Zkouška	OPT	6.2	2024
	$\mathbf{O}\mathbf{I}$	U • 🚄	4041

Jméno:

Příjmení:

Řešení pište do připravených mezer. Odevzdává se pouze tento čistopis. Každý příklad musí mít nejen odpověď, ale i postup. Odpověď bez postupu nestačí.

- 1. Najděte vzdálenost množiny $\{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid y=x^2\}$ od kružnice s poloměrem 1 a středem v bodě (2,0).
 - (a) (2b) Formulujte jako optimalizační úlohu (musí být zřejmé, co je účelová funkce, co proměnné a co případné omezující podmínky). Zvolte formulaci tak, aby šla dobře řešit. Formulaci ilustrujte obrázkem.
 - (b) (3b) Úlohu vyřešte (najděte požadovanou vzdálenost). Na kalkulačce smíte použít jen operace plus, minus, krát, děleno a druhá odmocnina. Nedokážete-li úlohu takto vyřešit přesně, navrhněte vhodnou iterační metodu (tak, abychom strojové přesnoti dosáhli za co nejmenší počet iterací), napište vzorec pro iteraci metody (pro tuto konkrétní úlohu!) a navrhněte vhodný počáteční odhad.

Minimalizuj $d^2 = \|(x, x^2) - (2, 0)\|_2^2 = (x - 2)^2 + x^4$. Derivace rovna nule da $2x^3 + x - 2 = 0$. Newtonova metoda: $x \leftarrow x - \frac{2x^3 + x - 2}{6x^2 + 1} = \frac{4x^3 + 2}{6x^2 + 1}$, pocatecni odhad x = 1. Po nekolika iteracich je x = 0.835122348481367, tedy d = 1.357699386102247.

2. (3b) Máme m přímek v rovině, kde i-tá přímka má rovnici $\mathbf{p}_i^T \mathbf{x} = q_i$ pro dané $\mathbf{p}_i \in \mathbb{R}^2$ a $q_i \in \mathbb{R}$. Hledáme bod, který minimalizuje součet čtverců vzdáleností od přímek. Formulujte úlohu ve tvaru $\min_{\mathbf{y}} \|\mathbf{A}\mathbf{y} - \mathbf{b}\|_2$, tj. najděte $\mathbf{A}, \mathbf{b}, \mathbf{y}$. (Nápověda: jak se počítá vzdálenost bodu od přímky?)

Vzdálenost bodu \mathbf{y} od i-té přímky je $\mathbf{p}_i^T \mathbf{y} - q_i$ za předpokladu, že $\|\mathbf{p}_i\|_2 = 1$. Tedy nechť $\mathbf{p}_i' = \mathbf{p}_i / \|\mathbf{p}_i\|_2$ a $\begin{bmatrix} \mathbf{p}_1'T \end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix} q_1' \end{bmatrix}$

$$q_i' = q_i'/\|\mathbf{p}_i\|_2$$
. Pak minimalizujeme $\sum_i (\mathbf{p}_i'^T \mathbf{y} - q_i')^2$, tedy $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \mathbf{p}_1'^T \\ \vdots \\ \mathbf{p}_m'^T \end{bmatrix}$, $\mathbf{b} = \begin{bmatrix} q_1' \\ \vdots \\ q_m' \end{bmatrix}$.

3. (3b) Je součin dvou regulárních matic regulární matice? Odpověď dokažte (postup důkazu napište **jasně**). (Nápověda: samozřejmě musíte použít definici regulární matice.)

Matice **A** je regulární, právě když má inverzi, tj. existuje matice označená jako \mathbf{A}^{-1} tak, že $\mathbf{A}\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{I} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{A}$. Z toho speciálně plyne (aby maticová násobení šla provést), že regulární matice musí být čtvercová.

Nechť tedy \mathbf{A}, \mathbf{B} jsou regulární čtvercové (stejného rozměru, aby je šlo násobit). Chceme dokázat, že existuje matice \mathbf{C} stejného rozměru tak, aby $\mathbf{ABC} = \mathbf{I} = \mathbf{CAB}$ (\mathbf{C} bude tedy inverze matice \mathbf{AB}). No ale takovou matici \mathbf{C} snadno najdeme třeba z rovnosti $\mathbf{ABC} = \mathbf{I}$: vynásobením rovnosti zleva nejdříva maticí \mathbf{A} a potom maticí \mathbf{B} dostaneme $\mathbf{C} = \mathbf{B}^{-1}\mathbf{A}^{-1}$. Zkontrolujeme, že tato matice \mathbf{C} vyhovuje i druhé rovnosti: $\mathbf{CAB} = \mathbf{B}^{-1}\mathbf{A}^{-1}\mathbf{AB} = \mathbf{I}$.

4. (3b) Jsou dány matice $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ (libovolná, tj. ne nutně symetrická, positivně definitní, apod.) a vektor $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$. Napište postup (posloupnost kroků, nemusí to být kód v nějakém programovacím jazyce), jak rozhodnout, zda úloha $\min_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n} (\mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} + \mathbf{b}^T \mathbf{x})$ má optimální řešení, a jestliže ho má, tak jak se nějaké optimální řešení najde.

Funkce $\mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} + \mathbf{b}^T \mathbf{x}$ je kvadratická funkce, vše co potřebujete je tedy v §6.4 skript. Nebo úlohu můžeme vidět jako vyšetřování volných extrémů diferencovatelné funkce, o čemž je §10.1. Možný postup:

- 1 Hodnota kvadratické formy $\mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$ závisí jen na symetrické části matice \mathbf{A} , spočteme tedy nejprve tuto symetrickou část: $\mathbf{S} = (\mathbf{A} + \mathbf{A}^T)/2$ je tato symetrická část. Teď tedy vyšetřujeme úlohu $\min_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n} (\mathbf{x}^T \mathbf{S} \mathbf{x} + \mathbf{b}^T \mathbf{x})$.
- 2 Najdeme stacionární bod/body: položíme derivaci rovnou nule, $\mathbf{0}^T = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\mathbf{x}}(\mathbf{x}^T\mathbf{S}\mathbf{x} + \mathbf{b}^T\mathbf{x}) = 2\mathbf{x}^T\mathbf{S} + \mathbf{b}^T$, po transpozici a úpravě $\mathbf{S}\mathbf{x} = -\mathbf{b}/2$ (tuto soustavu lze odvodit i doplněním na čtverec dle §6.4.1, což je o něco složitější). Tato lineární soustava buď má právě jedno řešení (to tehdy, když \mathbf{S} je regulární; pak lze řešení spočítat inverzí, $\mathbf{x} = -\mathbf{S}^{-1}\mathbf{b}/2$), nebo má nekonečně mnoho řešení (\mathbf{S} singulární, $\mathbf{b} \in \mathrm{rng}\,\mathbf{S}$); pak nelze použít inverzi ale najdeme nějaké řešení soustavy např. Gaussovou eliminací), nebo nemá řešení (\mathbf{S} singulární a $\mathbf{b} \notin \mathrm{rng}\,\mathbf{S}$). V posledním případě úloha určitě nemá optimální řešení.
- 3 Jestliže existuje alespoň jeden stacionární bod, určíme definitnost matice S (pomocí symetrické Gaussovy eliminace nebo vlastních čísel). Jestliže S je positivně semidefinitní (všechna vlastní čísla nezáporná), tak všechny stacionární body jsou optimální řešení úlohy. Jinak je úloha neomezená (infimum je $-\infty$).

- 5. Hledáme lokální extrémy funkce ax+by za podmínky xy=1, kde $a,b\in\mathbb{R}$ jsou známé a $x,y\in\mathbb{R}$ jsou proměnné.
 - (a) (2b) Najděte všechny body splňující podmínku 1. řádu na lokální extrémy. Pro jaké hodnoty parametrů a,b aspoň jeden takový bod existuje? (Nápověda: než začnete počítat, uvažte vhodnou metody řešení.) Můžeme vyjádřit y=1/x z podmínky a dosadit do kritéria, tedy hledáme volné extrémy funkce f(x)=ax+b/x na množině $\mathbb{R}\setminus\{0\}$. Stacionární podmínka (= podmínka prvního řádu) je $0=f'(x)=a-b/x^2$. Tato rovnice má řešení jen za podmínky $a\neq 0$ a $b/a\geq 0$. Pak je řešení $x=\pm\sqrt{b/a}$ a odpovídající $y=1/x=\pm\sqrt{a/b}$. Ovšem musíme předpokládat i $b\neq 0$, protože jinak by $x=\pm\sqrt{b/a}=0$ nemohlo splnit omezení xy=1. Odpověď: za podmínky ab>0 dva body podezřelé z lok. extrému jsou $(x,y)=\pm(\sqrt{b/a},\sqrt{a/b})$, jinak neexistuje ani jeden.
 - (b) (2b) Pro každý nalezený bod rozhodněte, zda je to extrém úlohy. Když ano, určete typ extrému (lokální/globální, minimum/maximum). To vše v závislosti na hodnotách parametrů a, b.
 Zderivujeme funkci f podruhé: f"(x) = (a b/x²)' = b/x³. Pro b > 0 (tj. a = 0, protože předpokládáme b/a > 0) bude tedy bod (x, y) = (√b/a, √a/b) lokální minimum a bod (x, y) = -(√b/a, √a/b) lokální maximum. pro b < 0 to bude naopak. Oba extrémy jsou zároveň globální, což lze vidět z obrázku.</p>
 - (c) (3b) Úlohu nyní zobecníme: hledáme lokální extrémy funkce $\mathbf{a}^T\mathbf{x} + \mathbf{b}^T\mathbf{y}$ za podmínky $\mathbf{x}^T\mathbf{y} = 1$, kde $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$ jsou známé a $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ jsou proměnné. Najděte všechny body splňující podmínku 1. řádu pro tuto úlohu (podmínky 2. řádu nemusíte ověřovat). Pro jaké vektory \mathbf{a}, \mathbf{b} budou takové body existovat? Tady je výhodné použít metodu Lagrangeových multiplikátorů. Lagr funkce $L(\mathbf{x}, \mathbf{y}, \lambda) = \mathbf{a}^T\mathbf{x} + \mathbf{b}^T\mathbf{y} + \lambda(1 \mathbf{x}^T\mathbf{y})$. Podmínka prvního řádu je soustava rovnic $L_{\mathbf{x}} = \mathbf{a}^T \lambda \mathbf{y}^T = \mathbf{0}, L_{\mathbf{y}} = \mathbf{b}^T \lambda \mathbf{x}^T = \mathbf{0}, \mathbf{x}^T\mathbf{y} = 1$. Z prvních dvou vyjádříme \mathbf{x}, \mathbf{y} a dosadíme do třetí, čímž získáme $\mathbf{a}^T\mathbf{b}/\lambda^2 = 1$, tedy $\lambda = \pm 1/\sqrt{\mathbf{a}^T\mathbf{b}}$. Po dosazení a úpravě máme dva body podezřelé z lok. extrému: $(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \pm \frac{(\mathbf{b}, \mathbf{a})}{\sqrt{\mathbf{a}^T\mathbf{b}}}$, které ovšem existují jen za podmínky $\mathbf{a}^T\mathbf{b} > 0$.
- 6. (3b) Obráběcí stroj umí vyrábět dva druhy výrobků (v jeden okamžik ovšem umí vyrábět jen jeden druh), šrouby a matky. Šrouby vyrábí rychlostí 200 kg/hod, matky rychlostí 140 kg/hod. Je určeno, že šroubů se nesmí vyrobit více než 6000 kg a matek se nesmí vyrobit více než 4000 kg. Z prodeje šroubů je zisk 25 Kč/kg, z prodeje matek 30 Kč/kg. Kolik máme vyrobit šroubů a kolik matek, chceme-li největší zisk a máme-li k dispozici 40 hodin práce stroje? Cenu za suroviny a za běh stroje nepočítáme. Napište jako lineární program (ale ten neřešte).

Nejř
prozenější formulace je max 25x + 30y z.p. $x/200 + y/140 \le 40$,
 $x \le 6000$, $y \le 4000$, $x, y \ge 0$ (význam x, y je mnozstvi sroubu/matek).

Jiná možná formulace je $\max 25 \cdot 200x + 30 \cdot 140y$ z.p. $x + y \le 40$, $200x \le 6000$, $140y \le 4000$, $x, y \ge 0$ (zde x, y znamenají cas vyroby sroubu/matek).

- 7. Máme množinu $\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (1 x y z)^2 \le 0, \ x \ge 0, \ y \ge 0\}.$
 - (a) (2b) Je tato množina konvexní? Odpověď odůvodněte (nemusíte dokazovat algebraicky z definice konvexnní množiny).

Bez toho, abychom si množinu uměli představit/nakreslit, ihned vidíme, že je konvexní, protože $(1-x-y-z)^2$ je konvexní funkce, a subkontura konvexní funkce je kn
nvexní množina. Množina je tedy průniken subkontury výšky nula této funkce (což je kn
vexní množina, viz věta ve skriptech) a poloprostorů $x \ge 0$
a $y \ge 0$.

(b) (1b) Je tato množina konvexní mnohostěn? Odpověď odůvodněte.

To ze zadání ihned nevidíme, ale musíme si všimnout, že $(1-x-y-z)^2 \le 0$ je totez jako x+y+z=1. Tedy podminky jsou linearni a je to konvexní mnohosten (z definice konvexního mnohostěnu jako množiny řešení soustavy konečně mnoha lineárních rovnic a nerovnic).

Můžeme si tento mnohostěn i nakreslit (i když to není pro nezbytné): je to průnik roviny x + y + z = 1 a polorovin $x \ge 0$ a $y \ge 0$.

(c) (2b) Jestliže ano, najděte všechny extrémní body tohoto mnohostěnu (pokud to uděláte úvahou, tak odůvodněte správnost výsledku).

Jedna možnost je extremální body vykoukat z obrázku.

Jinak ale postupujeme jako ve skriptech v §13.3.1. Tento postup sice předpokládá mnohostěn popsaný soustavou lin. nerovnic, ale naši rovnici x+y+z=1 si můžeme představit jako dvě nerovnice $x+y+z\geq 1$ a $-x-y-z\geq -1$ (ale to vlastně není nutné). Extremální body získáme tak, že vždy zkusíme nějakou podmnožinu nerovnic změnit na rovnice (tj. učinit aktivními) a když daná soustava rovnic bude mít právě jedno řešení a to navíc bude ležet v mnohostěnu, tak toto její řešení je extremální bod.

Zde máme jen dvě nerovnice, $x \ge 0$ a $y \ge 0$. Když nezměníme žádnou z nich na rovnici, tak máme soustavu x+y+z=1, která zjevně má víc než jedno řešení. Když zkusíme změnit $x \ge 0$ na x=0, tak máme soustavu x+y+z=1, x=0, která má také více řešení. Když ale změníme obě nerovnice $x \ge 0, y \ge 0$ na rovnice, tak vzniklá soustava x+y+z=1, x=0, y=0 má právě jedno řešení (x,y,z)=(0,0,1), a to leží v mnohostěnu. Je to tedy jediný extremální bod.

8. (3b) Najděte vzdálenost (ve Frobeniově normě) matice $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0.528 & 0.896 & -0.72 \\ -1.204 & -0.528 & 0.96 \end{bmatrix}$ k nejbližší matici hodnosti jedna. Odpověď bude hledaná vzdálenost (tj. jediné číslo). Nápověda: $\mathbf{U} = \begin{bmatrix} -0.6 & 0.8 \\ 0.8 & 0.6 \end{bmatrix}$, $\mathbf{V} = \begin{bmatrix} 0.528 & 0.896 & -0.72 \\ -1.204 & -0.528 & 0.96 \end{bmatrix}$

$$\begin{bmatrix} -0.64 & -0.6 \\ -0.48 & 0.8 \\ 0.6 & 0 \end{bmatrix}.$$

zadání není tak zlomyslné).

Tato úloha jde řešit pomocí SVD (věta Eckart-Young). SVD matice \mathbf{A} sice nemáme, ale nápověda nám napovídá matice \mathbf{U}, \mathbf{V} . Musíme z nich spočítat matici \mathbf{S} . Ověříme přímým výpočtem, že $\mathbf{U}^T\mathbf{U} = \mathbf{I}$ a $\mathbf{V}^T\mathbf{V} = \mathbf{I}$ (jak se v SVD předpokládá). Když rovnost $\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{S}\mathbf{V}^T$ vynásobíme zleva \mathbf{U}^T a zprava \mathbf{V} , dostaneme $\mathbf{U}^T\mathbf{A}\mathbf{V} = \mathbf{S}$ což, jak ručně spočítáme, dá $\mathbf{S} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0.5 \end{bmatrix}$. Ale pozor: násobení maticí \mathbf{V} zprava nebyla ekvivalentní operace (protože matice je obdélníková), tedy sice platí $\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{S}\mathbf{V}^T \implies \mathbf{U}^T\mathbf{A}\mathbf{V} = \mathbf{S}$ ale obecně neplatí $\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{S}\mathbf{V}^T \iff \mathbf{U}^T\mathbf{A}\mathbf{V} = \mathbf{S}$. Proto musíme udělat zkoušku, že rovnost $\mathbf{A} = \mathbf{U}\mathbf{S}\mathbf{V}^T$ opravdu platí (a ona platí,

Teď už máme vše k nasazení věty Eckarta a Younga. Z ní plyne, že hledaná vzdálenost je rovna součtu singulárních čísel, která jsme při aproximatice vynulovali. Zde to bylo jediné číslo $\sigma_2 = 0.5$.

- 9. Maximalizujeme funkci $f(x_1, x_2) = \min\{2x_1 x_2 3, 1 x_1, x_2 2, x_1 + x_2\}.$
 - (a) (2b) Napište úlohu jako lineární program. Pokud to nejde, odůvodněte a další úkoly už nedělejte.
 - (b) (2b) Napište k němu duální úlohu. Výsledek zjednodušte (rozhodně jej nenechte v maticové formě). Primár uděláme podle §12.1.1 ve skriptech, duál podle kuchařky v §15.1 (kterou máte asi na taháku). Napíšeme primár i duál společně:

(c) (2b) Napište podmínky komplementarity pro obdrženou primární a duální úlohu. V každém řádku musí být aspoň jedna nerovost aktivní, u rovností je to splněné implicitně. Tedy

$$(2x_1 - x_2 - z - 3)y_1 = 0$$
$$(-x_1 - z + 1)y_2 = 0$$
$$(x_2 - z - 2)y_3 = 0$$
$$(x_1 + x_2 - z)y_4 = 0$$

(d) (2b) Tvrdíme, že maximum funkce f se nabývá v bodě $(x_1, x_2) = (1, 2)$. Je to pravda? Odpověď dokažte. Nejjednodušší je zkusit najít bod, ve kterém má funkce f vyšší hodnotu než v daném bodě $(x_1, x_2) = (1, 2)$. Takový bod je např. (0,3), protože $f(0,3) = \min\{0, -2, 1, 3\} = -2 \ge -3 = f(1,2)$. Tedy bod (1,2) není optimální.

Pokud vás tohle nenapadlo, můžeme použít komplementaritu (jako v Příkladu 15.3 ze skript). Pro $(x_1, x_2) = (1, 2)$ bude zbývající primární proměnná z rovna $z = f(x_1, x_2) = -3$. Aby bod $(x_1, x_2, z) = (1, 2, -3)$ byl pro primár optimální, dle Věty o komplementaritě musí existovat y_1, \ldots, y_4 přípustná pro duál a splňující podmínky komplementarity. V tomto bodě je aktivní jen první primární omezení (protože $2x_1 - x_2 - 3 = -3$, $1 - x_1 = 0$, $x_2 - 2 = 0$, $x_1 + x_2 = 3$), tedy musí být $y_2 = y_3 = y_4 = 0$. K tomu se nám ovšem nepodaří najít y_4 tak, aby platila duálnkí omezení. Tedy bod $(x_1, x_2) = (1, 2)$ není optimální pro primár.