

Data Structures and Algorithms

Multi-Dimensional Array2

Preview



1

Review

2

Practice

◆ 数组的定义及特点：

定义：数组是由类型相同的数据元素构成的有序集合，每个元素称为数组元素，每个元素受 $n(n \geq 1)$ 个线性关系的约束，可以通过下标访问该数据元素。

特点：数组可以看成是线性表的推广，其特点是结构中的元素本身可以是具有某种结构的数据，但属于同一数据类型。简单来说：数组结构固定，数组行列数不可变、数据元素同构。

$$A_{m \times n} = \begin{bmatrix} (a_{11} & a_{12} & \dots & \dots & a_{1n}) \\ (a_{21} & a_{22} & \dots & \dots & a_{2n}) \\ (\dots & \dots & \dots & \dots & \dots) \\ (a_{m1} & a_{m2} & \dots & \dots & a_{mn}) \end{bmatrix}$$

Review



◆ 次序约定:

以行序为主序: BASIC、PASCAL、C

a_{11}	a_{12}	a_{1n}
a_{21}	a_{22}	a_{2n}
.....			
a_{m1}	a_{m2}	a_{mn}

$$\text{Loc}(a_{ij}) = \text{Loc}(a_{11}) + [(i-1)n + (j-1)] * L$$



Review

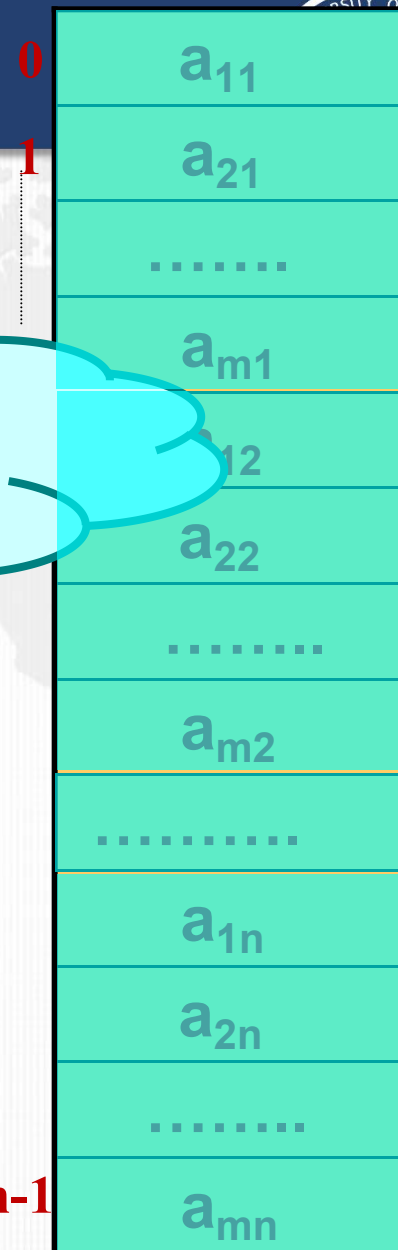
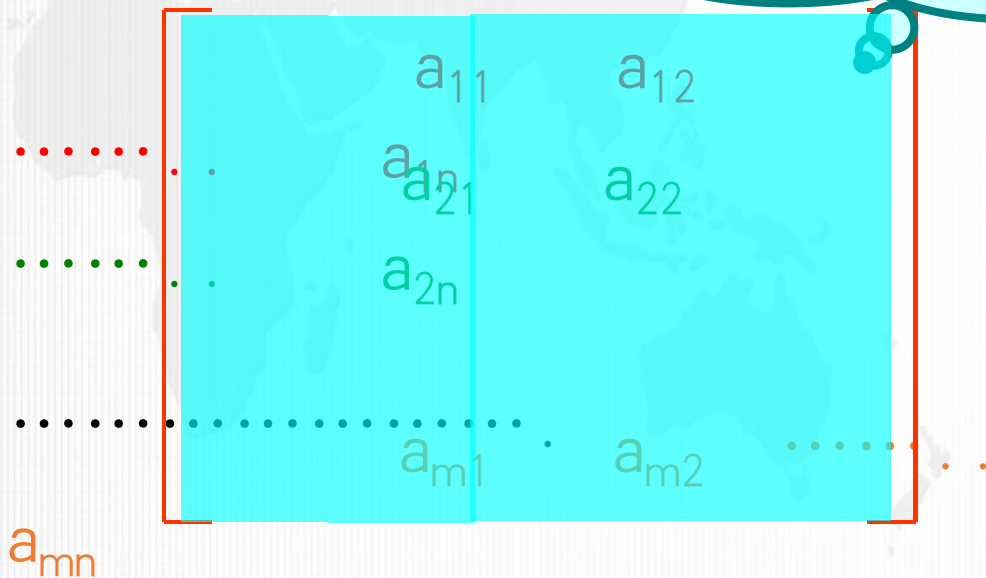


◆ 次序约定:

■ 以行序为主序: BASIC、PASCAL、C

■ 以列序为主序: FORTRAN

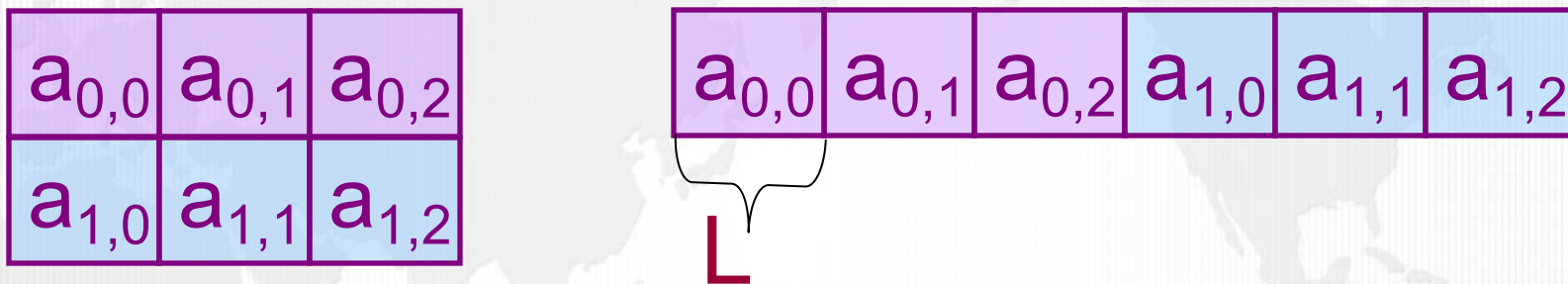
数组的顺序存储结构
可随机存取任一元素



$$\text{Loc}(a_{ij}) = \text{Loc}(a_{11}) + [(j-1)m + (i-1)] * L$$

$m*n-1$

◆ 以“行序为主序”的存储映象：



二维数组A中任一元素 $a_{i,j}$ 的存储位置

$$\text{LOC}(i,j) = \text{LOC}(0,0) + (b_2 \times i + j) \times L$$

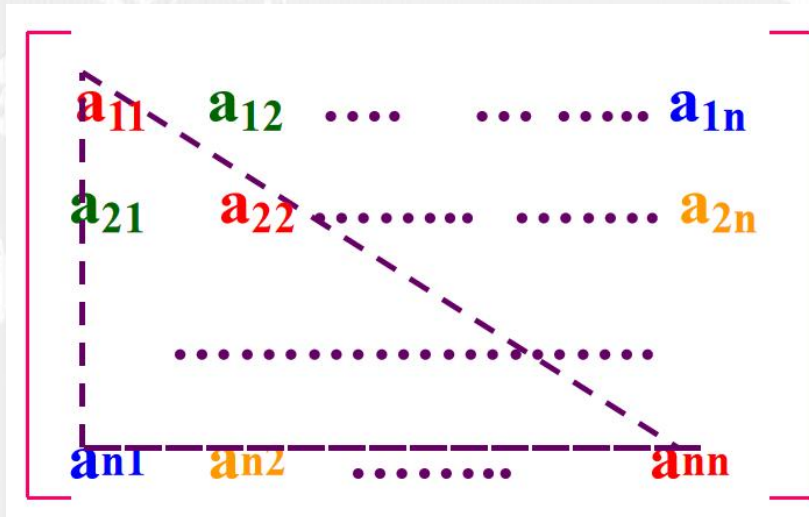
推广到一般情况，可得到 n 维数组数据元素存储位置的映象关系

$$\text{LOC}(j_1, j_2, \dots, j_n) = \text{LOC}(0,0,\dots,0) + (b_2 \times \dots \times b_n \times j_1 + b_3 \times \dots \times b_n \times j_2 + \dots)$$

Review



◆ 对称矩阵:



按行序为主序

a_{11}
a_{21}
a_{22}
a_{31}
a_{32}
a_{33}
.....
a_{n1}
.....
a_{nn}

$$a_{ij} = a_{ji}$$

压缩存储

元素个数:

$$1 + 2 + \dots + n = \frac{n(n+1)}{2}$$

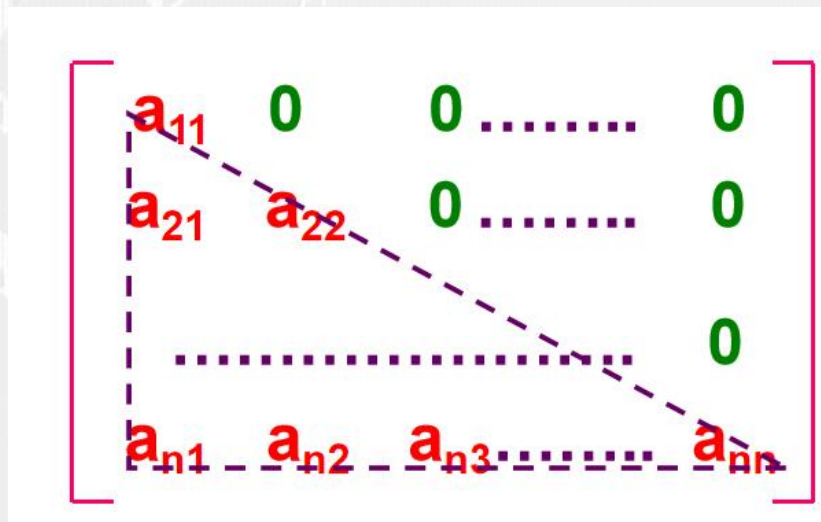
$$\text{Loc}(a_{ij}) = \text{Loc}(a_{11}) + \left[\frac{i(i-1)}{2} + (j-1) \right] * L \quad (i \geq j)$$

$$\text{Loc}(a_{ij}) = \text{Loc}(a_{11}) + \left[\frac{j(j-1)}{2} + (i-1) \right] * L \quad (i < j)$$

Review



◆ 三角矩阵:



按行序为主序

a_{11}
a_{21}
a_{22}
a_{31}
a_{32}
a_{33}
.....
a_{n1}
.....
a_{nn}

压缩存储
元素个数: $1 + 2 + \dots + n = \frac{n(n+1)}{2}$

$$\text{Loc}(a_{ij}) = \text{Loc}(a_{11}) + \left[\frac{i(i-1)}{2} + (j-1) \right] * L \quad (i \geq j)$$

$$a_{ij} = 0 \quad (i < j)$$

Review



◆ 对角矩阵:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & 0 & \dots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_{32} & a_{33} & a_{34} & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & a_{n-1,n-2} & a_{n-1,n-1} & a_{n-1,n} \\ 0 & 0 & \dots & \dots & a_{n,n-1} & a_{nn} \end{bmatrix}$$

按行序为主序

a_{11}
a_{12}
a_{21}
a_{22}
a_{23}
a_{32}
a_{33}
a_{34}
.....
a_{nn-1}
a_{nn}

压缩存储元素个数: $(n-2) \times 3 + 4 = 3n - 2$

$$\text{Loc}(a_{ij}) = \text{Loc}(a_{11}) + [2(i-1) + (j-1)] * L \quad (|i-j| \leq 1)$$

$a_{ij} = 0$

其它

◆ 稀疏矩阵:

非零元较零元少，且分布没有一定规律的矩阵

假设 m 行 n 列的矩阵含 t 个非零元素

通常认为 $\delta \leq 0.05$ 的矩阵为稀疏矩阵

$$\delta = \frac{t}{m \times n}$$

稀疏因子

◆ 矩阵的压缩存储基本思想:

1) 值相同的元素分配一个存储空间;

2) 零元素不分配空间

M由 $\{(1,2,12), (1,3,9), (3,1,-3),$
 $(3,6,14), (4,3,24), (5,2,18),$
 $(6,1,15), (6,4,-7)\}$

和矩阵维数 $(6,7)$ 唯一确定

$$M = \begin{bmatrix} 0 & 12 & 9 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -3 & 0 & 0 & 0 & 0 & 14 & 0 \\ 0 & 0 & 24 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 15 & 0 & 0 & -7 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}_{6 \times 7}$$

Review



◆ 三元组表:

行列下标

非零元值

	i	j	e
0	6	7	8
1	1	2	12
2	1	3	9
3	3	1	-3
4	3	6	14
5	4	3	24
6	5	2	18
7	6	1	15
8	6	4	-7

ma.data

TSMatrix **ma**;

$$M = \begin{bmatrix} 0 & 12 & 9 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -3 & 0 & 0 & 0 & 0 & 14 & 0 \\ 0 & 0 & 24 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 15 & 0 & 0 & -7 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}_{6 \times 7}$$

data[0]号单元未用
或存放矩阵行列维数和非零元个数

矩阵行数: **ma.cols=6**

矩阵列数: **ma.rows=7**

非零元个数: **ma.elements=8**

三元组表所需存储单元
个数为 $3(\text{ma.elements}+1)$

Review

◆ 三元组表:

行列下标

非零元值

	i	j	e
0	6	7	8
1	1	2	12
2	1	3	9
3	3	1	-3
4	3	6	14
5	4	3	24
6	5	2	18
7	6	1	15
8	6	4	-7

ma.data

TSMatrix ma;

$$M = \begin{bmatrix} 0 & 12 & 9 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -3 & 0 & 0 & 0 & 0 & 14 & 0 \\ 0 & 0 & 24 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 18 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 15 & 0 & 0 & -7 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}_{6 \times 7}$$

三元组顺序表又称有序的双下标法

特点:

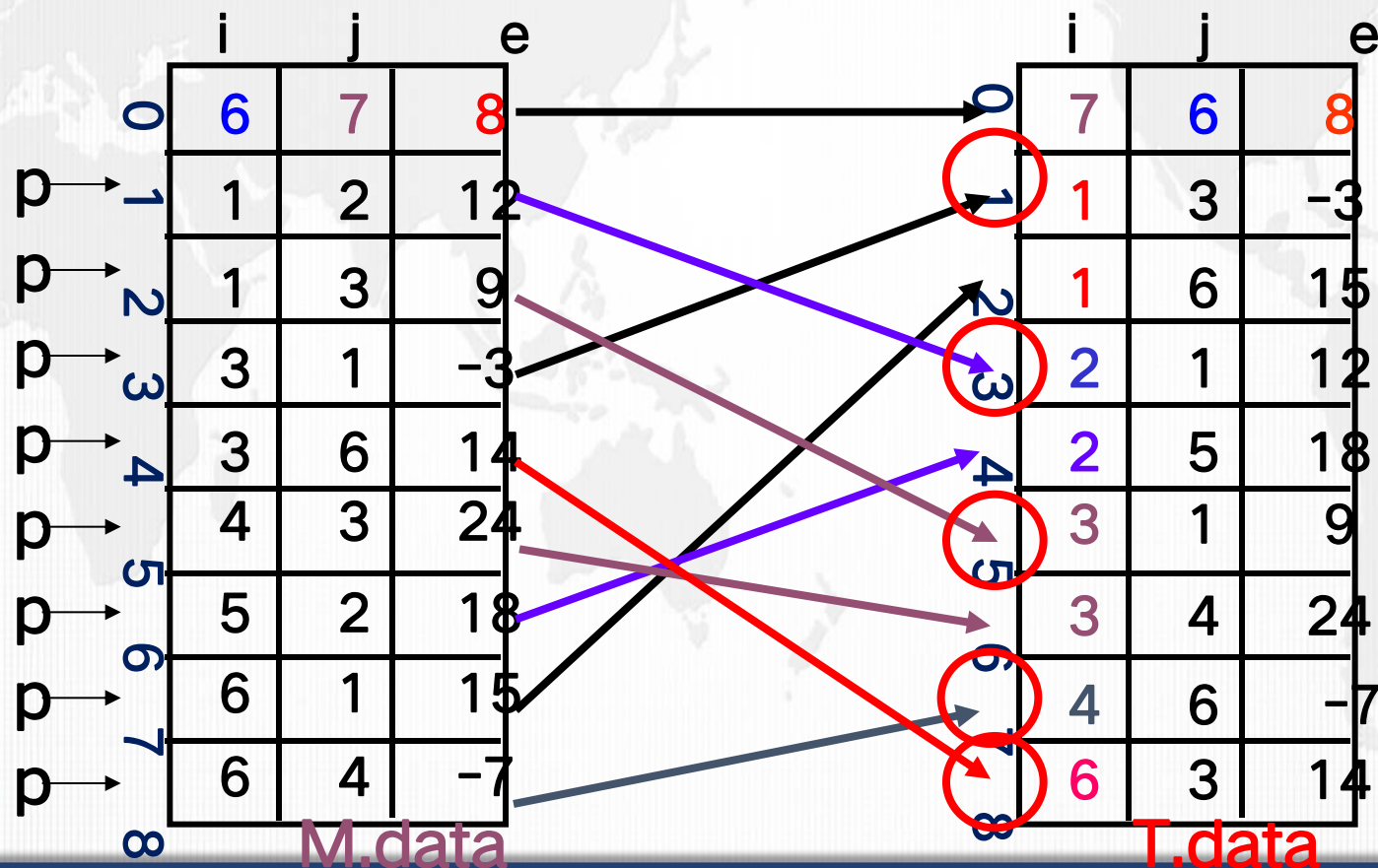
- 非零元在表中按行序有序存储
- 便于进行依行顺序处理的矩阵运算
- 若需存取某一行中的非零元, 需从头开始查找。

压缩存储后, 元素 a_{ij} 的存储位置与其下标无关, 而取决于之前的非零元个数

Review

◆ 快速转置算法:

- 1.按M.data中三元组次序转置, 结果放入T.data中恰当位置
- 2.需要预先确定M中每一列第一个非零元在T.data中位置,



Review

◆ 快速转置算法：

- 1.按M.data中三元组次序转置，结果放入T.data中恰当位置
- 2.需要预先确定M中每一列第一个非零元在T.data中位置，
为确定这些位置，应先求得M的每一列中非零元个数

实现：设两个数组

num[col]：矩阵M中第col列中非零元个数

cpot[col]：矩阵M中第col列第一个非零元在T.data中位置
显然有：

$$\begin{cases} \text{cpot}[1]=1; \\ \text{cpot}[\text{col}]= \text{cpot}[\text{col}-1]+ \text{num}[\text{col}-1]; & (2 \leq \text{col} \leq \text{M.nu}) \end{cases}$$

Review

◆ 快速转置算法：

实现：设两个数组

num[col]: 矩阵**M**中第**col**列中非零元个数

cpot[col]: 矩阵**M**中第**col**列第一个非零元在**T.data**中位置

显然有：

$$\begin{cases} \text{cpot}[1]=1; \\ \text{cpot}[\text{col}] = \text{cpot}[\text{col}-1] + \text{num}[\text{col}-1]; \quad (2 \leq \text{col} \leq \text{M.nu}) \end{cases}$$

M.data

1	2	12
1	3	9
3	1	-3
3	6	14
4	3	24
5	2	18
6	1	15
6	4	-7

col	1	2	3	4	5	6	7
num[col]	2	2	2	1	0	1	0
cpot[col]	1	3	5	7	8	8	9

Review

快速转置算法:

算法结束

col	1	2	3	4	5	6	7
num[col]	2	2	2	1	0	1	0
cpos[col]	1	3	5	7	8	8	9

	i	j	e
0	6	7	8
p → 1	1	2	12
p → 2	1	3	9
p → 3	3	1	-3
p → 4	3	6	14
p → 5	4	3	24
p → 6	5	2	18
p → 7	6	1	15
p → 8	6	4	-7

M.data

	i	j	e
0	7	6	8
1	1	3	-3
2	1	6	15
3	2	1	12
4	2	5	18
5	3	1	9
6	3	4	24
7	4	6	-7
8	6	3	14

T.data

Review

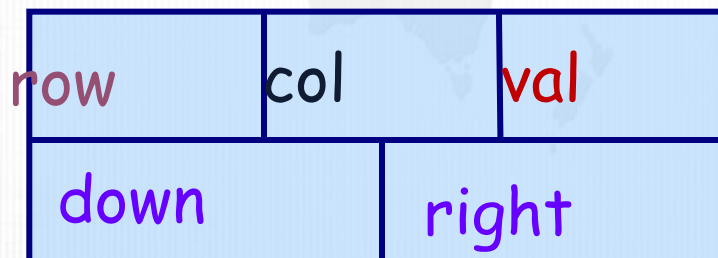
◆ 链式存储:

引入链式存储的原因:

- ①用三元组表存储稀疏矩阵，在单纯的存储和做类似转置之类的运算时可以节约存储空间，且运算速度较快;
- ②但当进行矩阵相加等运算时，稀疏矩阵的非零元位置和个数都会发生变化。使用三元组表必然会引起数组元素 的大量移动。

◆ 十字链表:

每个非零元用含有五个域的结点表示（非零元的所在行、列、值，及同行、同列的下一个非零元）



Review

◆ 十字链表:

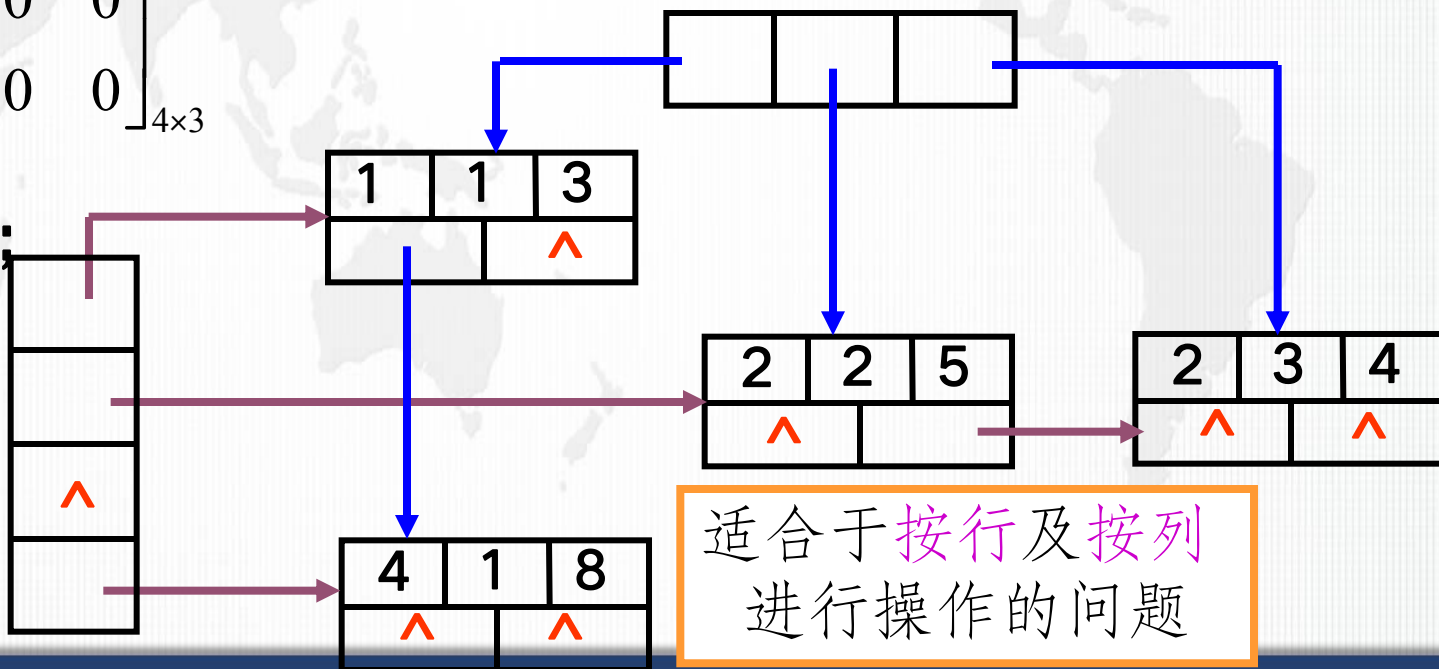
每个非零元用含有五个域的结点表示 (非零元的所在行、列、值, 及同行、同列的下一个非零元)

$$M = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 8 & 0 & 0 \end{bmatrix}_{4 \times 3}$$

CrossList M;

M.rhead

M.chead



适合于按行及按列
进行操作的问题

◆ 练习1

给定一个整数数组 `nums` 和一个整数目标值 `target`，请你在该数组中找出和为目标值 `target` 的那两个整数，并返回它们的数组下标。

你可以假设每种输入只会对应一个答案。但是，数组中同一个元素在答案里不能重复出现

示例 1:

输入: `nums = [2,7,11,15]`, `target = 9`

输出: `[0,1]`

解释: 因为 `nums[0] + nums[1] == 9`，返回 `[0, 1]`。

示例 2:

输入: `nums = [3,2,4]`, `target = 6`

输出: `[1,2]`

示例 3:

输入: `nums = [3,3]`, `target = 6`

输出: `[0,1]`

◆ 练习1

给定一个整数数组 `nums` 和一个整数目标值 `target`，请你在该数组中找出和为目标值 `target` 的那两个整数，并返回它们的数组下标。

你可以假设每种输入只会对应一个答案。但是，数组中同一个元素在答案里不能重复出现

方法一：

最容易想到的方法是枚举数组中的每一个数 `x`，寻找数组中是否存在 `target - x`。

当我们使用遍历整个数组的方式寻找 `target - x` 时，需要注意到每一个位于 `x` 之前的元素都已经和 `x` 匹配过，因此不需要再进行匹配。而每一个元素不能被使用两次，所以我们只需要在 `x` 后面的元素中寻找 `target - x`。

方法二：

采用哈希表的思路（后续查找会讲到）

◆ 练习2

给定一个长度为 n 的整数数组 `height`。有 n 条垂线，第 i 条线的两个端点是 $(i, 0)$ 和 $(i, \text{height}[i])$ 。找出其中的两条线，使得它们与 x 轴共同构成的容器可以容纳最多的水。返回容器可以储存的最大水量。

说明：你不能倾斜容器。

示例 1:

输入: `[1,8,6,2,5,4,8,3,7]`

输出: 49

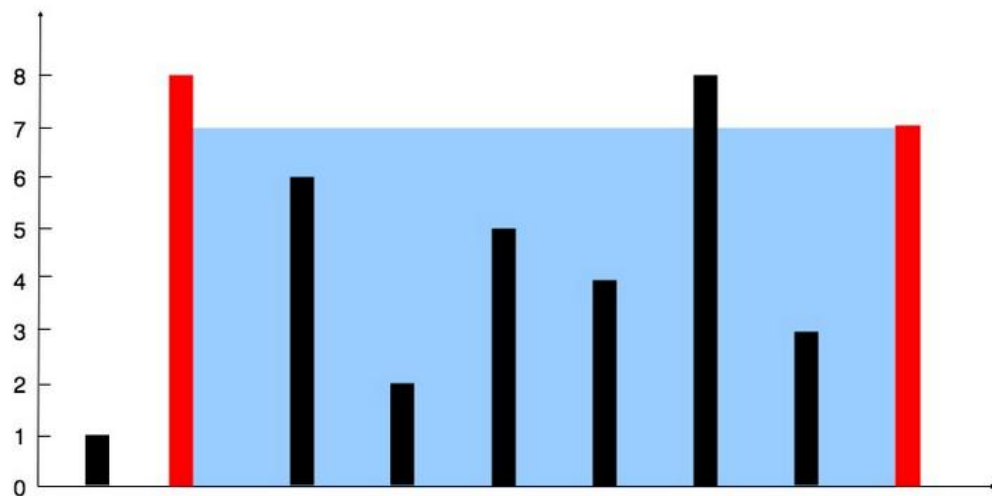
解释：图中垂直线代表输入数组 `[1,8,6,2,5,4,8,3,7]`。在此情况下，容器能够容纳水（表示为蓝色部分）的最大值为 49。

示例 2:

输入: `height = [1,1]`

输出: 1

示例 1:



◆ 练习2

给定一个长度为 n 的整数数组 `height`。有 n 条垂线，第 i 条线的两个端点是 $(i, 0)$ 和 $(i, \text{height}[i])$ 。找出其中的两条线，使得它们与 x 轴共同构成的容器可以容纳最多的水。返回容器可以储存的最大水量。

说明：你不能倾斜容器。

方法一：

暴力遍历

方法二：

在每个状态下，无论长板或短板向中间收窄一格，都会导致水槽底边宽度 -1 变短：

若向内移动短板，槽的短板 $\min(h[i], h[j])$ 可能变大，因此下个水槽的面积可能增大。

若向内移动长板，水槽的短板 $\min(h[i], h[j])$ 不变或变小，下个水槽的面积一定变小。

因此，初始化双指针分列水槽左右两端，循环每轮将短板向内移动一格，并更新面积最大值，直到两指针相遇时跳出；即可获得最大面积。

◆ 练习3

给定一个排序数组和一个目标值，在数组中找到目标值，并返回其索引。如果目标值不存在于数组中，返回它将会被按顺序插入的位置。

请必须使用时间复杂度为 $O(\log n)$ 的算法。

示例 1:

输入: `nums = [1,3,5,6]`, `target = 5`

输出: 2

示例 2:

输入: `nums = [1,3,5,6]`, `target = 2`

输出: 1

示例 3:

输入: `nums = [1,3,5,6]`, `target = 7`

输出: 4

◆ 练习3

给定一个排序数组和一个目标值，在数组中找到目标值，并返回其索引。如果目标值不存在于数组中，返回它将会被按顺序插入的位置。

请必须使用时间复杂度为 $O(\log n)$ 的算法。

如果该题目暴力解决的话需要 $O(n)$ 的时间复杂度，但是如果二分的话则可以降低到 $O(\log n)$ 的时间复杂度：

整体思路和普通的二分查找几乎没有区别，

1. 先设定左侧下标 `left` 和右侧下标 `right`，再计算中间下标 `mid`
2. 每次根据 `nums[mid]` 和 `target` 之间的大小进行判断，相等则直接返回下标，`nums[mid] < target` 则 `left` 右移，`nums[mid] > target` 则 `right` 左移
3. 查找结束如果没有相等值则返回 `left`，该值为插入位置

◆ 练习4

给你一个升序排列的数组 `nums`，请你 **原地** 删除重复出现的元素，使每个元素 **只出现一次**，返回删除后数组的新长度。元素的 **相对顺序** 应该保持一致。

不要使用额外的空间，你必须在 **原地** 修改输入数组 并在使用 $O(1)$ 额外空间的条件下完成。

示例 1:

输入: `nums = [1,1,2]`

输出: `2, nums = [1,2]`

解释: 函数应该返回新的长度 `2`，并且原数组 `nums` 的前两个元素被修改为 `1, 2`。不需要考虑数组中超出新长度后面的元素。

示例 2:

输入: `nums = [0,0,1,1,1,2,2,3,3,4]`

输出: `5, nums = [0,1,2,3,4]`

解释: 函数应该返回新的长度 `5`，并且原数组 `nums` 的前五个元素被修改为 `0, 1, 2, 3, 4`。不需要考虑数组中超出新长度后面的元素。

◆ 练习4

给你一个升序排列的数组 `nums`，请你原地删除重复出现的元素，使每个元素只出现一次，返回删除后数组的新长度。元素的相对顺序应该保持一致。不要使用额外的空间，你必须在原地修改输入数组并在使用 $O(1)$ 额外空间的条件下完成。

首先注意数组是有序的，那么重复的元素一定会相邻。

要求删除重复元素，实际上就是将不重复的元素移到数组的左侧。

考虑用 2 个指针，一个在前记作 `p`，一个在后记作 `q`，算法流程如下：

1. 比较 `p` 和 `q` 位置的元素是否相等。

- 如果相等，`q` 后移 1 位
- 如果不相等，将 `q` 位置的元素复制到 `p+1` 位置上，`p` 后移一位，`q` 后移 1 位
- 重复上述过程，直到 `q` 等于数组长度。

2. 返回 `p + 1`，即为新数组长度。

数组的应用举例



◆ 练习5

给你一个数组 `nums` 和一个值 `val`，你需要 **原地 移除** 所有数值等于 `val` 的元素，并返回移除后数组的新长度。

不要使用额外的数组空间，你必须仅使用 $O(1)$ 额外空间并 **原地** 修改输入数组。

示例 1:

输入: `nums = [3,2,2,3]`, `val = 3`

输出: `2`, `nums = [2,2]`

解释: 函数应该返回新的长度 `2`，并且 `nums` 中的前两个元素均为 `2`。你不需要考虑数组中超出新长度后面的元素。例如，函数返回的新长度为 `2`，而 `nums = [2,2,3,3]` 或 `nums = [2,2,0,0]`，也会被视作正确答案。

示例 2:

输入: `nums = [0,1,2,2,3,0,4,2]`, `val = 2`

输出: `5`, `nums = [0,1,4,0,3]`

解释: 函数应该返回新的长度 `5`，并且 `nums` 中的前五个元素为 `0, 1, 3, 0, 4`。注意这五个元素可为任意顺序。你不需要考虑数组中超出新长度后面的元素。

数组的应用举例



◆ 练习5

给你一个数组 `nums` 和一个值 `val`，你需要 **原地 移除** 所有数值等于 `val` 的元素，并返回移除后数组的新长度。

不要使用额外的数组空间，你必须仅使用 $O(1)$ 额外空间并 **原地** 修改输入数组。

由于题目要求删除数组中等于 `val` 的元素，因此输出数组的长度一定小于等于输入数组的长度，我们可以把输出的数组直接写在输入数组上。

可以使用双指针：右指针 `right` 指向当前将要处理的元素，左指针 `left` 指向下一个将要赋值的位置。

- 如果右指针指向的元素不等于 `val` 它一定是输出数组的一个元素，我们就将右指针指向的元素复制到左指针位置，然后将左右指针同时右移；
- 如果右指针指向的元素等于 `val`，它不能在输出数组里，此时左指针不动，右指针右移一位。
- 整个过程保持不变的性质是：区间 $[0, left)$ 中的元素都不等于 `val`。当左右指针遍历完输入数组以后，`left` 的值就是输出数组的长度。

这样的算法在最坏情况下（输入数组中没有元素等于 `val`），左右指针各遍历了数组一次

Homework



- LeetCode题目全部AC



Thanks!



See you in the next session!