

線形代数 ①

恒等変換 $n \times n$ 行列 $R^n \rightarrow R^n$ の写像

$f \Rightarrow f^{-1}$ が存在する

斉一次式 (形式) $y = a_1 x_1 + a_2 x_2 + \dots + a_n x_n$ (定数項のない一次式)
homogeneous linear polinormal

双一次形式
bilinear form 内積 $(\vec{x}, A\vec{y}) = (A\vec{y})^T \vec{x} = \vec{y}^T \cdot A^T \vec{x} = ({}^T A \vec{x}, \vec{y})$
$$= \sum_{i,j} a_{ij} x_i y_j$$

トレース (シュロ-ル)

$$\text{tr} A (\text{Sp} A) = \sum a_{ii} \quad \text{tr}(AB) = \text{tr}(BA)$$

コーシー・シュワルツの不等式 $(\vec{a}, \vec{b}) \leq |\vec{a}| \cdot |\vec{b}|$

直交 $(\vec{a}, \vec{b}) = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos \theta = 0 \quad (\theta = \frac{\pi}{2})$

正規直交系
(orthonormal system) $\vec{x}_1, \dots, \vec{x}_n, |\vec{x}_i| = 1, (\vec{x}_i, \vec{x}_j) = \delta_{ij}$
例 $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \dots, \vec{e}_n$

行列関数 (函数)

例 $e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \dots + \frac{x^i}{i!} + \dots$

$$\Rightarrow e^A = E + A + \frac{A^2}{2!} + \dots + \frac{A^i}{i!} + \dots \quad (\text{収束するか?}) = \exp(A)$$

ヤコビ行列 (= 函数行列)

$$\vec{y} = A\vec{x}$$

$$J = \frac{\partial (y_1, \dots, y_m)}{\partial (x_1, \dots, x_n)} = \begin{pmatrix} \frac{\partial y_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial y_1}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial y_m}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial y_m}{\partial x_n} \end{pmatrix} = A$$

$m=n$ の時
(ヤコビ行列式 (ヤコビアン・函数行列式))

$$|J| = \begin{vmatrix} \frac{\partial y_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial y_m}{\partial x_m} \\ \vdots & & \vdots \end{vmatrix}$$

線形代数 ②

シュミットの直交化

部分空間 W の底 (基底) としてつねに 正規直交系も設定可能

$$W \rightarrow \{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_s\}$$

$$\begin{cases} f_1 = c_{11}\vec{a}_1 \\ f_2 = c_{12}\vec{a}_1 + c_{22}\vec{a}_2 \\ \vdots \\ f_r = c_{1r}\vec{a}_1 + c_{2r}\vec{a}_2 + \dots + c_{rr}\vec{a}_r \end{cases} \begin{cases} \rightarrow \text{三角行列} \\ = \text{固有値は対角成分の値} \end{cases}$$

直交補空間 (部分空間の)

W のすべての \vec{x} と直交する \vec{y} の集合 $\rightarrow W^\perp$

計量ベクトル空間 = 実数ベクトル空間に「内積」が定義された空間

$$(\vec{a}, \vec{a}) \geq 0 \text{ \& } (\vec{a}, \vec{a}) = 0 \Leftrightarrow \vec{a} = 0 \quad (= \text{正定値符号})$$

n -次元計量ベクトル空間で計量を変えない変換 $\overset{n\text{-次元}}{=} \text{直交行列}$

$$\text{直交行列} = K \quad (K\vec{x}, K\vec{y}) = (\vec{x}, \vec{y})$$

$$|K\vec{x}| = |\vec{x}|$$

$$||K| = \pm 1$$

$$\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n \text{ が正規直交基底} \Rightarrow K\vec{e}_1, \dots, K\vec{e}_n \text{ も}$$

$$K^T K = K K^T = E$$

cf 複素数化
ユニタリ-行列
ユニタリ-変換
unitary

固有値・固有ベクトル・固有方程式 (= 固有方程式)

固有方程式 (= 特性方程式)

$$\vec{x} \neq 0, \quad A\vec{x} = a\vec{x} \Leftrightarrow (A - aE)\vec{x} = 0 \Leftrightarrow |A - aE| = 0$$

$\uparrow \uparrow$
A の固有ベクトル
A の固有値

固有空間 $\vec{0}$ と固有ベクトルの線形写像

固有方程式は基底の変換に対して不変 (\rightarrow なんで固有値特性~)

$$|P^T A P - aE| = |P^T| \cdot |(A - aE)P| = |P|^{-1} |A - aE| |P| = |A - aE|$$

最小多項式: $f(A) = 0$ となるスカラー係数の多項式 $f(x)$ は全て $\varphi_A(x)$ で割り切れる。 $\Rightarrow \varphi_A(x) = 0$ の根は (重複度を除き) 固有値と一致

線形代数 ③

ハミルトン・コーシの定理

A の固有多項式を $f_A(x) = \sum_{i=0}^n a_i x^{n-i}$ とすると、

$$f_A(A) = \sum_{i=0}^n a_i A^{n-i} = 0$$

1"きゼロ行列 (冪零行列)

$$A^n = 0 \quad (\text{ある } n \text{ に対し})$$

正則行列 = non-singular matrix (特異点のない行列)

= 逆行列をもつ。 $AA^{-1} = E$

A, B が正則 $\Rightarrow AB$ は正則 $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$

$$A^0 = E, \quad A^{-n} = (A^{-1})^n = (A^n)^{-1} \quad (n=1, 2, \dots)$$

対角化

A に対し、 $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} a_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & a_n \end{pmatrix}$ 対角行列にする。と。

$\Leftrightarrow A$ の最小多項式 $\varphi_A(x) = \prod (x - a_i)$ は重根をもたない

\Leftrightarrow 固有空間の直和に分解

$\Leftrightarrow A$ は対角行列に「相似」である、 A は「準単純」である。

$$\Leftrightarrow \vec{x} \in W \rightarrow A\vec{x} \in W \quad (W \in \mathcal{R}^m, A \in \mathcal{R}^{n \times n})$$

ジョルダンの標準形

cf ↓
ジョルダンの標準形

$$A = S + N, \quad SN = NS \quad S: \text{対角化可能行列}, N: \text{冪零}$$

$f(x)$ なる多項式に対し、

$$f(A) = f(S+N) = f(S) + f'(S)N + \frac{1}{2!} f''(S)N^2 + \dots + \frac{1}{(n-1)!} f^{(n-1)}(S)N^{n-1}$$

相似

$$S \sim \begin{pmatrix} a_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & a_n \end{pmatrix} \rightarrow f(S) = \begin{pmatrix} f(a_1) & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & f(a_n) \end{pmatrix}$$

$f(A)$ の固有値は $f(a_1), \dots, f(a_n)$ である。

線形代数 ④

symmetric matrix
対称行列

(分散共分散行列)

cf. 複素化
エルミート行列

skew-symmetric matrix
cf. 交代行列, 歪対称行列 $A^T = -A$

$$A^T = A$$

$A, B \in$ 対称行列とすると $AB = BA =$ 対称行列

$A \in$ 実対称行列とすると A は直交行列 T により対角化可能

二次形式

例 $(x \ y) \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (x \ y) \begin{pmatrix} x+y \\ x+2y \end{pmatrix} = x^2 + 2xy + 2y^2$

$$\vec{x}^T A \vec{x} = \sum a_{ij} x_i x_j = (\vec{A}x, \vec{x})$$

内積表現

係数行列 $= A[\vec{x}]$ (Siegel 表記)

(= 対称行列)

cf. 双対空間
テンソル代数

さらに $\vec{x}^T A \vec{y}$ は 双一次形式

双一次形式 $\vec{x} = \vec{y} \rightarrow$ 二次形式

極化形式 polarization

二次形式の直交変換

$A[\vec{x}]$ に対し 直交変換 $\vec{x} = K \vec{x}'$ をおこなう

$$A[\vec{x}] = (A\vec{x}, \vec{x}) = (AK\vec{x}', K\vec{x}') = K^T A K [\vec{x}']$$

$$= a_1 x_1'^2 + a_2 x_2'^2 + \dots + a_n x_n'^2 \quad (A[\vec{x}'] \text{ の標準形})$$

$(a_1 \dots a_n)$ は A の固有値

線形代数 ⑤

② ベクトル・行列の(偏)微分と転置の多変量拡張(*)

例: $f(x, y, z)$ $\nabla f = \frac{\partial f}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \vec{k}$ (ナブラ=勾配)

$$f(\vec{x}) \quad \nabla f = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \frac{\partial f}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n} \right)^T = \left(\frac{\partial f}{\partial \vec{x}} \right)^T$$

ベクトル方向 \vec{u} を考えると、(空間の全微分, フレッシュ導関数)

$$\frac{\partial f}{\partial \vec{x}} \cdot \vec{u} = (\nabla f(\vec{x}), \vec{u}) = \left(\frac{\partial f}{\partial \vec{x}} \right)^T \vec{u} \quad \text{なので、} \frac{\partial f}{\partial \vec{x}} \text{ は}$$

$$\frac{\partial f}{\partial \vec{x}} = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} \quad \frac{\partial f}{\partial x_2} \quad \dots \quad \frac{\partial f}{\partial x_n} \right) \text{ とする} \Rightarrow \text{転置形で微分される}$$

f がベクトル \vec{y} の場合も同様に考えると.

$$\frac{\partial \vec{y}}{\partial \vec{x}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial y_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial y_1}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial y_m}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial y_m}{\partial x_n} \end{pmatrix} \quad \left\{ \begin{array}{l} \vec{y} \text{ はそのまま} \\ \vec{x} \text{ は転置} \end{array} \right.$$

\vec{y} が行列 A の場合も同様に考えると. $A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$

$$\frac{\partial A}{\partial \vec{x}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial a_{11}}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial a_{1n}}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial a_{m1}}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial a_{mn}}{\partial x_n} \end{pmatrix} \quad \left\{ \begin{array}{l} A \text{ はそのまま} \\ \vec{x} \text{ は転置} \end{array} \right.$$

\vec{x} が行列 B の場合も同様に

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ & & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial A}{\partial B} = \begin{pmatrix} \frac{\partial a_{11}}{\partial b_{11}} & \dots & \frac{\partial a_{1n}}{\partial b_{p1}} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial a_{m1}}{\partial b_{1q}} & \dots & \frac{\partial a_{mn}}{\partial b_{pq}} \end{pmatrix} \quad \left\{ \begin{array}{l} A \text{ はそのまま} \\ B \text{ は転置} \end{array} \right. \quad n=p, m=q$$

線形代数⑥

○ 二次形式のトレース化 → 成分で展開

$$\begin{aligned}\vec{x}^T A \vec{x} &= (x_1 \ x_2) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = (x_1 \ x_2) \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 \end{pmatrix} \\ &= a_{11}x_1^2 + (a_{12} + a_{21})x_1x_2 + a_{22}x_2^2\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}A \vec{x} \vec{x}^T &= \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} (x_1 \ x_2) = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 \end{pmatrix} (x_1 \ x_2) \\ &= \begin{pmatrix} a_{11}x_1^2 + a_{12}x_1x_2 & a_{11}x_1x_2 + a_{12}x_2^2 \\ a_{21}x_1^2 + a_{22}x_1x_2 & a_{21}x_1x_2 + a_{22}x_2^2 \end{pmatrix}\end{aligned}$$

$$\text{tr}(A \vec{x} \vec{x}^T) = a_{11}x_1^2 + (a_{12} + a_{21})x_1x_2 + a_{22}x_2^2$$

$$\text{Tracing: } \vec{x}^T A \vec{x} = \text{tr}(A \vec{x} \vec{x}^T) \quad (\text{混合正規分布のEMアルゴリズム})$$

○ トレースの微分

$$\frac{\partial \text{tr}(AB)}{\partial A} = B^T \quad (\text{成分計算})$$

○ 行列式の微分

$$\frac{\partial |A|}{\partial A} = A^{-T} \quad (\text{余因子行列}) = |A| (A^{-1})^T$$

○ log 行列式の微分

$$\frac{\partial \log |A|}{\partial A} = \frac{1}{|A|} \cdot \frac{\partial |A|}{\partial A} = \frac{1}{|A|} \cdot |A| (A^{-1})^T$$

$$(\log f)' = \frac{f'}{f} = (A^{-1})^T = (A^T)^{-1} = A^{-T}$$