



# 济南华茂科技有限公司

- 2 专业的蓝牙产品供应商:远控、数据采集蓝牙模块创始提供商
- 2 国内最早的蓝牙串口+远控+采集三合一模块开发商
- 2 专业提供蓝牙模块整体(软、硬件)解决方案
- 2 可根据客户要求定制各种蓝牙模块及蓝牙方案
- 2 济南市高新技术企业
- 2 SIG 成员
- 2 十一届全运会综合缴费通信技术软件系统提供商

地址:济南市高新区环保科技园 D-4019、4020

电话: 0531-85117999

网站: http://www.jnhuamao.cn

备用: http://www.huamaosoft.com

支持: webmaster@j nhuamao.cn

### 最齐全、最方便、最稳定的蓝牙数传、远控、数据采集模块

----主从一体,透明传输,替代串口线

----远程控制,透明传输,无须单片机

----远程数据采集、透明传输, 无须单片机

#### 一、产品参数

- Ø 蓝牙版本: Bluetooth Specification V4.0 EDR and BLE
- Ø 串口缓冲区大小 512 Bytes
- Ø 启动时间: 平衡模式 1.2 Seconds、高速模式 1 Second
- Ø 工作模式: 平衡模式、高速模式。
- Ø 收发距离: SPP 30 米, BLE60 米
- Ø 工作方式:上电自动复位,RESETB 管脚可留空。
- Ø 工作频率: 2.4GHz ISM band
- Ø 调制方式: GFSK(Gaussian Frequency Shift Keying)
- **Ø** 灵敏度: ≤-84dBm at 0.1% BER
- **Ø** 传输速率: SPP 约 90%串口效率 BLE 约 40%串口效率
- Ø 安全特性: Authentication and encryption
- Ø EDR 服务: L2CAP、SDP、RFCOMM、SPP
- **Ø** BLE 服务: ATT、GATT、LE Service: 0xFFE0、Char: 0xFFE1
- **Ø** 功 耗:约20mA,待机约10-17mA
- Ø 供电电源: +3.3VDC 50mA
- **Ø** 工作温度: -5~+80 Centigrade
- Ø 外观尺寸: HM-12T 27mm x 13mm x 2.2 mm

#### 二、产品概述

HM-12T 系列蓝牙模块采用双模蓝牙芯片,配合新唐 ARM 构架单片机,支持 AT 指令,用户可根据需要串口波特率、设备名称、配对密码等参数,使用灵活。

SPP 传输速度较快,BLE 传输速度较慢,因此我们在设计产品的时候选取的是下限,即依照 BLE 的速度来规划双模产品。在保证稳定的前提下,我们也会

在随后发布的新版本中逐步提高传输速度。

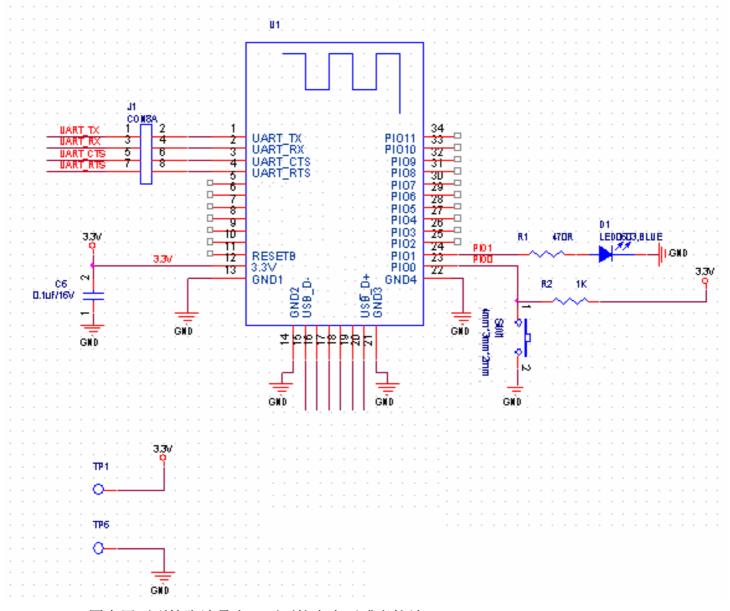
#### 三、应用领域

- **Ø** 工业遥控、遥测
- Ø POS 系统,游戏手柄
- Ø 汽车检测设备
- Ø 便携、电池供电医疗器械
- **Ø** 自动化数据采集
- Ø 蓝牙遥控玩具
- Ø 无线 LED 显示系统
- Ø 蓝牙打印机
- Ø 智能家居、工业控制

### 四、产品型号

型号	电压	尺寸(mm)	容量	协议	蓝牙版本
HM-12T	2.5-3.7V	27*13*2.2	64KB	SPP/BLE	V4.0 EDR+ V4.0 BLE

#### 五、连接原理图:

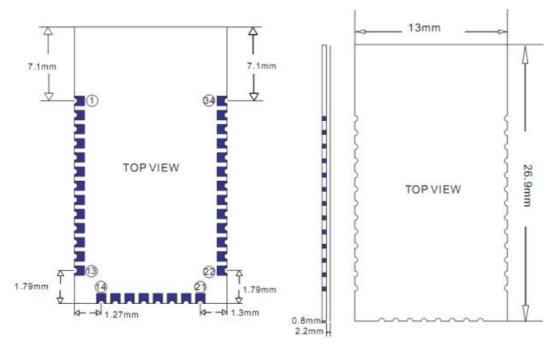


图中用不到管脚请悬空,不要接高电平或者接地。

模块板载复位电路, RESETB 管脚若用不到请悬空。

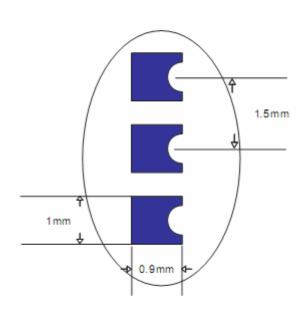
#### 六、产品技术规格说明

### 6.1、HM-12T 产品尺寸及标注



注: 请将元件面朝上,蛇形天线在顶端来确定脚位。

### 6.2、HM-12T 焊盘尺寸及间距



## 6.3、HM-12T 管脚定义

管脚序号	管脚名称	管脚说明	
1	UART_TX	UART	
2	UART_RX	UART	

3	UART_CTS	UART
4	UART_RTS	UART
5	NC	悬空
6	NC	悬空
7	NC	悬空
8	NC	悬空
9	NC	悬空
10	NC	悬空
11	RESETB	系统复位,低电平有效,若用不到请悬空
12	VCC	电源 3.3V
13	GND	地
14	GND	地
15	NC	悬空
16	NC	悬空
17	NC	悬空
18	NC	悬空
19	NC	悬空
20	NC	悬空
21	GND	地
22	GND	地
23	PIO0	按键管脚,详见附注说明
24	PIO1	LED 管脚,详见附注说明
25	PIO2	数字输入、输出 IO 口
26	PIO3	数字输入、输出 IO 口
27	PIO4	数字输入、输出 IO 口
28	PIO5	数字输入、输出 IO 口
29	PIO6	数字输入、输出 IO 口
30	PIO7	数字输入、输出 IO 口
31	PIO8	数字输入、输出 IO 口

32	PIO9	数字输入、输出 IO 口
33	PIO10	数字输入、输出 IO 口
34	PIO11	数字输入、输出 IO 口

#### 7. HM 系列蓝牙模块与单片机连接注意要点:

HM 系列蓝牙模块的工作电压推荐用 3.3V, 与 3.3V 单片机直接连接即可, 当需要与 5V 单片机连接时,请在模块 RX 引脚与单片机 TX 引脚之间串一个 1-2K 的电阻,再接一个分压电阻接地,保护一下模块 RX 引脚,防止被烧坏。

#### 7.1、LAYOUT 注意要点

HM 系列蓝牙模块工作在 2.4G 无线频段,应尽量避免各种因素对无线收发的影响,注意以下几点:

- 7.1.1、包围蓝牙模块的产品外壳避免使用金属,当使用部分金属外壳时,应 尽量让模块天线部分远离金属部分。
  - 7.1.2、产品内部金属连接线或者金属螺钉,应尽量远离模块天线部分。
- 7.1.3、模块天线部分应靠载板 PCB 四围放置,不允许放置于板中,且天线下方载板铣空,与天线平行的方向,不允许铺铜或走线。直接把天线部分直接露出载板,也是比较好的选择。
  - 7.1.4、模块下方尽量铺大片 GND, 走线尽量往外围延伸。
- 7.1.5、建议在基板上的模块贴装位置使用绝缘材料进行隔离,例如在该位置放一个整块的丝印(TopOverLay)

#### 八、系统功能:

本手册只是针对如何使用本公司生产的模块,模块内已经内置应用程序,我公司不提供任何针对模块做二次开发的支持及技术指导。

#### 8.1、模块出厂默认配置:

串口配置: 115200, N. 8, 1,

EDR: HMSoft: 从模式, 透传模式, 不需要配对密码

BLE: HMSoft: 从模式, 透传模式, 不需要配对密码

#### 8.2、系统广播包

SPP 部分兼容蓝牙协议版本 V1.2 至 V4.0, 支持所有 SPP 协议的设备。

BLE 部分为了兼容 iOS 和 Android 统一识别的需要,广播包中加入了 MAC

地址信息, Android 下直接扫描可以得到, iOS 下在扫描到设备后回调函数中的 最后一个形参的数组中使用 CBAdvertisementDataManufactureDataKey 可以得到 格式如下:

0x48, 0x4D, 0x00, 0x0E, 0x0B, 0x00, 0x00, 0x00

数据分析如下:

0x48 和 0x4D 为我司标识(HM)

后面跟的 0x00, 0x0E, 0x0B, 0x00, 0x00, x00 为模块的 BLE 地址 00:0E:0B:00:00:00, 与 "AT+LADB?" 指令得到的相同, 与 Android 系统扫描得 到的地址相同,具体广播包拆分效果如下图所示:



15:28



Scan

**HMSoft** 

**About** 

## **HMSoft**

MAC: B4:99:4C:6D:A5:7A

Flag:00,Batt:00,Temp:00,Humi:00

1ED22D7B-9D7E-6832-9700-67014374A388

### 8.2、按键管脚(PIO0)说明 (从 V208 版本开始添加)

建立连接状态下,长按 1000ms,断开连接(SPP 和 BLE 模式均会断开)。 模块处于待机状态下,长按下3000ms,恢复出厂设置

#### 8.3、LED 管脚(PIO1)说明

PIO1 为输出管脚,显示模块当前工作状态:

待机状态慢闪——重复 500ms 脉冲;

连接状态长亮——高电平。

也可以根据您的项目需要设置为待机输出低电平,连接后输出高电平 ("AT+PIO10")。

#### 8.4、蓝牙地址说明

双模蓝牙模块(SPP、BLE)每片都包含有两个地址, 地址区分如下:

00:0E:0E:XX:XX:XX 为 SPP 地址

00:0E:0B:XX:XX:XX 为 BLE 地址

您也可以使用 AT+ONEM 指令切换设置只使用一个蓝牙地址.

其中前导 00:0E 为我司使用的蓝牙模块地址段

#### 九、AT 指令集:



本说明以上位机为电脑,模块参数为出厂设置时进行配置说明。

将模块通过 RS-232 电平转换连接到电脑 COM 口,使用串口调试助手,按照 115200, N, 8, 1 进行配置,打开串口后,发送大写 AT(AT 字符后没有\r\n 等任何符号,有的串口助手有"发送新行"的复选框,请勾掉),若返回 OK,说明配置成功。

注意:本模块不可以直接连接电脑 COM 口,需经过 RS-232 电平转换,否则将会损坏模块。

设置 AT 指令必须在蓝牙模块未建立远程连接或断开链接时才可以(上电或配对后都可以,如果是连接状态,串口输入的数据将会直接发送到远端蓝牙设备

串口输出管脚,此时需要断开蓝牙远程连接方可使用AT指令)。

AT 指令集都是随版本发布不断增加的,具体请查看随本文档附带的更新日志。

#### 1、测试

指令	应答	参数
AT	OK/ER/断开连接	无

模块处于正常待机状态时,会通过串口返回:"OK"

模块处于错误状态时,会返回 ER,该错误说明蓝牙芯片工作不正常,您可能需要视情况重启或者重置一些参数。

在模块建立了远程蓝牙连接的情况下,通过模块串口发送'AT',可断开远程蓝牙连接,指令功能与 HM-10, HM-11, HM-15 相同。

#### 2、查询模块 EDR 模式 MAC 地址

指令	应答	参数
AT+ADDE?	OK+ Get: MAC 地址	无

#### 3、查询模块 BLE 模式 MAC 地址

指令	应答	参数
AT+ADDB?	OK+ Get: MAC 地址	无

#### 4、查询、设置模块波特率

指令	应答	参数
Q: AT+BAUD?	OK+ Get:[ P1]	P1: 1~7 (Default: 6)
S: AT+BAUD[P1]	OK+ Set:[ P1]	1=4800; 2=9600;
		3=19200; 4=38400;
		5=57600; 6=115200;
		7=230400;

例子如下,设置波特率为9600:

发送: AT+BAUD2

返回: OK+Set:2

注: 该指令执行后,须重新上电新设置的参数才能生效。

5、清除配对信息

指令	应答	备注
AT+BONDE	OK+BONDE	清除 EDR 配对信息
AT+BONDB	OK+BONDB	清除 BLE 配对信息

#### 6、清除最后成功连接过的地址信息

指令	应答	备注
AT+CLEAE	OK+CLEAE	清除 EDR 连接信息
AT+CLEAB	OK+CLEAB	清除 BLE 连接信息

清除成功连接过的设备地址码信息。

### 7、查询\设置 EDR 设备类型 COD

指令	应答	参数
Q: AT+COFD?	OK+ Get:[ P1]	P1: 000000
S: AT+COFD[P1]	OK+ Set:[ P1]	~ FFFFFF
		Default: 001F00

该指令用于修改 EDR 设备类型,即 Class of Device,默认为 0x001F00,其他设备. 蓝牙协议规定多种设备类型,如手机,耳机,打印机等,您可根据需要修改 Added since V311.

#### 8、查询/设置硬件流控

指令	应答	参数
Q: AT+FLOW?	OK+ Get:[P1]	无
S: AT+FLOW[P1]	OK+ Set:[P1]	P1: 0 ~ 1 (Default: 0)
		0: Off
		1: On

Added since V211

## 9、查询、设置模块数据传输速度

指令	应答	参数
Q: AT+HIGH?	OK+ Get:[ P1]	无
S: AT+HIGH[P1]	OK+ Set:[ P1]	P1: 0 ~ 1 (Default: 0)
		0: 平衡模式
		1: 高速模式

在平衡模式下我们对 SPP、BLE 两个模式做了平衡优化,但是效率相对高速模式较低。

高速模式的速度是平衡模式速度的 8 倍,在高速模式下,SPP 模式将有更快的传输表现。

注: 该指令执行后,须重新上电新设置的参数才能生效。

#### Added since V212.

#### 10、 帮助指令

指令	应答	参数
查询: AT+HELP?	帮助信息	无

#### 11、 查询/设置模块初始化通知

指令	应答	参数
Q: AT+INIT?	OK+ Get:[ P1]	无
S: AT+INIT[P1]	OK+ Set:[ P1]	P1: 0 ~ 1 (Default: 0)
		0: 不发送载入通知
		1: 发送载入通知

如果打开载入通知,则模块初始化完成后会通过串口输出"OK+INIT"。

注: 该指令执行后,须重新上电新设置的参数才能生效。

#### 12、 查询/设置模块 EDR 工作模式

指令	应答	参数
Q: AT+IMME?	OK+ Get:[ P1]	无
S: AT+IMME[P1]	OK+ Set:[ P1]	P1: 0 ~ 1 (Default: 0)
		0: 自动工作
		1: 上电等待指令工作

注:该指令执行后,须重新上电新设置的参数才能生效。

若设置了AT+IMME1,则需要使用AT+STARE,EDR模式才能正常工作。

#### 13、 查询/设置模块 BLE 工作模式

指令	应答	参数
Q: AT+IMMB?	OK+ Get:[ P1]	无
S: AT+IMMB[P1]	OK+ Set:[ P1]	P1: 0 ~ 1 (Default: 0)

	0: 自动工作
	1: 上电等待指令工作

注: 该指令执行后,须重新上电新设置的参数才能生效。

若设置了AT+IMMB1,则需要使用AT+STARB,BLE模式才能正常工作。

### 14、 查询\设置 iBeacon 开关

指令	应答	参数
查询: AT+IBEA?	OK+ Get:[ P1]	无
设置: AT+IBEA[P1]	OK+Set:[ P1]	P1: 0 ~ 1
		0: 关闭 iBeacon
		1: 打开 iBeacon
		Default: 0

iBeacon UUID is: 74278BDA-B644-4520-8F0C-720EAF059935.

注: iBeacon 开关仅在从模式下有生,主模式不发送 iBeacon 广播包。

注: 重新上电后(也可执行 AT+RESET)该设置值生效。

### 15、 查询\设置 iBeacon UUID 值

指令	应答	参数
查询: AT+IBE0?	OK+ Get:[ P1]	P1: 00000001
设置: AT+IBE0[P1]	OK+Set:[ P1]	~ FFFFFFE
		Default: 74278BDA

iBeacon UUID is: 74278BDA-B644-4520-8F0C-720EAF059935.

该指令用于修改 UUID 中红字部分

#### 16、 查询\设置 iBeacon UUID 值

指令	应答	参数
查询: AT+IBE1?	OK+ Get:[ P1]	P1: 00000001
设置: AT+IBE1[P1]	OK+Set:[ P1]	~ FFFFFFE
		Default: <b>B6444520</b>

iBeacon UUID is: 74278BDA-B644-4520-8F0C-720EAF059935.

该指令用于修改 UUID 中绿字部分

#### 17、 查询\设置 iBeacon UUID 值

指令	应答	参数
查询: AT+IBE2?	OK+ Get:[ P1]	P1: 00000001
设置: AT+IBE2[P1]	OK+Set:[ P1]	~ FFFFFFE
		Default: 8F0C720E

iBeacon UUID is: 74278BDA-B644-4520-8F0C-720EAF059935.

该指令用于修改 UUID 中蓝字部分

#### 18, 查询\设置 iBeacon UUID 值

指令	应答	参数
查询: AT+IBE3?	OK+ Get:[ P1]	P1: 00000001
设置: AT+IBE3[P1]	OK+Set:[ P1]	~ FFFFFFE
		Default: AF059935

iBeacon UUID is: 74278BDA-B644-4520-8F0C-720EAF059935.

该指令用于修改 UUID 中黑字部分

#### 19、 查询\设置 iBeacon Marjor 值

指令	应答	参数
查询: AT+MARJ?	OK+ Get:[ P1]	无
设置: AT+MARJ[P1]	OK+Set:[ P1]	P1: 0001 ~ FFFE
		Default: FFE0

如设置 Marjor 为 0102

Send: AT+MARJ0102

Recv: OK+Set:0102 失败则不回复

#### 查询\设置 iBeacon Minor 值 20,

指令	应答	参数
查询: AT+MINO?	OK+ Get:[ P1]	无
设置: AT+MINO[P1]	OK+Set:[ P1]	P1: 0001 ~ FFFE
		Default: FFE1

如设置 Minor 为 0102

Send: AT+MINO0102

Recv: OK+Set:0102 若成功,失败则不回复

#### 注:从 V309 开始增加该指令

#### 21、 查询\设置 iBeacon Measured power 值

指令	应答	参数
查询: AT+MEAS?	OK+ Get:[P1]	P1: 00 ~ FF
设置: AT+MEAS[P1]	OK+Set:[ P1]	Default: C5

#### 22、 设置模块工作模式

指令	应答	参数
Q: AT+MODE?	OK+ Get:[ P1]	无
S: AT+MODE[P1]	OK+ Set:[ P1]	P1: 0 ~ 1 (Default: 0)
		0: 透传模式
		1: 透传+远控模式

#### 23、 设置是否通知上位机连接状态

指令	应答	参数
Q: AT+NOTI?	OK+ Get:[P1]	P1: 0 ~ 1 (Default: 0)
Q: AT+NOTI[P1]	OK+ Set:[P1]	0: 连接后不通知上位机
		1: 连接后通知上位机

注:设置了AT+NOTI1之后,模块在成功连接上远端设备后,会通过串口发送状态提醒字符给与模块焊接在一起的下位机,格式如下:

OK+CONE ===== EDR 成功连接

OK+LSTE ====== EDR 断开连接

OK+CONB===== BLE 成功连接

OK+LSTB ====== BLE 断开连接

OK+LSTA ====== 双模异常断开,模块自动重置

#### 24、 设置通知上位机连接状态的提示类型

指令	应答	参数
Q: AT+NOTP?	OK+ Get:[P1]	P1: 0 ~ 1 (Default: 0)
Q: AT+NOTP[P1]	OK+ Set:[P1]	0: 通知不包含远端地址
		1: 通知包含远端地址

注:此功能基于"AT+NOTI1"指令,用来设置连接断开提示信息内容。

如果是设置不包含地址,提示同 "AT+NOTI"指令中的提示,如果设置了包含地址,则提示信息如下:

OK+CONE:001122334455 ===== EDR 成功连接,包含远端地址

OK+LSTE:001122334455 ===== EDR 断开连接,包含远端地址

OK+CONB:001122334455===== BLE 成功连接,包含远端地址

OK+LSTB:001122334455 ===== BLE 断开连接,包含远端地址

Added since V213

#### 25、 查询、设置 EDR 设备名称

指令	应答	备注
查询: AT+NAME?	OK+ Get[para1]	Default: "HMSoft"
设置: AT+NAME[para1]	OK+ Set[para1]	

Para1: 设备名称, 最长 11 位数字或字母, 含中划线和下划线, 不建议用其它字符。支持多达 28 位的长名字, 并支持中文名字。

例子如下:

发送: AT+NAMEname

返回: OK+Set:name

参数 name: 所要设置的当前名称,即蓝牙被搜索到的名称。11 个字符以内。

例: 发送 AT+NAMEbill\_gates

返回 OK+Set:bill\_gates

这时蓝牙模块名称改为 bill gates

注:该指令执行后,须重新上电新设置的参数才能生效。

#### 26、 查询、设置 BLE 设备名称

指令	应答	备注
Q: AT+NAMB?	OK+ Get[P1]	Default: HMSoft
S: AT+NAMB[P1]	OK+ Set[P1]	

P1:设备名称,最长 11 位数字或字母,含中划线和下划线,不建议用其它字符。V311 开始支持多达 28 位的长名字,并支持中文名字。

#### 27、 查询/设置是否在 android 下使用 BLE 模式

指令	应答	参数

Q: AT+ONEM?	OK+ Get:[P1]	P1: 0~1 (Default: 0)
Q: AT+ONEM[P1]	OK+ Set:[P1]	0: 使用 BLE
		1: 不使用 BLE

注: 该指令执行后,须重新上电新设置的参数才能生效。

注: 执行 AT+ONEM1 之后, android 下能搜到 BLE 模式, 但是将不能使用 BLE 模式, 只能使用 SPP 模式。00:0E:0B 开头的 BLE 地址将被隐去。

#### 28、 查询/设置串口校验

指令	应答	参数
Q: AT+PARI?	OK+ Get:[P1]	P1: 0~2 (Default: 0)
Q: AT+PARI[P1]	OK+ Set:[P1]	0: 无校验
		1: EVEN
		2: ODD

注: 该指令执行后,须重新上电新设置的参数才能生效。

#### 29、 PIO0 按键管脚功能设置

指令	应答	参数
Q: AT+PIO0?	OK+ Get:[ P1]	P1: 0~1 (Default: 0)
S: AT+PIO0[P1]	OK+ Set:[ P1]	0:按键功能关闭
		1:按键功能打开

注: 该指令执行后,须重新上电新设置的参数才能生效。

#### 30、 PIO1 口输出状态(Query/Set Pio1 output status)

指令	应答	参数
Q: AT+PIO1?	OK+ Get:[ P1]	P1: 0~1 (Default: 0)
S: AT+PIO1 [P1]	OK+ Set:[ P1]	0:待机慢闪,连接后常亮
		1:待机不闪,连接后常亮

注: 该指令执行后,须重新上电新设置的参数才能生效。

#### 31、 PIO 口输出查询与控制(Query/Set Pio output status)

指令	应答	参数
Q: AT+PIO[P1]?	OK+ Get[P1]:[P2]	P1: 2~B (HM-12)
S: AT+PIO [P1][P2]	OK+ Set[P1]:[P2]	P1: 2,~3 (HM-13)

	P2: 0, 1, ?	
	0: 输出低电平	
	1: 输出高电平	
	?: 查询状态	

- 1. 如果只查询一个 PIO 的输出状态请用 "AT+PIO2?" 或 "AT+PIO3?"
- 2. 设置 PIO2 串口输出状态: "AT+PIO2X", X 值为 0 或 1, 代表低或高电平
- 3. 设置 PIO3 串口输出状态: "AT+PIO3X", X 值为 0 或 1, 代表低或高电平
- 4. 可能的返回值,以发送"AT+PIO21"为例,如返回"OK+Set:1"说明 PIO2 电平已经输出高,若是返回"OK+Set:0"说明是当前状态是输出低电平。

#### 32、 恢复默认设置(Renew)

指令	应答	参数
AT+RENEW	OK+RENEW	无

恢复模块默认出厂设置值,模块的所有设置均会被重置,恢复到出厂时状态,恢复出厂设置后,模块延时 500ms 后重启,如无必要,请慎用。

#### 33、 模块复位,重启(Reset)

指令	应答	参数
AT+RESET	OK+RESET	无

该指令执行后,模块将延时 500ms 后重启,整个重启过程大约需要 3 秒钟。

#### 34、 查询 EDR 成功连接过的远程主机地址

指令	应答	参数
AT+RADE?	OK+Get:MAC 地址	无

#### 35、 查询 EDR 成功连接过的远程主机地址

指令	应答	参数
AT+RADB?	OK+Get:MAC 地址	无

#### 36、 查询/设置 BLE 工作模式

指令	应答	参数
Q:AT+RESP?	OK+Get:[P]	P: ?, 0, 1
S: AT+RESP[P]		?: 查询
		0: Writewithoutresponse

	1: Writewithoutresponse
	+ Write

### 37、 模块 EDR 模式开始工作指令

指令	应答	参数
AT+STARE	OK+STARE	无

该指令为AT+IMME1的子指令,用于在手工工作模式下让模块开始工作。

#### 38、 模块 BLE 模式开始工作指令

指令	应答	参数
AT+STARB	OK+STARB	无

该指令为AT+IMMB1的子指令,用于在手工工作模式下让模块开始工作。

#### 39、 EDR 模式停止工作指令

指令	应答	参数
AT+STOPE	OK+STOPE	无

该指令为 AT+IMME1 的子指令,用于在手工工作模式下让模块 EDR 模式暂停工作。

#### 40、 模块 BLE 模式开始工作指令

指令	应答	参数
AT+STOPB	OK+STARB	无

该指令为 AT+IMMB1 的子指令,用于在手工工作模式下让模块 BLE 模式暂停工作。

#### 41、 查询/设置停止位

指令	应答	参数
查询: AT+STOP?	OK+ Get:[para]	无
设置: AT+STOP[para]	OK+Set:[para]	Para: 0~1
		0: 1 停止位
		1: 2 停止位
		Default: 0

注: 该指令执行后,须重新上电新设置的参数才能生效。

#### 42、 查询/设置模块 EDR 模式待机参数

指令	应答	参数
Q: AT+SCAN?	OK+ Get:[P1]	P1: 0~1 (Default: 0)
S: AT+SCAN[P1]	OK+ Set:[P1]	0: 可被发现可被连接
		1: 不可发现只可连接

注:该指令执行后,须重新上电或者执行 AT+RESET 指令,新设置的参数才能生效。

#### 43、 查询/设置模块是否启用安全模式

指令	应答	参数
Q: AT+SAFE?	OK+ Get:[P1]	P1: 0~1 (Default: 0)
S: AT+SAFE[P1]	OK+ Set:[P1]	0: 不启用
		1: 启用

注:该指令执行后,须重新上电或者执行 AT+RESET 指令,新设置的参数才能生效。

AT+SAFE1 须配合 AT+DUAL1 使用,设置为 1 后,每次断开连接,模块将会立即强制初始化所有 HCI 选项。

#### 44、 查询软件版本

指令	应答	参数
Q: AT+VERS?	版本信息	无
Q: AT+VER??		