实验五: 进程管理(二)

实验四

Hollow Man

实验名称:

进程管理(二)

实验目的:

- 1. 进一步学习进程的属性
- 2. 学习进程管理的系统调用
- 3. 掌握使用系统调用获取进程的属性、创建进程、实现进程控制等
- 4. 掌握进程管理的基本原理

实验时间

6 学时

实验要求:

```
4. 阅读下列程序:

/* usage of kill,signal,wait */

#include<unistd.h>
#include<stdio.h>
#include<sys/types.h>
#include<signal.h>
#include<stdlib.h>

int flag;
void stop();
int main(void)

{
    int pid1,pid2;
```

signal(3,stop);

```
while((pid1=fork()) ==-1);
     if(pid1>0){
          while((pid2=fork())==-1);
          if(pid2>0){//父进程
              flag=1;
              sleep(5);
              kill(pid1,16);
              kill(pid2,17);
               wait(0);
               wait(0);
               printf("\n parent is killed\n");
              exit(EXIT_SUCCESS);
          }else{//子进程 2
               flag=1;
               signal(17,stop);
              printf("\n child2 is killed by parent\n");
              exit(EXIT_SUCCESS);
          }
     }else{//子进程 1
          flag=1;
          signal(16,stop);
          printf("\n child1 is killed by parent\n");
          exit(EXIT_SUCCESS);
     }
}
void stop(){
     flag = 0;
}
```

下面时用到的函数 signal 的解析:

signal (设置信号处理方式)

表头文件 #include<signal.h>

定义函数 void (*signal(int signum, void(* handler)(int)));

函数说明 signal()会依参数 signum 指定的信号编号来设置该信号的处理函数。当指定的信号到达时就会跳转到参数 handler 指定的函数执行。如果参数 handler 不是函数指针,则必须是下列两个常数之一:

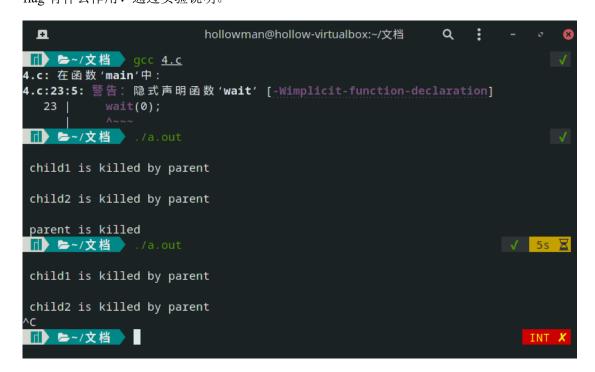
SIG IGN 忽略参数 signum 指定的信号。

SIG DFL 将参数 signum 指定的信号重设为核心预设的信号处理方式。

返回值 返回先前的信号处理函数指针,如果有错误则返回 SIG ERR(-1)。

附加说明 在信号发生跳转到自定的 handler 处理函数执行后,系统会自动将此处理函数换回原来系统预设的处理方式,如果要改变此操作请改用 sigaction()。

编译并运行,等待或者按个C,分别观察执行结果并分析,注释程序主要语句。 flag 有什么作用?通过实验说明。



每个进程都有一个 flag

Flag=1 时标志进程再运行,

Flag=0 时标志进程结束。

但是,由于子进程运行速度过快,

在父进程睡眠之前就已经执行结束了,

所以子进程未能接收到信号。

所以实际上子进程的 flag 值一直为 1。

父进程开头的 signal(3,stop);

代表着若手动终止进程,则会调用 stop 将 flag 置 0.

5. 编写程序,要求父进程创建一个子进程,使父进程和个子进程各自在屏幕上输出一些信息,但父进程的信息总在子进程的信息之后出现。

```
程序代码如下:
```

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <wait.h>
int main(void)
    int p;
    while((p = fork()) == -1); //创建一个子进程
    if(p > 0)
                                   //父进程
     {
         wait(0);
         printf("parent process:\n");
         printf("\tpid: %d\n", p);
    }
                                     //子讲程
    else
     {
         printf("child process:\n");
         printf("\tpid: %d\n", getpid());
         printf("\tppid: %d\n", getppid());
    }
    return 0;
```

该程序执行的结果如下:



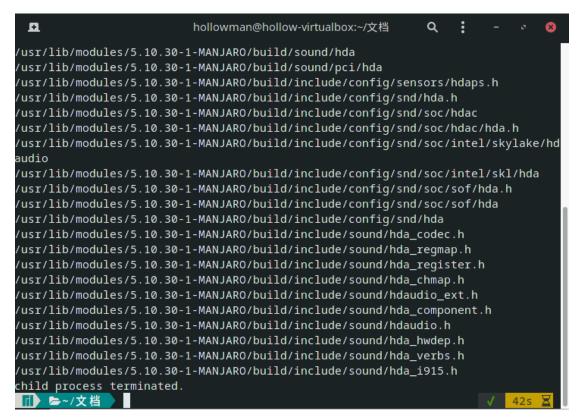
6. 编写程序,要求父进程创建一个子进程,子进程执行 shell 命令 find/-name hda*的功能,子进程结束时由父进程打印子进程结束的信息。执行中父进程改变子进程的优先级。程序代码如下:

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <wait.h>
#include <sys/resource.h>
int main(void)
{
    int p;
    while((p = fork()) == -1); //创建一个子进程
    if(p > 0)
                                  //父进程
    {
         setpriority(PRIO_PROCESS, p, 1);
         printf("child process priority: %d.\n", getpriority(PRIO PROCESS, p));
                                  //等待子进程结束
         wait(0);
         printf("child process terminated.\n");
    }
                                   //子进程
    else
         execlp("find", "find", "/", "-name", "hda*", NULL);
    }
    return 0;
```

}

程序的执行结果如下:

```
o.
                          hollowman@hollow-virtualbox:~/文档
                                                            Q
 □ 🗠 ~ / 文档
[sudo] hollowman 的密码:
child process priority: 1.
find: '/run/user/1000/gvfs': 权限不够
/usr/share/alsa/topology/hda-dsp
/usr/share/alsa/ucm2/hda-dsp
/usr/share/alsa/ucm2/hda-dsp/hda-dsp.conf
/usr/share/alsa/ucm2/codecs/hda
/usr/share/alsa/init/hda
/usr/share/icons/Papirus/24x24/apps/hdajackretask.svg
/usr/share/icons/Papirus/22x22/apps/hdajackretask.svg
/usr/share/icons/Papirus/64x64/apps/hdajackretask.svg
/usr/share/icons/Papirus/16x16/apps/hdajackretask.svg
/usr/share/icons/Papirus/32x32/apps/hdajackretask.svg
/usr/share/icons/Papirus/48x48/apps/hdajackretask.svg
/usr/lib/modules/5.10.30-1-MANJARO/kernel/drivers/platform/x86/hdaps.ko.xz
/usr/lib/modules/5.10.30-1-MANJARO/kernel/sound/hda
/usr/lib/modules/5.10.30-1-MANJARO/kernel/sound/pci/hda
/usr/lib/modules/5.10.30-1-MANJARO/build/sound/hda
/usr/lib/modules/5.10.30-1-MANJARO/build/sound/pci/hda
/usr/lib/modules/5.10.30-1-MANJARO/build/include/config/sensors/hdaps.h
/usr/lib/modules/5.10.30-1-MANJARO/build/include/config/snd/hda.h
/usr/lib/modules/5.10.30-1-MANJARO/build/include/config/snd/soc/hdac
```



7. 编写程序,要求父进程创建一个子进程,子进程对一个 50*50 的字符数组赋值,由父进程改变子进程的优先级,观察不同优先级进程使用 CPU 的时间。

```
代码如下:
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/resource.h>
#include <time.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/times.h>
void time_print(char *str,clock_t time){
  long tps=sysconf(_SC_CLK_TCK);
  printf("%s:%6.2f secs",str,(float)time/tps);
}
int main(){
  pid t pid;
  clock_t start,end;
  struct tms t_start,t_end;
  pid=fork();
  start=times(&t_start);
  if(pid>0){
    //在父进程中设置子进程优先级
    setpriority(PRIO_PROCESS,pid,20);
    //输出修改后的子进程的优先级
    printf("the priority of son process is%d",getpriority(PRIO PROCESS,pid)); }
    //子进程执行代码
  else{
    int i,j,shu[50][50];
    for(i=0;i<50;i++)
    for(j=0;j<50;j++)
      shu[i][j]=i+j;
```

```
system("grep the /usr/*/* >/dev/null 2>/dev/null");
}
end=times(&t_end);
time_print("\nelapsed",end-start);
printf("\nparent time");
time_print("\tuser CPU",t_end.tms_utime);
time_print("\tsys CPU",t_end.tms_stime);
printf("\nchild time");
time_print("\tuser CPU",t_end.tms_cutime);
time_print("\tuser CPU",t_end.tms_cstime);
printf("\n");
exit(0);
}
```

运行结果:

```
ø
                         hollowman@hollow-virtualbox:~/文档
    ┣~/文档
              gcc <u>7.c</u>
    ┣~/文档
the priority of son process is19
elapsed: 0.00 secs
parent time
               user CPU: 0.00 secs
                                      sys CPU: 0.00 secs
child time
               user CPU: 0.00 secs
                                      sys CPU:
                                                0.00 secs
☑ ►~/文档
elapsed: 30.86 secs
parent time
              user CPU: 0.00 secs
                                      sys CPU: 0.00 secs
child time
              user CPU: 1.99 secs
                                      sys CPU: 6.89 secs
```