; z++) {
202
            if (v[x][y][z].show == true) {
203
204
              index = total * 8;
205
              // face 0
206
              f << std::fixed;
207
              f << std::setprecision(2);</pre>
              f << 4 << " " << index + 0 << " " << index + 3 << " " << index + 2 <<
208
" " << index + 1 << " ";
209
              f << v[x][y][z].r << " " << v[x][y][z].g << " " << v[x][y][z].b << " "
<< v[x][y][z].a << "\n";
210
              // face 1
              f << 4 << " " << index + 4 << " " << index + 5 << " " << index + 6 <<
211
" " << index + 7 << " ";
212
              f << v[x][y][z].r << " " << v[x][y][z].g << " " << v[x][y][z].b << " "
<< v[x][y][z].a << "\n";
              // face 2
213
              f << 4 << " " << index + 0 << " " << index + 1 << " " << index + 5 <<
214
" " << index + 4 << " ";
215
              f << v[x][y][z].r << " " << v[x][y][z].g << " " << v[x][y][z].b << " "
<< v[x][y][z].a << "\n";
216  // face 3
216
              f << 4 << " " << index + 0 << " " << index + 4 << " " << index + 7 <<
217
" " << index + 3 << " ";
218
              f << v[x][y][z].r << " " << v[x][y][z].g << " " << v[x][y][z].b << " "
<< v[x][y][z].a << "\n";
219
              // face 4
              f << 4 << " " << index + 3 << " " << index + 7 << " " << index + 6 <<
" " << index + 2 << " ";
              f << v[x][y][z].r << " " << v[x][y][z].g << " " << v[x][y][z].b << " "
221
<< v[x][y][z].a << "\n";
222
              // face 5
              f << 4 << " " << index + 1 << " " << index + 2 << " " << index + 6 <<
223
" " << index + 5 << " ";
              f << v[x][y][z].r << " " << v[x][y][z].g << " " << v[x][y][z].b << " "
224
<< v[x][y][z].a << "\n";
225
              // incrementa total de cubos
226
              total++;
227
            }
228
          }
229
      }
230
231
      f.close();
232 }
```

- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/sculptor.h
- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/sculptor.cpp

Referência da Estrutura Voxel

O struct **Voxel** é responsável por armazenar as informações de cada voxel. #include <sculptor.h>

Atributos Públicos

float r

r define a intensidade do vermelho (com valores de 0 a 1) g define a intensidade do verde (com valores de 0 a 1) b define a intensidade do azul (com valores de 0 a 1)

- float g
- float **b**
- float **a**

a

- bool show
- bool isOn

isOn define a intensidade da transparência (com valores de 0 a 1)

Descrição detalhada

O struct Voxel é responsável por armazenar as informações de cada voxel.

Atributos

float Voxel::a

a

float Voxel::b

float Voxel::g

bool Voxel::isOn

isOn define a intensidade da transparência (com valores de 0 a 1)

float Voxel::r

r define a intensidade do vermelho (com valores de 0 a 1) g define a intensidade do verde (com valores de 0 a 1) b define a intensidade do azul (com valores de 0 a 1)

bool Voxel::show

- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/sculptor.h
- D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/voxel.h

Arquivos

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutbox.cpp

#include "cutbox.h"

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutbox.h

#include "figurageometrica.h"

Componentes

• class CutBox

cutbox.h

```
Vá para a documentação desse arquivo.1 #ifndef CUTBOX_H
2 #define CUTBOX_H
3
4 #include "figurageometrica.h"
5
6 class CutBox : public FiguraGeometrica
7 {
8  int x0, x1, y0, y1, z0, z1;
9 public:
10  CutBox(int x0, int x1, int y0, int y1,
11  int z0, int z1);
12  void draw(Sculptor &s);
13 };
14
15 #endif // CUTBOX_H
```

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutellipsoid.h

#include "figurageometrica.h"

Componentes

• class CutEllipsoid

cutellipsoid.h

```
Vá para a documentação desse arquivo.1 #ifndef CUTELLIPSOID_H 2 #define CUTELLIPSOID_H
3
4 #include "figurageometrica.h"
6 class CutEllipsoid : public FiguraGeometrica{
7 protected:
  protected:
8
         int xcenter, ycenter, zcenter, rx, ry, rz;
9
          float r, g, b, a;
10
     public:
11
12
         CutEllipsoid(int xcenter, int ycenter, int zcenter, int rx, int ry, int rz);
           ~CutEllipsoid();
13
          void draw(Sculptor &t);
14 };
15
16 #endif
```

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutellipsoide.cpp

#include "cutellipsoid.h"

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutsphere.cpp

#include "cutsphere.h"

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutsphere.h

#include "figurageometrica.h"

Componentes

• class CutSphere

cutsphere.h

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutvoxel.cpp

#include "cutvoxel.h"

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/cutvoxel.h

#include "figurageometrica.h"

Componentes

• class CutVoxel

cutvoxel.h

```
Vá para a documentação desse arquivo.1 #ifndef CUTVOXEL_H
2 #define CUTVOXEL H
3
4 #include "figurageometrica.h"
6 class CutVoxel : public FiguraGeometrica{
7    protected:
8
         int x, y, z; float r, g, b, a;
9
10
     public:
11
12
          CutVoxel(int _x, int _y, int _z, float _r, float _g, float _b, float _a);
           ~CutVoxel();
13
          void draw(Sculptor &t);
14 };
15
16 #endif
```

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/figurageometrica.cpp

#include "figurageometrica.h"

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/figurageometrica.h

#include "sculptor.h"
#include <iostream>

Componentes

• class FiguraGeometrica

figurageometrica.h

```
Vá para a documentação desse arquivo.1 #ifndef FIGURAGEOMETRICA_H
2 #define FIGURAGEOMETRICA_H
3 #include "sculptor.h"
4 #include <iostream>
5
6 class FiguraGeometrica{
7 protected:
8    float r, g, b, a;
9 public:
10    FiguraGeometrica();
11    virtual ~FiguraGeometrica() {}
12    virtual void draw(Sculptor &s)=0;
13 };
14
15
16 #endif // FIGURAGEOMETRICA_H
```

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/main.cpp

```
#include <iostream>
#include <fstream>
#include <string>
#include <cstdlib>
#include <vector>
#include <cstring>
#include <sstream>
#include "sculptor.h"
#include "figurageometrica.h"
#include "putbox.h"
#include "cutbox.h"
#include "putvoxel.h"
#include "cutvoxel.h"
#include "putsphere.h"
#include "cutsphere.h"
#include "putellipsoid.h"
#include "cutellipsoid.h"
```

Funções

• int main ()

Funções

int main ()

```
22
     Sculptor *s;
23
    int nx, ny, nz;
24 int x0, x1, y0, y1, z0, z1;
25 float r, g, b, a;
26 std::vector<FiguraGeometrica*> f;
27
     std::ifstream fin;
28
    std::string str;
29
     fin.open("toto.txt");
31
     if(!fin.is_open()) {
  cout << "não abriu o arquivo\n";
  std::exit(0);</pre>
32
33
34
35
36
     // processa o arquivo enquanto houver linhas
37
     // para ler
39
     while(fin.good()){
      fin >> str;
if(!fin.good()){
40
41
42
         break;
43
44
       if (str.compare("dim") == 0) {
          // li do arquivo a linha dim 10 10 10
fin >> nx >> ny >> nz;
45
46
47
           std::cout << nx << "x" << ny << "x" << nz;
48
            std::cout << std::endl;
49
            s = new Sculptor(nx, ny, nz);
50
51
52
      else if(str.compare("putbox")==0){
            // putbox 0 9 0 9 0 9 0 0 1.0 1.0
53
54
            fin >> x0 >> x1 >> y0 >> y1 >> z0 >> z1;
```

```
fin >> r >> q >> b >> a;
56
            f.push back(new PutBox(x0, x1, y0, y1, z0, z1, r, g, b, a));
57
58
59
       else if(str.compare("cutbox")==0){
           fin >> x0 >> x1 >> y0 >> y1 >> z0 >> z1;
60
            f.push_back(new CutBox(x0, x1, y0, y1, z0, z1));
61
62
63
64
       else if(str.compare("putsphere") == 0) {
           int xcenter, ycenter, zcenter, radius;
65
66
            fin >> xcenter >> ycenter >> zcenter >> radius >> r >> g >> b >> a;
67
            f.push back(new PutSphere(xcenter, ycenter, zcenter, radius, r, g, b, a));
68
69
70
       else if (str.compare("cutsphere") == 0) {
71
           int xcenter, ycenter, zcenter, radius;
            fin >> xcenter >> ycenter >> zcenter >> radius;
72
73
            f.push back(new CutSphere(xcenter, ycenter, zcenter, radius));
74
75
76
       else if (str.compare("putellipsoid") == 0) {
            int xcenter, ycenter, zcenter, rx, ry, rz;
fin >> xcenter >> ycenter >> zcenter >> rx >> ry >> rz >> r >> g >> b >>
77
78
79
            f.push back(new PutEllipsoid(xcenter, ycenter, zcenter, rx, ry, rz,r, g,
b, a));
80
81
82
       else if (str.compare("cutellipsoid") == 0) {
           int xcenter, ycenter, zcenter, rx, ry, rz;
fin >> xcenter >> ycenter >> zcenter >> rx >> ry >> rz;
83
84
8.5
            f.push back(new CutEllipsoid(xcenter, ycenter, zcenter, rx, ry, rz));
86
87
     }
88
89
     for(size t i=0; i<f.size(); i++) {
   std::cout << "draw\n";</pre>
90
91
       f[i]->draw(*s);
92
93
94
     for(size_t i=0; i<f.size(); i++){</pre>
95
      delete f[i];
96
97
     s->writeOFF("testetoto.off");
98
99
100
101
     return 0;
102 }
```

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putbox.cpp

#include "putbox.h"

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putbox.h

#include "figurageometrica.h"

Componentes

• class PutBox

putbox.h

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putellipsoid.cpp

#include "putellipsoid.h"

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putellipsoid.h

#include "figurageometrica.h"

Componentes

• class PutEllipsoid

putellipsoid.h

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putsphere.cpp

#include "putsphere.h"

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putsphere.h

#include "figurageometrica.h"
#include <iostream>

Componentes

• class PutSphere

Definições e Macros

• #define **PUSPHERE_H**

Definições e macros

#define PUSPHERE_H

putsphere.h

```
Vá para a documentação desse arquivo.1 #ifndef PUTSPHRE_H
2 #define PUSPHERE_H
3 #include "figurageometrica.h"
4 #include <iostream>
5
6 class PutSphere : public FiguraGeometrica {
7 private:
8   int xcenter, ycenter, zcenter, radius;
9   float r, g, b, a;
10
11 public:
12   PutSphere(int xcenter, int ycenter, int zcenter, int radius, float r, float g, float b, float a);
13   ~PutSphere();
14   void draw(Sculptor &s);
15 };
16
17 #endif
```

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putvoxel.cpp

#include "putvoxel.h"

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/putvoxel.h

#include "figurageometrica.h"
#include <iostream>

Componentes

• class PutVoxel

putvoxel.h

```
Vá para a documentação desse arquivo.1 #ifndef PUTVOXEL_H
2 #define PUTVOXEL H
3
4 #include "figurageometrica.h"
5 #include <iostream>
6
7 class PutVoxel : public FiguraGeometrica{
8
    protected:
         int x, y, z;
float r, g, b, a;
9
10
11
12
     public:
          PutVoxel(int _x, int _y, int _z, float _r, float _g, float _b, float _a);
13
           ~PutVoxel();
14
           void draw(Sculptor &t);
15 };
16
17 #endif
```

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/sculptor.cpp

```
#include "sculptor.h"
#include <cmath>
#include <fstream>
#include <iomanip>
#include <iostream>
#include <queue>
#include <vector>
```

Funções

• void **troca** (int &x, int &y)

Funções

void troca (int & x, int & y)

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/sculptor.h

Componentes

- struct **Voxel**O struct **Voxel** é responsável por armazenar as informações de cada voxel.
- class **Sculptor**A classe **Sculptor** é responsável por armazenar os voxels e realizar as operações de desenho.

sculptor.h

```
Vá para a documentação desse arquivo.1 #ifndef SCULPTOR_HPP
2 #define SCULPTOR HPP
8 struct Voxel {
   float r;
9
10 float g;
11 float b;
float a;
14 };
15
23 class Sculptor {
24 private:
25 Voxel*** v;
26 int nx;
27
    int ny;
int nz;
28
                            // Dimensions
29
     float r, g, b, a; // Current drawing color
30 public:
43
     Sculptor(int nx, int ny, int nz);
44
     ~Sculptor();
     void setColor(float r, float g, float b, float alpha);
45
     void putVoxel(int x, int y, int z);
void cutVoxel(int x, int y, int z);
void putSphere(int xcenter, int ycenter, int zcenter, int radius);
46
47
48
49
     void cutSphere(int xcenter, int ycenter, int zcenter, int radius);
64
     void putEllipsoid(int xcenter, int ycenter, int zcenter, int rx, int ry,
65
                           int rz);
66
     void cutEllipsoid(int xcenter, int ycenter, int zcenter, int rx, int ry,
                           int rz);
67
68 void writeOFF(const char* filename);
69 };
70
71 #endif
```

Referência do Arquivo D:/Documentos/Documents/UFRN/Programacao Avancada/PAprojeto3/voxel.h

Componentes

• struct Voxel

O struct **Voxel** é responsável por armazenar as informações de cada voxel.

voxel.h

```
Vá para a documentação desse arquivo.1 #ifndef VOXEL_H
2 #define VOXEL_H
3
4 struct Voxel {
12 float r, g, b;
16 float a;
20 bool isOn;
21 };
22
23 #endif // VOXEL_H
```

Sumário

INDEX