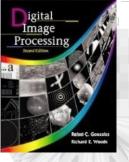


Realce de Imagens

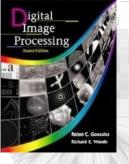
Domínio da Frequência

Prof. Dr. Lucas Ferrari de Oliveira



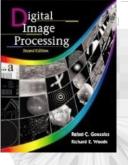
Objetivos:

Introduzir conceitos básicos sobre filtragem no domínio da frequência.



Introdução

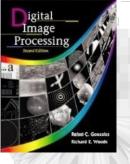
- Todos os filtros no domínio da frequência podem ser implementados no domínio espacial
- Desde que exista um "kernel" para o problema em questão
- Filtragem no dominio espacial é menos custosa em termos computacionais



Introdução

Ideia principal

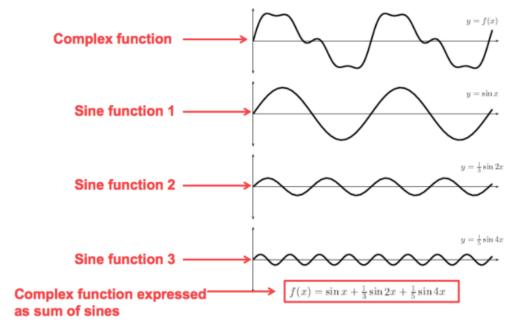
- Decompor o sinal (imagem) em diversas frequências
- Filtrar as frequências e não os pixels e suas vizinhanças



Introdução

Como decompor o sinal?

- Qualquer sinal periódico pode ser decomposto numa soma de senos e cosenos.
- Transformada de Fourier



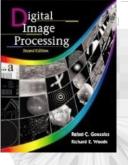
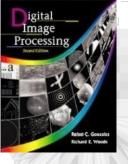


Imagem Decomposta



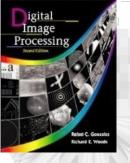
(a) Original, (b) Segunda frequência, (c) Terceira frequência (d) 50% das frequências



Introdução

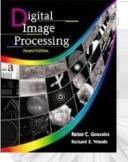
- Processamento de imagem no domínio da frequência é realizado em três passos
 - A imagem é transformada do dominio espacial para o da frequência, usando a transformada de Fourier
 - Operações são realizadas nessa imagem
 - Para que a imagem possa ser exibida, ocorre o processo inverso, transformando a imagem novamente para o domínio espacial.
- O último passo é realizado pela transformada inversa de Fourier.





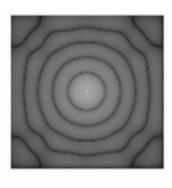
Transformada de Fourier

- Desenvolvida pelo matemático Francês Jean Baptiste Fourier (1768-1830)
- Duas formas da transformada são importantes em processamento de imagens
 - DFT Discrete Fourier Transform
 - FFT Fast Fourier Transform
- A mudança do domínio espacial (x, y) para o domínio da frequência (u, v) e vice-versa, ocorre através dessas transformadas.
- Não há perda de informação durante a mudança de domínios.
- Informação visual é representada de outra forma



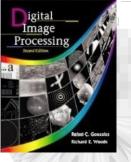
Transformada de Fourier

- Um ponto de uma imagem representada no domínio da frequência pode conter informações sobre toda a imagem no domínio espacial
- Indicando quanto desta frequência há na imagem
- Essas imagens são conhecidas como espectro de Fourier
- Impossível fazer associação direta entre os componentes da imagem e sua transformada.









Transformada de Fourier

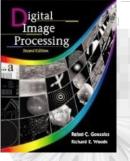
• A transformada de Fourier de uma função continua f(x) de uma variável x é definida como sendo

$$F(u) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x) \exp[-j2\pi ux] dx, \text{ onde } j = \sqrt{(-1)}$$
 (1)

 \bullet e a partir de F(u), pode-se obter f(x) através da inversa de Fourier

$$f(x) = \int_{-\infty}^{\infty} F(u) \exp[-j2\pi ux] du$$
 (2)

 Essas duas equações são chamadas de par de transformada de Fourier e podem existir se forem integráveis e se f(x) for contínua.



Transformada de Fourier

 A transformada de Fourier de uma função f(x) é uma função complexa e pode ser expressa pela soma de suas componentes real e imaginária, representados por R e I, respectivamente,

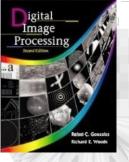
$$F(u) = R(u) + jI(u) \tag{3}$$

• frequentemente, para se obter o espectro de Fourier, se faz necessário expressar a Equação anterior na forma exponencial

$$F(u) = |F(u)|e^{j\theta u} \tag{4}$$

Com isso obtêm-se o espectro de Fourier

$$|F(u)| = [R^2(u) + I^2(u)]^{\frac{1}{2}}$$
 (5)

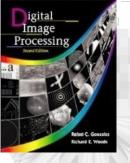


Transformada de Fourier

- A variável u que está presente na transformada de Fourier é chamada de variável de frequência, derivada do termo exponencial $\exp[-j\pi ux]$
- Pela fórmula de Euler, obtêm-se

$$\exp[-j\pi ux] = \cos 2\pi ux - j\sin 2\pi ux \tag{6}$$

- Portanto, uma função pode ser decomposta pelo somatório de senos e cosenos
- A transformada de Fourier computa a distribuição (amplitude, frequências e fases) desses senos e cosenos.



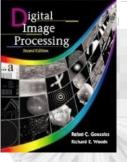
Transformada de Fourier 2D

• O formalismo anterior pode ser estendido para uma função bidimensional f(x, y)

$$F(u,v) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(x,y) \exp[-j2\pi(ux+vy)] dxdy$$
 (7)

• e a partir de F(u, u), pode-se obter f(x, y) através da inversa de Fourier

$$f(x,y) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} F(u,v) \exp[-j2\pi(ux+vy)] dudv$$
 (8)



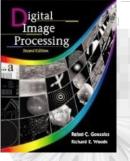
Transformada de Fourier 2D

 A transformada de Fourier de uma função f(x, y) é uma função complexa e pode ser expressa pela soma de suas componentes real e imaginária, representados por R e I, respectivamente,

$$F(u,v) = R(u,v) + jI(u,v)$$
(9)

• e como no caso unidimensional, o espectro de Fourier e dado por

$$|F(u,v)| = [R^2(u,v) + I^2(u,v)]^{\frac{1}{2}}$$
 (10)



Transformada Discreta de Fourier

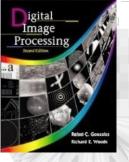
 A transformada discreta de Fourier pode ser definida como uma soma finita de exponenciais complexas

$$F(u) = \frac{1}{N} \sum_{x=0}^{N-1} f(x) \exp[-j2\pi ux/N]$$
 (11)

e sua inversa

$$f(x) = \frac{1}{N} \sum_{u=0}^{N-1} F(u) \exp[-j2\pi u x/N] du$$
 (12)

• sendo x = (0, 1, 2, ..., N - 1).



Transformada Discreta de Fourier 2D

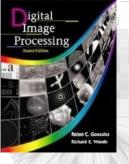
No caso bidimensional

$$F(u,v) = \frac{1}{NM} \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{x=0}^{N-1} f(x,y) \exp[-j2\pi(\frac{ux}{n} + \frac{vy}{N})]$$
 (13)

e sua inversa

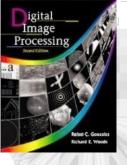
$$f(x,y) = \frac{1}{NM} \sum_{u=0}^{M-1} \sum_{u=0}^{N-1} F(u,v) \exp[-j2\pi(\frac{ux}{n} + \frac{vy}{N})]$$
 (14)

• sendo x = (0, 1, 2, ..., M - 1) e y = (0, 1, 2, ..., N - 1)



Transformada Discreta de Fourier 2D

- Na prática, em aplicações de processamento de imagens, as transformadas de Fourier são sempre calculadas utilizando o algoritmo da transformada rápida de Fourier (FFT - Fast Fourier Transform)
- Complexidade cai de N² para N log₂ N
- Significativa economia computacional, particularmente quando NM é muito grande.



Transformada Discreta de Fourier 2D

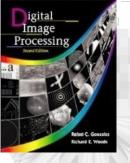
Teorema da Convolução

• A convolução de uma imagem f(x, y) com outra imagem h(x, y) gera uma terceira imagem g(x, y).

$$g(x,y) = f(x,y) * h(x,y)$$
 (15)

• em que * representa o operador de convolução.

$$g(x,y) = \frac{1}{NM} \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{x=0}^{N-1} f(m,n)h(x-m,y-n)$$
 (16)



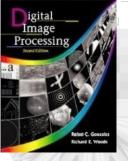
Transformada Discreta de Fourier 2D

Teorema da Convolução

- Como F(u, v) e H(u, v) são transformadas de Fourier de f(x, y) e h(x, y), respectivamente, o teorema da convolução diz que f(x, y) * h(x, y) e F(u, v)H(u, v) constituem um par de transformadas de Fourier.
- A partir deste teorema obtém-se a seguinte relação no domínio de frequência

$$f(x,y) * h(x,y) \iff F(u,v)H(u,v)$$
 (17)

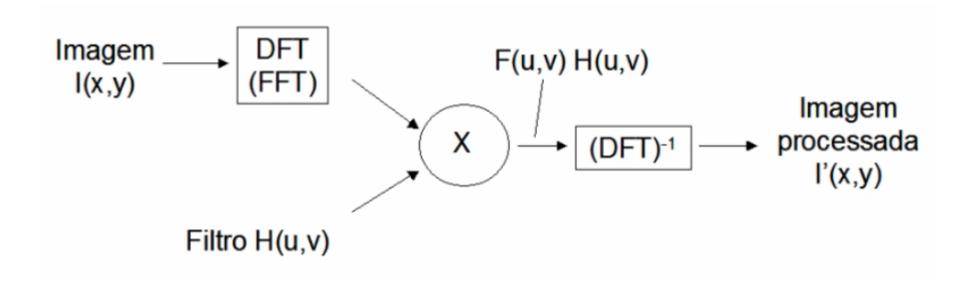
- Esta relação indica que a convolução pode ser obtida pela transformada de Fourier inversa do produto F(u, v)H(u, v)
- Portanto, a convolução entre duas funções no dominio espacial tem como transformada a multiplicação das transformadas das duas funções no domínio da frequênca, e vice versa.

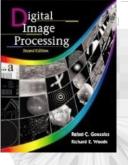


Digital Image Processing, 2nd ed.

Realce de Imagens no Domínio da Frequência

Filtragem no Domínio da Frequência





Filtragem no Domínio da Frequência

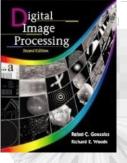
Passa baixa

- Maior parte da imagem é composta por baixas frequências (geralmente concentradas no centro da imagem espectral)
- Fácil de explicar, pois em geral componentes de alta frequência representam detalhes da imagem (bordas, por exemplo).
- Filtro passa baixa ideal é aquele cuja a a função de transferência satisfaz a relação

$$H(u,v) = \begin{cases} 1 \text{ se } D(u,v) \leqslant D_0 \\ 0 \text{ se } D(u,v) > D_0 \end{cases}$$
 (18)

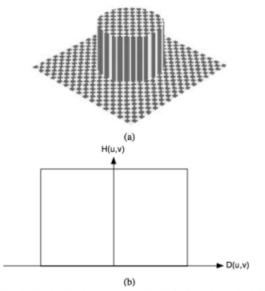
• em que D_0 é um valor não negativo e D(u, v) é a distância do ponto (u, v) à origem do plano de frequência

$$D(u,v) = (u^2 + v^2)^{\frac{1}{2}}$$
 (19)

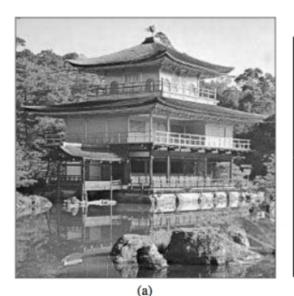


Filtragem no Domínio da Frequência

Passa baixa



Filtro passa baixo em 3D (a) e corte (b)



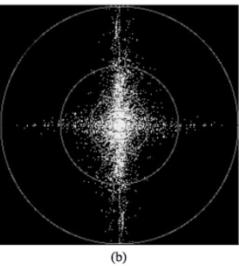
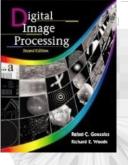


Imagem 512×512 (a) e seu respectivo espectro de Fourier(b). Baixas frequências concentradas no centro de espectro.

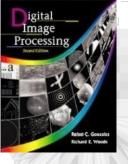


Filtragem no Domínio da Frequência

Exemplo passa baixa



Resultados com filtra de raio 8, 32 e 64

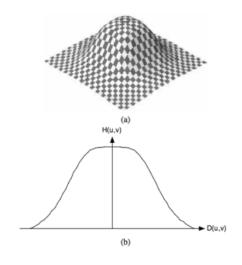


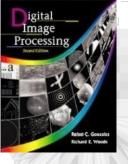
Filtragem no Domínio da Frequência

Filtro Passa-baixa Butterworth

 Ao contrário do filtro passa-baixa ideal, este não possui uma transição abrupta entre banda de passagem e banda de rejeição.

$$H(u,v) = \frac{1}{1 + [D(u,v)/D_0]^{2n}}$$
 (20)





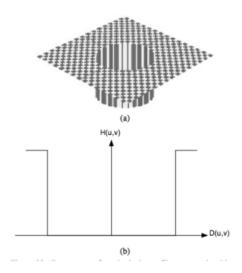
Filtragem no Domínio da Frequência

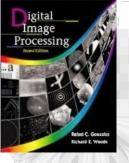
Passa-alta

• Similar ao filtro passa-baixa, o passa-alta é dado por

$$H(u, v) = \begin{cases} 0 \text{ se } D(u, v) \leqslant D_0 \\ 1 \text{ se } D(u, v) > D_0 \end{cases}$$
 (21)

• em que D_0 é a distância de corte do filtro e D(u, v) é a distância do ponto (u, v) à origem do plano de frequência



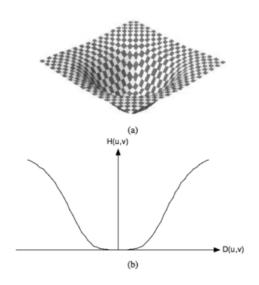


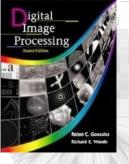
Filtragem no Domínio da Frequência

Filtro Passa-alta Butterworth

 E também similar ao passa-baixa Butterworth, o passa-alta Butterworth tem a seguinte função de transferência

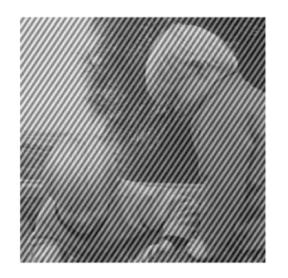
$$H(u,v) = \frac{1}{1 + [D_0/D(u,v)]^{2n}}$$
 (22)

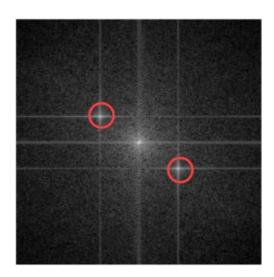


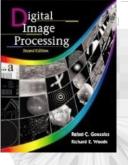


Filtragem no Domínio da Frequência

- Lembrando que esse tipo de ruído não pode ser removido no domínio espacial
- Podem ser removidos, ao menos atenuados, no domínio da frequência
- Aparecem como picos (longe da origem) na imagem do espectro.

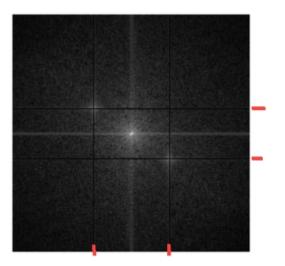




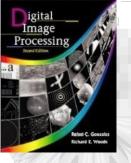


Filtragem no Domínio da Frequência

- Existem duas maneiras de eliminar ruído periódico no domínio da frequência
 - Notch filter
 - Rejeita banda
- Notch filter: Atribuir 0 para as linhas e colunas dos picos que representam o ruído

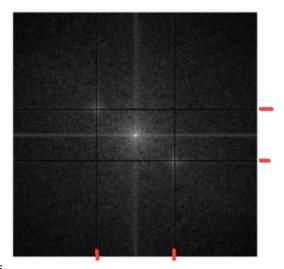




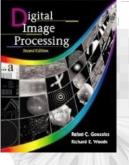


Filtragem no Domínio da Frequência

- Existem duas maneiras de eliminar ruído periódico no domínio da frequência
 - Notch filter
 - Rejeita banda
- Notch filter: Atribuir 0 para as linhas e colunas dos picos que representam o ruído

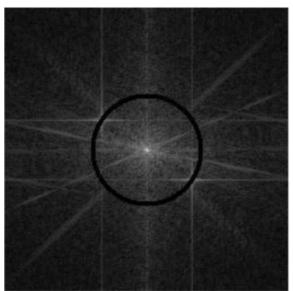




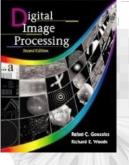


Filtragem no Domínio da Frequência

- No caso do rejeita-banda, basta criar um filtro com zeros no raio do ruído e 1 no restante.
- Aplicar o filtro na imagem do espectro







Filtragem no Domínio da Frequência

- No caso do rejeita-banda, basta criar um filtro com zeros no raio do ruído e 1 no restante.
- Aplicar o filtro na imagem do espectro

