

#### Universitatea din București Facultatea de Matematică și Informatică Specializarea Tehnologia Informației



Lucrare de licență

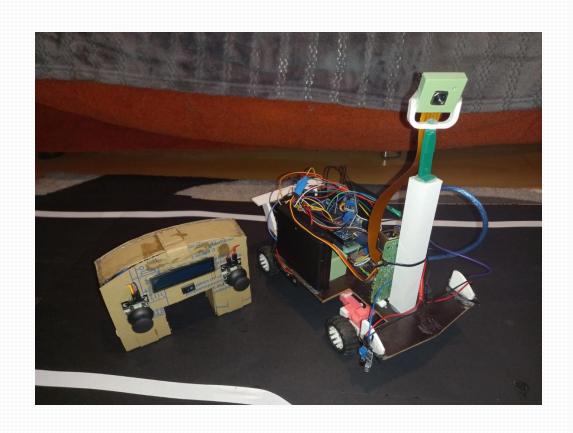
#### MAȘINĂ SEMIAUTONOMĂ CU ASISTENT DE CONDUCERE

Coordonatori Științifici Conf. Dr. Alexe Bogdan Drd. Dumitriu Andrei

Absolvent Enescu Horia Teodor

# Cuprins

- Introducere
- Soluția propusă
- Implementare
- Rezultate
- Concluzii



### Introducere

Peste 90% din accidentele rutiere sunt provocate de erori umane

- Oboseala
- Lipsa de atenție
- Graba



### Introducere

Mașinile semiautonome dotate cu senzori, camere și algoritmi de inteligență artificială sprijină șoferii.



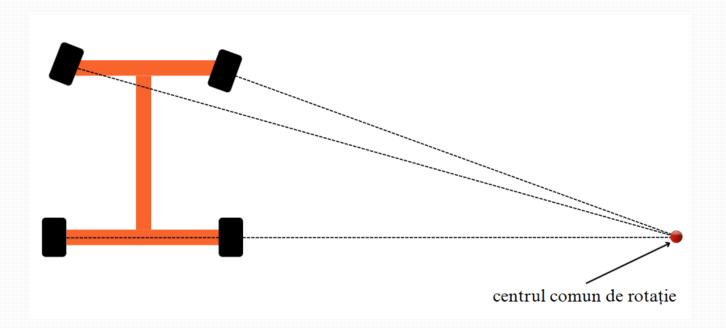
# Soluția propusă

Proiectul de față reprezintă un prototip de astfel de mașină în miniatură, ghidată prin telecomandă, cu următoarele dotări:

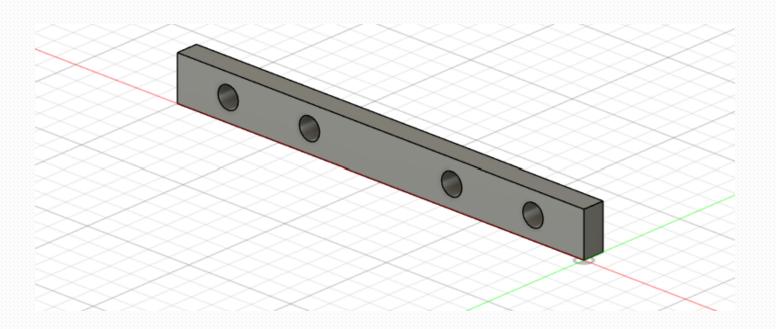
- Detecția semnelor de circulație
- Detecția părăsirii benzii
- Intervenție la nevoie pentru evitarea accidentelor
- Ecran LCD informativ

- Obținerea unui mecanism de virare realist
- Construirea șasiului și a telecomenzii
- Configurarea unui sistem eficient de comunicare wireless
- Obținerea unui model YOLOv8 cu acuratețe ridicată pentru detecția semnelor de circulație

Sistemul de virare utilizat: Mecanismul Ackermann



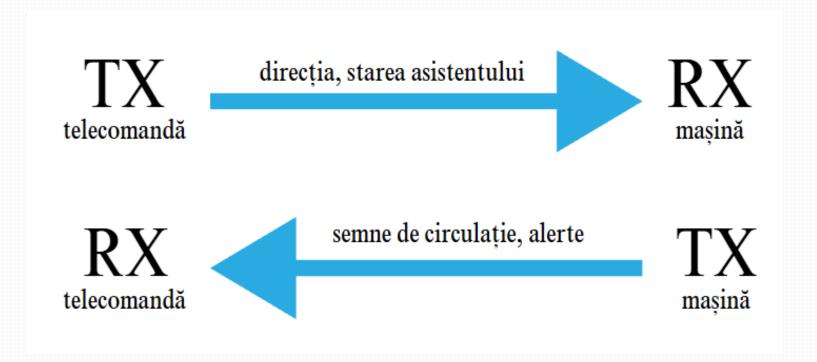
Piesă proiectată în Fusion



Piese printate 3D



Comunicarea wireless s-a realizat prin module radio NRF24L01

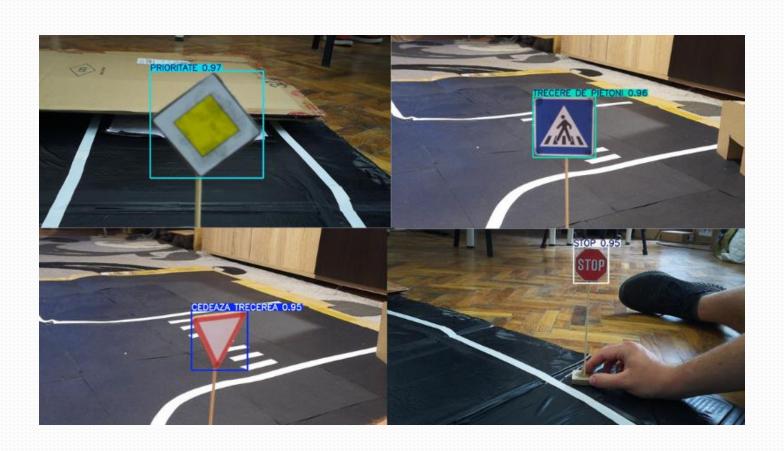


Antrenarea unui YOLOv8 folosind 2558 de imagini de antrenare și validare





## Rezultate



### Concluzii

- Proiectul îmbină multiple noțiuni de robotică, dar și noțiuni de inteligență artificială
- Poate fi îmbunătățit prin inlocuirea unor componente hardware cu altele mai performante
- Poate fi extins pe viitor, asistentul poate să intervină diferit în funcție de semnul de circulație

### Vehiculul în forma finală

