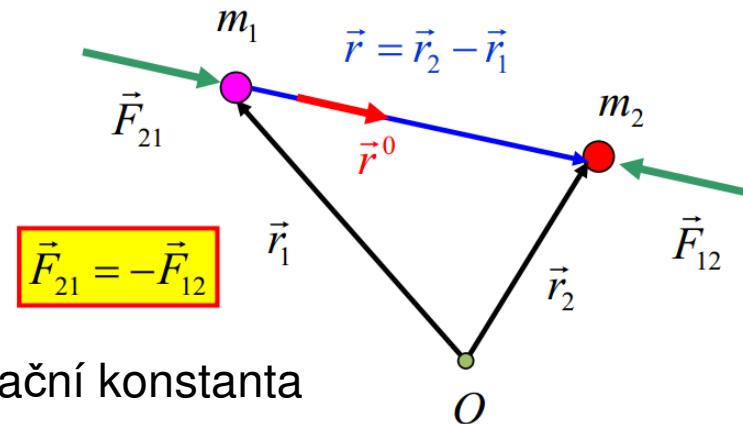


# Gravitace

## Newtonův gravitační zákon:

„Mezi dvěma tělesy o hmotnostech  $m_1$  a  $m_2$ , které jsou od sebe vzdáleny o  $r$ , působí stejně velké síly vzájemné přitažlivosti, jejichž velikost je přímo úměrná součinu hmotností  $m_1$  a  $m_2$  a nepřímo úměrná čtverci vzdálenosti  $r$ “.

$$\vec{F}_{12} = -\kappa \frac{m_1 m_2}{r^2} \vec{r}^0 = -\kappa \frac{m_1 m_2}{r^3} \vec{r}$$



$$\kappa = 6,6743 \times 10^{-11} \text{ m}^3 \text{kg}^{-1} \text{s}^{-2} \text{ gravitační konstanta}$$

- gravitační síla je **síla přitažlivá a centrální**
- gravitační síla je **silou konzervativní** a může být proto charakterizována intenzitou  $E$  a potenciálem  $\varphi$

$$\vec{F}_g = f(|\vec{r}|) \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|}$$

$$\vec{F}_{21} = -\kappa \frac{m_1 m_2}{|\vec{r}_2 - \vec{r}_1|^3} (\vec{r}_2 - \vec{r}_1)$$

Úkol: napište  $\vec{F}_{21}$  ve složkách

# Gravitace

Intenzita  $E$  a potenciál  $\varphi$  gravitačního pole

$$\vec{I} = \frac{\vec{F}_g}{m} = -\kappa \frac{M}{r^3} \vec{r}$$

diskrétní rozložení hmoty

$$\vec{I} = -\kappa \int \frac{\rho(\vec{r})}{r^3} \vec{r} dV$$

spojité rozložení hmoty

$$\vec{I} = -\nabla \varphi \equiv -\frac{d\varphi}{dr}$$



$$\varphi = - \int \vec{I} \cdot d\vec{r} = \kappa M \int \frac{\vec{r}}{r^3} d\vec{r} = \kappa M \int \frac{dr}{r^2} = -\kappa \frac{M}{r} + K$$

integrační konstantu  $K$  lze volit, obvykle se volí  $K=0$ , potom hladina nulového potenciálu se nachází v nekonečnu ( $r \rightarrow \infty, \varphi \rightarrow 0$ ).

$$\vec{r} d\vec{r} = r dr \\ \text{proč?}$$

$$\varphi = -\kappa \frac{M}{r}$$

$$\varphi = -\kappa \int_V \frac{\rho(\vec{r})}{r} dV$$

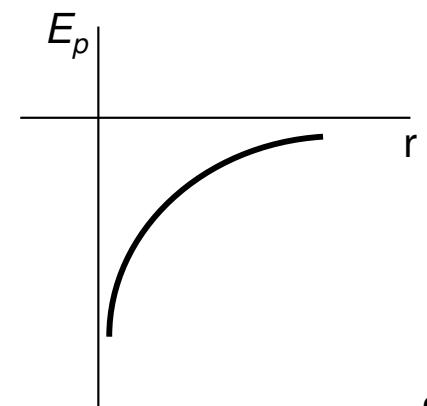
diskrétní rozložení hmoty

spojité rozložení hmoty

• **Potenciální energie:**

$$E_p = m\varphi = -\kappa \frac{mM}{r}$$

$$\Delta E_p = -\kappa mM (1/r_2 - 1/r_1)$$



# Gravitační pole země

## Gravitační pole země

Země má velmi přibližný tvar koule (geoid)

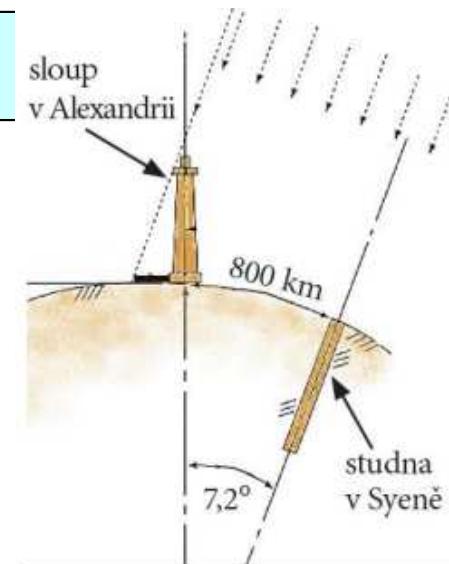
**poloměr:**  $R = 6378 \cdot 10^3$  m

**hmotnost:**  $m_Z = 5,98 \cdot 10^{24}$  kg

**velikost gravitačního zrychlení v nadmořské výšce  $h$ :**

$$a_g = \left| \vec{E} \right| = \kappa \frac{m_Z}{(R+h)^2} \quad h = 0 \quad \rightarrow$$

$$a_g \doteq g = \kappa \frac{m_Z}{R_Z^2} \doteq 9,8 \text{ m/s}^2$$



Eratosthenovo měření  
obvodu Země

**Potenciální energie tělesa v nadmořské výšce  $h$ :**

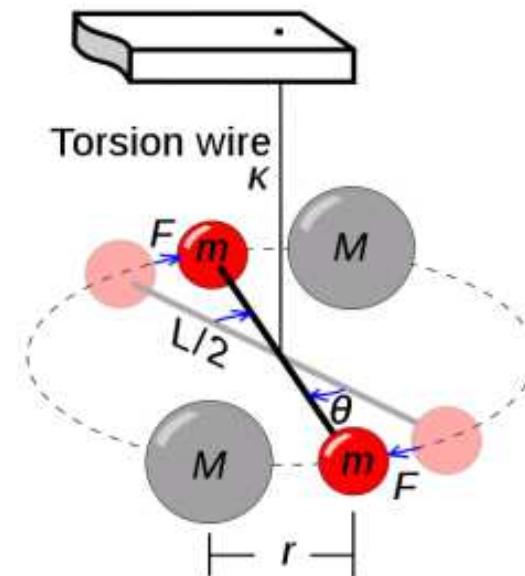
$$\Delta E_p = E_p(R + h) - E_p(R) = -\kappa \frac{m_Z m}{R+h} + \kappa \frac{m_Z m}{R} = mgR^2 \left( \frac{1}{R} - \frac{1}{R+h} \right) = mg \frac{h}{1+h/R}$$

na povrchu země pro  $h \ll R$ :  $E_p \approx mgh$

určení hmotnosti Z – Cavendish, 1798: "vážím zeměkouli"

# Měření gravitační konstanty

- pro její určení bylo nutno provést skutečné měření síly působící mezi tělesy definované hmotnosti
- torzní váhy, kde tíhová síla působí na tělesa kolmo k ose rotace vah, takže nevlivný měření



Henry Cavendish (1731 – 1810, Anglie)

- měřil v r. 1798 pomocí torzních vah gravitační konstantu v jiných jednotkách – po přepočtu  $\kappa = 6.74 \times 10^{-11} \text{ kg}^{-1} \text{ m}^3 \text{ s}^{-2}$
- pro něj to ale byl nepříliš podstatný mezivýsledek
- konečným publikovaným výsledkem jeho experimentu byla právě průměrná hustota planety Země ( $5.448 \text{ g cm}^{-3}$ )

# Gravitace

## ⊕ Tíha

- síla, která uděluje tělesu zrychlení volného pádu

- ⊕ na povrchu Země je dána vektorovým součtem gravitační síly a síly odstředivé (vyvolané rotací Země)

$$\vec{G} = m\vec{g} = \vec{F}_g + \vec{F}_{od}$$

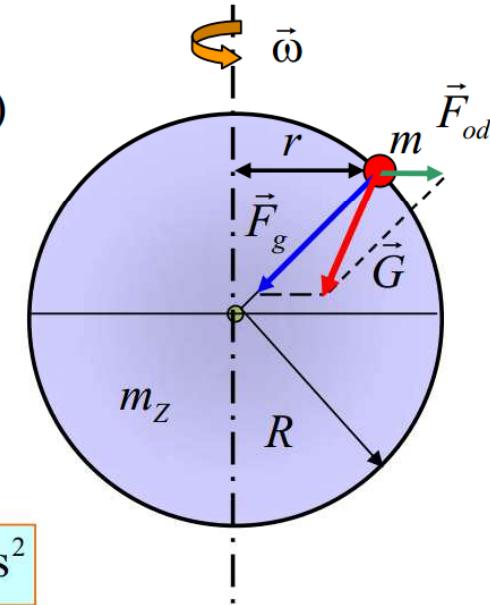
$$a_{od} = \omega^2 r \ll a_g \quad r \in (0, R)$$

- ⊕ **tíhové zrychlení** – závisí na zeměpisné šířce, zploštění Země,...

zeměpisný pól  $\rightarrow g \doteq 9,83 \text{ m/s}^2$

rovník  $\rightarrow g \doteq 9,79 \text{ m/s}^2$

$45^\circ$  severní šířky  $\rightarrow g_n = |\vec{g}| \doteq 9,80665 \text{ m/s}^2$   
(přesně)



Měření tíhového zrychlení - reverzní kyvadlo (praktikum), balistický gravimetr (volný pád ve vakuu)

Př.: jak se liší  $g$  u země a u hlavy (aneb k čemu může být dobrý totální diferenciál)

$$a_g = \kappa m_Z / r^2 \quad da_g = -2\kappa m_Z dr / r^3 = -2a_g dr / r, \quad \text{kde } r = R + h, dr \equiv h = 1.7\text{m}$$

$$da_g = 4.37 \cdot 10^{-6} \text{ ms}^{-2} \quad \dots \quad \text{určení změn } a_g \quad \text{i bez znalosti } \kappa, m_Z$$

# Potenciální energie soustavy

P.E. – interakční energie, společná vlastnost obou těles

P.E. pro více těles:  $E_p = \sum_{\substack{i,j \\ i \neq j}} -\kappa \frac{m_i m_j}{2r_{ij}}$

$$E_{celk} = \sum_i \frac{1}{2} mv_i^2 + \sum_{\substack{i,j \\ i \neq j}} -\kappa \frac{m_i m_j}{2r_{ij}} = const$$

Kontrola: předmět vyhozený vzhůru se vzdaluje od Z

- roste nebo klesá jeho P.E.?
- práce vykonaná gravitační silou je kladná nebo záporná?

Př.: předmět (míč) vyhozený vzhůru – porovnejte K.E. míče s K.E. Země

# Kosmické rychlosti

Kruhová rychlosť (1. kosmická):

$$F_g = F_d \Rightarrow \kappa \frac{mM_Z}{R^2} = \frac{mv_k^2}{R} \Rightarrow v_k = \sqrt{\frac{\kappa M_Z}{R}} \Rightarrow \text{stanovení hmotnosti planet (hvězd)}$$

první kosmická rychlosť:

$$R = R_Z \Rightarrow v_I = \sqrt{\frac{\kappa M_Z}{R_Z}} = \sqrt{g R_Z} \doteq 7,9 \text{ km s}^{-1} \quad \text{pozn. } a_g = \kappa \frac{M_Z}{R_Z^2}$$

Úniková rychlosť (2. kosmická) – opuštění grav. působení Z:

v centrálním gravitačním poli:  $\frac{1}{2}mv^2 - \kappa \frac{mM_Z}{R} = E$

parabolická dráha nebo hod svisle vzhůru, aby těleso nespadlo zpět:  $E = 0$

$$\Rightarrow \frac{1}{2}mv^2 - \kappa \frac{mM_Z}{R} = 0 \Rightarrow v = \sqrt{\frac{2\kappa M_Z}{R}}$$

$$R = R_Z \Rightarrow v_{II} = \sqrt{\frac{2\kappa M_Z}{R_Z}} = \sqrt{2g R_Z} \doteq 11,2 \text{ km s}^{-1}$$

(pozn. nutná 2-násobná energie proti 1.kosm.,  $v_{II}$  pro slunce = 615 km s<sup>-1</sup>)

3. kosmická:  $v_{III} = \sqrt{\frac{2\kappa M_s}{R_{zs}}} = 42,1 \text{ km s}^{-1}$  oběž.rychl. Z: 29,7 km s<sup>-1</sup> opuštění grav. působení S

Pozn. Schwarzschildův poloměr:  $R_s = 2\kappa m/c^2$  (1916, Laplace 1798)

pro Slunce  $R_s = 3$  km, Země 9 mm, č.d. uprostřed naší galaxie  $7.8 \times 10^6$  km

Pozn. Slapové síly, přelévaní momentu hybnosti Z → M, synchronizace pohybu Z a M:

$\Delta T = 20\mu\text{s}/\text{rok}$ ,  $\Delta r = 3 \text{ cm}/\text{rok}$

Pozn. gravitační prak

# Energie při pohybu v centrálním poli

Při kruhovém pohybu:  $F_g = F_d$

$$\kappa \frac{mM}{r^2} = \frac{mv^2}{r} \rightarrow \kappa \frac{mM}{2r} = \frac{mv^2}{2}$$
$$-\underline{E_p/2} = E_k$$

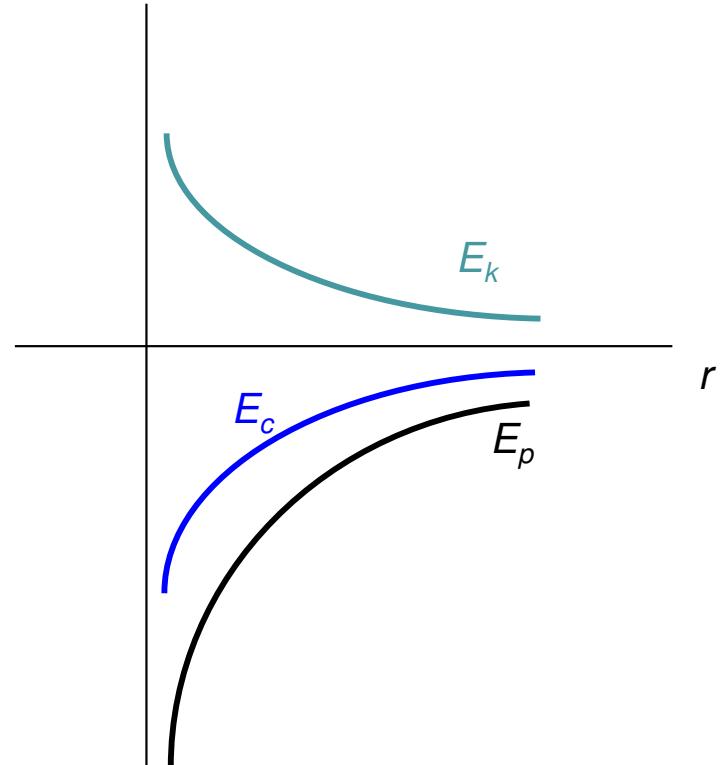
Celková energie tělesa při pohybu v centrálním poli:

$$E_{celk} = E_k + E_p = \frac{1}{2}mv^2 - \kappa \frac{mM}{r} = -E_p/2 = -E_k$$

$E_{celk} < 0$  kruhový, eliptický pohyb

$E_{celk} = 0$  pohyb po parabole

$E_{celk} > 0$  pohyb po hyperbole



Pozn.: QM - atom

Paradox padajícího satelitu

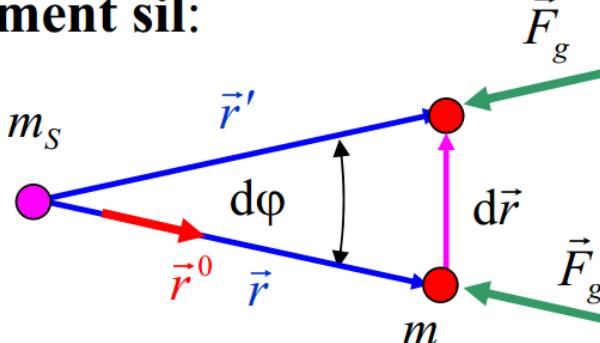
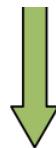
# Gravitace

Moment sil v centrálním poli:

Působí-li na těleso pouze centrální síla (např.gravitační), potom **na těleso působí nulový moment sil**:

$$M = \vec{r} \times \vec{F} = \vec{r} \times F(r) \frac{\vec{r}}{r} = 0$$

$$\vec{F}_g = f(r) \frac{\vec{r}}{r}$$



$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{M} = \vec{0}$$



$$\vec{L} = \text{konst.}$$

**zachovává se moment hybnosti tělesa**

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} = \vec{r} \times m\vec{v} = m\vec{r} \times \vec{v} \quad \xrightarrow{kruh.\,pohyb} \quad m\vec{r} \times (\vec{\omega} \times \vec{r}) = m\vec{\omega}r^2 = \vec{k}\text{onst}$$

$\Rightarrow$  vektory  $\vec{r}$  a  $\vec{v}$  leží v rovině kolmé k  $\vec{L}$ ,  $\vec{L} \parallel \vec{\omega} \rightarrow$  plošný pohyb

**Závěr:** jak celková energie tak celkový orbitální moment ( $\equiv$  moment hybnosti) těles, na které působí pouze centrální síly, jsou konstantami pohybu.

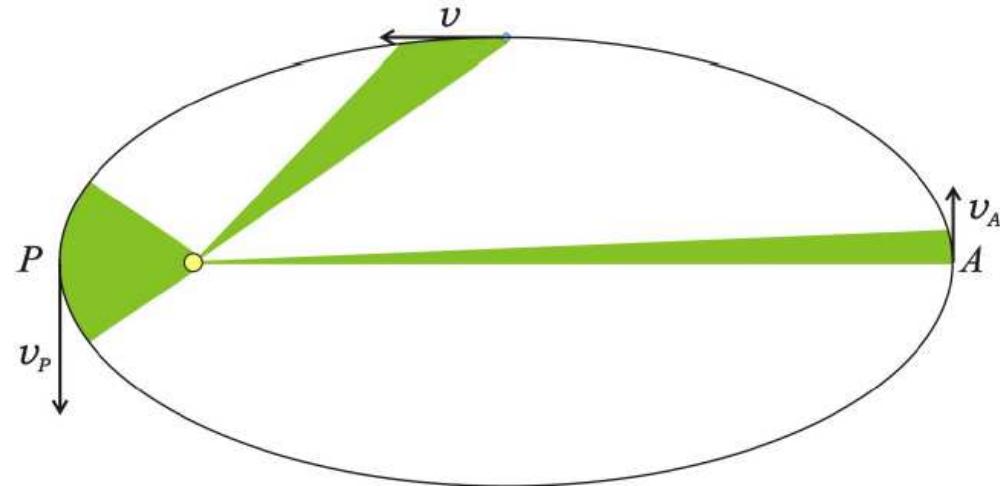
Viz QM, popis atomu

# Pohyb v nehomogenním gravitačním poli – Keplerova úloha

## 1. Keplerův zákon

Planety obíhají kolem Slunce po elipsách, v jejichž jednom ohnisku leží Slunce.

## 2. Keplerův zákon



$$dS = \frac{1}{2} |\vec{r} \times d\vec{s}| = \frac{1}{2} |\vec{r} \times \vec{v}| dt = \frac{L}{2m}$$
$$v_p \equiv \frac{dS}{dt} = \frac{L}{2m} = \text{const.}$$

Průvodič spojující Slunce s planetou opisuje stejné plochy za stejné časové intervaly.

## 3. Keplerův zákon

Poměr druhých mocnin oběžných dob dvou planet je roven poměru třetích mocnin velkých poloos jejich trajektorií.

$$\left(\frac{T_1}{T_2}\right)^2 = \left(\frac{a_1}{a_2}\right)^3$$

## Pohyb v nehomogenním gravitačním poli – Keplerova úloha

2. K.Z.: obrácená úloha - pokud je plošná rychlosť konstantná, co z toho plyne?

$$\vec{v}_P = \frac{1}{2} \vec{r} \times \vec{v} = \frac{\vec{L}}{2m} = \text{konst} \quad \text{tedy} \quad 0 = \frac{d\vec{v}_P}{dt} = \frac{d\vec{r}}{dt} \times \vec{v} + \vec{r} \times \frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{r} \times \vec{a} = 0$$
$$\Rightarrow \text{zrychlení vždy } \vec{a} \parallel \vec{r}$$

Závěr: **2. K. Z.  $\Leftrightarrow$  síla je centrální** (leží na spojnici planety a slunce)

Úkol: odvod' 3. K. Z. pro kruhový pohyb

# Pohyb v nehomogenním gravitačním poli – Keplerova úloha

1. KZ  
odvození

(Následující odvození dráhy pohybu nebude vyžadováno ke zkoušce a výklad I. Keplerova zákona bude vyžadován pouze v přehledu).

*Vycházíme ze zákonů zachování energie a mom. hybnosti.*

Složky rychlosti dostaneme derivováním III dle času  $\dot{r}$  a  $\dot{\varphi}$  polarních souřadnic:

$$\begin{aligned} x &= r \cos \varphi & v_x &= \frac{dr}{dt} \cos \varphi - r \frac{d\varphi}{dt} \sin \varphi \\ y &= r \sin \varphi & \rightarrow & \\ z &= 0 & v_y &= \frac{dr}{dt} \sin \varphi + r \frac{d\varphi}{dt} \cos \varphi \end{aligned} \quad (2.24)$$

Pro konstantní vektor  $b_0$  z (2.23) dále platí (viz obr. 2.2)

$$L_z = m(x_1 v_2 - x_2 v_1) \quad L_z \equiv b_0 = mr v \sin \alpha = mr^2 \frac{d\varphi}{dt} = \text{konst} \quad (2.25) \quad \begin{array}{l} \underline{L_z = mr^2 \dot{\varphi}} \\ L_x, L_y = 0 \end{array}$$

Pro celkovou mechanickou energii platí dle (1.95) a (2.8)

$$E_M = E_0 = E_K + E_P = \frac{1}{2} mv^2 - \frac{\kappa m M}{r} = \text{konst} \quad (2.26)$$

Dále platí z (2.24)

$$v^2 = v_x^2 + v_y^2 = \left( \frac{dr}{dt} \right)^2 + r^2 \left( \frac{d\varphi}{dt} \right)^2 \quad (2.27) \quad p = m \sqrt{\dot{r}^2 + r^2 \dot{\varphi}^2}$$

a tedy

$$E_0 = \frac{1}{2} m \left[ \left( \frac{dr}{dt} \right)^2 + r^2 \left( \frac{d\varphi}{dt} \right)^2 \right] - \frac{\kappa m M}{r}$$

$$\underline{E_0 = \frac{1}{2} m \left( \dot{r}^2 + r^2 \dot{\varphi}^2 \right) - \kappa \frac{m M}{r^2}} \quad (2.28)$$

Z rovnic (2.25) a (2.28) můžeme nyní určit závislosti  $\frac{dr}{dt}$  a  $\frac{d\varphi}{dt}$ . Je

A hledáme:  $r = r(\varphi)$

## Pohyb v nehomogenním gravitačním poli – Keplerova úloha

Z rovnic (2.25) a (2.28) můžeme nyní určit závislosti  $\frac{dr}{dt}$  a  $\frac{d\varphi}{dt}$ . Je

$$\left[ \begin{array}{l} \frac{d\varphi}{dt} = \frac{b_0}{mr^2} \\ \frac{dr}{dt} = \sqrt{\frac{2E_0}{m} + \frac{2\alpha}{mr} - \frac{b_0^2}{m^2 r^2}} \end{array} \right] \quad \text{zde } b_0 \equiv L_3 \quad (2.29)$$

kde jsme zavedli  $\alpha = kmM$ .

Při řešení Keplerovy úlohy nás místo časových závislostí  $r(t)$  a  $\varphi(t)$  zajímá pouze dráha  $\varphi(r)$ . Využijeme vztahu

$$\frac{d\varphi}{dr} = \frac{d\varphi}{dt} \cdot \frac{dt}{dr}. \quad (2.31)$$

Dosadíme-li sem z (2.29) a (2.30), máme

$$\frac{d\varphi}{dr} = \frac{b_0}{mr^2} \cdot \frac{1}{\sqrt{\frac{2E_0}{m} + \frac{2\alpha}{mr} - \frac{b_0^2}{m^2 r^2}}} \quad (2.32)$$

## Pohyb v nehomogenním gravitačním poli – Keplerova úloha

a polární úhel  $\varphi$  bude dán integrálem z pravé strany dle proměnné  $r$ . Jak se lze přesvědčit derivováním, je výsledkem integrace funkce

$$\varphi = \arccos \frac{\frac{b_0}{r} - \frac{\alpha m}{b_0}}{\sqrt{2mE_0 + \frac{\alpha^2 m^2}{b_0^2}}} + k \quad (2.33)$$

zkrátme nyní zlomek výrazem  $\frac{\alpha m}{b_0}$ , kde bude

$$\varphi = \arccos \frac{\frac{b_0^2}{\alpha m r} - 1}{\sqrt{\frac{2E_0 b_0^2}{\alpha^2 m} + 1}} + k \quad (2.34)$$

Označme ještě nyní

$$p = \frac{b_0^2}{\alpha m} \quad ; \quad \dot{r} = \frac{b^2}{a} \quad \begin{matrix} \text{maла́' polooса} \\ (p \text{ není hybnost !}) \end{matrix} \quad (2.35)$$
$$\varepsilon = \sqrt{\frac{2E_0 b_0^2}{\alpha^2 m} + 1} \quad \begin{matrix} \text{velка́'} \end{matrix}$$

# Pohyb v nehomogenním gravitačním poli – Keplerova úloha

(2.33) pak přejde na tvar

$$\varphi = \arccos \frac{r}{\varepsilon} + k \quad (2.36)$$

(konec nepovinného odvození)

což je polární rovnice kuželosečky.\* Zde veličina  $r$  udává vzdálenost bodu na kuželosečce od jednoho ohniska a úhel  $(\varphi-k)$  je úhlem, který průvodič svírá s osou kuželosečky procházející ohniskem. Pro určení charakteru kuželosečky je rozhodující parametr  $\varepsilon$ . Platí

\*) s počátkem s.s.  
v ohnisku

$$\epsilon < 1 \dots \text{elipsa} \quad (2.37)$$

$\epsilon = 1$  ..... parabola

$\varepsilon > 1$  ..... hyperbola

Podmínka (2.37) znamená dle (2.35)

$$\text{elipsa } E_0 < 0 \quad (2.38)$$

parabola  $E_0 = 0$

hyperbola  $E_0 \geq 0$

$$\varepsilon = \sqrt{\frac{2E_0 b_0^2}{\alpha^2 m} + 1}$$

$$p = \frac{b_0^2}{cm}$$

$$\alpha = kmM$$

$$\mathbf{b}_0 \equiv \mathbf{L}_3$$

# Pohyb v nehomogenním gravitačním poli – Keplerova úloha

Omezíme-li se na  $E_0 < 0$ , je obsahem rovnice (2.36) 1. Keplerův zákon:

**Planety obíhají kolem Slunce po elipsách, v jejichž jednom ohnisku leží Slunce.**

Je-li  $E_0 \geq 0$ , není dráha hmotného bodu uzavřená a hmotný bod projde silovým polem pouze jednou. Nejmenší velikost rychlosti, kterou musí hmotný bod ve vzdálenosti  $r$  od centrální hmoty mít, aby mohl pole opustit, získáme z podmínky

$$E_0 = \frac{1}{2}mv^2 - \kappa \frac{mM}{r} = 0 \quad (2.39)$$

$$v = \sqrt{\frac{2\kappa M}{r}}$$

Dosadíme-li sem hmotnost Země za  $M$  a poloměr Země  $R_z$  za  $r$ , dostaneme 2. kosmickou rychlosť (rychlosť k opuštění Země při startu ze zemského povrchu). Její hodnota je přibližně 11,2 km/s.

poloosy

$$a = -\frac{\alpha}{2E_0} = -\frac{\kappa m M}{2E_0}$$

$$b = \frac{L_z}{\sqrt{2|E_0|m}}$$

Velká poloosa určena celkovou energií  $E_0$  tělesa

ot.: pokud při pohybu po elipse roste celková energie, roste nebo klesá velikost velké poloosy?

# Pohyb v nehomogenním gravitačním poli – Keplerova úloha

Odvod'me (odvození opět nebude vyžadováno ke zkoušce) na závěr ještě vztah mezi dobou oběhu hmotného bodu a velikostí velké poloosy a tohoto pohybu. Součin plošné rychlosti a doby oběhu T musí být roven obsahu elipsy o poloosách a, b

$$T v_p = \pi ab \quad (2.40)$$

Dosadíme-li sem z (2.23), máme

$$T b_0 = 2m\pi ab \quad (2.41)$$

Z teorie kuželoseček vyplývá, že v případě elipsy je parametr p roven  $\frac{b^2}{a}$ .

Dosadíme-li za p z (2.35), máme

$$b = b_0 \left( \frac{a}{cm} \right)^{1/2} \quad (2.42)$$

Dosadíme nyní do (2.41) a rovnici upravíme

$$T b_0 = 2m\pi a b_0 \left( \frac{a}{cm} \right)^{1/2} \quad (2.43)$$

$$T = 2\pi m^{1/2} a^{3/2} \alpha^{-1/2}$$

$$T^2 = \frac{4\pi^2 m a^3}{\alpha}$$

3. Keplerův zákon:

$$\frac{T^2}{a^3} = \frac{4\pi^2}{\kappa M} = konst.$$

Pozn. Pokud hmotnost  $m_1$  obíhajícího tělesa není zanedbatelná vůči hmotnosti  $m_2$  centrálního tělesa – viz problém dvou těles ... obě tělesa obíhají po elipsách

# Pohyb v nehomogenním gravitačním poli – Keplerova úloha

Úloha - **3. Keplerův zákon** - pro tělesa *srovnatelné hmotnosti* při oběhu po kružnicích

Tělesa se pohybují kolem společného hmotného středu ve vzdálenostech  $r_A$  a  $r_B$ , kde

$$r_A + r_B = r$$

Dostředivá síla  $F_d = mr\omega^2$  se rovná gravitační, tedy:

$$m_A r_A \frac{4\pi^2}{T^2} = K \frac{m_A m_B}{r^2}, \quad m_B r_B \frac{4\pi^2}{T^2} = K \frac{m_A m_B}{r^2}$$

První rovnici zkrátíme  $m_A$ , druhou  $m_B$  a sečteme je:

$$r \frac{4\pi^2}{T^2} = K \frac{m_A + m_B}{r^2} \quad \Rightarrow \quad 3.KZ: \quad \boxed{\frac{T^2}{r^3} = \frac{4\pi^2}{K(m_A + m_B)}}$$

Známe-li vzdálenosti, umožňují uvedené vztahy vypočítat hmotnosti těles, např. hmotnost měsíce, ze známé hmotnosti země, vzdálenosti a času oběhu:

$$M_M = \frac{4\pi^2 r^3}{KT^2} - M_Z$$

Zde však pozor – odečítáme dvě blízké hodnoty lišící se o  $\sim 1\%$  → značná nepřesnost

# Garvitační pole Země

Hmotnost Z, S, planet, hvězd:

- z gravitačního zrychlení:  $a_g = \kappa \frac{M_Z}{R_Z^2}$ ,  $M_Z = a_g R_Z^2 / \kappa = 5.98 \times 10^{24} \text{ kg}$
- z oběžných dob (měsíců, satelitů, planet kolem centra), 3.KZ  $\Rightarrow M = 4\pi^2 R^3 / \kappa T^2$
- a jak určit hmotu měsíce, pokud neznáme vzdálenosti ani oběžné doby?

Vzdálenosti ve vesmíru:

- 3. KZ:  $T^2 / a^3 = \text{konst}$  ... je třeba znát referenční vzdálenost (např. Z–S)  
přechod Venuše přes S - sluneční paralaxa, trigonometrie – rozdíl počátků a konců přechodu z různých  
míst na Z, (8-105-123 let), 1.předpověď Kepler, Halley, Cook (1769 Point Venus, Tahiti)
- vesmírné sondy, radar, laser, dalekohled
- extrasolární planety (z měření vlastního pohybu hvězdy, Dopplerova jevu vlivem radiálního pohybu)
- paralaxa – vzdálenosti blízkých hvězd, družice Gaia v L2

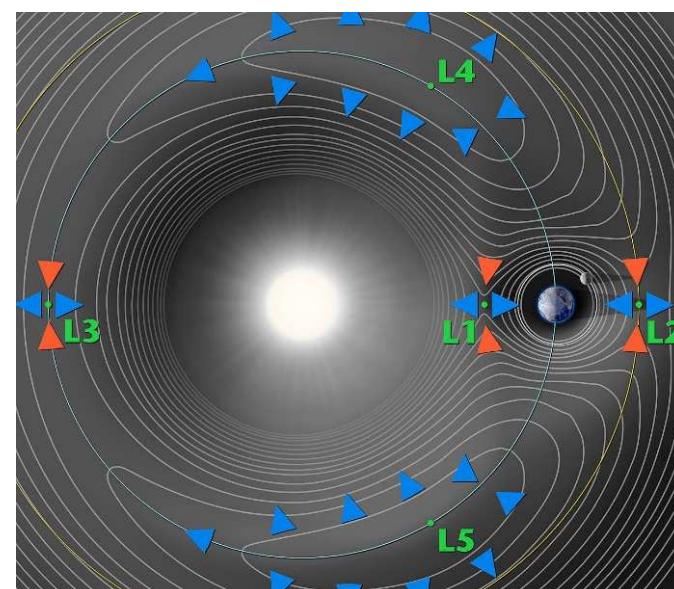
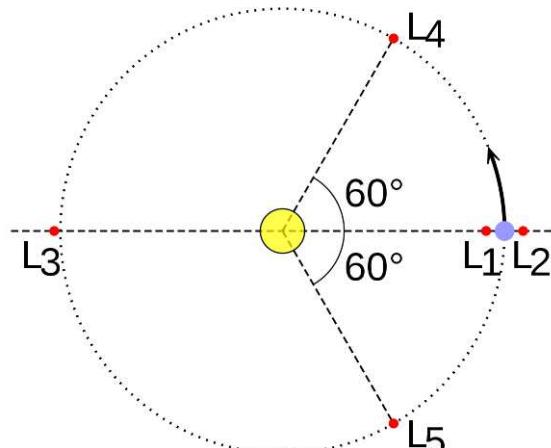
# Lagrangeovy body - liberační centrum

**Librační centrum (Lagrangeův bod, 1772)** – body v soustavě tří těles (slunce S, planeta Z, těleso) rotujících kolem společného těžiště, v němž se vyrovnávají gravitační a odstředivé síly působící na třetí (relativně lehké) těleso tak, že toto těleso umístěné v daném bodě nemění vůči soustavě svou polohu vůči S a Z: v bodech L1 (L2 a L3) snižuje (zvyšuje) Z grav.působení S a oběh tělesa se synchronizuje s oběhem Z.

Centra L1 a L2 soustavy S-Z lze využít pro umístění družic pro pozorování Slunce nebo vesmíru (teleskop Jamese Webba v L2). Jsou vzdálena asi 1,5 milionu km (0,01 au) od Země.

Poloha tělesa je stabilní pouze v bodech L4 a L5 (těleso má při výchylce tendenci kolem těchto bodů oscilovat). V reálu je jejich stabilita omezená (vlivem působení dalších planet), relativně stabilní je pouze u Jupitera (zachycené planetky).

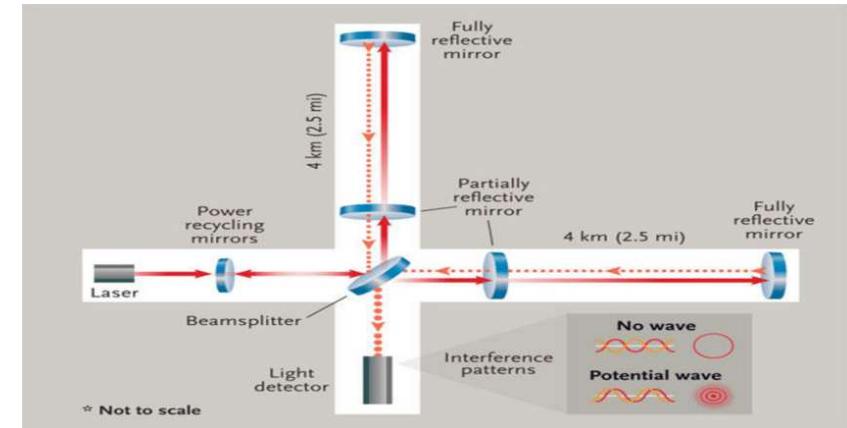
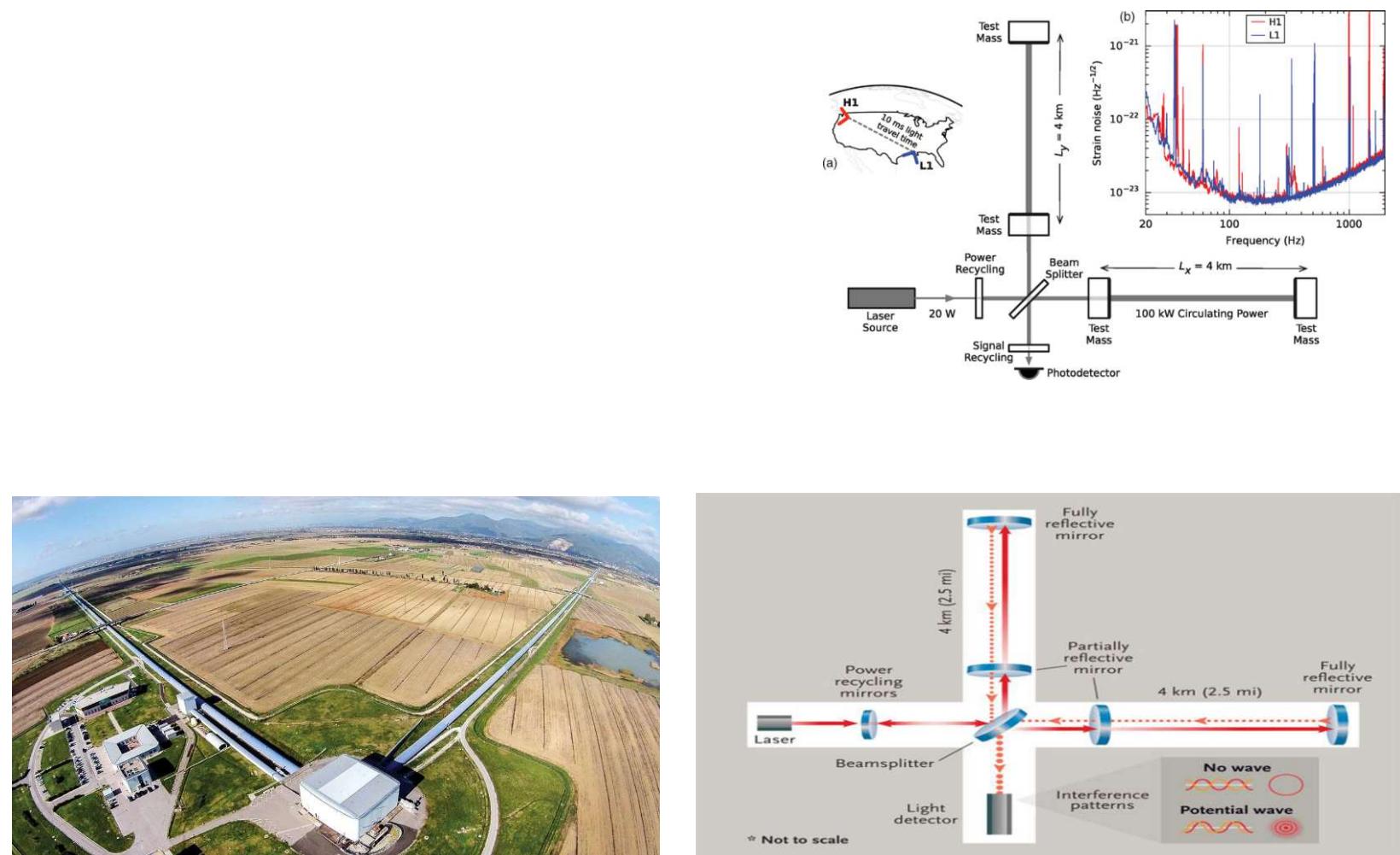
Body L1, L2 a L3 jsou v rovině oběhu nestabilní i při malé výchylce od ideální polohy, lze však najít skloněné polostabilní „halo“ dráhy kolem těchto bodů (využívané k umisťování družic).



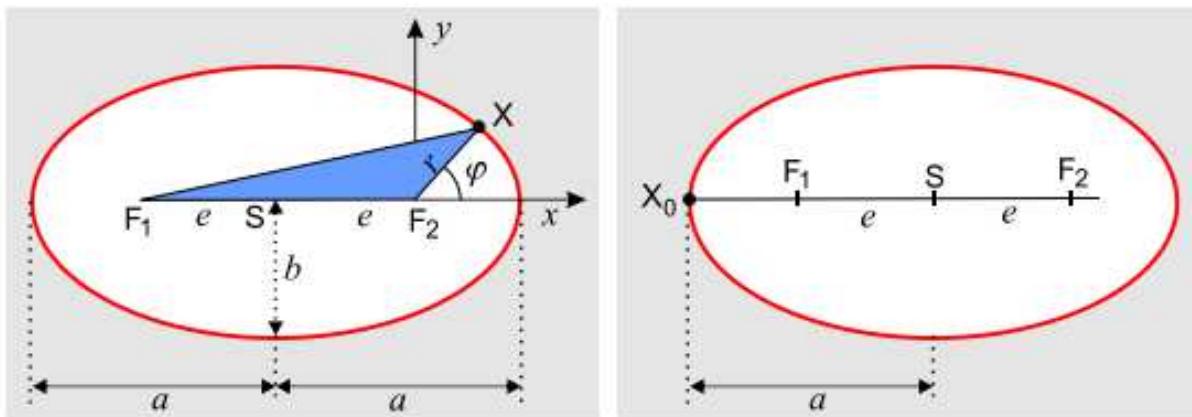
# Gravitační vlny

Zdroj g.v. – vzájemný pohyb těles (srážky černých děr, neutronových hvězd, výbuchy supernov)

Detekce – interferometr LIGO, 2015



## Doplněk: **rovnice elipsy** v polárních souřadnicích se středem v jednom z ohnisek (F2)



Elipsa je definována jako množina bodů, pro které je součet vzdáleností od dvou pevně daných bodů (ohnisek  $F_1$  a  $F_2$ ) konstantní, tj.

$$XF_1 + XF_2 = \text{const} . \quad (9.1)$$

Hodnotu konstanty snadno určíme pro bod  $X = X_0$ , který je situovaný podle pravého obrázku:

$$X_0 F_1 + X_0 F_2 = (a - e) + (a + e) = 2a .$$

Rovnice elipsy tedy bude mít tvar:

$$XF_1 + XF_2 = 2a , \quad (9.2)$$

kde  $X$  je libovolný bod na elipse. Jednotlivé body mají podle obrázku souřadnice:

$$\begin{aligned} X &= (r \cos \varphi, r \sin \varphi); \\ F_1 &= (-2e, 0); \\ F_2 &= (0, 0). \end{aligned} \quad (9.3)$$

Souřadnice bodů nyní dosadíme do rovnice elipsy, vzdálenost dvou bodů vyjádříme jako odmocninu ze součtu kvadrátů rozdílů souřadnic:

$$XF_1 + XF_2 = 2a \quad \Rightarrow \\ \sqrt{(r \cos \varphi + 2e)^2 + (r \sin \varphi)^2} + \sqrt{(r \cos \varphi)^2 + (r \sin \varphi)^2} = 2a \quad \Rightarrow \\ \sqrt{r^2 + 4re \cos \varphi + 4e^2} + r = 2a.$$

To, že druhá vzdálenost musela vyjít  $r$ , je na první pohled patrné z obrázku. Ve výsledném vztahu ponecháme na levé straně jen odmocninu (člen  $r$  převedeme doprava) a obě strany umocníme na druhou:

$$\sqrt{r^2 + 4re \cos \varphi + 4e^2} = 2a - r \quad \Rightarrow \\ r^2 + 4re \cos \varphi + 4e^2 = 4a^2 - 4ar + r^2 \quad \Rightarrow \\ re \cos \varphi + e^2 = a^2 - ar \quad \Rightarrow \\ r = \frac{a^2 - e^2}{a + e \cos \varphi} = a \frac{1 - (e/a)^2}{1 + (e/a) \cos \varphi}.$$

Rovnice elipsy se většinou пиše ve tvaru:

$$r = \frac{p}{1 + \varepsilon \cos \varphi}; \\ p \equiv a(1 - \varepsilon^2), \quad p = b^2/a \quad (9.4) \\ \varepsilon \equiv e/a.$$

Veličiny  $p, \varepsilon$  se nazývají parametr elipsy a numerická (bezrozměrná, číselná) excentricita.