

osm2RRSgml

チーム：NAITO-Rescue

代表者：細谷優介（愛知工業大学）

応募者：森島良太（愛知工業大学）、伊藤暢浩（愛知工業大学）、
岩田員典（愛知大学）、加藤達也（愛知大学）、蔣湧（愛知大学）

作品概要：

人工知能のマルチエージェントシステム分野のテーマのひとつに「RoboCupRescue Simulation (RRS)」がある。これは、地震による大規模災害を想定した災害救助シミュレーションである。

今アプリケーションは、RRS で使用される地図データを OpenStreetMap(OSM)の地図データから変換して作成するツールである。

OSM とは、「道路地図などの地理情報データを誰でも利用できるよう、フリーの地理情報データを作成することを目的としたプロジェクトである。」

今アプリケーションは OSM 上のどの地域でも RRS のシミュレーションができるようになることを目指している。



図 1：変換前の名古屋市栄（OSM データ）

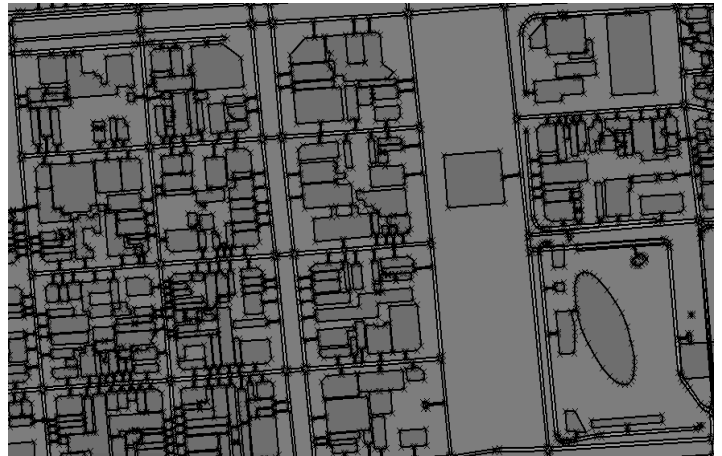
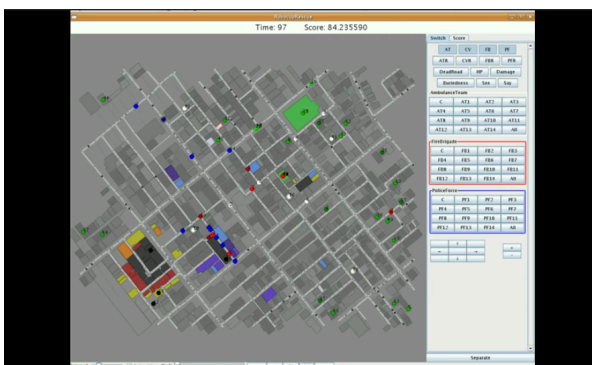


図 2：変換後の名古屋市栄（RRS データ）



RRS のシミュレーションの様子（左図）を YouTube で確認できる。

URL: www.youtube.com/watch?v=uQcQKdK9BsA