

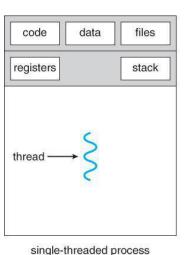


### 併發(Goroutines)

執行緒(線程)(thread)是作業系統能夠進行運算排程的最小單位。大部分情況下,它被包含在 行程之中,是行程中的實際運作單位。一條執行緒指的是程序(行程)(Process)中,一個單一順序的 控制流,一個行程可以並行多個執行緒,每條執行緒並列執行不同的任務。

·執行緒是獨立排程和分派的基本單位。一個Process可以向作業系統取得多個執行緒(threads),

多個執行緒可以達到類似平行處理的效果。



registers registers

stack stack stack

thread

multithreaded process

files

code

### 併發(Goroutines)

- ■Goroutine是輕量級的線程(Thread)。
- · 而main func則是程式當前的、主要的goroutine。想要讓Go併發非常的容易,只要寫好一個func,**在呼叫時多一個** 
  - go關鍵字即可。

```
package main

import (
    "fmt"
    "time"
)

func main() {
    go test()
}

func test() {
    time.Sleep(time.Second * 1)
    fmt.Println("嚇嚇叫")
}
```

奇怪,怎麼沒有輸出?原因是主程式func main確實已經執行完畢,但是被go出去的func還在time.Sleep,而且睡著了(一秒鐘),所以被go出去的func睡飽發現main主線程已經早已結束返回,自然看不見fmt.Print的輸出了。

go test()

time.Sleep(time.Second \* 1

fmt.Println("嚇嚇叫")

稍微改一下,給主線程睡一會,這樣就可以了。

### Go併發過程

•GO的併發會用到多個核心下去執行,試著執行以下的程式看看,輸出是一段一段的,

一下 O 一下 - 交錯著,代表兩邊的線程都很努力的想把值Print出來。

```
func main() {
    go print1()
    go print2()
    time.Sleep(time.Second)
}

func print1() {
    for i := 0; i < 1000; i++ {
        fmt.Print("O")
    }
}

func print2() {
    for i := 0; i < 1000; i++ {
        fmt.Print("-")
    }
}

/* result:
OOOOOOOOOOOOOOOOOOOO
...
*/</pre>
```

#### https://play.golang.org/p/Y29gVHLFTUC

### Go併發過程

- 在這邊可以看到 Print 裡面的值,只印出了幾個就中斷了。
- 原因是,任何情況下,只要main thread(主線程)中斷或結束,所有的子線程(goroutine)都會中斷

```
package main

import (
    "fmt"
    "time"
)

func Print() {
    for i := 0; i < 10; i++ {
        fmt.Println(i)
        time.Sleep(1 * time.Second)
    }
}

func main() {
    go Print()
    time.Sleep(1 * time.Second)
    fmt.Println("Hello world")
}</pre>
```

#### runtime.GOMAXPROCS

- runtime.GOMAXPROCS(n) 這一參數限制程式執行時 CPU用到的最大核心數量。如果設置小於1, 等於沒設,預設值是電腦核心數。
- 但限制一核心之後,為什麼還是可以把兩個print func都印到呢,怎麼不是只印出一個直到時間到? 說好的單核心?原來是Go Routine會去排程,執行A線程一小段時間後會跳到線程B去,這才公平 合理嘛!不然CPU資源都被其中一個線程給佔住,作業系統就卡死啦。所以看到的輸出會是O 很多,再來-很多,兩者都連續印很多的情況下交錯著。

### 搭配 sync.WaitGroup

在前面例子,用讓程式碼睡一下的方法,使得併發得以實現,但在實務上,比較少直接使用這個方法,這裏要介紹另外一個方法,是使用 sync 套件裡的方法 WaitGroup,來實現併發:

■ 在程式碼尾端加上wg.Wait(),達成一些條件,才可以往後執行,而這個條件,就是收到wg.Done()的呼叫次數,而這個次數,即是wg.Add(5)裡的數字5,取決於要執行幾個 goroutine,請確保這個數字要正確。

```
package main
import (
   "fmt"
   "sync"
var wg sync.WaitGroup
func count(s string) {
  fmt.Println(s)
  wg.Done()
func main() {
  wg.Add(5)
  go count("1")
  go count("2")
   go count("3")
  go count("4")
  go count("5")
  wg.Wait()
```

### 搭配 sync.WaitGroup

- Add() wg.Add(2)
  - 增加WaitGroup裡可以容納幾個Thread
- Wait() wg.Wait()
  - 等待WaitGroup裡的Thread執行完畢再繼續進行
- Done() 或是 Add(-1) wg.Done() wg.Add(-1)
  - 使WaitGroup的容量-1

```
package main
import (
    "fmt"
    "sync"
func foo() {
    for i := 1; i <= 10; i++ {
        fmt.Println("Foo: ", i)
   wg.Done()
func bar() {
    for i := 1; i <= 10; i++ {
        fmt.Println("Foo: ", i)
   wg.Done()
var wg sync.WaitGroup
func main() {
    wg.Add(2)
   go foo()
   go bar()
   wg.Wait()
```

### 錯誤恐慌(Panic)

- ■錯誤恐慌(Panic) 跟退出程序是什麼關係?
- Panic 是發生了預期之外的事情,導致異常、錯誤的產生,退出程序的同時回傳錯誤代碼 2 (Process finished with exit code 2)。可以透過panic的func來主動引起錯誤發生。要注意的是若在併發線程中發生了panic,也會導致主程式也異常結束。

```
func main() {
    fmt.Println("程式開始")

    go p()
    time.Sleep(time.Second * 1)
    fmt.Println("主程式順利結束")
}

func p() {
    fmt.Println("即將發生空難...")
    panic("空難")
}
```

```
/* result:
程式開始
即將發生空難...
panic: 空難
goroutine 18 [running]:
main.p()
    /tmp/sandbox810050981/prog.go:18 +0x95
created by main.main
    /tmp/sandbox810050981/prog.go:11 +0x91
*/
```

### 匿名併發

• 匿名併發 = 匿名函式加上go併發

```
func main() {
    go func() { // 把這裡的go併發去掉,就變成匿名函式了
        for i := 0; i < 10000; i++ {
            fmt.Print("匿名併發函式 ")
        }
    }() // 這邊有小括號有點奇怪對不? 因為他是一個函式,在呼叫時需要()

for i := 0; i < 10000; i++ {
    fmt.Print("main ")
    }

    time.Sleep(10000)
}
```

不一定每次都能期待被併發出去的func順利執行完任務並且會傳值回來,人家主線程main func早就打烊、結束營業啦,就算回傳了也沒辦法接到。

所以說,被go出去的func 沒有return回傳值,因為不能期待每次都能成功回傳值、不能期待主線程每次都等他們完成。

那要回傳值給main func知道,該怎麼辦呢?此時就需要自己建立<mark>通道(channel)</mark>了。

- 因為被併發出去的func不會回傳值,若想要在併發線程之間交流、傳遞資料、發送訊息, 就必須要使用通道(Channel)。
- 通道分成兩種:有Buffer 跟 無Buffer
  - 有儲存空間限制的通道 vs 無限制的通道
- 通道也能分成另外兩種:單向 跟 雙向
  - · 只有一方能傳資料 vs 主動call方 (caller) 與 被call方 (callee)都能傳資料
  - 通道預設是雙向的,除非將它變成單向道。
- 通道也是有型別 (Type) 之分的,**建立通道時記得要加**。

### 通道(Channel)

· 透過channel、全域變數進行溝通:

```
package main
import (
        "fmt"
        "time"
func say(s string, val chan int) {
       for i := 0; i < 2; i++ {
               time.Sleep(100 * time.Millisecond)
                fmt.Printf("say %s \n" ,s)
val <- 1 //注入資料1
func say2(s string, val chan int) {
       for i := 0; i < 2; i++ {
               time.Sleep(100 * time.Millisecond)
               fmt.Printf("say2 %s \n" ,s)
val <- 2 //注入資料1
func main() {
val := make(chan int)
       go say("a", val )
       go say2("a", val )
   x := <-val // receive from c
   fmt.Println(x)
```

### 通道(Channel)

- 接收 channel 的值,不一定要真的有變數去接
  - ·好比函式的回傳值不一定要有變數去接一樣,接收 channel 的值時不一定真的要有變數去接

```
package main
import "fmt"

func foo(myChannel chan string){
   fmt.Println("呼叫 foo()")
   myChannel <- "封印解除!!"
}

func main(){
   myChannel := make(chan string)
   go foo(myChannel)
   // 等待接收 channel
   // 不一定要有變數去接球
   <- myChannel
}
```

執行結果: 呼叫foo()

- ■無緩衝的通道(unbuffered channel)
- Variable := make(chan Type)

  c := make(chan int)
- 通道(chan)製造出來之後,需要傳進要被併發出去的func,靠這個傳資料的。chan是有方向性的,要看箭頭<-的方向。 Chan <- A `把 A這個東西 塞進chan` B<- chan `從chan 挖東西出來 到B`
- 由以下兩個例子來說明接、收方向性:

```
func main() {
    ch := make(chan int)
    go func1(ch)
    ch <- 100
}

func func1(ch chan int) {
    i := <-ch
    fmt.Println(i)
}</pre>
```

```
func main() {
    ch := make(chan int)
    go func2(ch)
    got := <-ch
    fmt.Println(got)
}

func func2(ch chan int) {
    time.Sleep(time.Second * 2)
    ch <- 999
}</pre>
```

### 通道(Channel)

■無緩衝的通道(unbuffered channel)

```
package main
import "fmt"
func main(){
   no_buffer_chan := make(chan int)
   go func(){
        fmt.Println("傳送1")
       no_buffer_chan <- 1
        fmt.Println("傳送2")
        no_buffer_chan <- 2
        fmt.Println("傳送3")
       no buffer chan <- 3
   }()
    fmt.Println("等待接收1")
    fmt.Println(<- no buffer chan)</pre>
   fmt.Println("等待接收2")
    fmt.Println(<- no_buffer_chan)</pre>
   fmt.Println("等待接收3")
    fmt.Println(<- no_buffer_chan)</pre>
```

執行結果: 等待接收1 傳送1 傳送2 等待接收2 等待接收3 傳送3

每次執行結果會不太一樣

main() go func() 傳送 1 等待接收 等待傳送 印出 1 傳送 2 等待接收 印出2 等待傳送 等待接收 傳送 3 印出3

因為對於一個沒有 buffer 的 channel ,channel 上面一次只能有一個值,

前一個傳完,才能傳下一個,不能允許一次上傳超過一個

### 通道(Channel)

- 有空間限制的通道(buffered channel)
- Variable := make(chan Type, Number)

  c := make(chan int, 2)
- · 沒有 buffer 的 channel 是一個傳送到達才能再送下一個,如果要避免這種浪費時間的情況,可以選擇使用 帶有 buffer 的 channel 傳送
- ·有限制儲存空間的通道,若限制放兩個,就只能有兩個。此時又塞第三個進去會死結(deadlock)。

```
func main() {
    ch := make(chan int, 2)
    go func3(ch)
    ch <- 100
    ch <- 99

    ch <- 98 // 發生deadlock
}

func func3(ch chan int) {
}

/* result:
fatal error: all goroutines are asleep - deadlock!
*/</pre>
```

#### 阻塞(Block) vs 死結(Deadlock)

通常chan塞不下時,只會發生Block(阻塞滯留),而當Block永遠無法解開的情況發生,則是 Deadlock(死結)。會發生死結是因為不論等多久,都不會從Block的狀態中脫離。只要通道(Chan)塞不下,都會發生Block阻塞。

#### https://play.golang.org/p/AxO5Xd7tGrU

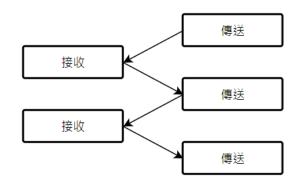
- 有空間限制的通道(buffered channel)
  - · 這次改以有 buffer 的 channel 實作。宣告有 buffer 的 channel 時,要<mark>在第二個參數加上 buffer 的大小即可</mark>

```
package main
import "fmt"
func main(){
   buffer_chan := make(chan int, 3)
   go func(){
       fmt.Println("傳送1")
       buffer_chan <- 1
       fmt.Println("傳送2")
       buffer_chan <- 2
       fmt.Println("傳送3")
       buffer_chan <- 3</pre>
   fmt.Println("等待接收1")
   <- buffer_chan</pre>
   fmt.Println("等待接收2")
   <- buffer chan
   fmt.Println("等待接收3")
   <- buffer_chan</pre>
```

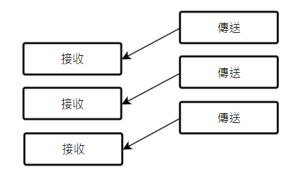
```
執行結果
傳送1
傳送2
傳送3
等待接收1
等待接收2
等待接收3
```

### 通道(Channel)

• 沒有 buffer 的 channel



一次有 3 個 buffer 的 channel



如果是有buffer的channel那麼就不必在意對方是否接收到,只要在意是否仍有足夠的緩衝空間,如果沒有空間了才會進行等待。

- 無緩衝通道不等於無限通道
  - 剛開始時容易搞混,無緩衝通道(Unbuffered) 並不等於 \*\*無限制(Unlimited)\*\*的通道。
  - Buffer 是拿來緩衝用的,Unbuffered Channel則是O緩衝,就是沒有緩衝!Unbuffered 是需要有同時有一頭 寫入、另一頭讀出才能動。那Golang有沒有無限制的通道(Unlimited)呢?答案是:沒有 。
  - 至於為什麼沒有?如果給1000個Byte緩衝的通道,代表程式執行時要預先挪空出1000個Byte個空間。那如果今天是1000000個呢、甚至無限個呢?就爆炸了。
  - 讀寫速率要控制在一定的範圍內,Channel中的緩衝區塊才能起到作用。若寫入通道中的速度永遠大於 讀取速度,那麼給再多再大的倉庫放,永遠都會有不夠放的一天。但是若是實作上真的有需求, 可以透過一些trick的手段達成、模擬無限通道這件事,例如:使用 slice 來記錄通道中的東西。

### 通道(Channel)

- 效能分析(有緩衝及無緩衝)
  - 因為無緩衝的 channel 一次只能傳送一個值, 所以會花很多時間做等待:

執行結果: 3987500 ns 1093700 ns

```
main
    "time"
func main(){
    start := time.Now().UnixNano()
    channel := make(chan int)
    go func(){
        for i := 0; i < 10000; i = i+1{
            channel <- i
        close(channel)
    }()
    for _ = range channel {
    fmt.Println((time.Now().UnixNano() - start), "ns")
    // 有緩衝
    start = time.Now().UnixNano()
    buffer channel := make(chan int, 100)
    go func(){
        for i := 0; i < 10000; i = i+1{
            buffer_channel <- i</pre>
        close(buffer_channel)
    for _ = range buffer_channel {
    fmt.Println((time.Now().UnixNano() - start), "ns")
```

### 通道(Channel)

- Block阻塞
  - 以下是通道Channel 阻塞Block的例子:

```
func main() {
    ch := make(chan int, 2)
    go func4(ch)
    for i := 0; i < 10; i++ {
        ch <- i
            fmt.Println("main sent", i)
    }
    time.Sleep(time.Second)
}

func func4(ch chan int) {
    for {
        i := <-ch
            fmt.Println("func got", i)
            time.Sleep(time.Millisecond * 100)
        }
}</pre>
```

```
/* result:
func got 0
main sent 0
main sent 1
main sent 2
func got 1
...
*/
```

主程式不間斷地連續塞十次數字 送完休息1秒;

而func4每0.1秒處理一個數值。雖然慢,但程式不會打死結。

- Block阻塞
  - 如果把Buffer Size: 2換成5 會發生什麼事情? ch := make(chan int, 5)
  - 同時間通道裡最多會有五個數字。
  - 寫入與讀取的先後順序,透過log.SetFlags(5)來看會比較清楚。

```
package main
  import (
           "log"
           "time"
 8 func main() {
           log.SetFlags(5)
           ch := make(chan int, 5)
           go func4(ch)
           for i := 0; i < 10; i++ {
                  log.Println("main sent", i)
          time.Sleep(time.Second)
17 }
19 func func4(ch chan int) {
          for {
                   i := <-ch
                  log.Println("func got", i)
                  time.Sleep(time.Millisecond * 100)
```

- •接收不確定個數的 channel
  - 因為有時候無法確定究竟有幾個值會傳送到 channel 上,所以接收端很難判定(可以用無緩衝channel實作,但很不直觀)。因此可以利用 for + range 來接收 channel 上的值,但是要注意一點,傳送最後一個值後必需利用 close()將 channel 關閉,golang 才知道這是最後一個值:

```
package main
import "fmt"

func main(){
    buffer_chan := make(chan int, 3)
    go func(){
        for i := 0; i < 10; i = i+1{
            buffer_chan <- i
        }
        close(buffer_chan)
    }()
    for k := range buffer_chan {
        fmt.Println(k)
    }
}</pre>
```

```
執行結果:
0
1
2
3
4
5
6
7
8
9
```

- ·競爭危害(Race Condition)
  - 爭奪變數
    - 有了go這個好用的東西可以分成好幾個Thread同時進行, 那就有可能會有同時搶奪資源的情況。比方說兩個Thread 同時都要讀取並修改同一個變數,拿一個情境題來舉例:
      - 如果今天同一個銀行的網路銀行有提款功能,而有人同時在兩台電腦都登入了要提款,兩台電腦都送出了提領1000的請求會怎樣呢?
      - 到最後大家會發現1500提領了兩次1000還剩500?為甚麼呢?
      - 因為在第一次提領的時候,系統先讀取餘額為1500元,同時第三台電腦也登入了餘額也是顯示為1500元,這時候就是因為兩邊同時搶著讀取餘額的原因,所以第一次提領1000元時回報給系統"餘額剩500元",第二台領了1000元也回報系統"餘額剩500元"

```
package main
import (
    "fmt"
    "sync"
    "time"
func withdraw() {
   balance := money
   time.Sleep(3000 * time.Millisecond)
   balance -= 1000
   money = balance
   fmt.Println("After withdrawing $1000, balace: ", money)
   wg.Done()
var wg sync.WaitGroup
var money int = 1500
func main() {
   fmt.Println("We have $1500")
   wg.Add(2)
   go withdraw() // first withdraw
   go withdraw() // second withdraw
   wg.Wait()
```

#### 通道(Channel)

- ·競爭危害(Race Condition)
  - 爭奪變數
    - 在這個例子中使用了10000個被併發出去的func,每個func只做一件事:count++

```
var count = 0
func main() {
   // runtime.GOMAXPROCS(1) // 只讓一個線程運作就能解決問題。但...想要更快,就是
要多核心嘛!單核心怎能星爆?
   for i := 0; i < 10000; i++ {
      go race()
   time.Sleep(time.Millisecond * 100)
   fmt.Println(count)
func race() {
   count++
```

```
9763
```

輸出居然不是10000?

但如果數字小一點,例如10,就又恢復正常了? 這就是爭奪資源的關係。

■ 不過Golang的編譯器可以檢查是不是有race condition,只要在平常執行go run後面加上參數-race即可: go run -race main.go

#### 通道(Channel)

- ·競爭危害(Race Condition)
  - 互斥鎖(Lock)-sync.Mutex
    - · Mutex可以解決上面這樣的問題。會遇到上面問題,是由於同時對變數進行讀寫(Read/Write)的關係,

```
var count = 0
var m sync.Mutex

func main() {
    for i := 0; i < 10000; i++ {
        go race()
    }
    time.Sleep(time.Millisecond * 100)
    fmt.Println(count)
}

func race() {
    m.Lock()
    count++
    m.Unlock()
}</pre>
```

```
/* result:
10000
*/
```

只要在變數前上鎖(Lock),在解鎖(Unlock)前 只有該線程能對其進行操作。

- ·競爭危害(Race Condition)
  - 互斥鎖(Lock)-sync.Mutex
    - Lock() mu.Lock()
      - 當使用mu.Lock()的時候,之後所用到的變數就會上鎖,只有在使用中的Thread可以存取,其他都需要等到釋放後才能存取
    - Unlock() mu.Unlock()
      - 釋放lock的變數
    - 因為Lock()和Unlock()通常都會一起出現,所以有些人會這樣寫:

- ·競爭危害(Race Condition)
  - 死結 (DeadLock)
    - channel如果沒有宣告buffer, sender端送進去的訊息,receiver 端沒收進來之前, sender端送不進去第二則訊息,此時, sender端會block,在這邊要注意控制這個問題,以避免造成 deadlock。

```
package main
import (
    "fmt"
var message chan string
func Bot() {
   msg := <-message
   fmt.Printf("Bot Print:%s\n", msg)
func main() {
   message = make(chan string)
   go Bot()
   message <- "first message"
   fmt.Println("first message send finish")
   message <- "second message"
   fmt.Println("second message send finish")
   fmt.Println("end")
```

- ·競爭危害(Race Condition)
  - 死結 (DeadLock)
    - 如何在沒宣告 buffer 的情況下,排除上面的 deadlock:

```
package main
import (
   "fmt"
   "time"
var message chan string
func Bot() {
   //讓bot 不斷接收訊息,就不會造成 main thread 卡死
   for msg := range message {
       fmt.Printf("Bot Print:%s\n", msg)
func main() {
   message = make(chan string)
   go Bot()
   message <- "first message"</pre>
   fmt.Println("first message send finish")
   message <- "second message"
   fmt.Println("second message send finish")
   //加入Sleep 是為了避免 main thread提前結束,而看不到 bot 後續印的值
   time.Sleep(1*time.Second)
   fmt.Println("end")
```

- •執行緒安全(Thread-Safe)
  - 所謂的「執行緒安全」就是指:某個函數、函數庫在多執行緒環境中被使用時, 能夠正確地處理多個執行緒之間的共享變數。
  - · Map 並不是執行緒安全,存取 Map 時僅限於同一個執行緒,若有若干個執行緒 —————
    - 去存取 Map 則有機率會出錯!
  - 因為出現錯誤是有機率的,所以如果沒有出現錯誤,可以多試幾次。

```
map[小可:3 小櫻:1 小狼:0 桃矢:4 歌帆:5 知世:2]
fatal error: concurrent map writes
 goroutine 16 [running]:
C:/Go/src/runtime/panic.go:617 +0x79 fp=0xc00009ff30 sp=0xc00009ff00
pc=0x42b0b9
C:/Go/src/runtime/map_faststr.go:211+0x431fp=0xc00009ff98sp=0xc00009ff30
pc=0x410541
C:/Users/liao2/OneDrive/go-tutorial/lesson18c.go:34+0x53fp=0xc00009ffd0
sp=0xc00009ff98 pc=0x491693
runtime.goexit()
C:/Go/src/runtime/asm_amd64.s:1337 +0x1 fp=0xc00009ffd8 sp=0xc00009ffd0
created by main.test
C:/Users/liao2/OneDrive/go-tutorial/lesson18c.go:33 +0x15c
goroutine 1 [chan receive]:
main.test()
C:/Users/liao2/OneDrive/go-tutorial/lesson18c.go:40+0x17c
C:/Users/liao2/OneDrive/go-tutorial/lesson18c.go:48 +0x31
```

```
package main
import "fmt"
func test(){
   m := make(map[string]int)
   done := make(chan bool, 6)
   go func(){
      m["小狼"] = 0
       done <- true
   }()
   go func(){
      m["小櫻"] = 1
       done <- true
   }()
   go func(){
      m["知世"] = 2
      done <- true
   }()
   go func(){
      m["小可"] = 3
       done <- true
   }()
   go func(){
      m["桃矢"] = 4
       done <- true
  }()
   go func(){
      m["歌帆"] = 5
       done <- true
   }()
   // 等待執行緒結束
   for i := 0; i < 6; i = i + 1{
       <- done
   fmt.Println(m)
Func main(){
   for i := 0; i < 10; i = i+1{
       test()
```

#### 通道(Channel)

- ·執行緒安全(Thread-Safe)
  - 使用執行緒安全的 Map:在使用同一個執行緒時搭配 hashmap 使用有較好的效能體驗,
     然後因為 hashmap 為執行緒不安全,所以如果要跨執行緒使用,則會選擇 hashtable:
  - 每次執行結果都稍有差異

#### 執行結果:

map[歌帆:5 小狼:0 小櫻:1 知世:2 小可:3 桃矢:4] map[小櫻:1 知世:2 小可:3 桃矢:4 小狼:0 歌帆:5] map[小狼:0 小櫻:1 知世:2 小可:3 桃矢:4 歌帆:5] map[歌帆:5 小狼:0 小櫻:1 知世:2 小可:3 桃矢:4] map[小可:3 桃矢:4 歌帆:5 小狼:0 小櫻:1 知世:2] map[歌帆:5 小狼:0 小櫻:1 知世:2] map[小可:3 桃矢:4 歌帆:5 小狼:0 小櫻:1 知世:2] map[知世:2 小可:3 桃矢:4 歌帆:5 小狼:0 小櫻:1] map[歌帆:5 小狼:0 小櫻:1 知世:2 小可:3 桃矢:4] map[歌帆:5 小狼:0 小櫻:1 知世:2 小可:3 桃矢:4] map[歌帆:5 小狼:0 小櫻:1 秋矢:4 知世:2 小可:3]

```
ackage main
  "fmt"
 c test(){
 m := new(sync.Map)
 done := make(chan bool, 6)
     m.LoadOrStore("小狼", 0)
     done <- true
     m.LoadOrStore("小樱", 1)
     done <- true
     m.LoadOrStore("知世", 2)
     done <- true
     m.LoadOrStore("小司", 3)
     done <- true
      m.LoadOrStore("桃矢", 4)
      done <- true
     m.LoadOrStore("歌帆", 5)
     done <- true
 // 等待執行緒結束
  for i := 0; i < 6; i = i + 1{
      <- done
  fmt.Print("map[")
  m.Range(func(key, value interface{}) bool{
      fmt.Printf("%s:%d ",key, value)
     return true
  fmt.Println("]")
inc main(){
  for i := 0; i < 10; i = i+1{
      test()
```

- select
  - select 在 golang 裡面是一個跟 switch 很像,但又只專屬用在 channel 的一個功能
  - select 功能其實蠻簡單的,如果有多條 channel 要在一個線程, 去控管它的輸出,這時侯就是運用 select 的好時機
  - 要注意 select 到底會進入哪一條 case,外在是無法控制的, 這是由 golang 內部演算法實作,所以如果 case 的情況多, 的確有機會不會進到某 case 裡面。所以請斟酌使用方式。

```
ackage main
var sender1Channel chan string
var sender2Channel chan string
func Sender1() {
    sender1Channel <- "this is sender1"</pre>
func Sender2() {
    sender2Channel <- "this is sender2"</pre>
func main() {
    sender1Channel = make(chan string)
    sender2Channel = make(chan string)
    go Sender1()
    go Sender2()
    i := 0
    for {
        select {
            case msg := <-sender1Channel:</pre>
                fmt.Println(msg)
            case msg := <-sender2Channel:</pre>
                fmt.Println(msg)
        //所以這個loop 只要執行兩次就可以 break, 因為不會再有其他訊息進來
        i = i + 1
        if i >= 2 {
            break
    fmt.Println("end")
```

#### 通道(Channel)

- select
  - Select 算是監聽,左圖執行的時候,其實是會隨機亂跳的,如果把ch <- 1註解起來,則是會報錯"deadlock!",

這時候如果把程式碼修改為右圖:

```
package main

import "fmt"

func main() {
    ch := make(chan int, 1)

    select {
        case <-ch:
            fmt.Println("random 01")
        case <-ch:
            fmt.Println("random 02")
        default:
            fmt.Println("exit")
    }
}</pre>
```

- · 這樣就沒事情了, 因為在有default的情況下會去執行
- Select基本上只能應用於channel上,以範例來看是可以做channel的資料接收及溝通使用。如果有滿足多個條件則是隨機選擇, 但在switch-case這點就比較不同,就跟其他語言雷同,是看順序的。

#### 通道(Channel)

- select:利用 select default 的特性來得知 buffered channel 是否已滿
  - buffered channel 在 channel 無空位的情況下也會做等待。利用這個等待的特性,搭配 default 可以用來檢查 buffered channel 是否已滿

執行結果: buffer\_channel 已滿

#### 通道(Channel)

select:同時監聽多個 channel

```
package main
import "fmt"
func main(){
   ch1 := make(chan int)
   ch2 := make(chan int)
   go func(){
       ch1 <- 1
   }()
   go func(){
       ch2 <- 2
   }()
   select{
   case <- ch1:
       fmt.Println("接收ch1")
   case <- ch2:
       fmt.Println("接收ch2")
```

執行結果: 接收ch2

每次執行都不一樣,由作業系統決定

利用 select + case 可以同時監聽不同的 channel 與 switch 不一樣的地方 在於 switch 是由上到下有順序的比對,而 select 是同時比對、隨機的

### 通道(Channel)

select:監聽同一個 channel

```
package main
import "fmt"
func main(){
   for i:=0; i<10; i=i+1{
       ch := make(chan int)
       go func(){
           ch <- 1
       }()
       select{ // 三個 case 會同時收到 ch 上的訊息
       case <- ch:
           fmt.Println("1")
       case <- ch:
           fmt.Println("2")
       case <- ch:
           fmt.Println("3")
```

```
執行結果:
1
2
3
3
3
3
2
1
3
2
```

如果有多個 case 同時收到訊息,則 select 會隨機挑選 case。

### 通道(Channel)

- select:設置計時器,若超時就不繼續監聽
  - select 在實際使用上常常搭配計時器使用,當時間超過時就會結束 監聽。另開一個通道做為計時器使用,時間一到就會發送訊息將 select 的等待打斷
  - 因為在收到 ch 訊息前就先收到 timeout 的訊息了,所以主執行緒離開 select,不會被擋住。這可以用來確保 select 最多只會給予 3 秒的等待。

```
ackage main
.mport(
   "time"
Func main(){
  ch := make(chan int)
  timeout := make(chan bool)
  // 檢查有沒有超過 3 秒
  go func(){
       time.Sleep(3 * time.Second)
       timeout <- true
  }()
  // 模擬一個需要耗時五秒的執行緒
  go func(){
      // 可自行調整秒數試試
      time.Sleep(5 * time.Second)
       ch <- 10
  }()
   select{
   case num := <- ch:</pre>
       fmt.Println(num)
  case <- timeout:</pre>
       fmt.Println("Time out !!")
```

執行結果: Time out!!

### 通道(Channel)

• select: 更簡單地設置計時器

因為計時器常常使用,但使用時還要考慮計時的起點還有通道的使用等, 還挺麻煩的,因此在 time package 中已經預設了一個函式,可以快速啟用計時器

func After(d Duration) <-chan Time</pre>

```
ackage main
  "fmt"
  "time"
unc main(){
  ch := make(chan int)
  // 模擬一個需要耗時五秒的執行緒
      // 可自行調整秒數試試
      time.Sleep(5 * time.Second)
      ch <- 10
  }()
  select{
  case num := <- ch:
      fmt.Println(num)
  case timer := <- time.After(3 * time.Second):</pre>
      fmt.Println("Time out !!")
      fmt.Println(timer)
```

```
執行結果
Time out!!
2020-09-19 18:17:13.878545989 +0000 UTC m=+3.000823994
```

### 通道(Channel)

- 單向通道
  - channel 通常都是可發送可接收,但如果今天設計了一款套件,該套件會在某些情況透過 channel 發送訊息。如果今天使用者反過來透來 channel 傳送訊息,會導致套件出錯。那麼要怎麼預防呢?其實這個就是 time.After()
  - ▪該函式在設定一段時間後,會透過通道傳回 Time 類型的 channel,回傳型態的左方多了 <- 。這個代表說該型態

```
僅允許「接收」 func After(d Duration) <-chan Time
```

```
package main
import "fmt"

func counter(start int, end int) <-chan int{
    channel := make(chan int)
    single := make(<-chan int)
    single = channel
    go func(){
        for start <= end{
            channel <- start
            start = start + 1
        }
        close(channel)
    }()
    return single
}

func main(){
    // counter 回傳的 channel 僅用於接收
    // 若嘗試寫入將會出錯
    for k := range counter(0, 10){
        fmt.Println(k)
    }
}
```

```
執行結果:
0
1
2
3
4
5
6
7
8
9
10
```

### 通道(Channel)

- 單向通道
  - 如果嘗試寫入則會在編譯時出錯:

```
ackage main
func counter(start int, end int) <-chan int{</pre>
  channel := make(chan int)
  single := make(<-chan int)</pre>
  single = channel
  go func(){
      for start <= end{
           channel <- start
           start = start + 1
      close(channel)
  }()
  return single
func main(){
  ch := counter(0, 10)
  for k := range ch{
      fmt.Println(k)
      // 嘗試寫入回去
      ch <- k
```

```
# command-line-arguments
./lesson20.go:23:12: invalid operation: ch <- k (send to receive-only type <-chan int)
```

```
僅能發送 make(chan type <-)
僅能接收 make(<- chan type)
```





### 錯誤處理(Error Handling)

在執行程式時,遇到系統錯誤或是網路異常是無可避免的,這時可能印出錯誤訊息並且讓程式中斷。當然也不只系統上的錯誤,有時會有參數帶入的錯誤,也必須印出錯誤訊息。

#### Error Interface

• 在 Go 語言中,將錯誤定義成一個 interface,而內建的 error interface 如下:

```
type error interface {
    Error() string
}
```

error 也是一個原生型態,是一個由 interface 所定義的型態,通常設為 nil 時當做沒有錯誤,反之如果為非 nil 則代表有錯誤發生,利用這個方法就能簡單地偵測是否有錯誤發生

· 在許多套件中的 function,都會在回傳值中,帶一個 error 回傳,例如 strconv.Atoi,看一下這個 function 的組成:

```
func strconv.Atoi(s string) (int, error)
```

### 錯誤處理(Error Handling)

- Error Interface
  - 那直接來看如何運用這個 error 回傳值:

```
import (
    "fmt"
    "strconv"
)

func main() {
    i, err := strconv.Atoi("0.5")
    if err != nil {
        fmt.Println("couldn't convert number:", err)
        return
    }
    fmt.Println("Converted integer:", i)
}
```

先來講解 strconv.Atoi 的用途,帶入一個字串,但必須是整數字串,舉個例子,例如 "1",將其帶入會輸出整數1,以及error,當然如果沒有錯誤,當然就是回傳空值。

那以左邊的例子,err 這個變數不為空值,這時試著只印出 err,會是 invalid syntax(無效的語法),如果在一個較大的專案,哪會知道錯誤發生在哪段,所以盡可能印出更詳細的資訊,才比較能夠追蹤錯誤,

有時不見得是參數帶錯,而是程式和需求相左,所以這樣如此一來也方便debug。

### https://go.dev/play/p/k62PaulF9Dm

### 錯誤處理(Error Handling)

- Error Interface
  - 在這邊要特別宣導一下,只要有看到 func 的回傳值有 error ,請一定要接出來,不要忽略它。以 net.Listen 套件為例:

```
ln, err := net.Listen("tcp", ":8080")
if err != nil {
    error handler ...
}
conn, err := ln.Accept()
```

·如上,如果沒有讓它直接攔到,讓它持續往下執行,做了 In.Accept(),這時侯 In 是 nil ,所以會觸發 nil of pointer, 所以請不要嫌麻煩,任何錯誤都要接起來並且處理,可以省掉很多 debug 時間。

### 錯誤處理(Error Handling)

- 利用 errors.New() 自訂錯誤訊息
  - 1. 引入 "erros" 套件
  - 2. 判斷錯誤條件,確認為錯誤情況時回傳 error.New("錯誤訊息") 否則回傳 nil

```
package main
import (
    "fmt"
   "errors"
func Hello(name string) (string, error) {
   if name == "" {
       return "", errors.New("name is empty")
   message := fmt.Sprintf("Hi, %v. Welcome!", name)
   return message, nil
func main() {
   message, err := Hello("")
   if err != nil {
         fmt.Println(err)
   fmt.Println(message)
```

錯誤處理(Error Handling)

- · 利用 fmt.Errorf() 更快地使用自訂錯誤訊息
  - 但是利用 errors.New() 還要引用 errors 套件,因此還可以使用 fmt.Errorf() 來實做,用法跟 fmt.Printf(), fmt.Sprintf() 很像,只是 Printf() 是直接印出,Sprintf() 是回傳 string,而 Errorf() 則是回傳 error

```
import "fmt"
func div(a, b int) (int, error){
   if b == 0 {
      // 使用上比 errors.New() 更好上手
      return 0, fmt.Errorf("%d / %d 除數不可為零", a, b)
   return (a/b), nil
Func main(){
   var a, b int
   fmt.Print("輸入兩個整數:")
   _, err := fmt.Scanf("%d %d", &a, &b)
   if err != nil{
       fmt.Println("格式錯誤")
       return // 直接離開 main()
   ans, err := div(a, b)
   if err != nil{
       fmt.Printf("%s", err)
       fmt.Printf("%d / %d = %d",a ,b, ans)
```

執行結果(輸入 10 0): 輸入兩個整數:100 10/0除數不可為零

錯誤處理(Error Handling)

- 自己實作 error 的 interface{}
  - error 是一個 interface{},只是官方提供了幾個已經設計好的函式可以直接使用 errors.New() & fmt.Errorf,那麼想自己實作要怎麼實現呢?
  - 只要自己創立一個新的型態該型態滿足 Error() 方法,那麼也可以視為 error 來使用:

```
type myError struct{
    msg string
}
func (m *myError) Error() string{
    return m.msg
}
```

■ 如此一來 \*myError 也符合 error 了

錯誤處理(Error Handling)

• 自己實作 error 的 interface{}

```
ackage main
port "fmt"
 pe myError struct{
  msg string
unc (m *myError) Error() string{
  return m.msg
unc div(a, b int) (int, error){
  if b == 0 {
      err := &myError{msg: "除數不可為零"}
      return 0, err
  return (a/b), nil
unc main(){
  var a, b int
  fmt.Print("輸入兩個整數:")
  _, err := fmt.Scanf("%d %d", &a, &b)
  if err != nil{
      fmt.Println("格式錯誤")
      return // 直接離開 main()
  ans, err := div(a, b)
  if err != nil{
      fmt.Printf("%s", err)
      fmt.Printf("%d / %d = %d",a ,b, ans)
```

執行結果 (輸入 10 0): 輸入兩個整數:100 除數不可為零

### 錯誤處理(Error Handling)

- ·Go 語言本身沒有例外處理機制,而是以 panic、recover 取而代之,用來滿足錯誤處理的需求。
- ·panic(錯誤恐慌)
  - 使用 panic 會導致系統崩潰和服務中斷,所以 panic 會使用在發生較重大錯誤的時候:

```
package main
import (
    "fmt"
    "strconv"
)
func main() {
    i, err := strconv.Atoi("0.5")
    if err != nil {
        panic("crash")
        fmt.Println("couldn't convert number:", err)
    }
    fmt.Println("Converted integer:", i)
}
```

在執行後會產生裡面的錯誤訊息,且不會執行後面的程式碼, 來看看輸出的結果:

panic: crash

其實這個例子只是簡單舉例 panic 的作用,在自己的服務中, 什麼時候要使用到 panic,需要自己評估。

### 錯誤處理(Error Handling)

- ·Go 語言本身沒有例外處理機制,而是以 panic、recover 取而代之,用來滿足錯誤處理的需求。
- ·recover(捕獲錯誤)
  - Go 語言中沒有try-catch這類的捕捉語法,但提供 recover 可以捕捉到 panic 拋擲錯誤,以回復系統以避免程序崩潰。
     因為 defer 在程式碼最後必執行的特性, recover 必須和 defer 配合使用,如下:

```
package main

import (
    "fmt"
    "strconv"
)

func main() {
    i, err := strconv.Atoi("0.5")

    defer func() {
        if err := recover(); err != nil {
                 fmt.Println("couldn't convert number:", err)
        }
    }()

    if err != nil {
        panic("crash")
    }

    fmt.Println("Converted integer:", i)
}
```

在執行 panic 後系統並無直接崩潰,而是繼續執行 recover 後面的程式碼,但一樣,在 panic 後的程式碼是不會被執行的。