Řešení pište do připravených mezer. Odevzdává se pouze tento čistopis. Každý příklad musí mít nejen odpověď, ale i postup. Odpověď bez postupu nestačí.

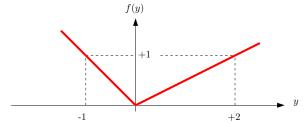
- 1. Jste na pravém břehu řeky široké 1 km a chcete se dostat ke stanu na levém břehu, který je 2 km po proudu od bodu, který je na levém břehu nejblíže vám. Řeka teče velmi pomalu, zanedbatelnou rychlostí. Plavete rychlostí 1 km/h a chodíte rychlostí 3 km/h. Jaký je nejkratší možný čas, za který se můžete dostat ke stanu?
 - (a) (2b) Zformulujte tuto úlohu. Formulaci zvolte tak, aby šla dobře řešit. Ilustrujte ji obrázkem.
 - (b) (2b) Úlohu vyřešte. Odpověď bude hodnota nejkratšího času.

Tento příklad je ve skriptech, jen s jinými čísly. Minimalizujeme funkci $t(x) = \frac{1}{1}\sqrt{1+x^2} + \frac{1}{3}(2-x)$. Zderivujeme, položíme rovno nule. Minimální čas nastane pro $x = 1/(2\sqrt{2}) \approx 0.3536$ a je $t(x) = \frac{2}{3}(1+\sqrt{2}) \approx 1.6095$ hod ≈ 96.57 min.

- 2. Máme funkci $f(x,y) = x^2 + 2ay(x+y) 4x 8y + 1$ s parametrem $a \in \mathbb{R}$.
 - (a) (1b) Je funkce f polynom? Jestliže ano, tak jakého stupně? Je homogenní? Polynom stupně 2, nehomogenní.
 - (b) (2b) Pro jaké hodnoty parametru a je funkce konvexní? Proč?
 - (c) (1b) Pro jaké hodnoty parametru a je funkce konkávní? Proč?

Pro konvexitu musí být Hessova matice (pro pohodlí napíšeme její dvojnásobek) $2f''(x,y) = \begin{bmatrix} 1 & a \\ a & 2a \end{bmatrix}$ positivně semidefinitní. To nastane právě tehdy, když $a \ge 0$ a $2a - a^2 \ge 0$, tj. $a \in [0,2]$. Konkávní bude pro Hessián negativně semidefinitní, což nebude nikdy, protože Hessián má na diagonále kladné číslo (to negativně semidef. matice mít nesmí).

3. (3b) Jsou dány vektory $\mathbf{a}_i \in \mathbb{R}$ a čísla $b_i \in \mathbb{R}$ pro i = 1, ..., m. Dále je dána funkce $f : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ obrázkem. Chceme minimalizovat funkci $g(\mathbf{x}) = \max_{i=1}^m f(\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} - b_i)$ na množině \mathbb{R}^n . Zformulujte jako lineární program.

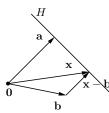


Skoro stejné jako cvičení 12.4.e ve skriptech. Fce f je maximum dvou afinních funkcí, $f(y) = \max\{-y, y/2\}$. Tedy $g(\mathbf{x})$ je maximum 2m funkcí $-\mathbf{a}_i^T\mathbf{x} + b_i$ a $(\mathbf{a}_i^T\mathbf{x} - b_i)/2$ pro $i = 1, \ldots, m$. Zavedeme pomocnou proměnnou z a napíšeme jako LP: minimalizuj z za podmínek $-\mathbf{a}_i^T\mathbf{x} + b_i \le z$, $(\mathbf{a}_i^T\mathbf{x} - b_i)/2 \le z \ \forall i = 1, \ldots, m$, s proměnnými $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ a $z \in \mathbb{R}$.

- 4. Jsou dány $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$, kde $\mathbf{a}^T \mathbf{a} = 1$. Hledáme bod $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ splňující $\mathbf{a}^T \mathbf{x} = 1$, který je nejblíže bodu \mathbf{b} .
 - (a) (3b) Úlohu vyřešte. Výsledkem bude vzorec pro \mathbf{x} .

 To má několik způsobů řešení. Lze to vidět jako nalezení vadálenosti bodu od afinního podprostoru, což se dělá ve skriptech v §5.2.1. Jiný je napsat si úlohu jako min $(\mathbf{b} \mathbf{x})^T (\mathbf{b} \mathbf{x})$ za podm. $\mathbf{a}^T \mathbf{x} = 1$ a použít metodu Lagrangeových multiplikátorů. Vyjde $\mathbf{x} = (1 \mathbf{a}^T \mathbf{b})\mathbf{a} + \mathbf{b}$.
 - (b) (3b) Nakreslete situaci pro n=2. Na obrázku bude počátek (tj. bod 0), zvolené vektory \mathbf{a}, \mathbf{b} (zvolte je v obecné vzájemné poloze), množina přípustných řešení úlohy (označte ji H) a vektor \mathbf{x} . Pokud jsou v obrázku nějaké dvojice objektů kolmé či rovnoběžné, vyznačte to standardními značkami.

Viz obrázek. Množina H je nadrovina, zde přímka, bod \mathbf{a} leží na H. Značky pro kolmost a rovnoběžnost jsem nekreslil, neb na počítači se to špatně kreslí – napíšu to slovy: vektor \mathbf{a} je rovnoběžný s vektorem $\mathbf{x} - \mathbf{b}$ a oba tyto vektory jsou kolmé na nadrovinu H.



Jméno: Příjmení:

- 5. Je dáno n čísel $c_1, \ldots, c_n \in \mathbb{R}$. Maximalizujeme $\sum_{i=1}^n c_i x_i$ za podmínek $-1 \le x_i \le 1$ pro $i = 1, \ldots, n$.
 - (a) (2b) Vyřešte úvahou. Výsledek bude co nejjednodušší vzorec pro optimální hodnotu (nikoliv argument!). $\sum_{i=1}^{n} |c_i|$
 - (b) (3b) Napište duální úlohu a zjednodušte ji (např. pokud jste duální úlohu získali v maticovém tvaru, nenechávejte ji v maticovém tvaru ale roznásobte matice a zjednodušte).

Minimalizujeme $\sum_i (u_i + v_i)$ za podmínek $u_i \geq 0$, $v_i \geq 0$, $v_i - u_i = c_i$. Duální proměnné jsou u_i, v_i pro $i = 1, \ldots, n$. Může být i v mírně jiném ekvivalentním tvaru, např. jedna sada proměnných je vynásobená mínus jednou.

- (c) (1b) Napište podmínky komplementarity.
 - Pro každé i je $x_i = -1$ nebo $u_i = 0$ (neboli $(x_i + 1)u_i = 0$).
 - Pro každé i je $x_i = 1$ nebo $v_i = 0$ (neboli $(x_i 1)v_i = 0$).
- (d) (2b) Najděte číselné hodnoty optimálních primárních a duálních proměnných pro toto zadání: n=3, $(c_1, c_2, c_3) = (-2, 3, 4)$. Jestliže primární či duální úloha má více optimálních řešení, popište je všechna. Jestliže je primární či duální úloha nepřípustná či neomezená, vysvětlete proč.

```
(x_1, x_2, x_3) = (-1, 1, 1)

(u_1, u_2, u_3) = (2, 0, 0)

(v_1, v_2, v_3) = (0, 3, 4).
```

- 6. (3b) Danými body $\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n \in \mathbb{R}^d$ chceme proložit nadrovinu $\{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d \mid \mathbf{a}^T\mathbf{x} = b\}$ tak, aby součet čtverců vzdáleností bodů od nadroviny byl minimální. Napište postup (tj. posloupnost kroků, nemusí to být kód v nějakém programovacím jazyce) jak najít parametry nadroviny $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^d$, $b \in \mathbb{R}$.
 - To je příklad na PCA. Nejdříve od každého bodu \mathbf{x}_i odečteme těžiště $\bar{\mathbf{x}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \mathbf{x}_i$. Pak naskládáme tyto body jako sloupce do matice $\mathbf{X} \in \mathbb{R}^{d \times n}$. Uděláme vlastní rozklad matice $\mathbf{X} \mathbf{X}^T \in \mathbb{R}^{d \times d}$. Vektor \mathbf{a} je normálový vektor hledané nadroviny (tj. tvoří bázi jejího ortogonálního doplňku), tedy \mathbf{a} je vlastní vektor matice $\mathbf{X} \mathbf{X}^T$ příslušný jejímu nejmenšímu vlastnímu číslu. Alternativně uděláme SVD $\mathbf{A} = \mathbf{U} \mathbf{S} \mathbf{V}^T$ matice \mathbf{X} , pak vektor \mathbf{a} je sloupec matice \mathbf{U} příslušný nejmenšímu singulárnímu číslu (tj. poslední sloupec, řadíme-li sing. čísla sestupně).

Málokdo vymyslel, jak získat skalár b. To už není mechanický postup, ale musí se malinko zapřemýšlet. Z nadroviny $\mathbf{a}^T\mathbf{x} = b$ již známe normálu \mathbf{a} a navíc víme, že nadrovina prochází těžištěm $\bar{\mathbf{x}}$. Z toho plyne $\mathbf{a}^T\bar{\mathbf{x}} = b$.

- 7. Jsou dány body $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n \in \mathbb{R}^2$ v rovině. Hledáme kružnici takovou, aby součet čtverců vzdáleností bodů od kružnice byl minimální.
 - (a) (3b) Formulujte tuto optimalizační úlohu. Z formulace musí být jasné, co jsou proměnné úlohy, co účelová funkce a co omezení.

Bylo předmětem domácí úlohy (takže kdo to neměl tak buď domácí úlohu nepochopil nebo opsal). Vzdálenost bodu \mathbf{a} od kružnice se středem \mathbf{c} a poloměrem r je $|\|\mathbf{a} - \mathbf{c}\|_2 - r|$. Takže minimalizujeme funkci $f(\mathbf{c}, r) = \sum_i (\|\mathbf{a}_i - \mathbf{c}\|_2 - r)^2$ přes proměnné $\mathbf{c} \in \mathbb{R}^2$ a $r \in \mathbb{R}$ bez omezujících podmínek.

- (b) (2b) Váš spolužák tvrdí, že střed optimální kružnice leží v těžišti daných bodů. Má pravdu? Odpověď dokažte.
 - Nemá. Protipříklad je množina tří bodů které jsou téměř ale ne úplně kolineární tyto body leží na právě jedné kružnici (která je tedy optimálním řešením naší úlohy) ale jejich těžiště je úplně jinde než ve středu této kružnice.
- (c) (2b) Kdybychom znali optimální polohu středu kružnice, lze jednoduše spočítat její optimální poloměr? Jestliže ano, tak jak? Jestliže ne, vysvětlete.

Jde to snadno. Pro známý střed **c** chceme minimalizovat funkci $f(\mathbf{c}, r)$. Označíme pro názornost $\|\mathbf{a}_i - \mathbf{c}\| = b_i$, tedy minimalizujeme $\sum_i (b_i - r)^2$ přes $r \in \mathbb{R}$. Řešení je aritmetický průměr $\frac{1}{n} \sum_i b_i$ čísel b_i .

- 8. Připomeňme, že vzdálenost množin $X,Y\subseteq\mathbb{R}^n$ je rovna číslu $\min_{\mathbf{x}\in X,\;\mathbf{y}\in Y}\|\mathbf{x}-\mathbf{y}\|_2$ (pokud minimum existuje).
 - (a) (3b) Najděte vzdálenosti dvou množin v \mathbb{R}^2 : přímky y = 2x 3 a paraboly $y = x^2$. Výsledkem bude hodnota vzdálenosti mezi těmito množinami (tj. jediné číslo).

Mechanický postup: vzdálenost bodu (x,y) od dané přímky je $|2x-y-3|/\sqrt{5}$. Bod na parabole parametrizujeme jako $(x,y)=(x,x^2)$. Tedy minimalizujeme $(2x-x^2-3)^2$, kde jsme pro pohodlí zanedbali konstantu

 $\sqrt{5}$ a umocnili na druhou. Zderivujeme, položíme rovno nule, vyjde x=1. Tedy bod na parabole nejbližší přímce je (1,1), vzdálenost tohoto bodu od přímky je $2/\sqrt{5}$.

Alternativně můžeme použít tvrzení z podúlohy (b). Pokud (x,y) je nejbližsí bod na parabole k dané přímce, tak normála (gradient) k parabole v tom bodě musí být rovnoběžná (tedy násobkem) normálového vektoru přímky (2,-1). Je třeba opatrnost při počítání normály (= gradientu) k parabole: musíme parabolu chápat jako množinu v rovině \mathbb{R}^2 (tedy jako graf funkce x^2), tedy jako (nulovou) vrstevnici funkce $f(x,y) = x^2 - y$. Ta má gradient $\nabla f(x,y) = (2x,-1)$. Tedy máme podmínku $(2x,-1) = \lambda(2,-1)$ (z toho nějak čouhají Lagranegeovy multiplikátory, že jo?), z toho $x = \lambda = 1$.

- (b) (1b) Uvažujme následující tvrzení. Nechť $X = \{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \mid f(\mathbf{x}) = 0 \}$, kde $f : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ je spojitě diferencovatelná funkce. Nechť $Y = \{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \mid \mathbf{a}^T\mathbf{x} = b \}$, kde $\mathbf{0} \neq \mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$ a $b \in \mathbb{R}$. Nechť $X \cap Y = \emptyset$. Nechť \mathbf{x}^* je bod množiny X, který je nejblíže nadrovině Y, a zároveň splňuje $\nabla f(\mathbf{x}^*) \neq \mathbf{0}$. Tvrdíme, že tečný prostor k množině X v bodě \mathbf{x}^* je rovnoběžný s nadrovinou Y.

 Jak by se tento výsledek použil na úlohu (a)? Jako odpověď napište, co v kontextu úlohy (a) jsou n, f, \mathbf{a}, b . $n = 2, f(x, y) = y x^2, \mathbf{a} = (2, -1), b = 3$.
- (c) (1b) Dokažte tvrzení z úlohy (b). Použijte metodu Lagrangeových multiplikátorů.

Toto tvrzení ihned dostaneme z podmínky prvního řádu na extrémy vázané rovnostmi (metoda Lagr multiplikátorů). Vzdálenost bodu \mathbf{x} od nadroviny Y je $|\mathbf{a}^T\mathbf{x} - b|/\|\mathbf{a}\|$. Hledejme bod $\mathbf{x} \in X$ pro který je tato vzdálenost nejmenší, tedy minimalizujme $\frac{1}{2}(\mathbf{a}^T\mathbf{x} - b)^2$ (kde jsme pro pohodlí vypustili jmenovatel $\|\mathbf{a}\|$, umocnili na druhou a přidali $\frac{1}{2}$) za podmínky $f(\mathbf{x}) = 0$. Podmínky prvního řádu na extrémy vázané rovností dají $(\mathbf{a}^T\mathbf{x} - b)\mathbf{a} = \lambda \nabla f(\mathbf{x})$. Protože dle předpokladů je $\mathbf{x} \notin Y$ (neboli $\mathbf{a}^T\mathbf{x} \neq b$) a $\nabla f(\mathbf{x}) \neq \mathbf{0}$, musí být \mathbf{a} násobkem gradientu $\nabla f(\mathbf{x})$, tedy rovnoběžný s tečným prostorem k množině X v bodě \mathbf{x} (protože gradient je normála k tečnému prostoru, za předpokladu $\nabla f(\mathbf{x}) \neq \mathbf{0}$).

Alternativně můžeme minimalizovat $\|\mathbf{x} - \mathbf{y}\|^2$ za podmínek $f(\mathbf{x}) = 0$ a $\mathbf{a}^T \mathbf{y} = b$. Je $L(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \frac{1}{2} \|\mathbf{x} - \mathbf{y}\|^2 + \alpha f(\mathbf{x}) + \beta(b - \mathbf{a}^T \mathbf{y})$. Derivace: $L_x = \mathbf{x} - \mathbf{y} + \alpha \nabla f(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$, $L_{\mathbf{y}} = \mathbf{y} - \mathbf{x} - \beta \mathbf{a} = \mathbf{0}$. Sečtení těchto dvou rovnic dá $\alpha \nabla f(\mathbf{x}) = \beta \mathbf{a}$. To může platit buď pro $\alpha = \beta = 0$ nebo pro $\alpha, \beta \neq 0$. První případ by implikoval $\mathbf{x} = \mathbf{y}$, což je nemožné, protože se nadpovrch a nadrovina neprotínají. Tedy $\nabla f(\mathbf{x})$ je násobkem \mathbf{a} , což je dokazované tvrzení.