# 2025 Digital IC Design Homework 5

	. 1:		IC D	esign Homework 5		
NAME	傅信	*				
Student ID	NE6	121084				
Simulation Result						
Functional Pass				Pre-Layout	Pass/Fail	
simulation			simulation			
(your functional sim result).			nthesi	[PASS] Pattern 7: area =  [PASS] Pattern 5: area =  [PASS] Pattern 5: area =  [PASS] Pattern 6: area =  [PASS] Pattern 7: area =  [PASS] Pattern 8: area =	pattern 5	
Total logic elements				3822		
Total memory bits			0	0		
Total registers			39	395		
Embedded multiplier 9-bit elements			24	24		
Clock period (ns)			20	20		
Total Cycle used			85	851		
Flow Summary	nary of	МСН)				
Flow Status Successful - Fri Jun 6 18:09:12 2025						
Quartus Prime Version Revision Name Top-level Entity Name Family Device		22.1std.0 Build 915 10/25/2022 SC Lite Edition MCH MCH Cyclone IV E EP4CE55F23A7				
Timing Models Total logic elements Total registers Total pins Total virtual pins Total memory bits			Final 3,82 395 36 / 0 0 / 2	36 / 325 ( 11 % ) 0 0 / 2,396,160 ( 0 % )		
Embedded Multiplier 9-bit elements Total PLLs				24 / 308 (8 %) 0 / 4 (0 %)		

### **Description of your design**

## 狀態 (State) 定義

READ: 讀取階段

• SWAP:交換階段

• SORT:排序階段

• SCAN: Graham Scan 階段

• AREA:面積累加階段

• DONE:完成輸出階段

#### **READ**

- 持續讀入共 20 個 (X, Y) 座標到 x\_coord[0..19] 與 y\_coord[0..19]
- 同時比較當前輸入的點是否比先前記錄的 pivot (最低 y、最左 x)更 「下或更左」,並更新 idx\_min
- 讀滿 20 筆後,即觸發 SWAP 狀態

#### **SWAP**

- 將之前找到的 pivot (idx\_min) 與索引 0 的座標互換——也就是把 「最下且最左」的點移到 x\_coord[0], y\_coord[0]
- 後續排序時, x\_coord[0] 為 pivot 點

#### **SORT**

- **目的**:將剩餘 19 個點依據對 anchor 的極角 (polar angle) 做排序, 使掃描時從最小極角開始。
- 實作方法:採用 odd-even bubble sort (奇偶氣泡排序)
  - o 共執行固定 20 次迴圈 (sort\_cycles == 20 時結束)
  - o 每個時鐘週期內,分兩個 Phase:
    - 偶 phase (sort\_idx == 0): 同時比較 (1 vs.2)、(3 vs.4)、...、(17 vs.18) 共 9 對,若需要就交換座標。
    - **奇 phase (sort\_idx == 1)** : 同時比較 (2 vs.3)、(4 vs.5)、...、(18 vs.19) 共 9 對,若需要就交換座標。
  - ●次比較 以 two-point cross product (cross\_res(dx[i], dy[i], dx[i+1], dy[i+1])) 決定相對順序:
    - 若外積 < 0 (順時針或共線且 dx 大小不符)則要交換
    - 否則保持原順序
- 硬體優化重點:

- 。 *時間複雜度*:即使是 bubble sort,固定跑 20 個 cycle 就能保 證 19 個點排序完成 → 總 cycle = O(n)
- *組合邏輯*:在每個 cycle 內需要同時比較 9 對點對,因此至少需要 O(n/2) 個 cross-product 算元(也就是 O(n/2) 個 9×9 乘 法器+減法器+比較邏輯)
- *交替 Phase*:用一個 sort\_idx 訊號切換「偶 phase」「奇 phase」,保持 pipeline 流暢
- 為何選 20 cycle:理論上 odd-even bubble sort 在 n=19 點時,
   只要跑足 n 個 iteration (這裡寫成 20),就能保證排序正確

### SCAN (Graham Scan)

○ **目的**:以已排序的點為基礎,逐一決定哪些點應該在 convex hull 中 (push)、哪些要彈出 (pop)

### ○ 主要暫存:

- stack\_ptr:指向下一個可 push 的位置(等於堆疊大小)
- cur\_index:當前要處理的 sorted 座標索引(初始設為 2,因為 x\_coord[0] 與 x\_coord[1] 已是 hull 的兩個起 始點)

## ○ 外積判斷:

- 取堆疊頂部的兩點 (x1, y1)、(x2, y2) 以及當前點 (cx, cy)
- 計算 crs = (x2 x1)\*(cy y2) (y2 y1)\*(cx x2)
- 若 crs > 0 → 左轉,代表 stack 上兩點與當前點所形成 的角度是逆時針 → **push** 當前點到 stack, stack\_ptr+1; 並 cur index+1
- 否則  $(crs \le 0) \to$  代表右轉或共線  $\to$  **pop** stack\_ptr-1 (只要 stack\_ptr > 1),再繼續與新頂部重算
- 若 stack\_ptr == 1 时 (堆疊只剩一點),直接 **push**; stack\_ptr+1, 並 cur\_index+1

### 重點維護:

- stack\_ptr 紀錄目前 stack 的大小/下個推入位置
- cur\_index 逐步從 2 遞增到 19,直到所有點都處理完成
- 由於每次 pop 後不改 cur\_index,需要在下一個時鐘再 重新算一次新的頂部組合
- 最終在 cur\_index == 20 時,全部掃描結束, stack 中即 為 convex hull 的頂點序列

# AREA (面積計算)

- 使用 Shoelace 公式,對 hull 上的所有邊做外積累加以取得二倍面積值
- 先將 stack 裡的頂點依序取出兩兩計算,最後還要加上從最後一個頂點回到第一個頂點的外積
- 每次只需單一外積計算單元,並搭配一個累加暫存器逐次累加,以節 省硬體資源
- 最終把累積結果(即二倍面積)輸出作為模組輸出,以供驗證程式進 一步計算或比較

# DONE (結束訊號)

- 當面積計算完成後,將 Done 訊號拉高,表示本批二十筆座標的處理 已結束
- 同時清空所有讀入的座標、計數器、堆疊指標與累加器,等待下一輪輸入再次進入 READ 階段