

Vektorräume:

z.B. $\mathbb{K} \quad \mathbb{R}[x]$ $\pi \cdot x^2 + 2,3 \cdot x - 10 = f(x)$

• $(\mathbb{R}[x], +)$ ist eine Gruppe

Polynome kann man addieren

z.B. $p(x) = x^2 - 0,5x$ $q(x) = x^{10} + 2x^8 + 0,5 \cdot x + 1$

$\rightarrow p(x) + q(x) = x^{10} + 2x^8 + 1$

Inverses von $p(x)$: $-p(x)$...

• Skalarmultiplikation: z.B. $5 \cdot p(x) = 5x^2 - 2,5x$

$\Rightarrow \mathbb{R}[x]$ ist ein Vektorraum!

Polynome = Vektoren.

• $\mathbb{R}[x]_{\leq d}$ = Polynome von Grad $\leq d$.
sind ein Vektorraum.

- Addition von zwei Polynomen von Grad $\leq d$
ist wieder ein Polynom

- Multipliziert man ein Polynom von Grad $\leq d$
mit einer reellen Zahl durch (Skalarmultiplikation)
dann bekommt man wieder eins von Grad $\leq d$

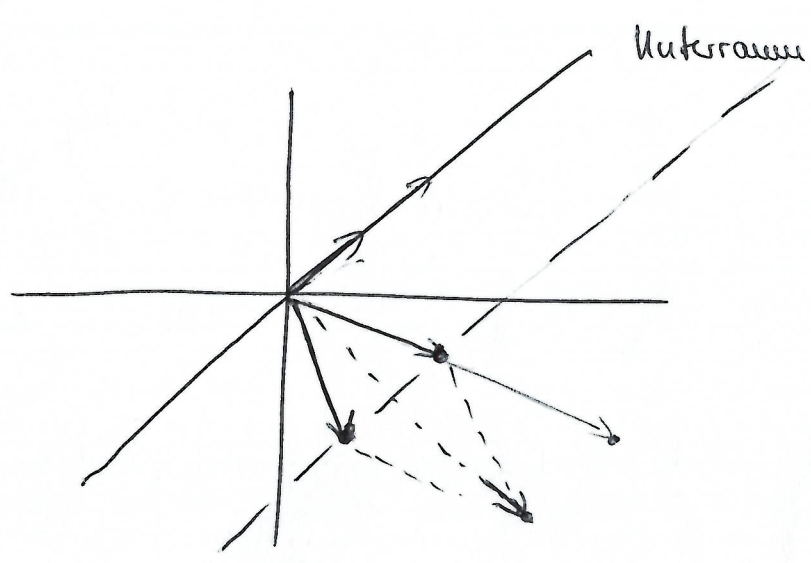
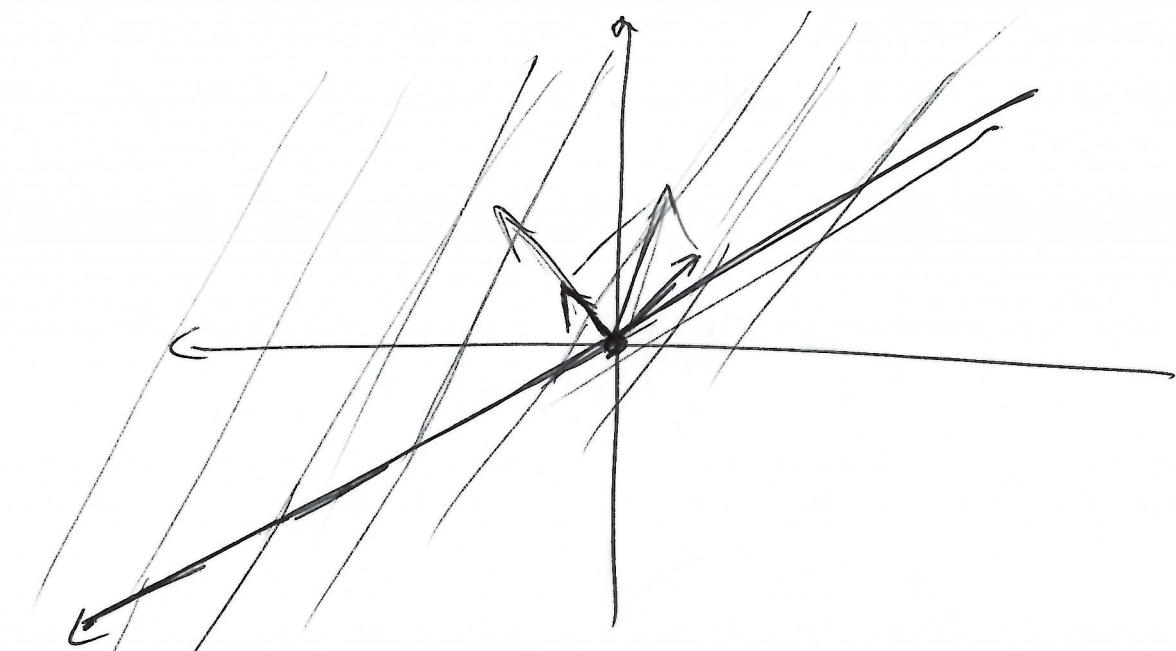
$p(x) = 4 \cdot x^2 + 2 \in \mathbb{R}[x]_{\leq 2}$

$p(2) = 4 \cdot 2^2 + 2$ $q(2) = p(2)$

$q(x) = x^4 + 2$

$p: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

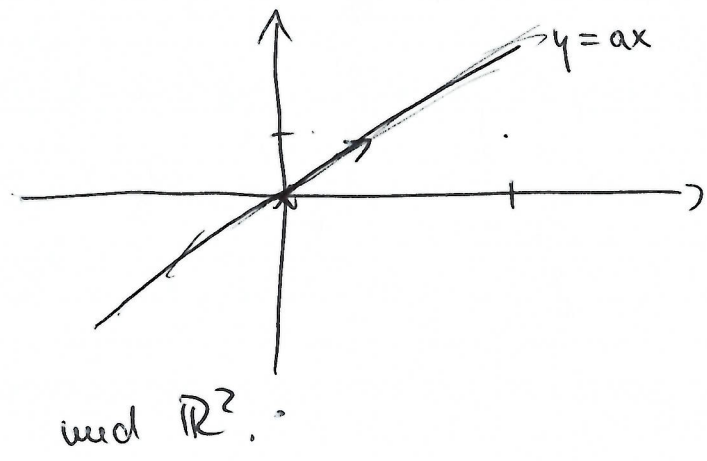
$x \mapsto p(x) = 4x^2 + 2$



im \mathbb{R}^2 :

2 Unterräume: $\{0\}$
 \mathbb{R}

im \mathbb{R}^2 :



und \mathbb{R}^2 .

• $\left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$

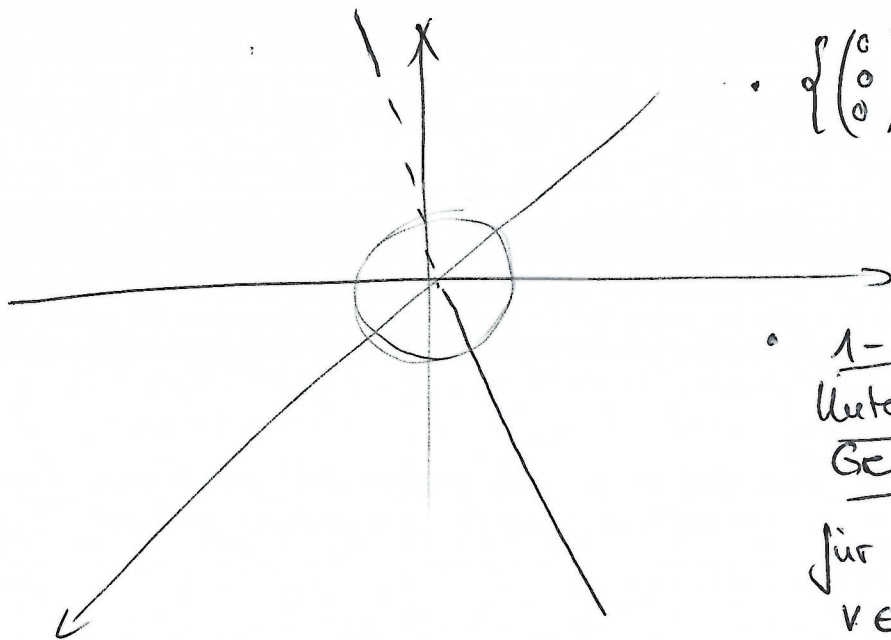
• 1-dimensionale Unterräume:

z.B. x-Achse $\cong \mathbb{R}$
 y-Achse

jede Gerade durch den Nullpunkt:

$y = ax$ $\begin{pmatrix} x \\ ax \end{pmatrix} = x \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ a \end{pmatrix}$
 für $x \in \mathbb{R}$.

im \mathbb{R}^3 :

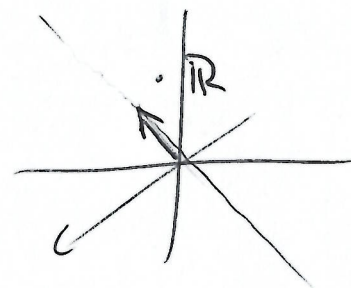
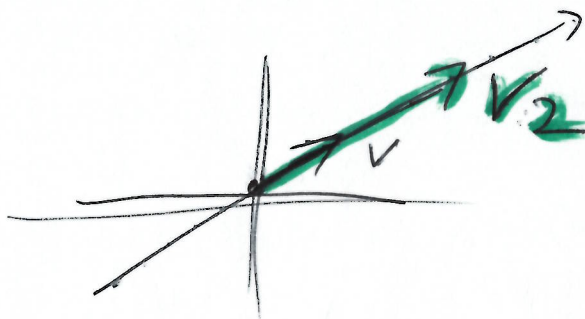


$$\left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

- 1-dimensionale
Unterräume:
Geraden $= v \cdot \mathbb{R}$
 $= \text{Span}(v)$
für einen Vektor $v \in \mathbb{R}^3$

eine Gerade ist gegeben durch $\mathbb{R} \cdot v$ für ein $v \in \mathbb{R}^3$ z.B. $\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \mathbb{R} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -0,5 \end{pmatrix} \cdot \mathbb{R} = \text{Span} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -0,5 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \mathbb{R} = \begin{pmatrix} \pi \\ \pi \\ \pi \end{pmatrix} \cdot \mathbb{R} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \mathbb{R} = \begin{pmatrix} 0,5 \\ 0,5 \\ 0,5 \end{pmatrix} \cdot \mathbb{R}$$



- 2-dimensionale Unterräume: Ebenen durch den Nullvektor. $v_1, v_2 \in \mathbb{R}^3$ mit $v_1 \neq \lambda v_2$ für $\lambda \in \mathbb{R}$.

→ Ebene, die durch v_1, v_2 aufgespannt wird

bzw.
 v_1, v_2 nicht parallel.

$$E = \left\{ v \in \mathbb{R}^3 \mid \underline{a \cdot v_1 + b \cdot v_2} = v, a, b \in \mathbb{R} \right\} = \boxed{\text{Span}(v_1, v_2)}$$

~~$\lambda_1 v_1$~~

①

Sind v_1, \dots, v_n lin. (un)abhängig?

$v_1 = \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_n v_n$ ~~$-v_1$~~ Gleichungssystem.
→ Löse für $\lambda_2, \dots, \lambda_n$.

z.B. $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} + (-1) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

linear abhängig

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \lambda_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\left. \begin{array}{l} 1 = 2\lambda_1 + \lambda_2 + 0 \cdot \lambda_3 \\ 1 = 0 \cdot \lambda_1 + \lambda_2 + 1 \cdot \lambda_3 \\ 1 = 2\lambda_1 + \lambda_2 + 0 \end{array} \right\} \begin{array}{l} 3 \text{ Gleichungen mit} \\ 3 \text{ Unbekannten.} \end{array}$$

(III) $\Leftrightarrow \lambda_2 = 1 - 2\lambda_1$ in (I) und (II).

(I) $1 = 2\lambda_1 + 1 - 2\lambda_1 = 1$

(II) $1 = 1 - 2\lambda_1 + \lambda_3 \Rightarrow \lambda_3 = 2\lambda_1$
 $1 - 1 + 2\lambda_1$

z.B. für $\lambda_1 = 1$:

\Rightarrow Lösungsmenge ~~λ_1~~ $\lambda_2 = 1 - 2\lambda_1$ $\lambda_2 = -1$
 $\lambda_3 = 2\lambda_1$ $\lambda_3 = 2$

Angenommen v_1 lin. abh. von v_2, \dots, v_n .

$\rightarrow v_1 = \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_n v_n$ für gewisse $\lambda_2, \dots, \lambda_n$.

$\Rightarrow 0 = -v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_n v_n$ $\lambda_1 = -1 \neq 0$.

$\Rightarrow 0 = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_n v_n$ mit nicht allen $\lambda_i = 0$.

Wenn v_1 lin. unabh. ist von v_2, \dots, v_n dann hat die Gleichung $0 = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_n v_n$ zwar die Lösung $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$.

Wenn v_1 lin. unabh. ist von v_2, \dots, v_n ,
dann betrachten wir das lin. Gleichungssystem

$$\lambda_1 \cdot v_1 + \lambda_2 \cdot v_2 + \dots + \lambda_n \cdot v_n = 0 \quad \text{mit Variablen } \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$$

Eine Lösung für $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ ist $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$.

Gibt es eine andere Lsg? d.h. eine Lösung mit einem $\lambda_i \neq 0$

$$\Rightarrow \frac{\lambda_1}{\lambda_i} \cdot v_1 + \frac{\lambda_2}{\lambda_i} \cdot v_2 + \dots + \frac{\lambda_i}{\lambda_i} \cdot v_i + \dots + \frac{\lambda_n}{\lambda_i} \cdot v_n = 0 \quad \begin{array}{l} / -v_i \\ \cdot (-1) \end{array}$$

$$\Rightarrow v_i = -\frac{\lambda_1}{\lambda_i} \cdot v_1 - \frac{\lambda_2}{\lambda_i} \cdot v_2 - \dots - \frac{\lambda_n}{\lambda_i} \cdot v_n$$

Widerspruch zur Annahme dass v_1, \dots, v_n linear unabh. sind!

\Rightarrow es gibt keine Lösung außer $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$.

Zusammengefasst:

- Wenn v_1, \dots, v_n lin. abh. sind, dann hat die Gleichung $\lambda_1 \cdot v_1 + \lambda_2 \cdot v_2 + \dots + \lambda_n \cdot v_n = 0$ eine Lösung für $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ außer $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$
- Wenn v_1, \dots, v_n linear unabhängig sind, dann hat die Gleichung $\lambda_1 \cdot v_1 + \lambda_2 \cdot v_2 + \dots + \lambda_n \cdot v_n = 0$ nur die Lösung $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$.

Basis des \mathbb{R}^3 : $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = x \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + y \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Beispiele zu lin. Abhängigkeit:

6

$$v_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad v_3 = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$0 = \lambda_1 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda_3 \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \text{(I)} \quad 0 = 2 \cdot \lambda_1 + 1 \cdot \lambda_2 + 4 \cdot \lambda_3$$

$$\text{(II)} \quad 0 = \lambda_1 - \lambda_2 - \lambda_3$$

$$\text{(III)} \quad 0 = 0 + \lambda_2 + 2\lambda_3$$

} → Löse dieses lineare Gleichungssystem

(→ Eine ~~Die~~ Lösung ist $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2, \lambda_3 = (-1)$.)

⇒ v_1, v_2, v_3 sind linear

$$\text{(III)} \Rightarrow \lambda_2 = -2\lambda_3 \quad \text{in} \quad \text{(I)} \quad 0 = 2 \cdot \lambda_1 - 2\lambda_3 + 4\lambda_3 =$$

$$= 2\lambda_1 + 2\lambda_3 = 2(\lambda_1 + \lambda_3)$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = -\lambda_3$$

$$\text{in} \quad \text{(II)} \quad 0 = \lambda_1 + 2\lambda_3 - \lambda_3 = \lambda_1 + \lambda_3$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = -\lambda_3$$

⇒ Die Lösungsmenge ist $\{(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) = (-\lambda_3, -2\lambda_3, \lambda_3) \mid \lambda_3 \in \mathbb{R}\} = \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \lambda_3 \mid \lambda_3 \in \mathbb{R} \right\}$

Da die Lösungsmenge $\neq \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ ist, sind v_1, v_2, v_3 linear abhängig.

⇒ $\langle v_1, v_2, v_3 \rangle$ hat Dimension ≤ 2

"
 $\text{Span}(v_1, v_2, v_3)$.

Aber: $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ sind nicht linear abhängig

weil sie keine Vielfachen voneinander sind

⇒ $\dim \langle v_1, v_2, v_3 \rangle = 2$.

• $V = \mathbb{R}[x]_{\leq 2}$

$$p(x) = a_0 \cdot 1 + a_1 \cdot x + a_2 \cdot x^2$$

$v_1 = 1$ $v_2 = x$ $v_3 = x^2$ ist eine Basis von V

- V ist die Menge der Linearkomb. von $1, x, x^2$
 $\rightarrow 1, x, x^2$ erzeugt V ($\text{Span}(1, x, x^2) = V$)

- ~~V_1, V_2, V_3~~ v_1, v_2, v_3 sind linear unabhängig

$$\begin{aligned} 0 &= \lambda_1 \cdot v_1 + \lambda_2 \cdot v_2 + \lambda_3 \cdot v_3 \\ &= \lambda_1 \cdot 1 + \lambda_2 \cdot x + \lambda_3 \cdot x^2 \end{aligned}$$

Dies ist nur mögl. wenn $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$. ✓

• $\dim \mathbb{R}[x]_{\leq 5} = 6$

• $\dim \mathbb{R}[x] = \infty$ mit Basis: $1, x, x^2, x^3, x^4, x^5, x^6, \dots$

• $V = \mathbb{R}[x]_{\leq 2}$ $v_1 = x^2$ $v_2 = x(1-x)$ $v_3 = (1-x)^2$

v_1, v_2, v_3 lin. unabhängig?

$$0 = \lambda_1 \cdot v_1 + \lambda_2 \cdot v_2 + \lambda_3 \cdot v_3 = \lambda_1 x^2 + \lambda_2 (x - x^2) + \lambda_3 (1 - 2x + x^2)$$

$$= \lambda_1 x^2 + \lambda_2 x - \lambda_2 x^2 + \lambda_3 - 2\lambda_3 x + \lambda_3 x^2$$

... ausrechnen

$\Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$ ist die einzige Lösung

• Basis von \mathbb{R}^2 z.B. $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

von \mathbb{R}^3 z.B. $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

von \mathbb{R}^n z.B. $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \dots \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

z. B. \mathbb{R}^3 .

8

$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ $v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ sind linear unabhängig
(kein Vielfaches von einander)

Man findet einen dritten Vektor, der die zwei zu einer Basis ergänzt. , z. B.

$$v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$