



## 第3章 指令系统

3.1 指令保留字与寻址方式

3.2 基本指令系统

3.3 指令集与机器码对应表

3.4 GUN汇编器的基本语法



CPU是微机的运算和控制核心，其功能主要解释指令、执行指令和处理数据。一个CPU能识别哪些指令是由CPU的设计者给出，指令系统一般使用英文简写描述。基本掌握任何一种CPU的指令系统，当遇到新的CPU时就不会感到陌生，其本质不变。学习指令系统的基本方法是：理解寻址方式、记住几个简单指令、利用汇编语言编程练习。本章给出Arm Cortex-M的基本指令系统及汇编语言基本语法，下一章将给出编程框架及实践环境之后，开始进行实际的编程实践，通过实践，理解巩固这些基本指令。但本章可以通过汇编环境了解指令对应的机器码，直观的基本理解助记符与机器指令的对应关系。



## 3.1 指令保留字与寻址方式

### 3.1.1 指令保留字简表

CPU的功能是从外部设备获得数据，通过处理，再把处理结果送到CPU的外部世界。设计一个CPU，首先需要设计一套可以执行特定功能的操作命令，这种操作命令称为**指令**。CPU所能执行的各种指令的集合，称为该CPU的**指令系统**。一条CPU指令可以包含指令代码及操作数，编写汇编程序时，指令代码用英文简写或缩写的助记符表达，这个助记符称为**指令保留字**。

本节给出Arm Cortex-M微处理器的基本指令简表，主要接触一下表中简写字及含义，以便快速了解指令功能，为指令系统学习做个铺垫，也为复习时收拢知识。



表 3-1 基本指令保留字简表

类型		保留字	含义
数据传送类		LDR、LDRH、LDRB、LDRSB、LDRSH、LDM	取数指令（寄存器←存储器）
		STR、STRH、STRB、STM	存数指令（存储器←寄存器）
		MOV、MOVS、MVN	寄存器间数据传送指令
		PUSH、POP	栈操作指令（进栈、出栈）
		ADR	生成与 PC 指针相关的地址
数据操作类	算术运算类	ADC、ADD、RSB、SBC、SUB、MUL	算术运算（加、减、乘）
		CMN、CMP	比较指令
	逻辑运算类	AND、ORR、EOR、BIC	逻辑运算（按位与、或、异或、位段清零）
	移位类	ASR、LSL、LSR、ROR	算术右移、逻辑左移、逻辑右移、循环右移
	位操作类	TST	测试位指令
	数据序转类	REV、REVSH、REVH	反转字节序
	扩展类	SXTB、SXTH、UXTB、UXTH-40	无符号扩展字节、有符号扩展字节
跳转控制类		B、BL、BX、BLX	跳转指令
其他指令		BKPT、CPSIE、CPSID、DMB、DSB、ISB、MRS、MSR、NOP、SEV、SVC、WFE、WFI	

例如：  
**LDR** 是“寄存器中”，  
**LD** 是 Load 的缩写，  
**R** 是 Register 的缩写





## 3.1.2 寻址方式

指令（Instruction）是对数据的操作，通常把指令中所要操作的数据称为**操作数**（Operand）。操作数可能来自：寄存器、指令代码、存储单元。而确定指令中所需操作数来自哪里的各种方法称为**寻址方式**（Addressing mode）。不同计算机，支持的寻址方式不相同，Arm Cortex-M支持立即数寻址方式、寄存器直接寻址方式、直接地址寻址方式、寄存器加偏移间接寻址方式等。

### 1. 立即数寻址方式（Immediate addressing mode）

操作数直接通过指令给出，数据包含在指令中，随着指令一起被汇编成机器码，存储于程序空间中。用“#”作为立即数的前导标识符，例如：

**MOV R0,#0xFF** //立即数0xFF装入R0寄存器

**SUB R1,R0,#1** //R1←R0-1

演示：通过开发环境查看机器码（用程序Exam3-1）



【练习3-1】利用AHL-GEC-IDE开发工具寻找指令的机器码（工程Exam3\_1）：

```
//-----  
//主函数，一般情况下可以认为程序从此开始运行（实际上有启动  
main:  
    MOV    R0, #0xFF  
800d840:    f04f 00ff    mov.w    r0, #255    ; 0xff  
E:\13-20-BOOK\18-20-PeoplePostPress\MicrocomputerPrin  
    SUB    R1, R0, #1 |  
800d844:    f1a0 0101    sub.w    r1, r0, #1  
E:\13-20-BOOK\18-20-PeoplePostPress\MicrocomputerPrin
```

说明：16位机器码与32位指令机器码有差异



## 2. 寄存器直接寻址方式 (Register direct addressing mode)

操作数来自于寄存器。例如: **MOV R1,R2** //R1←R2

## 3. 直接地址寻址方式 (Direct address addressing mode)

操作数来自于存储单元, 指令中直接给出存储单元地址。例如:

**LDR R1,label** //从label处连续读取4字节至寄存器R1中

**LDRH R1,label** //从label处连续读取2字节至寄存器R1中

**LDRB R1,label** //从label处读取1字节至寄存器R1中

## 4. 寄存器加偏移间接寻址方式 (Register plus offset indirect addressing mode)

操作数来自于存储单元, 指令中通过寄存器及偏移量给出存储单元的地址, 例如:

**LDR R3,[PC, #100]** //从地址(PC + 100)处读取4字节到R3中

**LDR R3,[R4]** //以R4中内容为地址, 读取4个字节到R3中



## 3.2 基本指令系统

本节按照数据传送、数据操作、跳转控制、其它等四类给出Arm Cortex-M系列微处理器的基本指令系统。指令格式中的“{}”表示其中为可选项，如LDRH Rt, [Rn {, #imm}]，表示有：“LDRH Rt, [Rn ]”、“LDRH Rt, [Rn , #imm]”两种指令格式，指令中的“[ ]”表示其中内容为地址，“//”表示注释。

### 3.2.1 数据传送类指令

数据传送类指令的功能就是将数据从一个地方复制到另一个地方。有两种情况，一是取存储器地址空间中的数传送到寄存器中，二是将寄存器中的数传送到另一寄存器或存储器地址空间中。基本数据传送类基本指令有16条。





## 1. 取数指令

存储器（RAM或Flash）由地址进行表征，把存储器中内容加载（load）到CPU内部寄存器中的指令被称为取数指令

（1）~（6），辅以寻址方式形成10条具体指令，学习要点：LD是load的缩写

编号	指令	说明
(1)	LDR Rt, [<Rn   SP> {, #imm}]	从{SP/Rn+ #imm}地址处，取字到 Rt, imm=0,4,8,...,1020
	LDR Rt,[Rn, Rm]	从地址 Rn+Rm 处读取字到 Rt
	LDR Rt, label	从 label 指定的存储器单元取数至寄存器，label 必须在当前指令的-4~4KB 范围内，且应 4 字节对齐
(2)	LDRH Rt, [Rn {, #imm}]	从{Rn+ #imm}地址处，取半字到 Rt 中，imm=0,2,4,...,62
	LDRH Rt,[Rn, Rm]	从地址 Rn+Rm 处读取半字到 Rt
(3)	LDRB Rt, [Rn {, #imm}]	从{Rn+ #imm}地址处，取字节到 Rt 中，imm=0~31
	LDRB Rt,[Rn, Rm]	从地址 Rn+Rm 处读取字节到 Rt
(4)	LDRSH Rt,[Rn, Rm]	从地址 Rn+ Rm 处读取半字至 Rt，并带符号扩展至 32 位
(5)	LDRSB Rt,[Rn, Rm]	从地址 Rn+ Rm 处读取字节至 Rt，并带符号扩展至 32 位
(6)	LDM Rn{!}, reglist	从 Rn 处读取多个字加载到 reglist 列表寄存器中，每读一个字后 Rn 自增一次



## 1. 取数指令的说明

- ◆ 当用LDR将一个立即数或符号常量存储到寄存器时，若立即数或符号常量的值大于或等于256时，必须在该立即数或符号常量前增加“=”前缀；
- ◆ LDM Rn{!},reglist 指令
  - Rn表示**存储器单元起始地址的寄存器**；
  - reglist可包含一个或多个寄存器，若包含多个寄存器必须以“，”分隔，外面用“{}”标识；
  - “!”是一个可选的回写后缀， reglist列表中包含了Rn寄存器时不要回写后缀，否则须带回写后缀“!”。带后缀时，在数据传送完毕之后，将最后的地址写回到 $Rn=Rn+4 \times (n-1)$ ，n为reglist中寄存器的个数。
  - Rn不能为R15，reglist可以为R0~R15任意组合；
  - Rn寄存器中的值必须字对齐。



## 2. 存数指令

将CPU内部寄存器中的内容存储（store）至存储器中的指令被称为存数指令（7）~（10），辅以寻址方式形成7条具体指令，学习要点：ST是store的缩写

编号	指令	说明
(7)	STR Rt, [<Rn   SP> {, #imm}]	把 Rt 中的字存储到地址 SP/Rn+#imm，imm=0,4,8,...,1020
	STR Rt, [Rn, Rm]	把 Rt 中的字存储到地址 Rn+ Rm 处
(8)	STRH Rt, [Rn {, #imm}]	把 Rt 中的低半字存储到地址 SP/Rn+#imm，imm=0,2,4,...,62
	STRH Rt, [Rn, Rm]	把 Rt 中的低半字存储到地址 Rn+ Rm 处
(9)	STRB Rt, [Rn {, #imm}]	把 Rt 中的低字节 SP/Rn+#imm，imm=0~31
	STRB Rt, [Rn, Rm]	把 Rt 中的低字节存储到地址 Rn+ Rm 处
(10)	STM Rn!, reglist	存储多个字到 Rn 处，每存一个字后 Rn 自增一次



## 2. 存数指令的说明

- ◆  $R_t$ 、 $R_n$ 和 $R_m$ 必须为 $R_0 \sim R_7$ 之一
- ◆ STM  $R_n!$ , reglist指令
  - 将reglist列表寄存器内容以字存储至 $R_n$ 寄存器中的存储单元地址。
  - 以4字节访问存储器地址单元，访问地址从 $R_n$ 寄存器指定的地址值到 $R_n + 4 \times (n-1)$ ， $n$ 为reglist中寄存器的个数。
  - 按寄存器编号递增顺序访问，最低编号使用最低地址空间，最高编号使用最高地址空间。
  - 若reglist列表中包含了 $R_n$ 寄存器，则 $R_n$ 寄存器必须位于列表首位。如果列表中不包含 $R_n$ ，则将位于 $R_n + 4 \times n$ 地址回写到 $R_n$ 寄存器中。





### 3. 寄存器间数据传送指令

MOV指令用于CPU内部寄存器之间的数据传送，（11）~（13），共3条指令

编号	指令	说明
(11)	MOV Rd, Rm	$Rd \leftarrow Rm$ , Rd只可以是 R0~R7
(12)	MOVS Rd, #imm	$Rd \leftarrow \#imm$ , 立即数范围是 0x00~0xFF。MOV 指令亦可用这种格式
(13)	MVN Rd, Rm	将寄存器 Rm 中数据取反，传送给寄存器 Rd

MOV指令实现跳转功能的方式:

1)MOV指令的目标寄存器Rd为程序计数器

2)传送值的第0位为0，执行MOV指令后就进入程序计数器，从而实现跳转

注意：这种跳转方式不常用



## 4. 栈操作指令

编号	指令	说明
(14)	PUSH reglist	进栈指令，SP 递减 4，reglist 为 R0-R7，LR
(15)	POP reglist	出栈指令，SP 递增 4，reglist 为 R0-R7，PC

注意：

1)若POP指令的reglist列表中包含了PC寄存器，在POP指令执行完成后会跳转到PC所指地址处。

#程序片段实例

**PUSH {R0,R4-R7}** //将R0,R4,R5,R6,R7寄存器值入栈

**PUSH {R2,LR}** //将R2,LR寄存器值入栈

**POP {R0,R6,PC}** //出栈值到R0,R6,PC中，同时程序跳转至PC所指向的地址开始执行



## 5. 生成与指针PC相关地址指令

编号	指令	说明
(16)	ADR Rd, label	生成与PC相关地址，将label相对于当前指令的偏移地址值与PC相加或者相减（label有前后，即负、正）写入Rd中

- 1) ADR是将PC值加上一个偏移量得到的地址写进目标寄存器中。
- 2) 若利用ADR指令将生成的目标地址用于跳转指令BX或BLX时，则必须确保该地址最后一位为1.
- 3) Rd必须为R0~R7，label的值必须字对齐且在当前PC值的1020字节以内



## 3.2.2 数据操作类指令

数据操作主要指算术运算、逻辑运算、移位等

### 1. 算术运算类指令

算术类指令有加、减、乘、比较等





编号	指令	说明
(17)	ADC {Rd, } Rn, Rm	带进位加法。 $Rd \leftarrow Rn + Rm + C$ ，影响 N、Z、C 和 V 标志位
(18)	ADD {Rd, } Rn, <Rm   #imm>	加法。 $Rd \leftarrow Rn + Rm$ ，影响 N、Z、C 和 V 标志位
(19)	RSB {Rd, } Rn, #0	$Rd \leftarrow 0 - Rn$ ，影响 N、Z、C 和 V 标志位（部分汇编环境不支持）
(20)	SBC {Rd, } Rn, Rm	带借位减法。 $Rd \leftarrow Rn - Rm - C$ ，影响 N、Z、C 和 V 标志位
(21)	SUB {Rd, } Rn, <Rm   #imm>	常规减法。 $Rd \leftarrow Rn - Rm / \#imm$ ，影响 N、Z、C 和 V 标志位
(22)	MUL Rd, Rn Rm	常规乘法。 $Rd \leftarrow Rn * Rm$ ，同时更新 N、Z 状态标志，不影响 C、V 状态标志。 该指令所得结果与操作数是否为无符号、有符号数无关。Rd、Rn、Rm 寄存器必须为 R0~R7，且 Rd 与 Rm 须一致
(23)	CMN Rn, Rm	加比较指令。 $Rn + Rm$ ，更新 N、Z、C 和 V 标志，但不保存所得结果。Rn、Rm 寄存器必须为 R0~R7
(24)	CMP Rn, #imm	（减）比较指令。 $Rn - Rm / \#imm$ ，更新 N、Z、C 和 V 标志，但不保存所得结果。 Rn、Rm 寄存器为 R0~R7，立即数 imm 范围 0~255
	CMP Rn, Rm	

加、减指令对操作数的限制条件，见书本表3-8



## 加、减指令对操作数的限制条件

指令	Rd	Rn	Rm	imm	限制条件
ADC	R0 ~ R7	R0 ~ R7	R0 ~ R7	-	Rd和Rn必须相同
ADD	R0 ~ R15	R0 ~ R15	R0 ~ PC	-	Rd和Rn必须相同； Rn和Rm不能同时指定为PC寄存器；
	R0 ~ R7	SP或PC	-	0 ~ 1020	立即数必须为4的整数倍
	SP	SP	-	0 ~ 508	立即数必须为4的整数倍
ADD	R0 ~ R7	R0 ~ R7	-	0 ~ 7	-
	R0 ~ R7	R0 ~ R7	-	0 ~ 255	Rd和Rn必须相同
	R0 ~ R7	R0 ~ R7	R0 ~ R7	-	-
RSB	R0 ~ R7	R0 ~ R7	-	-	-
SBC	R0 ~ R7	R0 ~ R7	R0 ~ R7	-	Rd和Rn必须相同
SUB	SP	SP	-	0 ~ 508	立即数必须为4的整数倍
SUB	R0 ~ R7	R0 ~ R7	-	0 ~ 7	-
	R0 ~ R7	R0 ~ R7	-	0 ~ 255	Rd和Rn必须相同
	R0 ~ R7	R0 ~ R7	R0 ~ R7	-	-



## 2. 逻辑运算类指令

逻辑运算指与、或、异或、位段清零，（25）~（28）

编号	指令	说明	举例
(25)	AND {Rd, } Rn, Rm	按位与	AND R2, R2, R1
(26)	ORR {Rd, } Rn, Rm	按位或	ORR R2, R2, R5
(27)	EOR {Rd, } Rn, Rm	按位异或	EOR R7, R7, R6
(28)	BIC {Rd, } Rn, Rm	位段清零	BIC R0, R0, R1

C语言中：与运算（&）、或运算（|）、异或运算（^）

0&0=0, 0&1=0, 1&0=0, 1&1=1, 即：两位同时为“1”，结果才为“1”，否则为0

0|0=0, 0|1=1, 1|0=1, 1|1=1, 即：若有一个为1，其值为1

0^0=0, 1^0=1, 0^1=1, 1^1=0（同为0，异为1），即为：不进位加法



### 3. 移位类指令

ASR、LSL、LSR和ROR指令，（29）~（32），实际多用于乘除运算

### 4. 位测试指令

(33) TST Rn, Rm //为测试寄存器Rn某位为0或1，将Rn寄存器某位置1，其余位清零，根据结果，更新N、Z状态标志

### 5. 数据序转指令

了解，（34）~（36），用于大小端转换

### 6. 扩展类指令

了解，（37）~（40），8位、16位扩展位32位





### 3.2.3 跳转控制类指令

编号	指令	跳转范围	说明
(41)	B{cond} label	-256B~+254B	转移到 Label 处对应的地址处。可以带（或不带）条件，所带条件见表 3-15，如：BEQ 表示标志位 Z=1 时转移
(42)	BL label	-16MB~+16MB	转移到 Label 处对应的地址，并且把转移前的下条指令地址保存到 LR，并置寄存器 LR 的 Bit[0]为 1，保证了随后执行 POP {PC}或 BX 指令时成功返回分支
(43)	BX Rm	任意	转移到由寄存器 Rm 给出的地址，寄存器 Rm 的 Bit[0]必须为 1，否则会导致硬件故障
(44)	BLX Rm	任意	转移到由寄存器 Rm 给出的地址，并且把转移前的下条指令地址保存到 LR。寄存器 Rm 的 Bit[0]必须为 1，否则会导致硬件故障



### 3.2.3 跳转控制类指令

- 1)构成循环的主要指令
- 2)B指令只在前256至后254字节地址范围内跳转
- 3)BL用于±16MB以内相对调用子程序
- 4)B指令的可带条件

**BEQ label //条件转移，标志位Z=1时转移到label**

**BL func //调用子程序 func，把转移前的下条指令地址保存到LR**

**BX LR //返回到函数调用处**



### 3.2.3 跳转控制类指令

条件后缀	标志位	含义	条件后缀	标志位	含义
EQ	Z=1	相等	HI	C=1并且Z=0	无符号数大于
NE	Z=0	不相等	LS	C=1或Z=1	无符号数小于或等于
CS或者HS	C=1	无符号数大于或等于	GE	N=V	带符号数大于或等于
CC或者LO	C=0	无符号数小于	LT	N!=V	带符号数小于
MI	N=1	负数	GT	Z=0并且N=V	带符号数大于
PL	N=0	正数或零	LE	Z=1并且N!=V	带符号数小于或等于
VS	V=1	溢出	AL	任何情况	无条件执行
VC	V=0	未溢出			



### 3.2.4 其它基本指令（了解）

类型	编号	指令	说明
断点指令	(45)	BKPT #imm	如果调试被使能，则进入调试状态（停机）。或者如果调试监视器异常被使能，则调用一个调试异常，否则调用一个错误异常。处理器忽视立即数 imm，立即数范围 0~255，表示断点调试的信息。不影响 N、Z、C、V 状态标志
中断指令	(46)	CPSIE i	除了 NMI，使能总中断，不影响 N、Z、C、V 标志
	(47)	CPSID i	除了 NMI，禁止总中断，不影响 N、Z、C、V 标志
屏蔽指令	(48)	DMB	数据内存屏蔽（与流水线、MPU 和 cache 等有关）
	(49)	DSB	数据同步屏蔽（与流水线、MPU 和 cache 等有关）
	(50)	ISB	指令同步屏蔽（与流水线、MPU 等有关）





特殊寄存器操作指令	(51)	MRS Rd, spec_reg1	加载特殊功能寄存器值到通用寄存器。若当前执行模式不为特权模式，除 APSR 寄存器外，读其余所有寄存器值为 0
	(52)	MSR spe_reg, Rn	存储通用寄存器的值到特殊功能寄存器。Rd 不允许为 SP 或 PC 寄存器，若当前执行模式不为特权模式，除 APSR 外，任何试图修改寄存器操作均被忽视。影响 N、Z、C、V 标志
空操作	(53)	NOP	空操作，但无法保证能够延迟时间，处理器可能在执行阶段之前就将此指令从线程中移除。不影响 N、Z、C、V 标志
发送事件指令	(54)	SEV	发送事件指令。在多处理器系统中，向所有处理器发送一个事件，也可置位本地寄存器。不影响 N、Z、C、V 标志
操作系统服务调用指令	(55)	SVC #imm	操作系统服务调用，带立即数调用代码。SVC 指令触发 SVC 异常。处理器忽视立即数 imm，若需要，该值可通过异常处理程序重新取回，以确定哪些服务正在请求。执行 SVC 指令期间，当前任务优先级高于等于 SVC 指令调用处理程序时，将产生一个错误。不影响 N、Z、C、V 标志
休眠指令	(56)	WFE	休眠并且在发生事件时被唤醒。不影响 N、Z、C、V 标志
	(57)	WFI	休眠并且在发生中断时被唤醒。不影响 N、Z、C、V 标志



## 3.3 指令集与机器码对应表（了解，资料性质）

表中给出的是16位机器码，实际汇编器可能给出32位机器码。  
通过开发环境，编译，可以获得指令的机器码



## 3.4 GUN汇编器的基本语法

### 3.4.1 汇编语言概述

能够在计算机内部直接执行的指令序列是二进制描述的机器码，显示时通常为十六进制。最初，人们就用它书写程序，这就是**第一代计算机语言，也就是机器语言**。后来，人们为了方便记忆，用助记符号来表示机器指令，形成了**汇编语言**，它是介于机器语言与高级语言之间的计算机语言，被人们称为**第二代计算机语言**。

用汇编语言写成的程序不能直接放入计算机内部存储器中去执行，必须先转为机器语言。把用汇编语言写成的源程序“翻译”成机器语言的工具叫汇编程序或**汇编器**（Assembler）。

汇编语言源程序的书写格式有一定规则，为了能够正确地产生目标代码以及方便汇编语言的编写，汇编器还提供了一些在汇编时使用的命令、操作符号。由于汇编器提供的指令，仅是辅助把汇编语言源程序“翻译”成机器码工作，并不产生运行阶段执行的机器码，被称为**伪指令**

（Pseudo Instruction）。如，伪指令告诉汇编器：从哪里开始汇编，到何处结束等相关信息，它们包含在汇编源程序中，否则汇编器就难以汇编好源程序以生成正确目标代码。



## 3.4.2 GUN汇编书写格式

汇编语言源程序以行为单位进行设计，每一行最多可以包含以下四个部分：

标号： 操作码 操作数 注释

### 1. 标号（Label）

标号表示地址位置

### 2. 操作码（Opcodes）

操作码可以是指令和伪指令，指令就是3.2节介绍的，伪指令将在3.4.3节中介绍





### 3. 操作数 (Operands)

操作数可以是地址、标号或指令码定义的常数，也可以是由表3-18所给出的伪运算符构成的表达式。

表3-18 Arm-GUN汇编器识别的伪运算符

运算符	功能	类型	实例	
+	加法	二元	mov r3,#30+40	等价于 mov r3,#70
-	减法	二元	mov r3,#40-30	等价于 mov r3,#10
*	乘法	二元	mov r3,#5*4	等价于 mov r3,#20
/	除法	二元	mov r3,#20/4	等价于 mov r3,#5
%	取模	二元	mov r3,#20%7	等价于 mov r3,#6
	逻辑或	一元	mov r3,#1  0	等价于 mov r3,#1

注意：这里的+与指令中ADD的本质区别：+是伪指令，在汇编阶段完成，不产生机器码





## 4. 注释 (Comments)

注释即说明文字，是对汇编指令的作用和功能进行解释，有助于对指令的理解，可以采用单行边注释和整行注释，建议使用“//”引导。以“/\*”开始和“\*/”结束的注释保留调试时屏蔽语句行使用。

注意：整段注释、行注释、行末注释的撰写方法



### 3.4.3 GUN汇编常用伪指令

#### 1. 系统预定义的段

汇编语言程序在经过汇编和链接之后，最终生成可执行文件。可执行程序是以段为单位来组织文件的，通常划分为.text、.data和.bss等段，其中，.text是只读的代码段，是程序存放的地方，一般存储在flash区；.data是可读写的数据段，而.bss则是可读写且没有初始化的数据段，启动时会清0，存储在RAM区，在链接文件中使用。

#### 2. 常量的定义

常量的定义可以使用.equ或.set伪指令。

```
.equ  _NVIC_ICER, 0xE000E180  //定义常量名_NVIC_ICER=0xE000E180
LDR   R0,=_NVIC_ICER          //将常量名_NVIC_ICER的值0xE000E180放到R0中
.set  ROM_size, 128 * 1024     //定义常量ROM_size
```



### 3. 数据定义

类似高级语言可以有不同的数据类型，在汇编语言中也允许有字、半字、字节、字符串等数据类型

表3-19 数据定义伪指令

数据类型	长度	举例	备注
.word	字（4 字节）	.word 0x12345678	定义多个数据时，数据间用“.” 隔开
.hword	半字（2 字节）	.hword 0x1234	定义多个数据时，数据间用“.” 隔开
.byte	字节（1 字节）	.byte 0x12	定义多个数据时，数据间用“.” 隔开
.ascii	字符串	.ascii "hello\n"	定义的字符串不以“\0” 结尾，要自行添加“\0”
.asciz 或 .string	字符串	.asciz "hello\n"	定义的字符串以“\0” 结尾



## 4. 条件伪指令

.if条件伪指令后面紧跟着一个恒定的表达式（即该表达式的值为真），并且最后要以 .endif结尾。中间如果有其他条件，可以用 .else填写汇编语句。

```
.ifdef 表达式    //当表达式为真时执行代码1
    代码1
.else            //否则，表示表达式为假执行代码2
    代码2
.endif
```

## 5. 文件包含伪指令

类似高级语言中的文件包含一样，在汇编语言中也可以使用 “.include”进行文件包含，.include是一个附加文件的链接指示命令，利用它可以把另一个源文件插入当前的源文件一起汇编，成为一个完整的源程序





## 6. 其它常用伪指令

(1) **.section**伪指令：用户可以通过**.section**伪指令来自定义一个段  
格式：**.section** <段名>{,"<标志>"}

其中，标志可选**a**（允许段）、**w**（可写段）和**x**（执行段）

(2) **.global**伪指令可以用来定义一个全局符号

(3) **.extern**伪指令

格式：**.extern symbol**，声明**symbol**为外部函数

(4) **.align**伪指令使当前位置满足一定的对齐方式

(5) **.end**伪指令：**.end**伪指令声明汇编文件的结束

还有有限循环、宏定义和宏调用等伪指令，需要深入了解的读者，可以参见《GNU汇编语法》。





## 作业5:

- 1、给出把存储器的一个地址（label1）中的数据存储在另一个地址（label2）的指令代码。
- 2、给出指令代码判断r1第3位是否为0，若为0转到label1。
- 3、若r2=80000001H，r3=90000005H，N、Z、C和V标志位的值都为0，给出以下指令的执行后r2的结果，并指出N、Z、C和V标志位的值。  
(1) ADC r2, r3                      (2) SUB r2, r3                      (3) LSR r2, r3, #3
- 4、若sp=20002000H，r1=1234H，r2=5678H，r3=9ABCH，r4=DEF0，试说明执行下面指令后，sp=？，r5=？，r6=？并画图指出堆栈中各单元的内容。  
push {r1-r4}  
pop {r5, r6}

作业提交网址：见群文件

作业文件命名规则(word文档)：学号+姓名

说明：如果手写，可以拍照后插入到word文档提交