2021-2 알고리즘

그래프 알고리즘॥

한남대학교 컴퓨터공학과

그래프 알고리즘(11~12장) 구성

• 트리 순회하기

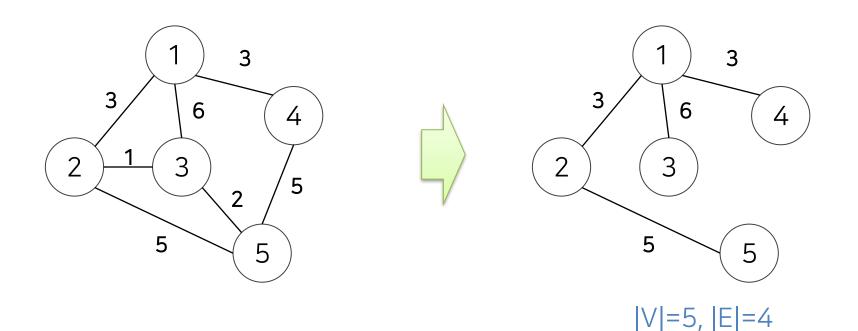
- 그래프
 - 그래프라?
 - 그래프의 특징에 따른 분류
 - 그래프의 표현
 - nextworkx
- 그래프 탐색 알고리즘
 - DFS, BFS
 - 최소신장트리
 - 최단 경로 알고리즘
 - 위상 정렬

최소신장트리

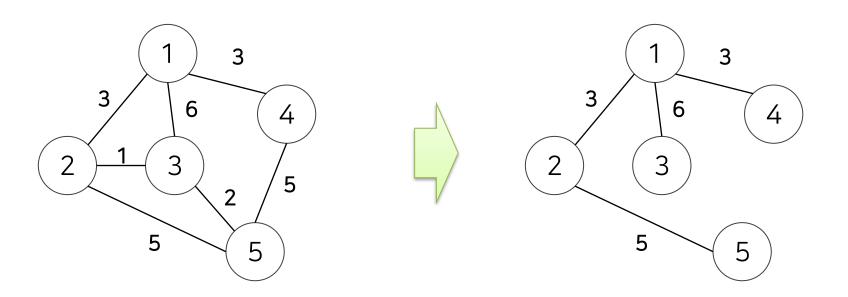
신장트리

• 신장트리 Spanning Tree

- (**가중치가 있는**) **무향 연결 그래프** G에 대해, 그래프 G의 신장트리는 *G*의 정점들과 간선들로만 구성된 트리
 - 싸이클 없는 연결 그래프
 - *n* 개의 정점을 가진 트리는 항상 *n*-1개의 간선을 갖는다

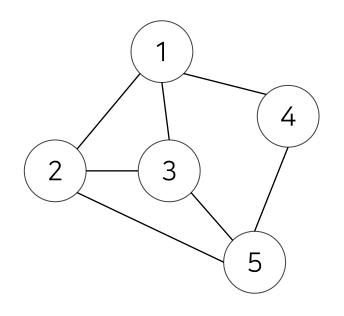


- 하나의 그래프에 대해 신장트리는 여러 개가 존재한다.
 - 앞의 그래프에서 다른 신장 트리를 찾아 보자.
 - 선택한 간선들의 가중치 합은 얼마인가?



|V|=5, |E|=4, $\Sigma w=17$

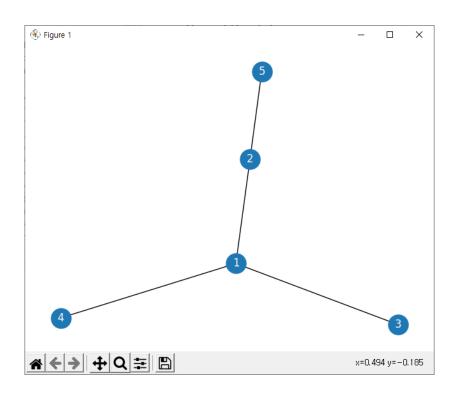
- 앞의 그래프에서 가중치를 삭제하였다. 이 그래프에서 임의의 신장트리 1개를 찾는 알고리즘을 작성해 보자.
 - 트리는 <부모 자식> 형태로 출력
 - 1) DFS로 탐색
 - 2) BFS로 탐색



```
V = {1, 2, 3, 4, 5}
E = {(1, 2), (1, 3), (1, 4), (2, 3),
(2, 5), (3, 5), (4, 5)}
G = (V, E)
```

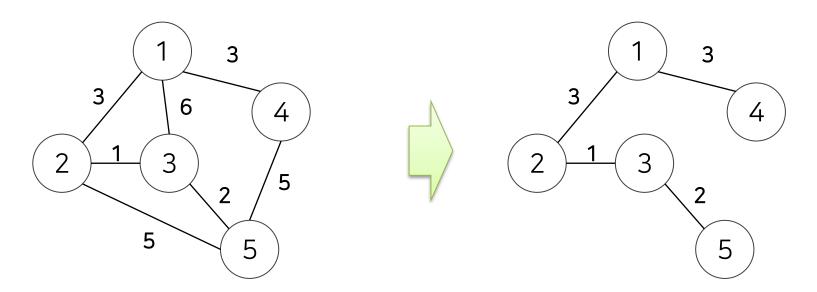
• 다 한 사람은…

- *) 만들어진 트리를 networkx로 트리를 그려 본다.
- *) 만들 수 있는 신장트리가 몇 종류인지 출력해 본다.



최소신장트리

- 최소신장트리(MST, Minimum Spanning Tree)
 - 신장트리 중 간선들의 가중치 합이 가장 작은 트리
 - MST를 찾는 알고리즘?
 - 최소신장트리는 어떤 경우에 응용될까?



|V|=5, |E|=4, $\Sigma w=9$

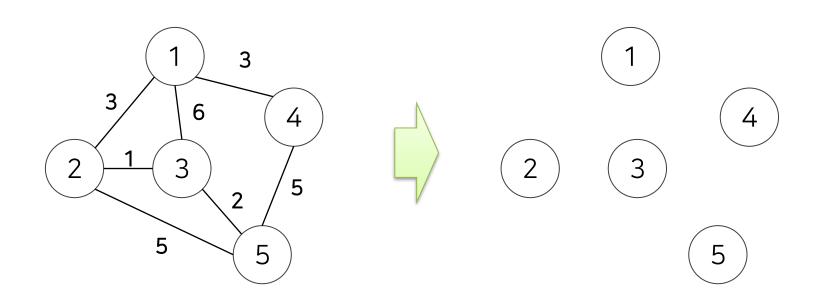
최소신장트리

- MST도 여러 가지가 있을 수 있다.
 - 입력: 가중치가 있는 무향 연결 그래프
 - 출력: 최소신장트리(의 가중치 합)
 - 크루스칼 알고리즘 (Kruskal Algorithm)
 - 프림 알고리즘 (Prim Algorithm)

- 전체 간선들 중, 가중치가 낮은 순서대로 (V-1)개를 MST에 포함시킨다.
 - 그리디Greedy 알고리즘의 일종
- 크루스칼 알고리즘(미완성)

```
Kruskal(G=(V, E)) {
    E의 간선들을 가중치 오름차순으로 정렬;
    mst = {};
    (|V|-1)번 반복 {
        e <- E.pop_first();
        mst <- e;
    }
    return mst;
}
```

- 크루스칼 알고리즘(미완성)
 - 앞의 알고리즘을 아래 그래프에 적용해 보자.



- 그리디(Greedy) 알고리즘
 - 앞을 내다보지 않고 당장 눈앞에서 가장 좋아 보이는 선택만을 반복하는 알고리즘
 - 프림 알고리즘, 크루스칼 알고리즘은 그리디 알고리즘으로 최적해를 구하는 드문 예

```
do {
    우선 가장 좋아 보이는 선택을 한다;
} until (해 구성이 끝남)
```

- ・ [안정성 정리]
 - 프림과 크루스칼 알고리즘의 이론적 근거

- 그래프의 정점들을 두 집합으로 나눴을 때,
- 두 집합을 잇는 최소 간선이 있다면
- 그 간선을 포함하는 MST가
- 반드시 하나 이상 존재한다.
- Let (S,V-S) an arbitrary partition of vertices. Let {u,v} be the min-weight edge among those crossing S and V-S. Then there exists at least a min. spanning tree containing {u,v}.

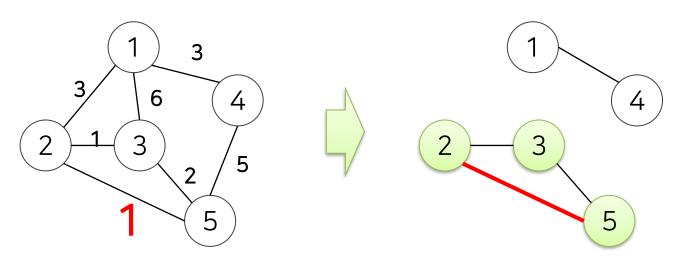
- 아래와 같이 간선에 가중치를 포함시킨 후, 크루스칼 알고리즘 (미완성)을 작성해 본다.
 - MST에 포함된 간선들을 출력한다.

```
V = {1, 2, 3, 4, 5}
E = {(1, 2, 3), (1, 3, 6), (1, 4, 3), (2, 3, 1), (2, 5, 5),
(3, 5, 2), (4, 5, 5)}
E |= {(y, x, weight) for (x, y, weight) in E}

G = (V, E)
L = {v:[] for v in V}
for x, y, _ in E:
    L[x].append(y)
    L[y].append(x)
{(2, 3, 1), (3, 5, 2),
```

 $\{(2, 3, 1), (3, 5, 2), (1, 2, 3), (1, 4, 3)\}$

- 크루스칼 알고리즘(미완성)
 - 간선 (2, 5)의 가중치를 1로 바꾸고 실행해 보자.
 - -싸이클이 만들어진다!
 - mst에 포함된 정점끼리 연결하면 싸이클이 생김

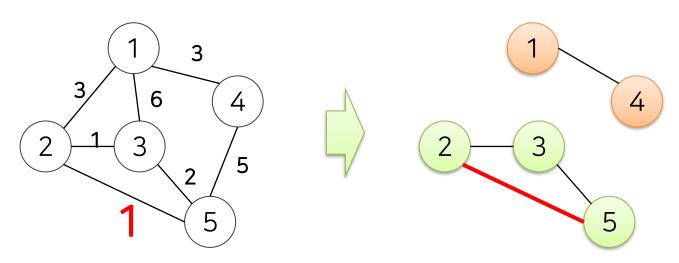


{(2, 3, 1), (3, 5, 2), (1, 4, 3), (2, 5, 1)}

- 크루스칼 알고리즘(미완성v2)
 - 간선들 중, 가중치가 낮은 순서대로 (V-1)개를 MST에 포함시킨다.
 - 간선의 정점이 둘 다 mst에 포함되어 있으면 무시한다:
 - 생각대로 동작하지 않음

```
Kruskal(G=(V, E)) {
        E의 간선들을 가중치 오름차순으로 정렬;
       mst_v, mst_e = {}, {};
       while |mst_e| < |V|-1 {
                (v, w, weight) <- E.pop first();
               if v in mst_v and w in mst_v: continue
               mst v <- v; mst v <- w;
               mst e \leftarrow (v, w, weight);
        return mst e;
```

- 크루스칼 알고리즘(미완성v2)
 - MST를 만드는 과정에서 정점과 간선들은 몇 개의 집합을 만들게 된다.
 - 간선은 두 집합을 하나로 합치는 역할
 - mst에 포함된 정점끼리 연결하면 싸이클이 생김
 - 같은 집합에 포함된 정점끼리 연결하면 싸이클이 생김

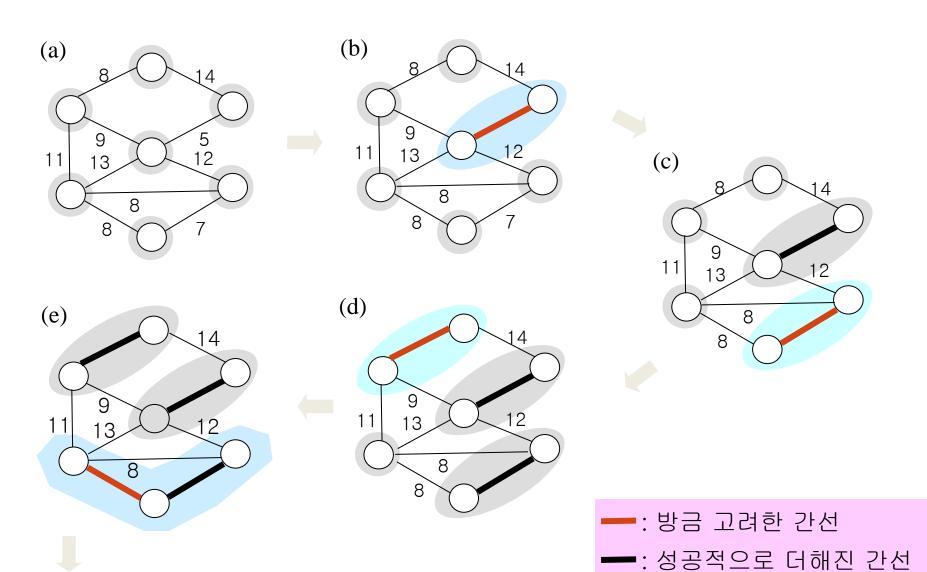


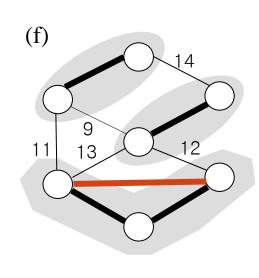
{(2, 3, 1), (3, 5, 2), (1, 4, 3), (2, 5, 1)}

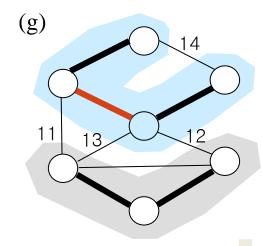
크루스칼kruskal 알고리즘

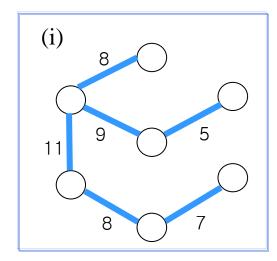
```
Kruskal (G, r)
  1. T \leftarrow \Phi ; \triangleright T : 신장트리
  2. 단 하나의 정점만으로 이루어진 n 개의 집합을 초기화한다;
  3. 간선 집합 Q(=E)를 가중치가 작은 순으로 정렬한다;
  4. while (T의 간선수 < n-1) {
       Q에서 최소비용 간선 (u, v)를 제거한다;
       정점 u와 정점 v가 서로 다른 집합에 속하면 \{
              두 집합을 하나로 합친다;
              T \leftarrow T \cup \{(u, v)\};
```

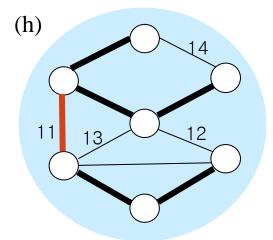
크루스칼 알고리즘의 작동 예





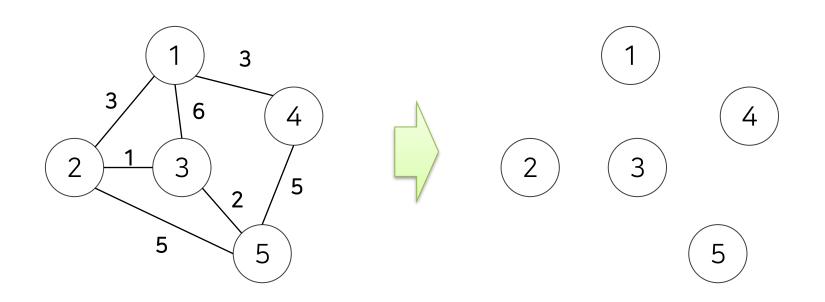






• 크루스칼 알고리즘

- 앞의 알고리즘을 아래 그래프에 적용해 보자.



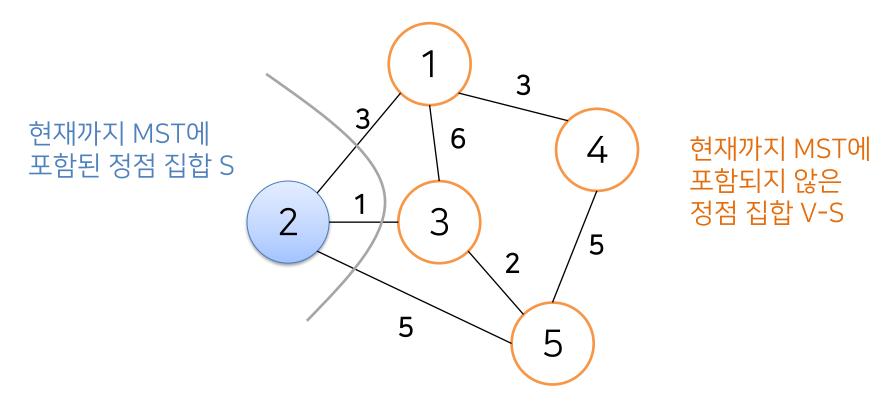
크루스칼kruskal 알고리즘의 수행 시간

```
Kruskal (G, r)
{
   1. T \leftarrow \Phi; \triangleright T: 신장트리
   2. 단 하나의 정점만으로 이루어진 n 개의 집합을 초기화한다;
                                                        Step 2: \Theta(V)
   3. 간선 집합 Q(=E)를 가중치가 작은 순으로 정렬한다;
                                                        Step 3: O(E \log E) = O(E \log V)
   4. while (T의 간선수 < n-1) {
                                                        Loop 4: O(E\log^*V)
         Q에서 최소비용 간선 (u, v)를 제거한다;
                                                            by an efficient set handling
         정점 u와 정점 v가 서로 다른 집합에 속하면 \{
                  두 집합을 하나로 합친다;
                                                        ✓ 수행시간: O(ElogV)
                  T \leftarrow T \cup \{(u, v)\};
```

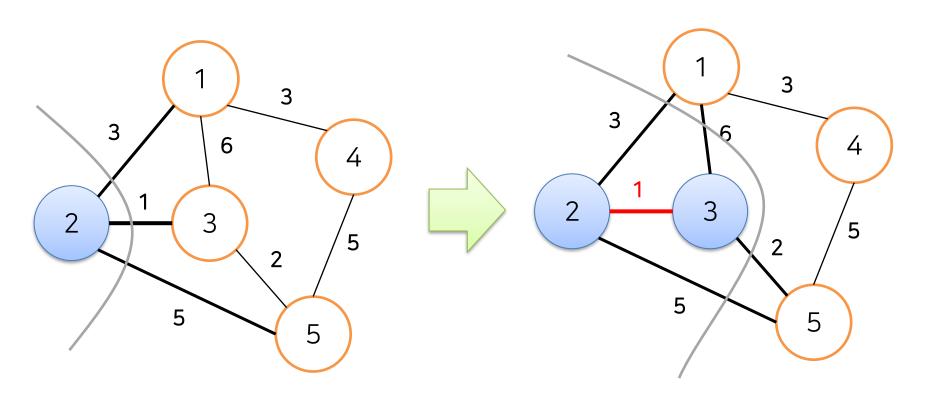
프림 알고리즘

• (IVI - 1) 번 반복:

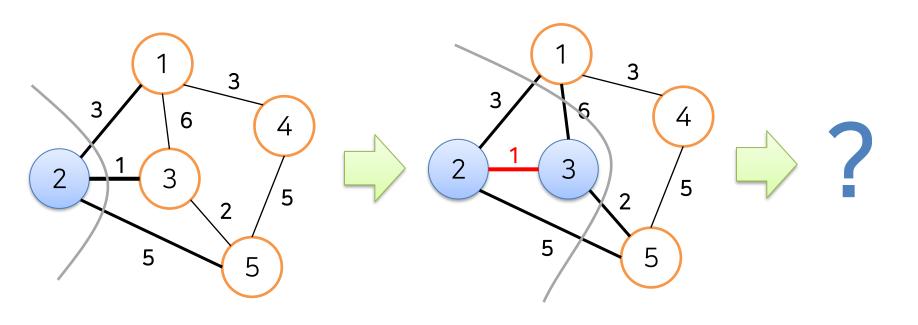
 현재까지 만들어진 MST에 (정점1 + 간선1)을 추가 해서 MST를 확장한다.



- (|V| 1) 번 반복:
 - 현재까지 만들어진 MST에 (정점1 + 간선1)을 추가해서 MST를 확장한다.
 - 이 때 V와 V-S 를 잇는 최소 길이 간선을 선택한다.

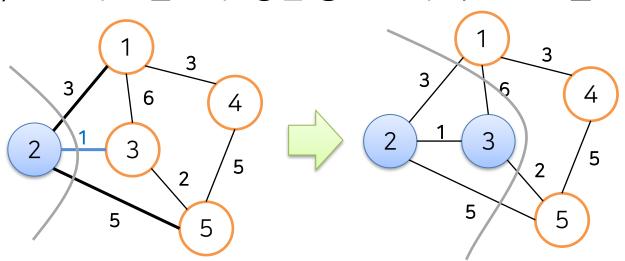


- 아래 그림에 이어서, 프림 알고리즘으로 최소신장트리를 완성해 보자.
 - 2번 정점에서 시작한 경우 / 1번 정점에서 시작한 경우



• 프림 알고리즘 구현(미완성) –필요한 것들

- 1) MST에 속한 정점(S)과 남아 있는 정점(V-S)을 기억한다.
- 2) 두 집합 S, V-S를 잇는 간선들을 찾고
- 3) 그 중 가장 짧은 간선을 찾는다.
- 4) 찾은 간선을 MST에 추가하고(출력)
- 5) 간선에 연결된 두 정점 중 V-S에 속한 노드를 S로 옮긴다.

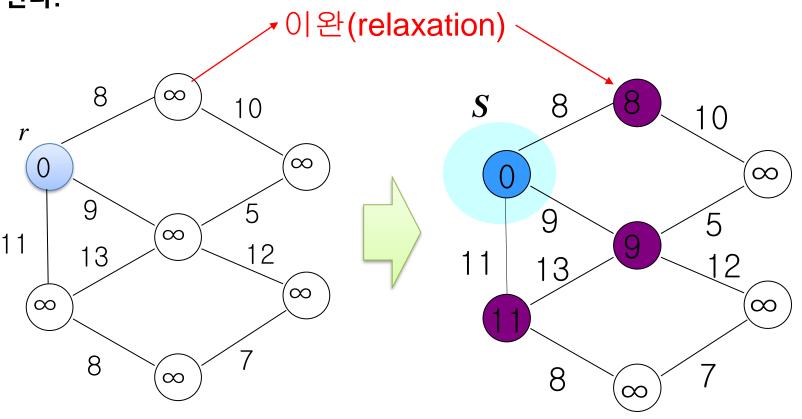


```
Prim (G, r)
   S \leftarrow \phi;
   정점 r을 방문되었다고 표시하고, 집합 S에 포함시킨다;
  while (S≠ V) {
      S에서 V-S를 연결하는 간선들 중
        최소길이의 간선 (x, y)를 찾는다; \triangleright (x \in S, y \in V - S)
      정점 /를 방문되었다고 표시하고, 집합 S에 포함시킨다;
  }
```

✔수행 시간: $O(|E|\log|V|) \longleftarrow$ 힙 이용

프림 알고리즘을 좀 더 구체적으로

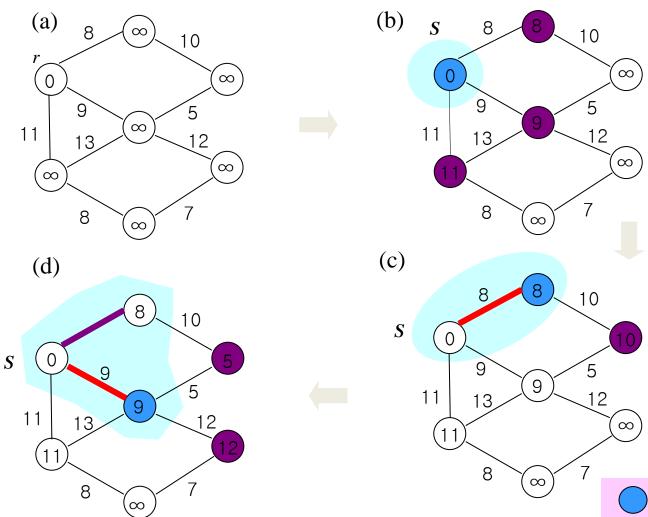
- S와 V-S를 연결하는 간선 중 최소길이의 간선을 찾는다.
- → V-S에 속한 정점들 중 S와 인접한 정점들을 **MST에 연결하는 비용**을 기억 한다.



프림 알고리즘을 좀 더 구체적으로

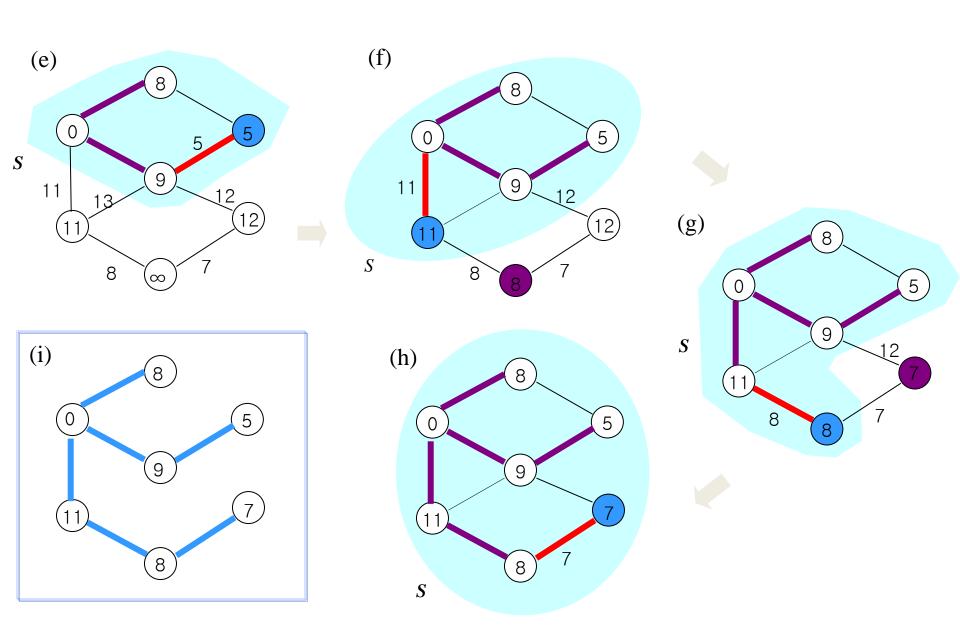
```
Prim(G, r)
▷ G=(V, E): 주어진 그래프
\triangleright r: 시작으로 삼을 정점
     S \leftarrow \Phi:
                              ▷ S : 정점 집합
     for each u \in V
                                              d: V-S의 정점 하나를 S에 연결하는 비용
           d_{u} \leftarrow \infty;
     d_r \leftarrow 0;
                     ▷ n회 순환된다
     while (S \neq V){
           u \leftarrow \operatorname{extractMin}(V-S, \mathbf{d});
           S \leftarrow S \cup \{u\};
          for each v \in L(u) \triangleright L(u) : u로부터 연결된 정점들의 집합
                if (v \in V - S \text{ and } w_{uv} < d_v) \text{ then } d_v \leftarrow w_{uv};
                                                  이완(relaxation)
extractMin(Q, d)
                                                                      ✔수행시간: O(|E/log|V/)
     집합 Q에서 d값이 가장 작은 정점 u를 리턴한다 ;
                                                                                              힙 이용
```

프림 알고리즘의 작동 예



◯: 방금 S에 포함된 정점

●: 방금 이완이 일어난 정점



프림 알고리즘 - 구현

• 아래와 같이 간선에 가중치를 포함시킨다.

```
V = \{1, 2, 3, 4, 5\}
E = \{(1, 2):3, (1, 3):6, (1, 4):3, (2, 3):1,
(2, 5):5, (3, 5):2, (4, 5):5
E.update(\{(y, x): E[(x, y)] \text{ for } (x, y) \text{ in } E\})
WEIGHT MAX = 1000
G = (V, E)
L = \{v:set() \text{ for } v \text{ in } V\}
for x, y in E:
    L[x].add(y)
    L[y].add(x)
```

프림 알고리즘 - 구현

• 초기화

- **S** : 방문한(MST에 포함된) 정점 집합

- D[x] : 정점 x를 MST에 연결하는 비용

```
def prim(s):
   D = {v:WEIGHT_MAX for v in V}
   D[s] = 0
   S = set()
   # print(D)
```

프림 알고리즘 - 구현

- S와 V-S를 연결하는 최소 가중치 간선(정점)을 찾는다.
 - extractMin()을 작성해 보자.

```
def extractMin(Q, D):
       pass # 정점 집합 Q에서 D[x]가 최소인 x를 리턴
def prim(s):
   ... # ← 앞 장의 초기화 코드
   while S != V:
      # 최소 비용 노드 u를 방문한다(MST에 포함시킴).
      # 힙으로 구현 가능
      u = extractMin(V - S, D)
      S.add(u)
   return sum(D.values())
                             (prim) MST = 4000
print('(prim) MST =', prim(1))
```

프림 알고리즘 - 구현

```
def prim(s):
   D = {v:WEIGHT_MAX for v in V}
   D[s] = 0
   # print(D)
```

```
S = set()
while S != V:
    u = extractMin(V - S, D)
    S.add(u)
```

u와 이웃한 정점 중 S에 속하지 않는 정점 v들에 대해, MST에 연결하는 최소 비용을 업데이트한다. (간선 (u, v)의 가중치와 D[v]를 비교)

```
return sum(D.values())
```

(prim) MST = 9

 ∞

3

 ∞

 ∞

최단경로 알고리즘

최단경로 문제 Shortest Paths

- 입력: 가중치가 있는 유향 그래프
 - (무향 그래프는 유향 그래프로 변환할 수 있다)
- 가정
 - 가중치의 합이 음수인 싸이클이 없음
 - → 문제가 성립하지 않는다.
- 출력: 두 정점 사이의 최단경로(의 길이)
 - 두 정점 사이의 경로들 중
 - 간선의 가중치 합이 최소인 경로

최단경로 문제 Shortest Paths

- 단일 시작점 최단경로 문제
 - 단일 시작점으로부터 각 정점에 이르는 최단경로를 구한다.
 - ▶ 다익스트라 알고리즘
 - 음의 가중치를 허용하지 않는 최단경로
 - ▶ 벨만-포드 알고리즘
 - 음의 가중치를 허용하는 최단경로
- 모든 쌍 최단경로 문제
 - 모든 정점 쌍 사이의 최단경로를 모두 구한다.
 - ▶ 플로이드-워샬 알고리즘

최단경로 문제 Shortest Paths

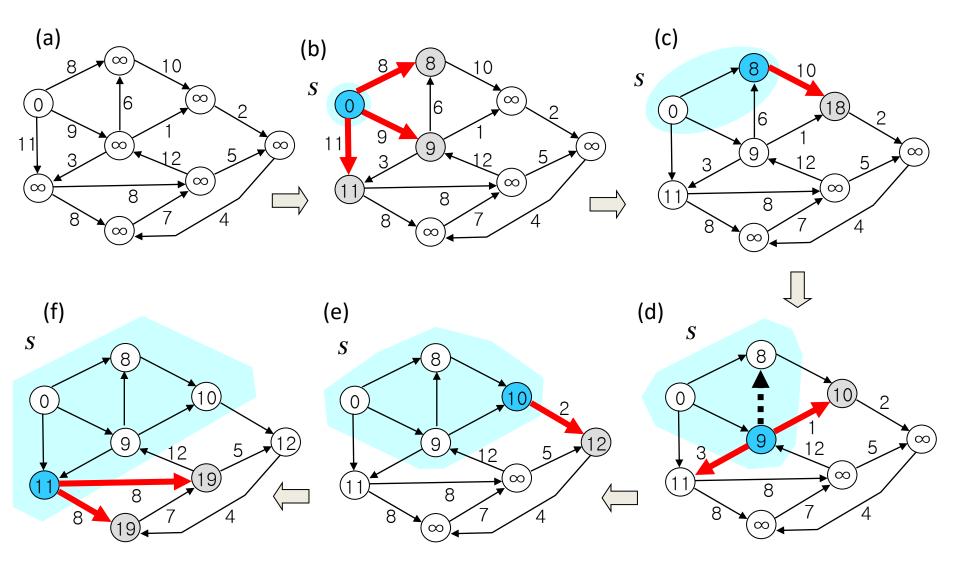
➤ 다익스트라 알고리즘

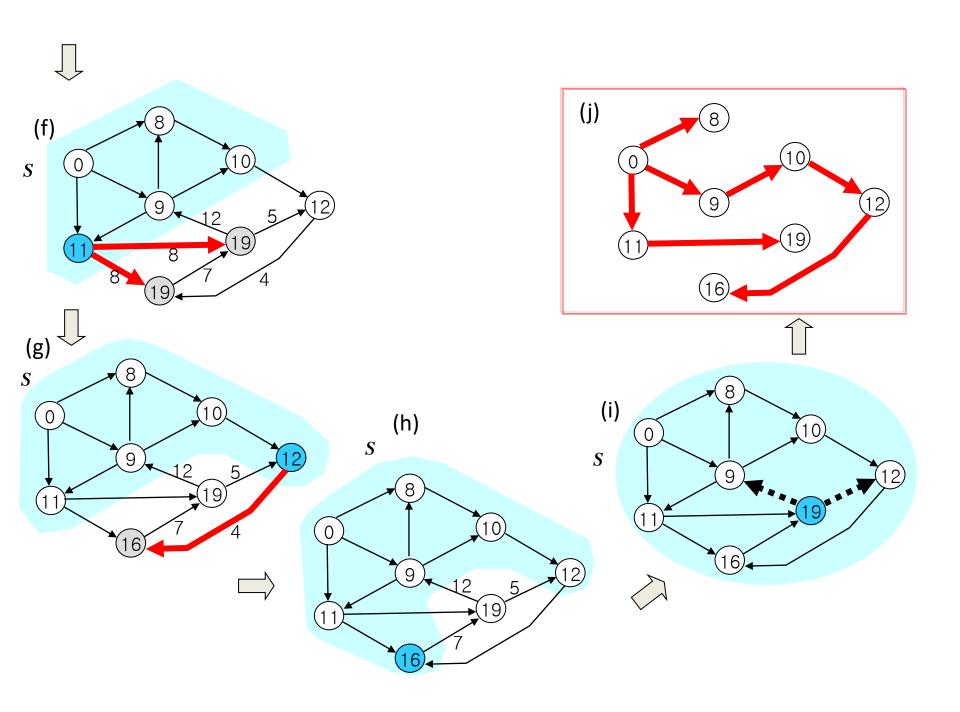
- 가중치가 있는 유향 그래프
- 시작점으로부터 최단경로(음의 가중치를 허용하지 않음)

• 프림 알고리즘과 같은 구조

- MST에 정점 v를 연결하는 비용
- → 시작점 s부터 v까지 오는 최단경로의 길이

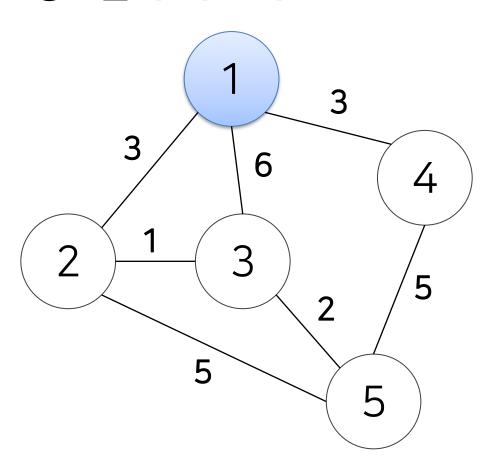
다익스트라 알고리즘의 작동 예





연습문제

 다익스트라 알고리즘으로 정점 1에서 각 정점까지 도착 하는 최단경로를 구해 보자.



다익스트라Dijkstra 알고리즘

```
Dijkstra(G, r)
                                                            모든 간선의 가중치는 음이 아니어야 함
▷ G=(V, E): 주어진 그래프
▷ r: 시작으로 삼을 정점
     S \leftarrow \Phi;
                                    ▷ S : 정점 집합
    for each u \in V
          d[u] \leftarrow \infty;
     d[r] \leftarrow 0;
    while (S \neq V){
                                    ▷ n회 순환된다
          u \leftarrow \operatorname{extractMin}(V-S, d);
          S \leftarrow S \cup \{u\};
         for each v \in L(u)
                                   \triangleright L(u) : u로부터 연결된 정점들의 집합
              if (v \subseteq V - S \text{ and } d[u] + w[u, v] < d[v]) then {
                        d[v] \leftarrow d[u] + w[u, v];
                        prev[v] \leftarrow u;
extractMin(Q, d[])
                                                      이완(relaxation)
     집합 Q에서 d값이 가장 작은 정점 u를 리턴한다
                                                                      ✔수행 시간: O(|E|log|V|)
                                                                                                     이용
```

다익스트라 알고리즘 - 구현

 프림 알고리즘에서 거리 배열 D를 리턴하도록 수정한다.

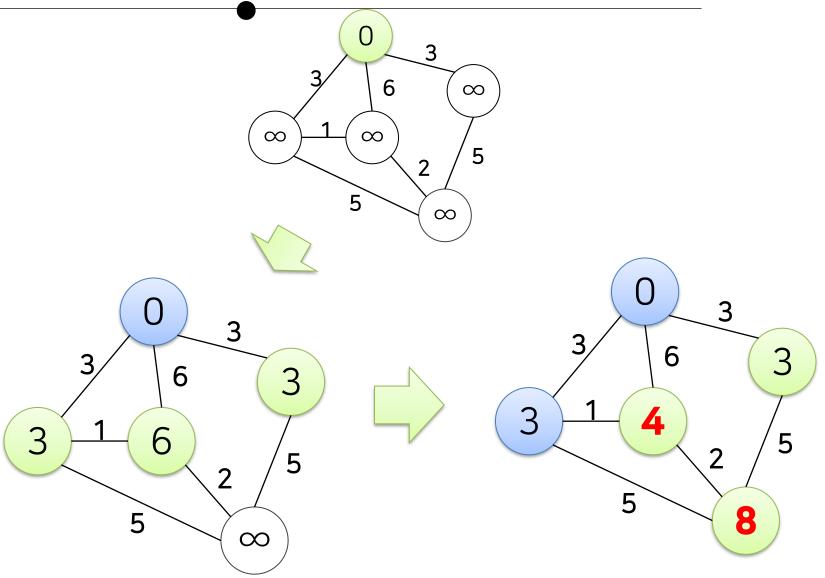
```
def dijkstra(s):
    ...
    return D
```

```
print('(dijkstra) Shorted Path Length')
spaths = dijkstra(1)
for v in V:
    print('1 ~>', v, ':', spaths[v])
```

다익스트라 알고리즘 - 구현

```
def dijkstra(s):
    D = {v:WEIGHT MAX for v in V}
    D[s] = 0
   # print(D)
    S = set()
    while S != V:
        u = min(V - S, key=lambda x: D[x])
        S.add(u)
        for v in L[u] - S:
            D[V] = 현재까지 s~>v 최단경로 D[v]와
           # print s~>u 최단경로 D[u]에서 (u, v)를 거
                   쳐 v로 오는 거리를 비교
    return D
```

다익스트라 알고리즘 - 구현



벨만-포드Bellman-Ford 알고리즘

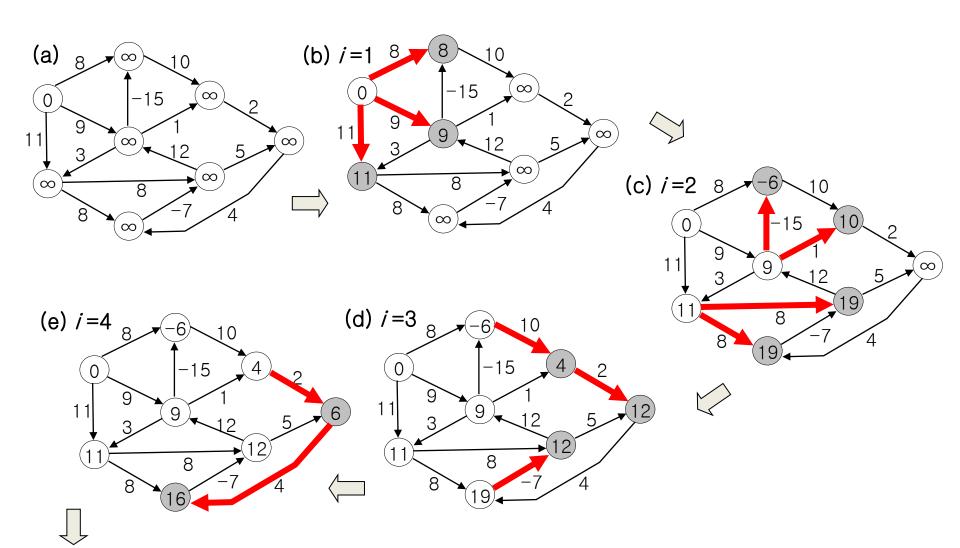
음의 가중치를 허용한다

```
BellmanFord(G, r) {
    for each u \in V
        d_u \leftarrow \infty;
    d[r] \leftarrow 0;
    for i \leftarrow 1 to /V/-1
        for each (u, v) \in E
        if (d[u] + w[u, v] < d[v]_v) then {
        d[v] \leftarrow d[u] + w[u, v];
        prev[v] \leftarrow u;

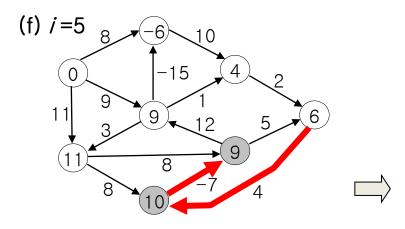
    \times \text{All Plane of the proof of the
```

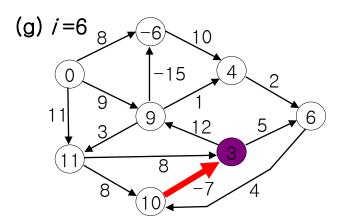
✓수행 시간: Θ(|E||V|)

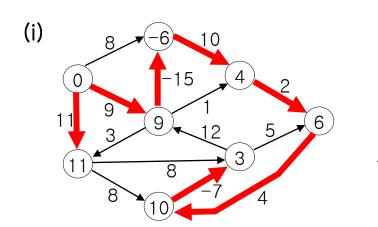
벨만-포드 알고리즘의 작동 예

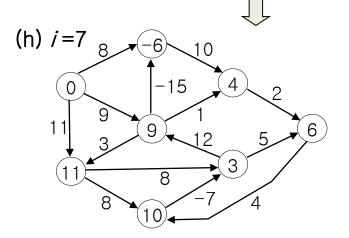












<u>동적 프로그래밍으로 본 벨만-포드 알고리즘</u>

- d_t^k : 중간에 최대 k개의 간선를 거쳐 정점 r로부터 정점 t에 이르는 최단거리
- 목표: d_tⁿ⁻¹
- ✔ 재귀적 관계

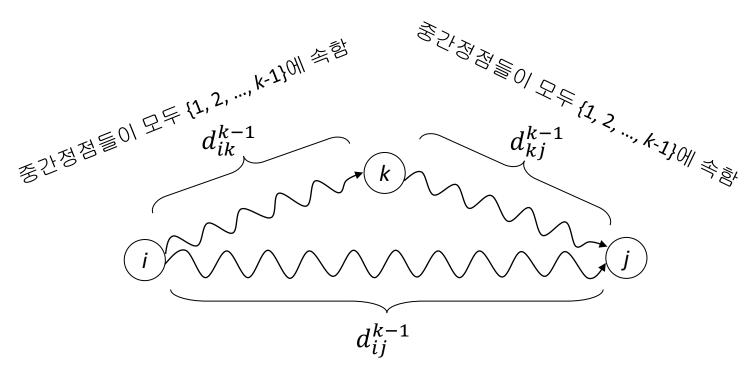
$$\begin{cases} d_v^k = \min_{\text{for 모든 간선 } (u, v)} \{d_u^{k-1} + w_{uv}\}, & k > 0 \\ d_r^0 = 0 \\ d_t^0 = \infty, & t \neq r \end{cases}$$

플로이드-워샬Floyd-Warshall 알고리즘

- 모든 정점들간의 상호 최단거리 구하기
- 응용 예
 - Road Atlas
 - 네비게이션 시스템
 - 네트웍 커뮤니케이션

 d_{ij}^{k} : vertex set $\{v_1, v_2, ..., v_k\}$ 에 속하는 것들만 거쳐 v_i 에서 v_j 에 이르는 최단경로 길이

$$d_{ij}^{k} = \begin{cases} w_{ij}, & k = 0\\ \min \{d_{ij}^{k-1}, d_{ik}^{k-1} + d_{kj}^{k-1}\}, & k \ge 1 \end{cases}$$



중간정점들이 모두 {1, 2, ..., k-1}에 속함

플로이드-워샬 알고리즘

```
FloydWarshall(G)
     for i \leftarrow 1 to n
           for j \leftarrow 1 to n
                 d^0_{ii} \leftarrow w_{ij};
     for k \leftarrow 1 to n
                                     ▷ 중간정점 집합 {1, 2, ..., k}
           for j \leftarrow 1 to n  ▷ j: 마지막 정점
                      d^{k}_{ii} \leftarrow \min \{d^{k-1}_{ii}, d^{k-1}_{ik} + d^{k-1}_{ki}\};
✓수행시간: Θ(|V/³)
✓문제의 총 수 \Theta(|V/^3), 각 문제의 계산에 \Theta(1)
```