## 建議接線表

| 接腳           | Arduino 建議腳位 | 實際腳位 |
|--------------|--------------|------|
| L298_ENA     | 3            |      |
| L298_ENB     | 5            |      |
| L298_IN1     | 1            |      |
| L298_IN2     | 6            |      |
| L298_IN3     | 9            |      |
| L298_IN4     | 10           |      |
| 循跡_左1        | A4           |      |
| 循跡_左 2       | A3           |      |
| 循跡_中         | A2           |      |
| 循跡_右 2       | A1           |      |
| 循跡_右 1       | A0           |      |
| RFID_SDA/NSS | 2            |      |
| RFID_RST     | 4            |      |
| RFID_SCK     | 13 (請勿更改)    |      |
| RFID_MOSI    | 11 (請勿更改)    |      |
| RFID_MISO    | 12 (請勿更改)    |      |
| 藍牙_RX        | 7            |      |
| 藍牙_TX        | 8            |      |

<sup>※</sup>請勿更動 RFID 連接的 11、12、13 腳位

<sup>※</sup>馬達腳位請視實際馬達安裝極性方向調整,但 ENA、ENB 請接有類比輸出功能的腳位

<sup>※</sup>其餘腳位皆能依需求自行調整