

# **北海道大学理学院 入試問題 解答例**

**ひとみさん**

**令和元年 8 月 20 日**

## 第 1 章 平成 31 年度

### 1.1 問題 1

## 第 2 章 平成 30 年度

### 2.1 問題 1

#### 2.1.1 問 1

1-1.

$$\begin{aligned}
 \mathcal{L} &= T - U \quad (T \text{ は運動エネルギー}) \\
 &= \frac{1}{2}mv^2 - U(r) \\
 &= \frac{1}{2}m[\dot{r}^2 - (r\dot{\theta})^2] + \frac{C}{\alpha-1} \frac{m}{r^{\alpha-1}}.
 \end{aligned}$$

1-2.  $r$  についてのラグランジュの運動方程式は、

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{r}} &= \frac{1}{2}m(2\dot{r}) \\
 &= m\dot{r}, \\
 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial r} &= -\frac{1}{2}\left[2\dot{\theta}^2 r + (\alpha-1)\frac{C}{(\alpha-1)r^\alpha}\right] \\
 &= m\dot{\theta}^2 r - \frac{m}{2} \frac{C}{r^\alpha}
 \end{aligned}$$

であるから、

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{r}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial r} = 0$$

$$m\ddot{r} - m\dot{\theta}^2 r + m\frac{C}{r^\alpha} = 0$$

$$\ddot{r} + Cr^{-\alpha} - \dot{\theta}^2 r = 0.$$

$\theta$  についてのラグランジュの運動方程式は、

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\theta}} = \frac{1}{2}m(2r^2\dot{\theta}) = mr^2\dot{\theta},$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta} = 0$$

であるから、

$$\frac{d}{dt}\left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\theta}}\right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta} = 0$$

$$\frac{d}{dt}[mr^2\dot{\theta}] = 0.$$

ここで、角運動量  $L = mr^2\dot{\theta}$  を用いると、 $\theta$  についてのラグランジュの運動方程式は、

$$\frac{dL}{dt} = 0$$

とかけるので、角運動量は保存する。

1-3.  $l = L/m = r^2\dot{\theta}$  であるから、 $d\theta/dt = l/r^2$  である。これを用いて、 $d^2/dt^2$  を計算する。

$$\frac{dr}{dt} = \frac{dr}{d\theta} \frac{d\theta}{dt} = \frac{l}{r^2} \frac{dr}{d\theta} = l \frac{d}{d\theta} \frac{1}{r},$$

$$\frac{d^2 r}{dt^2} = \frac{d}{dt} \frac{dr}{dt}$$

$$= \frac{d}{dt} \left[ -l \frac{d}{d\theta} \frac{1}{r} \right]$$

$$= -l \frac{d}{dt} \frac{d}{d\theta} \frac{1}{r}$$

$$= -l \left( \frac{d\theta}{dt} \frac{d}{d\theta} \right) \frac{d}{d\theta} \frac{1}{r}$$

$$= -l \frac{l}{r^2} \frac{d^2}{d\theta^2} \frac{1}{r}$$

$$= -\frac{l^2}{r^2} \frac{d^2}{d\theta^2} \frac{1}{r}$$

これを  $r$  についてのラグランジュの運動方程式に代入すると、

$$\frac{d^2 r}{dt^2} + Cr^{-\alpha} - \left( \frac{d\theta}{dt} \right)^2 r = 0$$

$$-\frac{l^2}{r^2} \frac{d^2}{d\theta^2} \frac{1}{r} + Cr^{-\alpha} - \left( \frac{l}{r^2} \right)^2 r = 0$$

$$\frac{d^2}{d\theta^2} \frac{1}{r} + C \frac{r^{2-\alpha}}{l^2} - \frac{1}{r} = 0$$

$$\frac{d^2}{d\theta^2} \left( \frac{1}{r} \right) + \left( 1 - r^{3-\alpha} \frac{C}{l^2} \right) \frac{1}{r} = 0 \quad (2.1)$$

となる。

1-4.  $\alpha = 3$  のとき、 $C/l^2 = \gamma$ ,  $r^{-1} = R$  とおくと、式 (2.1) は次のようにかける。

$$\frac{d^2 R}{d\theta^2} - (\gamma - 1)R = 0 \quad (2.2)$$

ここで、二次方程式  $\lambda^2 - (\gamma - 1) = 0$  の解は、 $\lambda = \pm\sqrt{\gamma - 1}$  である。

$\gamma = 1$  のとき、 $\lambda = 0$  となって、(2.2) の解は、 $R = c_1\theta + c_2$  となる ( $c_1, c_2$  は任意定数)。

$\gamma \neq 1$  のとき、(2.2) の解は、 $R = c_1 \exp[\sqrt{\gamma - 1}\theta] + c_2 \exp[-\sqrt{\gamma - 1}\theta]$  となる。

さらに、 $\gamma < 1$  のとき、 $\sqrt{1 - \gamma} = \beta$  とおいてさらに式を変形して、

$$\begin{aligned} R &= c_1 \exp[\sqrt{\gamma - 1}\theta] + c_2 \exp[-\sqrt{\gamma - 1}\theta] \\ &= c_1 \exp[i\beta\theta] + c_2 \exp[-i\beta\theta] \\ &= \frac{d_1 - id_2}{2} \exp[i\beta\theta] + \frac{d_1 + id_2}{2} \exp[-i\beta\theta] \quad (d_1, d_2 \text{ は任意定数}) \\ &= d_1 \frac{e^{i\beta\theta} + e^{-i\beta\theta}}{2} - id_2 \frac{e^{i\beta\theta} - e^{-i\beta\theta}}{2} \\ &= d_1 \frac{e^{i\beta\theta} + e^{-i\beta\theta}}{2} + d_2 \frac{e^{i\beta\theta} - e^{-i\beta\theta}}{2i} \\ &= d_1 \cos[\beta\theta] + d_2 \sin[\beta\theta] \end{aligned}$$

以上を整理して、一般解は、

$$r^{-1} = \begin{cases} c_1 \cos\left[\sqrt{1 - \frac{C}{l^2}}\theta\right] + c_2 \sin\left[\sqrt{1 - \frac{C}{l^2}}\theta\right] & C/l^2 < 1 \text{ の場合} \\ c_1 + c_2\theta & C/l^2 = 1 \text{ の場合} \\ c_1 \exp\left[\sqrt{\frac{C}{l^2} - 1}\theta\right] + c_2 \exp\left[-\sqrt{\frac{C}{l^2} - 1}\theta\right] & C/l^2 > 1 \text{ の場合} \end{cases} \quad (2.3)$$

である。

## 2.1.2 問 2

2-1. 惑星に働く万有引力は  $F = GmM/r^2$  である。惑星の運動の速さを  $v$  とすると、円運動をしているので、 $F = mv^2/r$  が成り立つ。

惑星の運動エネルギーは、

$$T = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}rF = \frac{GmM}{2r}$$

2-2.はじめの角速度を  $\omega$  とすると、

$$\begin{aligned}\omega &= \sqrt{\frac{F}{mr}} \\ &= \sqrt{\frac{1}{mr} \cdot G \frac{mM}{r^2}} \\ &= \frac{1}{r} \sqrt{G \frac{M}{r}}.\end{aligned}$$

恒星質量が変化した後の角速度を  $\omega'$  とすると、

$$\begin{aligned}\omega' &= \sqrt{\frac{F'}{m(r+dr)}} \\ &= \sqrt{\frac{1}{m(r+dr)} \cdot G \frac{m(M+dM)}{(r+dr)^2}} \\ &= \frac{1}{r+dr} \sqrt{G \frac{M+dM}{r+dr}}.\end{aligned}$$

角運動量が保存するので、

$$\begin{aligned}mr^2\omega &= m(r+dr)^2\omega' \\ r^2 \frac{1}{r} \sqrt{G \frac{M}{r}} &= (r+dr)^2 \frac{1}{r+dr} \sqrt{G \frac{M+dM}{r+dr}} \\ \sqrt{Mr} &= \sqrt{(M+dM)(r+dr)} \\ Mr &= (M+dM)(r+dr) \\ Mr &= Mr + rdM + Mdr \quad (\text{dM と dr の積を無視した}) \\ \frac{dM}{dr} &= -\frac{M}{r}.\end{aligned}$$

2-3.十分ゆっくと質量が変化し、つねに  $dM/dr = -M/r$  が成り立っているので、 $dM$  を  $\Delta M = -M_0/2$  と置き換えることができる。この場合、

$$\begin{aligned}\frac{dM}{dr} &\sim \frac{\Delta M}{\Delta r} = -\frac{M_0}{r_0} \\ \frac{-M_0/2}{\Delta r} &= -\frac{M_0}{r_0} \\ \Delta r &= \frac{r_0}{M_0} \cdot \frac{M_0}{2} = \frac{r_0}{2}\end{aligned}$$

となって、 $r$  の変分は  $\Delta r = r_0/2$  である。したがって、軌道半径は  $r_0$  の  $3/2$  倍になる。

2-4.恒星質量が瞬間的に減少した場合、惑星に働く向心力が減少し、惑星が軌道の外側に向かって弾き飛ばされる。

## 2.2 問題 II

### 2.2.1 問 1

1-1. 導体盤の面電荷密度を  $\sigma$  とする。このとき、導体盤 A に直交して、底面積が  $A$  であるような円筒面  $S$  についてガウスの法則を適用すると、導体盤 A から発生する電場  $E_A$  について、

$$2AE_A = \int_S \mathbf{E}_A \cdot d\mathbf{s} = \frac{A\sigma}{\epsilon_0}$$

が成り立つ。

同様に、導体盤 B についても、 $E_B = A\sigma/(2\epsilon_0)$  であり、導体盤 A, B 間に発生する電場はいずれも向きが等しいので、 $E = E_A + E_B = \sigma/\epsilon_0$  の電場が生じる。

このとき、コンデンサーには  $Q = \sigma\pi a^2$  の電荷が帯電しており、A, B 間の電位差は  $V = Ed$  なので、 $Q = CV$  の関係から、

$$C = \frac{Q}{V} = \frac{\sigma\pi a^2}{\sigma d/\epsilon_0} = \pi\epsilon_0 \frac{a^2}{d}$$

と求まる。

1-2. コンデンサーがすでに  $\pm q$  に帯電しているとき、A B 間をさらに微小電荷  $dq$  を移動させるのに必要な仕事は、 $dW = Vdq = qdq/C$  である。両辺を 0 から  $Q$  まで積分すると、 $W = Q^2/2C$  となるので、

$$U = W = \frac{Q^2}{2C}$$

である。

1-3. コンデンサーが  $\pm Q$  に帯電しているときに、導体盤を  $\Delta r$  だけ  $z$  方向に移動させたときに生じる静電エネルギーの差は、

$$\begin{aligned} U + \Delta U &= \frac{Q^2}{2(C + \Delta C)} \\ &= \frac{Q^2}{2} \frac{d + \Delta r}{\epsilon_0 \pi a^2} \\ &= \frac{Q^2}{2} \frac{d}{\epsilon_0 \pi a^2} \left(1 + \frac{\Delta r}{d}\right) \\ &= \frac{Q^2}{2C} \left(1 + \frac{\Delta r}{d}\right) \end{aligned}$$

より、 $\Delta U = (Q^2/2C)(\Delta r/d)$  である。

一方、導体間に働く力を  $F$  とすると、 $\Delta W = F\Delta r$  の仕事が必要になる。 $\Delta U = \Delta W$  であるから、

$$\begin{aligned} F &= \frac{\Delta W}{\Delta r} \\ &= \frac{\Delta U}{\Delta r} \\ &= \frac{Q^2}{2C} \frac{\Delta r}{d} \cdot \frac{1}{\Delta r} \\ &= \frac{Q^2}{2Cd} \\ &= \frac{Q^2}{2\epsilon_0 \pi a^2}. \end{aligned}$$

1-4. コイルから生じる起電力は、 $V_L = -L \, dI/dt$  である。一方、コンデンサーから生じる起電力は、 $V_C = Q/C$  である。回路が閉じているので、それぞれの起電力は等しくなる。

$$\begin{aligned} V_C &= V_L \\ \frac{Q}{C} &= -L \frac{dI}{dt} \\ \frac{Q}{C} &= -L \frac{d^2 Q}{dt^2} \\ LC \frac{d^2 Q}{dt^2} + Q &= 0. \quad (I = dQ/dt \text{ の関係を用いた}) \end{aligned}$$

$Q = e^{\lambda t}$  において、上の微分方程式を解く。

$$\begin{aligned} LC \frac{d^2}{dt^2} e^{\lambda t} + e^{\lambda t} &= 0 \\ LC \lambda^2 e^{\lambda t} + e^{\lambda t} &= 0 \\ \lambda &= \sqrt{\frac{1}{LC}} i \end{aligned}$$

ゆえに、一般解は  $Q[t] = c_1 \exp[\sqrt{1/LC} \, it] + c_2 \exp[-\sqrt{1/LC} \, it]$  である。初期条件より、 $Q[0] = Q, I[0] = dQ/dt[0] = 0$  であるから、 $c_1 = c_2 = Q/2$ 。ゆえに、

$$\begin{aligned} Q[t] &= \frac{Q}{2} \exp\left[\sqrt{\frac{1}{LC}} \, it\right] + \frac{Q}{2} \exp\left[-\sqrt{\frac{1}{LC}} \, it\right] \\ &= Q \cos\left[\frac{t}{\sqrt{LC}}\right] \\ I[t] &= -\frac{Q}{\sqrt{LC}} \sin\left[\frac{t}{\sqrt{LC}}\right] \end{aligned}$$