Classificador Binário com Regressão Logística

Você criará um classificador baseado em regressão logística para reconhecer gatos em imagens. Contudo, diferente da última prática, você fará uma arquitetura multilayer.

Dica:

- Evite loops (for / while) em seu código. Isso o tornará mais eficiente.
- Use o código da última prática.

Notebook para:

- Construir a arquitetura geral de um algoritmo regressão logística, incluindo:
 - Inicializando parâmetros
 - o Cálculo da função de custo e seu gradiente
 - · Cálculo para uma arquitetura multilayer.

Preparação do ambiente

Primeiro precisamos importar os pacotes. Vamos executar a célula abaixo para importar todos os pacotes que precisaremos.

- numpy é o pacote fundamental para a computação científica com Python.
- <u>h5py</u> é um pacote comum para interagir com um conjunto de dados armazenado em um arquivo H5.
- matplotlib é uma biblioteca famosa para plotar gráficos em Python.
- PIL e scipy são usados aqui para carregar as imagens e testar seu modelo final.
- np.random.seed(1) é usado para manter todas as chamadas de funções aleatórias.

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import h5py
import scipy
from PIL import Image
from scipy import ndimage
```

Lab 3 - BCC406/PCC177

REDES NEURAIS E APRENDIZAGEM EM PROFUNDIDADE

Regressão Logística com multilayer

Prof. Eduardo e Prof. Pedro

Objetivos:

· Regressão Logística.

Data da entrega: 31/10

- Complete o código (marcado com 'ToDo') e quando requisitado, escreva textos diretamente nos notebooks. Onde tiver None, substitua
 pelo seu código.
- Execute todo notebook e salve tudo em um PDF nomeado como "NomeSobrenome-LabX.pdf"
- Envie o PDF via google FORM
- Envie o .ipynb também.

O próximo passo é configurar o matplotlib e a geração de valores aleatórios.

Configurando o Google Colab.

```
# Você vai precisar fazer o upload dos arquivos no seu drive (faer na pasta raiz) e montá-lo
# não se esqueça de ajustar o path para o seu drive
from google.colab import drive
drive.mount('/content/drive')
Drive already mounted at /content/drive; to attempt to forcibly remount, call drive.mount("/content/drive", force_remount=True).
```

Carregando e préprocessamento dos dados

```
# Função para ler os dados (gato/não-gato)
def load dataset():
   def load data():
     train_dataset = h5py.File('drive/MyDrive/datasets/train_catvnoncat.h5', "r")
     train_set_x_orig = np.array(train_dataset["train_set_x"][:]) # your train set features
     train_set_y_orig = np.array(train_dataset["train_set_y"][:]) # your train set labels
      test_dataset = h5py.File('drive/MyDrive/datasets/test_catvnoncat.h5', "r")
      test_set_x_orig = np.array(test_dataset["test_set_x"][:]) # your test set features
      test_set_y_orig = np.array(test_dataset["test_set_y"][:]) # your test set labels
      classes = np.array(test_dataset["list_classes"][:]) # the list of classes
      train_set_y_orig = train_set_y_orig.reshape((1, train_set_y_orig.shape[0]))
      test_set_y_orig = test_set_y_orig.reshape((1, test_set_y_orig.shape[0]))
      return train_set_x_orig, train_set_y_orig, test_set_x_orig, test_set_y_orig, classes
   def _preprocess_dataset(_treino_x_orig, _teste_x_orig):
      num px = 64
      # Formate o conjunto de treinamento e teste dados de treinamento e teste para que as imagens
     \# de tamanho (num_px, num_px, 3) sejam vetores de forma (num_px * num_px * 3, 1)
      # ToDo: vetorizar os dados de treinamento aqui e transposta
      _treino_x_vet = _treino_x_orig.reshape((_treino_x_orig.shape[0], num_px * num_px * 3)).T
      # ToDo: vetorizar os dados de teste aqui e transposta
      _teste_x_vet = _teste_x_orig.reshape((_teste_x_orig.shape[0], num_px * num_px * 3)).T
     # Normalize os dados (colocar no intervalo [0.0, 1.0])
      # ToDo: normalize os dados de treinamento aqui
      _treino_x = _treino_x_vet / 250
     # ToDo: normalize os dados de teste aqui
      _teste_x = _teste_x_vet / 250
     return _treino_x, _teste_x
    treino_x_orig, treino_y, teste_x_orig, teste_y, classes = _load_data()
    treino_x, teste_x = _preprocess_dataset(treino_x_orig, teste_x_orig)
    return treino_x, treino_y, teste_x, teste_y, classes
```

Carregando os dados

```
# Lendo os dados (gato/não-gato)
treino_x, treino_y, teste_x, teste_y, classes = load_dataset()
```

Criando funções auxiliares (10pt)

Agora que entendemos a arquitetura da rede multicamadas (uma camada de entrada, L camadas ocultas e uma camada de saída), precisamos criar as funções auxiliares para treinar o modelo. Observe que todas as funções já foram implementadas por você na última prática, logo você somente precisará fazer uma adaptação.

Inicialização dos pesos (5pt)

O modelo precisa que os seus pesos sejam inicializados. Essa inicialização pode ser feita gerando os pesos aleatoriamente ou com valores zerados dada uma dimensão.

Para testarmos, começaremos inicializando o vetor w e b como zero dada uma dimensão \dim .

```
uer inicialize parametros(camadas_dims):
    """
    Inicializa um vetor de vetores para w e b.

Entrada:
        camadas_dims -- lista contendo a dimensão de cada camada da rede.
Saída:
        parametros -- python dicionario contendo os parametros "W1", "b1", ..., "WL", "bL":
        W1 -- vetor de pesos com formato (camadas_dims[1], camadas_dims[1-1])
        b1 -- vetor de vies com formato (camadas_dims[1], 1)
    """

parametros = {}
    L = len(camadas_dims) - 1  # 0 número de camadas é um a menos que o tamanho da lista

for l in range(1, L + 1):  # Garanta que você itere até L (inclusive)
        parametros[f'W{1}'] = np.random.randn(camadas_dims[1], camadas_dims[1-1]) * 0.01  # Inicialize os pesos com pequenos valores alea parametros[f'b{1}'] = np.zeros((camadas_dims[1], 1))  # Inicialize o bias com zeros

return parametros
```

Agora vamos testar a função inicialize(). Primeiro, certifique-se de que as dimensões entre cada camada estejam corretas. Lembre-se de que $n^{[l]}$ é o número de unidades na camada l. Assim, por exemplo, se o tamanho da nossa entrada X for (12288, 209) (com número de exemplos m=209), então:

Para testar a sua função, criaremos uma arquitetura com 3 camadas: 5, 4 e 3.

Os valores esperados são:

```
W1 = [[0. 0. 0. 0. 0.]]
 [0. 0. 0. 0. 0.]
  [0. 0. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 0. 0.]]
 b1 = [[0.]]
 [0.]
  [0.]
 [0.]]
 W2 = [[0. 0. 0. 0.]]
 [0. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 0.]]
 b2 = [[0.]]
 [0.]
  [0.]]
parametros = inicialize_parametros([5,4,3])
print(f'W1 = {parametros["W1"]}')
print(f'b1 = {parametros["b1"]}')
print(f'W2 = {parametros["W2"]}')
print(f'b2 = {parametros["b2"]}')
    W1 = [[ 0.01624345 -0.00611756 -0.00528172 -0.01072969 0.00865408]
     0.01462108 -0.02060141 -0.00322417 -0.00384054 0.01133769
      [-0.01099891 -0.00172428 -0.00877858 0.00042214 0.00582815]]
    b1 = [[0.]]
     [0.]
     [0.]
     [0.]]
    W2 = [[-0.01100619 \quad 0.01144724 \quad 0.00901591 \quad 0.00502494]
     [ 0.00900856 -0.00683728 -0.0012289 -0.00935769]
      b2 = [[0.]]
     [0.]
     [0.]]
```

Funções de Ativação

Nessa prática serão usadas duas funções de ativação: Sigmoid e ReLU. Ambas já estão implementadas.

```
Sigmoid
```

```
def sigmoid(Z):
    Implementa a função de ativação sigmoid em numpy.
   Entrada:
     Z -- array numpy de qualquer formato
   Saída:
     A -- saída da sigmoid(z) (mesmo formato de Z)
     cache -- retorna Z também (útil durante o backpropagation)
   A = 1/(1+np.exp(-Z))
   cache = Z
   return A, cache
def sigmoid_backward(dA, cache):
    Implementa a retropropagação para uma única unidade Sigmoid.
   Entrada:
     dA -- gradiente pós-ativação de qualquer formato
     cache -- 'Z' onde armazenamos para calcular a propagação retroativa de forma eficiente
   dZ -- Gradiente do custo em relação a Z
   Z = cache
   s = 1/(1+np.exp(-Z))
   dZ = dA * s * (1-s)
   assert (dZ.shape == Z.shape)
   return dZ
ReLU
def relu(Z):
   Implementa a função ReLU em numpy.
   Eentrada:
     Z -- array numpy de qualquer formato
   Saída:
     A -- Parâmetro pós-ativação, do mesmo formato de Z
     cache -- um dicionário python contendo "A" (armazenado para calcular o passe para trás de forma eficiente)
   A = np.maximum(0,Z)
   cache = Z
   assert(A.shape == Z.shape)
   return A, cache
def relu_backward(dA, cache):
    Implementa a retropropagação para uma única unidade ReLU.
   Entrada:
     dA -- gradiente pós-ativação de qualquer formato
     cache -- 'Z' onde armazenamos para calcular a propagação retroativa de forma eficiente
     dZ -- Gradiente do custo em relação a Z
   dZ = np.array(dA, copy=True) # somente convertendo dz para o objeto correto.
   # Quando z <= 0, você deveria setar dz para 0 também.
   dZ[Z <= 0] = 0
   assert (dZ.shape == Z.shape)
   return dZ
```

Função de custo (5pt)

O objetivo da função de custo é calcular o erro ou a discrepância entre o que foi predito e o valor real.

Como já foi visto, você precisa calcular

$$J = -rac{1}{m} \sum_{i=1}^m y^{(i)} \log(a^{(i)}) + (1-y^{(i)}) \log(1-a^{(i)}).$$

```
def calcula_custo(AL, Y):
    """
    Calcula o custo J considerando Y e A.

Entrada:
    AL -- Probabilidade de predição da rede, (1, número de exemplos)
    Y -- Vetor de rótulos dos exemplos de treinamento (0 se não tem gato, 1 se tem gato), (1, número de exemplos)
Saída:
    custo -- custo da rede
    """

m = Y.shape[1] # número de exemplos
custo = - (1/m) * np.sum(Y * np.log(AL) + (1 - Y) * np.log(1 - AL)) # Fórmula da função de custo
custo = np.squeeze(custo) # Garante o formato esperado (por exemplo, converte [[17]] para 17).
return custo
```

Agora vamos testar a função calcula_custo(). Para isso, testaremos com Y (1, 1 e 0) e para AL (0.8, 0.9 e 0.4). O valor esperado é de 0.2797765635793422

```
Y = np.asarray([[1, 1, 0]])
AL = np.array([[0.8, 0.9, 0.4]])
print(f'custo([1, 1, 0], [0.8, 0.9, 0.4]) = {calcula_custo(AL, Y)}')
    custo([1, 1, 0], [0.8, 0.9, 0.4]) = 0.2797765635793422
```

Fase 1: Forward (propagação) dos valores pelo modelo (30pt)

Para realizar a propagação da imagem pela rede é necessário passar por cada camada. Para isso, usaremos três funções, uma para realizar a propagação em uma camada (linear_forward), uma para aplicar a ativação (linear_ativacao_forward) e outra função para gerenciar a propagação por cada rede (L_modelo_forward).

Linear Forward (10pt)

A função linear_forward (sobre todos os examples) é definida pela equação:

$$Z^{[l]} = W^{[l]}A^{[l-1]} + b^{[l]}$$
(4)

onde $A^{[0]} = X$.

Lembrete Lembre-se de que quando calculamos WX+b em python, ele realiza b-roadcasting. Por exemplo, se:

$$W = \begin{bmatrix} j & k & l \\ m & n & o \\ p & q & r \end{bmatrix} \quad X = \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix} \quad b = \begin{bmatrix} s \\ t \\ u \end{bmatrix}$$
 (2)

Então WX+b será:

$$WX + b = \begin{bmatrix} (ja + kd + lg) + s & (jb + ke + lh) + s & (jc + kf + li) + s \\ (ma + nd + og) + t & (mb + ne + oh) + t & (mc + nf + oi) + t \\ (pa + qd + rg) + u & (pb + qe + rh) + u & (pc + qf + ri) + u \end{bmatrix}$$
(3)

```
def linear_forward(A, W, b):
    """
    Implementa a parte linear da fase de propagação nas camadas

Entradas:
    A - dados de entrada da camada atual (ativações da camada anterior): formato (tamanho da camada anterior, número de exemplos)
    W - matriz de pesos: matriz numpy com formato (tamanho da camada atual, tamanho da camada anterior)
    b - vetor de viés, matriz numpy com formato (tamanho da camada atual, 1)
Saídas:
    Z -- a entrada da função de ativação, também chamada de parâmetro de pré-ativação
    cache - uma tupla python contendo "A", "W" e "b"; (armazenado para usar na fase backward propagation)
    """

Z = np.dot(W, A) + b # Realiza a operação linear
```

```
cache = (A, W, b)
```

Testando a função de linear_forward. Valores Esperados:

```
Z [[3.26295337-1.23429987]]

A = np.array([[1.62434536, -0.61175641], [-0.52817175, -1.07296862], [0.86540763, -2.3015387]])
W = np.array([[1.74481176, -0.7612069, 0.3190391]])
b = np.array([[-0.24937038]])

Z, linear_cache = linear_forward(A, W, b)

print(f'Z = {Z}')

Z = [[ 3.26295336 -1.23429988]]
```

Linear-Ativação Forward (10pt)

Usaremos duas funções de ativação:

• Sigmoid:

$$\sigma(Z) = \sigma(WA + b) = \frac{1}{1 + e^{-(WA + b)}}$$

A função sigmoid, **retorna dois** itens: o valor de ativação " a "e um" cache " que contém " z "(necessário para a fase backward correspondente). Para usá-lo, basta chamar:

```
A, ativacao_cache = sigmoid(Z)
```

• ReLU:

$$A = RELU(Z) = max(0, Z)$$

A função relu, **retorna dois** itens: o valor de ativação " a "e um" cache " que contém " z "(necessário para a fase backward correspondente). Para usá-lo, basta chamar:

```
A, ativacao_cache = relu(Z)
```

Implemente a LINEAR-> ATIVAÇÃO da camada da fase forward propagation. A relação matemática é: $A^{[l]} = g(Z^{[l]}) = g(W^{[l]}A^{[l-1]} + b^{[l]})$ onde a ativação "g" pode ser sigmoid ou relu. Use a função linear_forward ().

```
def linear_ativacao_forward(A_prev, W, b, ativacao):
   Implementa a *LINEAR-> ATIVAÇÃO* da camada da fase forward propagation
   Entradas:
     A_prev -- dados de entrada da camada atual (ativações da camada anterior): formato (tamanho da camada anterior, número de exemplos)
     W - matriz de pesos: matriz numpy com formato (tamanho da camada atual, tamanho da camada anterior)
     b - vetor de viés, matriz numpy com formato (tamanho da camada atual, 1)
     ativacao -- "sigmoid" ou "relu'
   Saídas:
     A -- a saída da função de ativação, também chamada de valor da pós-ativação
     cache -- uma tupla python contendo "linear_cache" e "ativacao_cache";
     (armazenado para usar na fase backward propagation)
   Z, linear_cache = linear_forward(A_prev, W, b) # Propagação linear
   if ativacao == "sigmoid":
       A, activation_cache = sigmoid(Z) # Função de ativação Sigmoid
   elif ativacao == "relu":
       A, activation_cache = relu(Z) # Função de ativação ReLU
   cache = (linear_cache, activation_cache)
   return A, cache
```

Testando a função de linear_ativacao_forward. Valores Esperados:

```
sigmoid(A) [[0.96890023 0.11013289]]
ReLU(A) [[3.43896131 0.]]

A_prev = np.array([[-0.41675785, -0.05626683], [-2.1361961, 1.64027081], [-1.79343559, -0.84174737]])
W = np.array([[0.50288142, -1.24528809, -1.05795222]])
b = np.array([[-0.90900761]])

A, linear_ativacao_cache = linear_ativacao_forward(A_prev, W, b, ativacao = "sigmoid")
print(f'sigmoid(A) = {A}')
A, linear_ativacao_cache = linear_ativacao_forward(A_prev, W, b, ativacao = "relu")
print(f'com ReLU(A) = {A}')

sigmoid(A) = [[0.96890023 0.11013289]]
com ReLU(A) = [[3.43896134 0. ]]
```

Modelo de L-camadas (10pt)

return AL, caches

Replica a função linear_ativacao_forward com RELU (L-1) vezes, depois uma vez linear_ativacao_forward com SIGMOID.

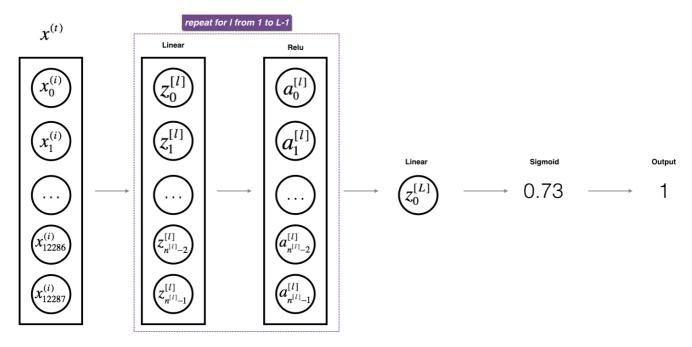


Figura: Esquema do modelo *[LINEAR -> RELU] \times (L-1) -> LINEAR -> SIGMOID*

Instrução: A variável AL é $A^{[L]}=\sigma(Z^{[L]})=\sigma(W^{[L]}A^{[L-1]}+b^{[L]})$. (ativaçnao da última camada, i.e., \hat{Y} .) def L_modelo_forward(X, parametros): Implementa a fase forward propagation Entradas: X -- dados, numpy array de tamanho (input size, number of examples) parametros -- parametros iniciais Saídas: AL -- valor da pós-ativação da última camada caches -- lista dos caches contendo: todos caches da linear_ativacao_forward() (existem L-1 deles, indexados de 1 a L-1) caches = [] A = X # ToDo: dados da camada inicial. L = len(parametros) // 2 # Números de camadas da rede for linerange(1, L): A_prev = A A, cache = linear_ativacao_forward(A_prev, parametros[f'W{1}'], parametros[f'b{1}'], ativacao="relu") # ToDo: propagar o dado e c caches.append(cache) caches.append(cache)

Agora vamos testar a função L_modelo_forward(). Para isso, consideraremos os seguintes formatos:

```
W1 = (4,5)

b1 = (4,1)

W2 = (3,4)

b2 = (3,1)

W3 = (1,3)

b3 = (1,1)
```

Os valores esperados são:

```
[[ 0.03921668 0.70498921 0.19734387 0.04728177]]
  AL
  Tamanho da lista caches 3
np.random.seed(6)
X = np.array([[-0.31178367, 0.72900392, 0.21782079, -0.8990918],
               [-2.48678065, 0.91325152, 1.12706373, -1.51409323],
               [1.63929108, -0.4298936, 2.63128056, 0.60182225],
               [-0.33588161, 1.23773784, 0.11112817, 0.12915125],
               [0.07612761, -0.15512816, 0.63422534, 0.810655]])
parametros = {'W1': np.array([[ 0.35480861, 1.81259031, -1.3564758, -0.46363197, 0.82465384],
                                 [-1.17643148, 1.56448966, 0.71270509, -0.1810066 , 0.53419953],
                                [-0.58661296, \ -1.48185327, \ \ 0.85724762, \ \ 0.94309899, \ \ 0.11444143],
                                [-0.02195668, -2.12714455, -0.83440747, -0.46550831, 0.23371059]]),
               'b1': np.array([[ 1.38503523], [-0.51962709], [-0.78015214], [ 0.95560959]]),
               \verb|'W2': np.array| ([[-0.12673638, -1.36861282, 1.21848065, -0.85750144],
                                [-0.56147088, -1.0335199 , 0.35877096, 1.07368134],
[-0.37550472, 0.39636757, -0.47144628, 2.33660781]]),
               'b2': np.array([[ 1.50278553], [-0.59545972], [ 0.52834106]]),
               'W3': np.array([[ 0.9398248 , 0.42628539, -0.75815703]]),
               'b3': np.array([[-0.16236698]])}
AL, caches = L_modelo_forward(X, parametros)
print("AL = " + str(AL))
print("Tamanho da lista caches = " + str(len(caches)))
     AL = [[0.03921668 \ 0.70498921 \ 0.19734387 \ 0.04728177]]
     Tamanho da lista caches = 3
```

Fase 2: Backward (retropropagação) dos valores pelo modelo (40pt)

Com funções auxiliares, a fase back propagation é usada para calcular o gradiente da função loss em relação aos parâmetros.

Lembrete

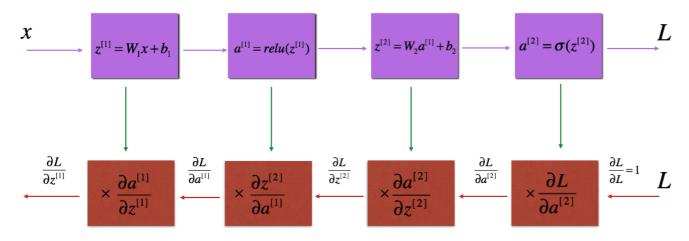


Figura:

Os blocos roxos representam a fase forward propagation, e os vermelhos representam a fase backward propagation.

Usaremos duas funções, igualmente feito na fase forward:

- LINEAR
- [LINEAR -> RELU] \times (L-1) -> LINEAR -> SIGMOID
- Linear backward (10pt)

Para a camada l, a parte linear é:

 $Z^{[l]} = W^{[l]}A^{[l-1]} + b^{[l]}$

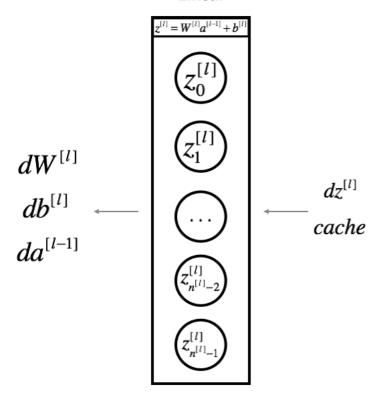
(seguida por uma ativação)

Suponha que

 $dZ^{[l]} = rac{\partial L}{\partial Z^{[l]}}$

já foi calculado.

Linear



As saídas $(dW^{[l]}, db^{[l]}, dA^{[l-1]})$ são calculadas usando $dZ^{[l]}$:

$$dW^{[l]} = \frac{\partial J}{\partial W^{[l]}} = \frac{1}{m} dZ^{[l]} A^{[l-1]T}$$
(8)

$$db^{[l]} = \frac{\partial J}{\partial b^{[l]}} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} dZ^{[l](i)}$$
(9)

$$dA^{[l-1]} = \frac{\partial L}{\partial A^{[l-1]}} = W^{[l]T} dZ^{[l]}$$
(10)

```
def linear_backward(dZ, cache):
   Implementa a parte linear da fase backward propagation em uma camada 1.
   Entradas:
     dZ -- gradiente do custo em relação a saída linear da camada l
     cache -- tupla (A_prev, W, b) vindo da forward propagation da camada l
     dA_prev -- gradiente do custo em relação a ativação da camada 1-1,
     dW -- gradiente do custo em relação a W da camada 1,
     db -- gradiente do custo em relação a b,
   A_prev, W, b = cache
   m = A_prev.shape[1]
   dW = (1 / m) * np.dot(dZ, A_prev.T) # Gradiente em relação a W
   db = (1 / m) * np.sum(dZ, axis=1, keepdims=True) # Gradiente em relação a b
   dA_prev = np.dot(W.T, dZ) # Gradiente em relação a A_prev
   assert (dA_prev.shape == A_prev.shape)
   assert (dW.shape == W.shape)
   assert (db.shape == b.shape)
   return dA_prev, dW, db
```

Agora vamos testar a função linear_backward. Os valores esperados são:

```
dA prev = [[-1.15171336 0.06718465 -0.3204696 2.09812712]
          [ 0.60345879 -3.72508701 5.81700741 -3.84326836]
          [-0.4319552 -1.30987417 1.72354705 0.05070578]
           [-2.52214926 2.67882552 -0.67947465 1.48119548]]
 dW = [[ 0.07313866 -0.0976715 -0.87585828 0.73763362 0.00785716]
      [ 0.85508818  0.37530413 -0.59912655  0.71278189 -0.58931808]
      [ 0.97913304 -0.24376494 -0.08839671  0.55151192 -0.102909071]
 db = [[-0.14713786]
      [-0.11313155]
      [-0.13209101]]
# Teste
np.random.seed(1)
dZ = np.array([[1.62434536, -0.61175641, -0.52817175, -1.07296862], [0.86540763, -2.3015387, 1.74481176, -0.7612069],
               [0.3190391, -0.24937038, 1.46210794, -2.06014071]])
[-1.10061918, \quad 1.14472371, \quad 0.90159072, \quad 0.50249434],
               \hbox{\tt [ 0.90085595, -0.68372786, -0.12289023, -0.93576943],} \\
              [-0.26788808, 0.53035547, -0.69166075, -0.39675353]])
\label{eq:weights}  \mbox{W = np.array}([[-0.6871727 \ , \ -0.84520564, \ -0.67124613, \ -0.0126646 \ , \ -1.11731035], 
              [ 0.2344157 , 1.65980218, 0.74204416, -0.19183555, -0.88762896], [-0.74715829, 1.6924546 , 0.05080775, -0.63699565, 0.19091548]])
b = np.array([[2.10025514], [0.12015895], [0.61720311]])
linear_cache = (A, W, b)
dA_prev, dW, db = linear_backward(dZ, linear_cache)
print(f'dA prev = {dA prev}')
print(f'dW = \{dW\}')
print(f'db = {db}')
     dA_prev = [[-1.15171336  0.06718465 -0.32046959  2.09812711]
      [ 0.6034588 -3.72508703 5.81700741 -3.84326836]
[-0.4319552 -1.30987418 1.72354703 0.05070578]
      [-2.52214925 2.67882551 -0.67947465 1.48119548]]
     dW = [[ 0.07313866 -0.0976715 -0.87585828 0.73763362 0.00785716]
      [ 0.97913304 -0.24376493 -0.08839671 0.55151192 -0.10290907]]
     db = [[-0.14713785]
      [-0.11313155]
      [-0.13209101]]
```

Linear-Ativação backward (10pt)

A etapa backward para a ativação linear_ativacao_backward

Use as funções:

• sigmoid_backward: backward propagation para Sigmoid:

```
dZ = sigmoid_backward(dA, ativacao_cache)
```

• relu_backward: backward propagation para ReLU:

```
dZ = relu_backward(dA, ativacao_cache)
```

Se g(.) é a função de ativação, sigmoid_backward e relu_backward calcula

```
dZ^{[l]} = dA^{[l]} * q'(Z^{[l]}) \tag{11}
```

```
def linear_ativacao_backward(dA, cache, ativacao):
    """
    Implementa a backward propagation para ativação.

Entradas:
    dA -- gradiente da pos-ativacao gradient para camada l
    cache -- tupla de valores (linear_cache, ativacao_cache)
    ativacao -- "sigmoid" or "relu"
```

```
Saídas:
     dA_prev -- gradiente do custo em relação a ativação da camada 1-1.
      dW -- gradiente do custo em relação a W da camada 1.
     db -- gradiente do custo em relação a b.
    linear_cache, ativacao_cache = cache
    if ativacao == "relu":
        dZ = relu_backward(dA, ativacao_cache) # ToDo: calcular o relu_backward
    elif ativacao == "sigmoid":
        dZ = sigmoid_backward(dA, ativacao_cache) # ToDo: calcular o sigmoid_backward
    dA_prev, dW, db = linear_backward(dZ, linear_cache) # ToDo: calcular o linear_backward
    return dA_prev, dW, db
Agora vamos testar a função linear backward.
Valores esperados para Sigmoid:
 dA_prev = [[ 0.11017994  0.01105339] [ 0.09466817  0.00949723] [-0.05743092 -0.00576154]]
 dW = [[ 0.10266786  0.09778551 -0.01968084]]
 db = [[-0.05729622]]
Valores esperados com ReLU:
 dA_prev = [[ 0.44090989 0.
                               ] [ 0.37883606 0.
                                                       ] [-0.2298228 0.
 dW = [[ 0.44513824  0.37371418 -0.10478989]]
 db = [[-0.20837892]]
dAL = np.array([[-0.41675785, -0.05626683]])
A = np.array([[-2.1361961 \ , \ 1.64027081], \ [-1.79343559, \ -0.84174737], \ [\ 0.50288142, \ -1.24528809]])
W = np.array([[-1.05795222, -0.90900761, 0.55145404]])
b = np.array([[2.29220801]])
Z = np.array([[ 0.04153939, -1.11792545]])
linear_cache = (A, W, b)
activation_cache = Z
linear_ativacao_cache = (linear_cache, activation_cache)
dA_prev, dW, db = linear_ativacao_backward(dAL, linear_ativacao_cache, ativacao="sigmoid")
print ("sigmoid:")
print ("dA_prev = "+ str(dA_prev))
print ("dW = " + str(dW))
print ("db = " + str(db) + "\n")
dA_prev, dW, db = linear_ativacao_backward(dAL, linear_ativacao_cache, ativacao="relu")
print ("relu:")
print ("dA_prev = "+ str(dA_prev))
print ("dW = " + str(dW))
print ("db = " + str(db))
     sigmoid:
     dA_prev = [[ 0.11017994  0.0110534 ]
      [ 0.09466817 0.00949723]
      [-0.05743092 -0.00576155]]
     dW = [[ 0.10266786  0.09778551 -0.01968084]]
     db = [[-0.05729622]]
     relu:
     dA_prev = [[ 0.44090989  0.
                                        1
      [ 0.37883606 0.
      [-0.2298228 0.
                              ]]
     dW = [[ 0.44513825  0.37371418 -0.10478989]]
     db = [[-0.20837892]]
```

L-Modelo Backward (10pt)

A Figura mostra a fase backward.

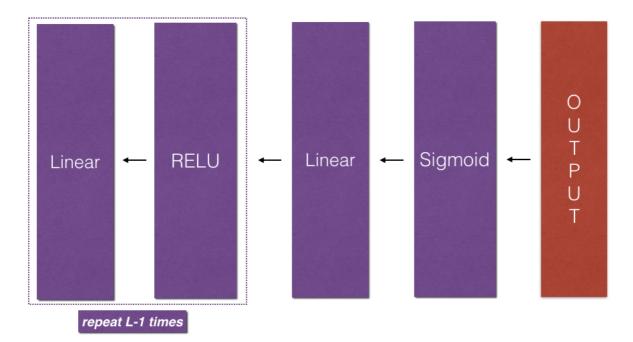


Figura: Fase Backward

Inicializando a fase backpropagation: A saída da rede é,

$$A^{[L]} = \sigma(Z^{[L]})$$

Então temos que calcualar $\, {
m dAL} = rac{\partial L}{\partial A^{[L]}} :$

$$dAL = \frac{Y}{AL} - \frac{1-Y}{1-AL}$$

O gradiente dAL para continuar propagando. Como visto na Figura 5, dAL vai alimentar a linear_ativacao_backward com ativação SIGMOID (que utilizará os valores armazenados em cache armazenados pela função L_modelo_forward). Depois disso, você terá que usar um loop for para percorrer todas as outras camadas usando linear_ativacao_backward com ativação RELU. Você deve armazenar cada dA, dW e db no dicionário grads.

```
def L_modelo_backward(AL, Y, caches):
   Implementa a backward propagation para [LINEAR->RELU] * (L-1) -> LINEAR -> SIGMOID
   Entradas:
     AL -- Probabiliade de predição da rede, saída da fase forward propagation (L_modelo_forward())
     Y -- Vetor de rótulos dos exemplos de treinamento \, ( 0 se não tem gato, 1 tem gato )
     caches -- lista de caches contendo:
                 todos cache da linear_ativacao_forward() com "relu" ( caches[1], 1 = 0...L-2)
                 o cache da linear_ativacao_forward() com "sigmoid" (caches[L-1])
   Saídas:
   grads -- Um dicionário com os gradientes
   grads = \{\}
   L = len(caches) # número de camadas
   m = AL.shape[1] # número de exemplos
   Y = Y.reshape(AL.shape) # Y deve ter o mesmo formato que AL
   # Inicializando a fase de backpropagation
   dAL = - (np.divide(Y, AL) - np.divide(1 - Y, 1 - AL)) # Gradiente do custo em relação a AL
   # Gradiente da l-ésima camada (SIGMOID -> LINEAR).
   # Entrada: "dAL, current_cache". Saída: "d(AL-1), dWL, dbL"
   current_cache = caches[L - 1] # Obtendo a cache da camada L - 1
   grads['dA' + str(L - 1)], \ grads['dW' + str(L)], \ grads['db' + str(L)] = linear\_ativacao\_backward(dAL, \ current\_cache, \ "sigmoid")
   # Gradientes das camadas anteriores: (RELU -> LINEAR)
   # Entradas: "dA(l+1), corrente_cache".
   # Saídas: "dA(1), dW(1+1), db(1+1)"
   for l in reversed(range(L - 1)):
       current_cache = caches[1]
       dA_prev_temp, dW_temp, db_temp = linear_ativacao_backward(grads['dA' + str(1 + 1)], current_cache, "relu")
       grads['dA' + str(1)] = dA_prev_temp
       grads['dW' + str(1 + 1)] = dW_temp
       grads['db' + str(l + 1)] = db_temp
   return grads
```

Agora vamos testar a função criada. Os valores esperados são:

```
dW1 = [[0.41010002 0.07807203 0.13798444 0.10502167]
      [0. 0. 0. 0. ]
       [0.05283652 0.01005865 0.01777766 0.0135308 ]]
 db1 = [[-0.22007063]
      [ 0. ]
      [-0.02835349]]
 dA1 = [[ 0. 0.52257901]
                 -0.3269206 ]
      [ 0.
                 -0.32070404]
      [ 0.
      [ 0.
                 -0.74079187]]
AL = np.array([[1.78862847, 0.43650985]])
Y_teste = np.array([[1, 0]])
 \texttt{A1} = \texttt{np.array}([[\ 0.09649747,\ -1.8634927\ ],\ [-0.2773882,\ -0.35475898],\ [-0.08274148,\ -0.62700068],\ [-0.04381817,\ -0.47721803]]) 
W1 = np.array([[-1.31386475, 0.88462238, 0.88131804, 1.70957306],
              [ 0.05003364, -0.40467741, -0.54535995, -1.54647732],
              [ 0.98236743, -1.10106763, -1.18504653, -0.2056499 ]])
b1 = np.array([[ 1.48614836], [ 0.23671627], [-1.02378514]])
linear_cache_activation_1 = ((A1, W1, b1), Z1)
 \texttt{A2} = \texttt{np.array}( \texttt{[[ 1.97611078, -1.24412333], [-0.62641691, -0.80376609], [-2.41908317, -0.92379202]]}) 
W2 = np.array([[-1.02387576, 1.12397796, -0.13191423]])
b2 = np.array([[-1.62328545]])
Z2 = np.array([[ 0.64667545, -0.35627076]])
linear_cache_activation_2 = ((A2, W2, b2), Z2)
caches = (linear_cache_activation_1, linear_cache_activation_2)
grads = L_modelo_backward(AL, Y_teste, caches)
print(f'dW1 = {grads["dW1"]}')
print(f'db1 = \{grads["db1"]\}')
print(f'dA1 = {grads["dA1"]}\n')
     dW1 = [[0.41010002 0.07807203 0.13798444 0.10502167]
                                     0.
                0.
                         0.
      [0.05283652 0.01005865 0.01777766 0.0135308 ]]
     db1 = [[-0.22007063]
     [ 0.
      [-0.02835349]]
     dA1 = [[ 0.12913162 -0.44014127]
     [-0.14175655 0.48317296]
      [ 0.01663708 -0.05670697]]
```

Atualização dos parâmetros (10pt)

Usando gradiente descendente tem-se:

$$W^{[l]} = W^{[l]} - \alpha \, dW^{[l]}$$

$$b^{[l]} = b^{[l]} - \alpha \, db^{[l]}$$
(16)

onde α é a taxa de aprendizagem.

Seu objetivo agora é a atualização dos parâmetros usando gradiente descendente: $W^{[l]}$ and $b^{[l]}$ para $l=1,2,\ldots,L$.

```
def atualize_parametros(parametros, grads, learning_rate):
    """
    Atualização dos parâmetros usando gradiente descendente:
    Entradas:
    parametros -- python dicionario contendo os parametros
    grads -- python dicionario contendo os gradientes, saída L_modelo_backward
    Saídas:
    parametros -- python dicionario contendo os parametros
    """
    L = len(parametros) // 2 # número de camadas da rede
    # Atualiza os parametros.
    ### Início do código ###
    for l in range(L):
```

```
\label{eq:parametros["W" + str(l+1)] = parametros["W" + str(l+1)] - learning\_rate * grads["dW"+ str(l+1)] \\ parametros["b" + str(l+1)] = parametros["b" + str(l+1)] - learning\_rate * grads["db"+ str(l+1)] \\ \### Fim do código ### \\ return parametros
```

Agora vamos testar a função atualize_parametros. Os valores esperados são:

```
W1 = [[-0.59562069 -0.09991781 -2.14584584   1.82662008]
       [-1.76569676 -0.80627147 0.51115557 -1.18258802]
       [-1.0535704 -0.86128581 0.68284052 2.20374577]]
 b1 = [[-0.04659241]]
       [-1.28888275]
       [ 0.53405496]]
 W2 = [[-0.55569196 0.0354055 1.32964895]]
 b2 = [[-0.84610769]]
W1 = np.array([[-0.41675785, -0.05626683, -2.1361961, 1.64027081],
                [-1.79343559, -0.84174737, 0.50288142, -1.24528809],
[-1.05795222, -0.90900761, 0.55145404, 2.29220801]])
b1 = np.array([[ 0.04153939], [-1.11792545], [ 0.53905832]])
W2 = np.array([[-0.5961597 , -0.0191305 , 1.17500122]])
b2 = np.array([[-0.74787095]])
parametros = {"W1": W1, "b1": b1, "W2": W2, "b2": b2}
dW1 = np.array([[ 1.78862847, 0.43650985, 0.09649747, -1.8634927 ],
                 [-0.2773882 , -0.35475898, -0.08274148, -0.62700068],
                 \hbox{\tt [-0.04381817, -0.47721803, -1.31386475, 0.88462238]])}
db1 = np.array([[0.88131804], [1.70957306], [0.05003364]])
dW2 = np.array([[-0.40467741, -0.54535995, -1.54647732]])
db2 = np.array([[0.98236743]])
grads = {"dW1": dW1, "db1": db1, "dW2": dW2, "db2": db2}
parametros = atualize_parametros(parametros, grads, 0.1)
print ("W1 = "+ str(parametros["W1"]))
print ("b1 = "+ str(parametros["b1"]))
print ("W2 = "+ str(parametros["W2"]))
print ("b2 = "+ str(parametros["b2"]))
     W1 = [[-0.5956207 -0.09991781 -2.14584585 1.82662008]
      [-1.76569677 -0.80627147 0.51115557 -1.18258802]
      [-1.0535704 -0.86128581 0.68284051 2.20374577]]
     b1 = [[-0.04659241]]
      [-1.28888276]
       [ 0.53405496]]
     W2 = [[-0.55569196 \ 0.0354055 \ 1.32964895]]
     b2 = [[-0.84610769]]
```

Construção e teste do modelo (20pt)

Implemente o modelo usando as funções anteriores para treinar os parâmetros da rede no conjunto de dados.

Treinando o modelo (10pt)

```
def treinar_modelo_com_L_camadas(X, Y, camada_dims, learning_rate = 0.0075, num_iter = 3000, print_custo=False):

"""

Implementa a uma rede neural com L-camadas: [LINEAR->RELU]*(L-1)->LINEAR->SIGMOID.

Entradas:

X -- conjunto de treinamento representado por uma matriz numpy da forma (num_px * num_px * 3, numero de exemplos)

Y -- rótulos de treinamento representados por uma matriz numpy (vetor) da forma (1, numero de exemplos)

camadas_dims -- lista contendo a dimensão dos dados de entrada e tamanho de cada camada da rede, (numero de camadas + 1).

learning_rate -- lhiperparâmetro que representa a taxa de aprendizado usada na regra de atualização do gradiente descendete num_iter -- hiperparâmetro que representa o número de iterações para otimizar os parâmetros print_custo -- imprime o custo a cada 100 iterações

Saida:

parametros -- parametros aprendidos do modelo.

"""

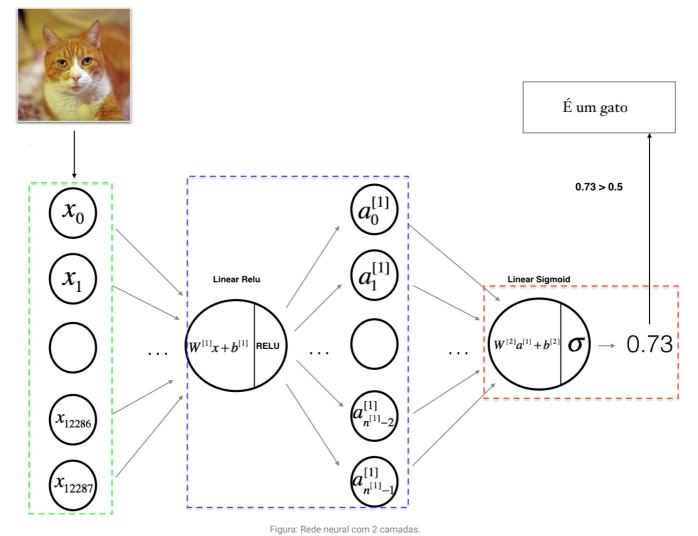
np.random.seed(1)

custos = [] # guarda o custo

parameters = inicialize_parametros(camada_dims) # ToDo: inicializar os parâmetros **dica** ver sua função de inicializacao
```

```
# Gradiente descendente. Dica : use as funções que você escreveu acima
for i in range(0, num_iter):
    # ToDo: Chamar a função de forward das camadas passando X
    # ToDo: Calcular o custo
    # ToDo: Calcular o backward
    # ToDo: Atualizar os custos
    AL, caches = L_modelo_forward(X, parameters) # Fase forward
    cost = calcula_custo(AL, Y) # Calcula o custo
    grads = L_modelo_backward(AL, Y, caches) # Retropropagação
    parameters = atualize_parametros(parameters, grads, learning_rate) # Atualiza os parâmetros
    # Imprime o custo cada 100 iterações
    if print_custo and i % 100 == 0:
       print ("Custo depois da iteração %i: %f" %(i, cost))
    if print_custo and i % 100 == 0:
        custos.append(cost)
# plot the cost
plt.plot(np.squeeze(custos))
plt.ylabel('custo')
plt.xlabel('iterações (por centenas)')
plt.title("Taxa de aprendizagem =" + str(learning rate))
plt.show()
return parameters
```

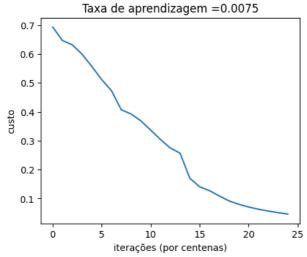
Treinando um modelo com duas camadas



Resumo do modelo: ***ENTRADA -> LINEAR -> RELU -> LINEAR -> SIGMOID -> SAIDA***.

```
# Executar uma rede de 2 camadas
camada_dims = [12288, 7, 1]
```

```
# Treine a rede
parametros = treinar_modelo_com_L_camadas(treino_x, treino_y, camada_dims, num_iter = 2500, print_custo=True)
    Custo depois da iteração 0: 0.693048
     Custo depois da iteração 100: 0.646238
     Custo depois da iteração 200: 0.631612
     Custo depois da iteração 300: 0.599038
     Custo depois da iteração 400: 0.556570
     Custo depois da iteração 500: 0.511237
     Custo depois da iteração 600: 0.472966
     Custo depois da iteração 700: 0.406852
     Custo depois da iteração 800: 0.392433
     Custo depois da iteração 900: 0.368748
     Custo depois da iteração 1000: 0.336662
     Custo depois da iteração 1100: 0.304120
     Custo depois da iteração 1200: 0.274869
     Custo depois da iteração 1300: 0.256975
     Custo depois da iteração 1400: 0.170027
     Custo depois da iteração 1500: 0.140718
     Custo depois da iteração 1600: 0.127245
     Custo depois da iteração 1700: 0.109085
     Custo depois da iteração 1800: 0.091775
     Custo depois da iteração 1900: 0.080071
     Custo depois da iteração 2000: 0.070698
     Custo depois da iteração 2100: 0.063094
     Custo depois da iteração 2200: 0.056801
     Custo depois da iteração 2300: 0.051246
     Custo depois da iteração 2400: 0.046340
```



Função para utilizar do modelo treinado para predizer (8pt):

```
def predicao(treino_x,treino_y,teste_x,teste_y):
   Prediz se o rótulo é 0 ou 1 usando os parâmetros de aprendizagem (w,b) da regressão logística
   Entrada:
     w -- pesos, de tamanho (num_px * num_px * 3, 1)
     b -- bias, um escalar
     X -- dados de treinamentos de tamanho (num_px * num_px * 3, número de exemplos)
     Y_pred -- um vetor contendo todas as predições (0/1) para os dados X
   m_treino = treino_x.shape[1] # número de exemplos
   m_teste = teste_x.shape[1]
   Y_pred_treino = np.zeros((1,m_treino)) # inicialize o vetor de predições
   Y pred teste = np.zeros((1,m teste))
   A_treino, C_treino = L_modelo_forward(treino_x, parametros) # Fazer o forward dos dados pelo modelo de treino
   A_teste, C_teste = L_modelo_forward(teste_x, parametros) # Fazer o forward dos dados pelo modelo de teste
    for i in range(A_teste.shape[1]):
       Y_pred_teste[0,i] = 1 if A_teste[0, i] > 0.5 else 0
   assert(Y_pred_teste.shape == (1, m_teste))
   for i in range(A treino.shape[1]):
     Y_pred_treino[0,i] = 1 if A_treino[0, i] > 0.5 else 0
   assert(Y_pred_treino.shape == (1, m_treino))
    soma_treino = 0
    for i in range(Y_pred_treino.size):
     if Y_pred_treino[0,i] == treino_y[0,i]:
```

```
print(f'Acuracia do treino: {(soma_treino/Y_pred_treino.size)*100}%')
soma_teste = 0
for i in range(Y_pred_teste.size):
   if Y_pred_teste[0,i] == teste_y[0,i]:
        soma_teste += 1
print(f' Acuracia do teste: {(soma_teste/Y_pred_teste.size)*100}%')
return Y_pred_treino,Y_pred_teste
```

Agora testaremos o modelo treinado. O resultado esperado:

```
Acurácia no treino: 0.6555023923444976
Acurácia no teste: 0.34

# Predição da rede
Y_pred_treino,Y_pred_teste = predicao(treino_x,treino_y,teste_x,teste_y)

Acuracia do treino: 100.0%
Acuracia do teste: 72.0%
```

Testando um modelo mais profundo com quatro camadas

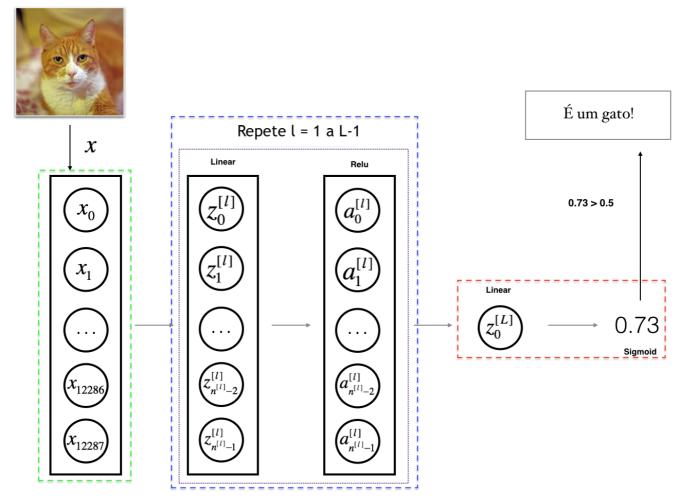


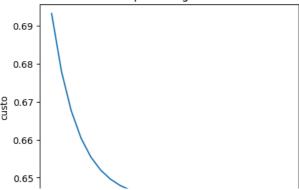
Figura: Rede neural com L camadas.

Resumo do modelo: ***ENTRADA -> LINEAR -> RELU -> LINEAR -> SIGMOID -> SAIDA***.

```
# Executar uma rede de 4 camada
camadas_dims = [12288, 20, 7, 5, 1]
## Treine a rede
parametros = treinar_modelo_com_L_camadas(treino_x, treino_y, camadas_dims, num_iter = 2500, print_custo=True)
```

```
Custo depois da iteração 0: 0.693149
Custo depois da iteração 100: 0.678010
Custo depois da iteração 200: 0.667599
Custo depois da iteração 300: 0.660421
Custo depois da iteração 400: 0.655457
Custo depois da iteração 500: 0.652013
Custo depois da iteração 600: 0.649615
Custo depois da iteração 700: 0.647941
Custo depois da iteração 800: 0.646769
Custo depois da iteração 900: 0.645947
Custo depois da iteração 1000: 0.645368
Custo depois da iteração 1100: 0.644960
Custo depois da iteração 1200: 0.644673
Custo depois da iteração 1300: 0.644469
Custo depois da iteração 1400: 0.644325
Custo depois da iteração 1500: 0.644223
Custo depois da iteração 1600: 0.644151
Custo depois da iteração 1700: 0.644100
Custo depois da iteração 1800: 0.644063
Custo depois da iteração 1900: 0.644037
Custo depois da iteração 2000: 0.644019
Custo depois da iteração 2100: 0.644006
Custo depois da iteração 2200: 0.643997
Custo depois da iteração 2300: 0.643990
Custo depois da iteração 2400: 0.643985
```

Taxa de aprendizagem =0.0075



Predição da rede

Y_pred_treino,Y_pred_teste = predicao(treino_x,treino_y,teste_x,teste_y)

- à própria arquitetura da rede (que pode não ser ideal para o problema em questão).

*A falta de uso de técnicas de regularização pode ser um problema também.

Acuracia do treino: 65.55023923444976%

Acuracia do teste: 34.0%

Pergunta (2pt)

ToDo: Este resultado foi melhor ou pior do que com duas camadas (última prática)? Tente explicar os motivos.

```
Comparação em relação à prática anterior (Regressão Logística 'simples')
O resultado da rede de 4 camadas (com camadas dims = [12288, 20, 7, 5, 1])
[Acuracia do treino: 65%; Acuracia do teste: 34%.]
é pior do que o resultado obtido na última prática
[Acuracia do treino: 97.61%; Acuracia do teste: 70%]
em termos de acurácia nos conjuntos de treinamento e teste, possivelmente devido:
- principalmente, o novo modelo com 4 camadas parecer estar sofrendo de overfitting, e
- à complexidade do modelo em relação ao tamanho do conjunto de treinamento:
*O modelo de 4 camadas é mais complexo e tem mais parâmetros do que o modelo anterior de regressão logística. Isso pode estar levando a um ajuste
**O aumento no número de unidades nas camadas ocultas TAMBÉM pode estar contribuindo para esse overfitting.
Comparação em relação à prática atual - (Regressão Logística com multilayer - em 2 camadas)
Os resultados da rede de 4 camadas (com camadas_dims = [12288, 20, 7, 5, 1])
[Acuracia do treino: 65%; Acuracia do teste: 34%.]
são piores do que os da rede de 2 camadas (com camada_dims = [12288, 7, 1)
[Acuracia do treino: 100.0%; Acuracia do teste: 72.0%]
em termos de acurácia nos conjuntos de treinamento e teste, possivelmente devido:
- ao tamanho do conjunto de treinamento (com apenas 209 exemplos pode ter contribuído para o overfitting na rede mais profunda),
- à quantidade limitada de iterações (ambas as redes foram treinadas por 2500 iterações, o que pode não ter sido suficiente para a rede de 4 camac
```