컴퓨터공학부 201911228 홍지우

[디지털 영상 처리] 과제3. Object recognition in videos

Contents

[피부색으로 객체 추출 - color 사용]

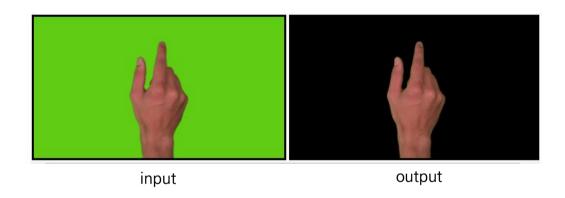
- 1. Hand Video2.mov 손 추출
- 2. Project -hand gesture.AVI 얼굴 및 손 추출

[배경 제거로 움직이는 객체 추출]

- 1. Project_outdoor video1.mov vehicles 추출
- 2. Car video2.mp4 vehicles 추출

피부색으로 객체 추출 – color 사용

피부색으로 객체 추출 (Hand Video2.mov) - 추출 방식



- 1. 영상을 cv2. Vidie Capture를 통해 가져온다.
- 2. 프레임마다 아래 과정을 수행한다.
 - Gaussian filter를 통해 이미지를 bluring한다.
 - 해당 프레임을 YCrCb로 색을 추출한다.
 - 피부색 범위를 포함하는 mask를 생성한다.
 - 프레임과 mask를 and연산하여 배경과 object를 구분한다.
 - 결과를 프레임별로 png파일 및 비디오로 저장하고, anaconda에 원본과 결과 이미지를 출력한다.

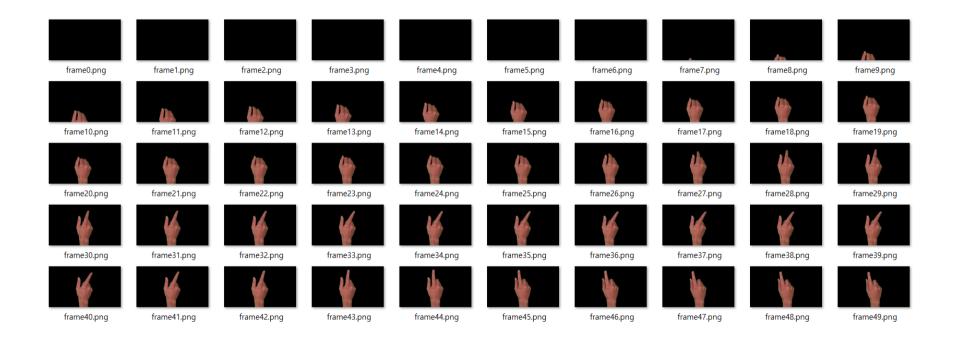
피부색으로 객체 추출 (Hand Video2.mov) - 소스코드

```
import cv2
import numpy as np
import ipywidgets as widgets
from ipywidgets import Box
import IPython.display as display
```

```
cap = cv2.VideoCapture('./example/Hand Video2.mov')
width = int(cap.get(3)) # 가로 월이
height = int(cap.get(4)) # 서로 월이
fps = 5 # 프레일 수
count = 0
# 동영상을 output으로 저용할 때
fcc = cv2.VideoWriter_fourcc('D', 'I', 'V', 'X')
out = cv2.VideoWriter('output.avi', fcc, fps, (width, height))
widget1 = widgets.Image(layout = widgets.Layout(border="solid"), width="50%")
widget2 = widgets.Image(layout = widgets.Layout(border="solid"), width="50%")
output = [widget1, widget2]
box = Box(children=output)
display.display(box)
```

```
while (cap.isOpened()) :
   ret, image = cap.read()
    if ret : #frame이 존재한다면
       #1 81 21 21
       image = cv2.GaussianBlur(image, (5.5).0)
       #2.피부 검출
       YCrCb = cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2YCrCb)
       mask_hand = cv2.inRange(YCrCb.np.array([0,120,77]),np.array([255,180,127]))
       mask_color = cv2.bitwise_and(image,image, mask=mask_hand)
       #3 章 차건
       mask_color = cv2.dilate(mask_color.None, 4)
       #4. 이미지 저장 및 출력
       cv2.imwrite("./result/frame%d.png" % count, mask_color)
       count += 1
       out.write(mask_color)
       widget1.value = cv2.imencode(".jpeg", image)[1].tobytes()
       widget2.value = cv2.imencode(".jpeg", mask_color)[1].tobytes()
       if cv2.waitKev(1) & OxFF == ord('q') : break
    else :
       print("finish")
       hreak
if cap.isOpened():
   cap.release()
if out.isOpened():
   out.release()
```

피부색으로 객체 추출 (Hand Video2.mov) - 결과1



피부색으로 객체 추출 (Hand Video2.mov) - 결과2



피부색으로 객체 추출 (Project- hand gesture.AVI) - 추출 방식



- 1. 영상을 cv2.VidieCapture를 통해 가져온다.
- 2. 프레임마다 아래 과정을 수행한다.
 - Gaussian filter를 통해 이미지를 bluring한다.
 - 해당 프레임을 YCrCb로 색을 추출한다.
 - 피부색 범위를 포함하는 mask를 생성한다.
 (대비가 명확하지 않은 이미지이기 때문에 앞의 범위보다 좀더 타이트하게 범위를 수정)
 - 프레임과 mask를 and연산하여 배경과 object를 구분한다.
 - 결과를 프레임별로 png파일 및 비디오로 저장하고, anaconda에 원본과 결과 이미지를 출력한다.

피부색으로 객체 추출 (Project- hand gesture.AVI) - 소스코드

```
import cv2
import numpy as np
import ipywidgets as widgets
from ipywidgets import Box
import IPython.display as display
```

```
cap = cv2.VideoCapture('./example/Project- hand gesture.AVI')
width = int(cap.get(3)) # 가로 길이/
height = int(cap.get(4)) # 세로 길이/
fps = 5 # 프레일 수

count = 0
# 동영상을 output으로 저용할 때
fcc = cv2.VideoWriter_fourcc('D', 'I', 'V', 'X')
out = cv2.VideoWriter('output.avi', fcc, fps, (width, height))
widget1 = widgets.Image(layout = widgets.Layout(border="solid"), width="50%")
widget2 = widgets.Image(layout = widgets.Layout(border="solid"), width="50%")
output = [widget1, widget2]
box = Box(children=output)
display.display(box)
```

```
while (cap.isOpened()) :
   ret, image = cap.read()
   if ret : #frame() 존재한다면
       #1. 图划21
       image = cv2.GaussianBlur(image, (5.5).0)
       #2.피부 검출
       YCrCb = cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2YCrCb)
       mask_hand = cv2.inRange(YCrCb.np.arrav([0.138.76]).np.arrav([255.175.127]))
       mask_color = cv2.bitwise_and(image.image, mask=mask_hand)
       #3 후처리
       mask_color = cv2.erode(mask_color.None.1)
       #4. 이미지 저장 및 클릭
       cv2.imwrite("./result/frame%d.png" % count. mask_color)
       count += 1
       out.write(mask_color)
       widget1.value = cv2.imencode(".ipeg", image)[1].tobvtes()
       widget2.value = cv2.imencode(".jpeg", mask_color)[1].tobytes()
       if cv2.waitKev(1) & OxFF == ord('q') : break
   else:
       print("finish")
       hreak
if cap.isOpened():
   cap.release()
if out.isOpened():
   nut.release()
```

피부색으로 객체 추출 (Project- hand gesture.AVI) - 결과1



기본 동작



다섯 손가락 모두 펼치는 동작



주먹 동작



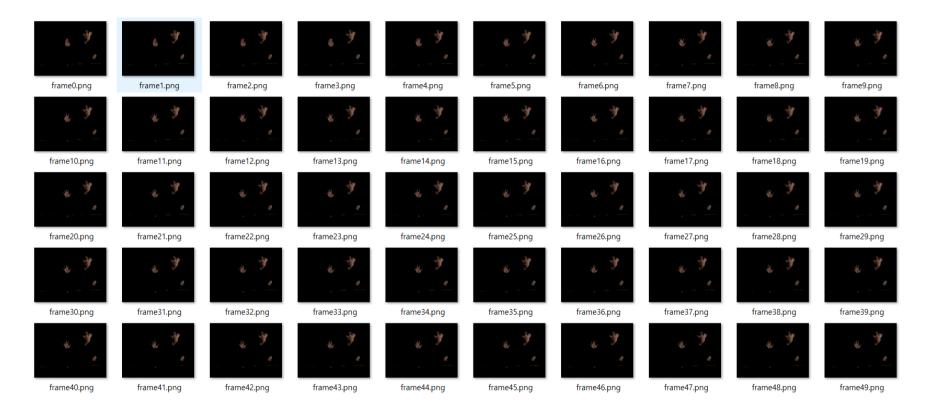
손가락 1개 펼치는 동작



손가락 2개 펼치는 동작

- 피부색으로 objec를 추출한다.
- 각 동작이 나타내는 object의 크기를 통해 동작을 구분할 수 있다.

피부색으로 객체 추출 (Project- hand gesture.AVI) - 결과2



frame50 ~ frame 777 생략

배경 제거로 움직이는 객체 추출

배경 제거로 움직이는 객체 추출 - 배경 추출 방식



[배경 추출]

- 1. 영상에서 프레임을 추출한다.
- 2. 각 프레임마다 다음 단계를 진행한다.
 - 현재 프레임의 각 픽셀에 값을 누적한다.
 - 누적된 픽셀을 count로 나누어 평균을 취한다.
 - 값을 8비트 unsigned int로 변경하여 저장한다.

배경 제거로 움직이는 객체 추출 - 배경 추출 소스코드

```
cap = cv2.VideoCapture('./example/Car.video2.mp4')
                                                                  import cv2
                                                                  import numpy as no
width = int(cap.get(3)) # 가로 길이
                                                                  import ipywidgets as widgets
height = int(cap.get(4)) # Al = 20
                                                                  import IPvthon.display as display
                                                                  from ipywidgets import Box
hack_img = np.zeros(shape=(height.width.3).dtvpe=np.float32)
widget1 = widgets.lmage(layout = widgets.Layout(border="solid"), width="50%")
widget2 = widgets.lmage(layout = widgets.Layout(border="solid"), width="50%")
items = [widget1, widget2]
box = Box(children=items)
display.display(box)
count = 0
while (cap.isOpened()) :
   trv:
        ret, frame = cap.read()
        if not ret:
           break
       count += 1
       cv2.accumulate(frame,back_img)
       average_back = back_img/count
        result img = cv2.convertScaleAhs(average hack)
       widget1.value = cv2.imencode(".ipeg", frame)[1].tobvtes()
        widget2.value = cv2.imencode(".jpeg", result_img)[1].tobytes()
   except KeyboardInterrupt: break
if cap.isOpened():
   cap.release()
cv2.imwrite('./background/back_img.png',result_img)
```

배경 제거로 움직이는 객체 추출 - 배경 추출 결과

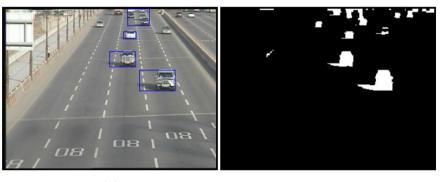


Car video2.mp4 - 175 frame 결과



Project_outdoor video1.mov - 28 frame 결과

배경 제거로 움직이는 객체 추출 - 자동차 추출 방식







CCL threshold CCL threshold

[자동차 추출]

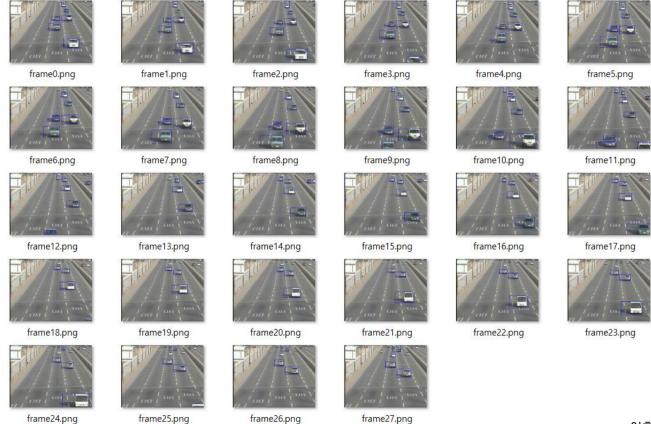
- 1. background이미지를 가져온다
- 2. 영상을 프레임으로 추출한다.
- 3. 각 프레임마다 다음 단계를 진행한다.
 - 현재 프레임과 background 이미지를 subtraction한다.
 - RGB마다 threshold를 취해 배경은 0으로 이미지는 1로 변환한다.
 - CCL을 통해 객체의 사각형 꼭짓점을 구한다.
 - 객체의 넓이가 일정 threshold보다 큰 경우 원본 영상에 rectangle을 그린다.

배경 제거로 움직이는 객체 추출 - 자동차 추출 소스코드

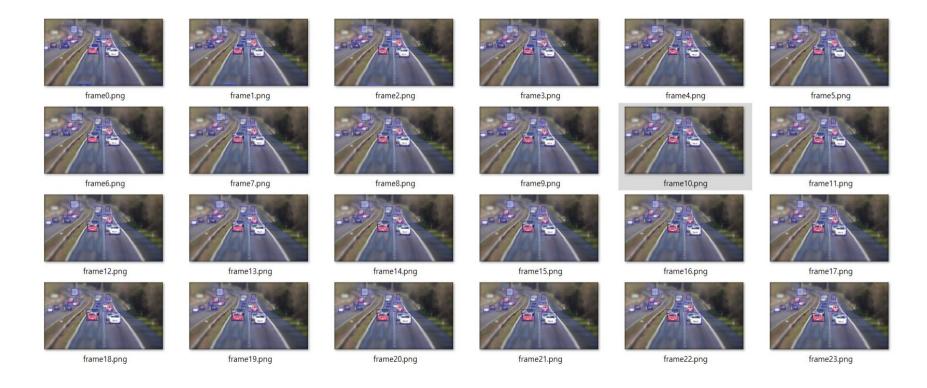
```
while True:
import cv2
                                                                                                 trv:
import numpy as np
                                                                                                     ret. frame = cap.read()
import ipywidgets as widgets
                                                                                                     if not ret:
import IPvthon.display as display
                                                                                                         hreak
from ipywidgets import Box
                                                                                                     sub_img = cv2.absdiff(frame.back_img)
                                                                                                     B.G.B = cv2.split(sub_ima)
                                                                                                     ret.B = cv2.threshold(B.35.255.cv2.THBESH.BINARY)
cap = cv2.VideoCapture('./example/Project_outdoor video1.mov')
                                                                                                     ret,G = cv2.threshold(G,35,255,cv2.THRESH_BINARY)
                                                                                                     ret.B = cv2.threshold(B.35,255,cv2,THRESH_BINARY)
width = int(cap.get(3)) # 가로 길이
height = int(cap.get(4)) # 세로 길이
                                                                                                     thres img = cv2.hitwise or(B.G)
                                                                                                     thres imq = cv2.hitwise or(B.thres imq)
count = 0
                                                                                                     thres_img = cv2.dilate(thres_img.kernel.2)
                                                                                                     thres_img = cv2.erode(thres_img.kernel2, 1)
back_img = cv2.imread('./background/back_img.png')
back_img = cv2.resize(back_img. dsize=(width.height). interpolation=cv2.INTER_AREA)
                                                                                                     box_round.temp = cv2.findContours(thres_img,cv2.RETR_EXTERNAL,cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)
widget1 = widgets.lmage(layout = widgets.Layout(border="solid"), width="50%")
                                                                                                     for i, now in enumerate(box_round):
                                                                                                        area = cv2.contourArea(now)
widget2 = widgets.lmage(layout = widgets.Layout(border="solid"), width="50%")
                                                                                                         if area>11N:
                                                                                                            x.v.width.height = cv2.boundingRect(now)
items = [widget1, widget2]
                                                                                                            cv2.rectangle(frame.(x,v).(x+width.v+height).(255.0.0).1)
box = Box(children=items)
display.display(box)
                                                                                                     widget1.value = cv2.imencode(".png", frame)[1].tohvtes()
                                                                                                     widget2.value = cv2.imencode(".png", thres_img)[1].tobytes()
kernel = np.ones((3.3), np.uint8)
                                                                                                     cv2.imwrite("./result/frame%d.png" % count. frame)
kernel2 = np.ones((4,4), np.uint8)
                                                                                                     count +=1
                                                                                                 except KeyboardInterrupt:
                                                                                                     break
                                                                                             if cap.isOpened():
                                                                                                 cap.release()
```

Car video2.mp4 는 위 코드와 유사하며, dilate와 erode를 좀 더 수정한 코드입니다.

배경 제거로 움직이는 객체 추출 - 자동차 추출 결과 (Project_outdoor video1.mov)



배경 제거로 움직이는 객체 추출 - 자동차 추출 결과 (Car video2.mp4)



Color 및 Subtraction background를 사용했을 때 분석

성능 분석

color 사용 -> YCrCb 변환, mask와 AND연산, dilate 후처리 background 사용 -> background이미지 추출(average), subtraction, R,G,B마다 threshold, dilate, erode연산 + CCL



실행 시간

color 사용 〈 background 사용

object 추출

color 사용 → outside에서는 추출이 정확하지 않음 background 사용 → outside에서도 잘 추출됨



object 추출 정확도

color 사용 〈 background 사용

"실행시간 성능만을 고려한다면 color를 추출 기준으로 사용" "야외 영상이라면 background를 추출 기준으로 사용"

