

# *Xilinx Zynq FPGA, TI DSP, MCU 기반의 프로그래밍 전문가 과정*

<리눅스 커널>  
2018.04.13 - 37 일차

강사 - 이상훈  
[gcccompil3r@gmail.com](mailto:gcccompil3r@gmail.com)

학생 - 안상재  
[sangjae2015@naver.com](mailto:sangjae2015@naver.com)

## <Chapter 8 디바이스 드라이버>

### 1. 디바이스 드라이버 일반

- 유닉스 계열 시스템에서 모든 것은 파일이다.
- 사용자 태스크 입장에서는 접근 하려는 파일이 어떤 것인지 신경 쓰지 않고 `open()`, `read()`, `write()`, `close()` 등의 일관된 함수 인터페이스를 통해서 다양한 파일에 접근함.

#### 가. 사용자 입장에서 디바이스 드라이버

1) 사용자 태스크가 장치 파일을 접근 할때는 아래의 `file_operations` 구조체의 함수포인터를 이용함.

```
struct file_operations{
struct module *owner;
int (*open) (struct inode *, struct file *);
ssize_t (* read) (struct file *, char __user *, size_t, loff_t *);
ssize_t (* write) (struct file *, const char __user *, size_t, loff_t *);
int (*release) (struct inode *, struct file *);
int (*mmap) (struct file *, struct vm_area_struct *);
int (*ioctl) (struct inode *, struct file *, unsigned int, unsigned long);
loff_t (*llseek) (struct file *, loff_t, int);
...
};
```

2) 여러 개의 디바이스 드라이버를 구분하기 위해 각 디바이스 드라이버마다 주번호를 할당한다.

- `inode` 구조체에 `i_rdev` 가 존재하고 `i_rdev` 에 주 번호와 부 번호를 저장한다.
- 주 번호 : 장치의 종류, 주 번호를 통해서 디바이스 드라이버를 선택함.
- 부 번호 : 같은 디바이스 드라이버를 사용하는 장치가 복수 개 있을 때 이들을 서로 구분하기 위해 사용됨.

#### 나. 개발자 입장에서 디바이스 드라이버

##### 1) 디바이스 드라이버 구성

- 리눅스 디바이스 드라이버는 특정 하드웨어를 위한 디바이스 드라이버 코어 와, 코어를 리눅스에서 사용가능한 형태로 만들어 주기 위한 일종의 래퍼로 구성됨.
- 디바이스 드라이버 코어 : 하드웨어 매뉴얼을 참조해 해당 하드웨어 특성에 맞게 작성됨.
- 래퍼 : 작성된 디바이스 드라이버 코어를 커널에 등록시키고, 사용자 태스크가 장치 파일을 통해 접근 할 수 있게 하기 위해 사용자 태스크가 호출할 함수들과 코어의 함수를 연결 시켜줌.

##### 2) 디바이스 드라이버의 관리 구조

- 사용자 태스크는 특정 디바이스 드라이버가 어떤 함수를 제공하는지 일일이 알 필요 없이 `file_operations` 구조체에 정의되어 있는 함수를 통해 일관되게 장치를 접근할 수 있음.
- 디바이스 드라이버 개발자는 `file_operations` 구조체의 일관된 인터페이스만을 고려한 됨.
- 디바이스 드라이버 개발자는 `file_operations` 구조체에 정의되어 있는 함수를 디바이스 드라이버 내에 구현해 줌으로써 간단히 개발을 완료할 수 있다.

## 2. 문자 디바이스 드라이버 구조

### 소스 코드

#### <커널 프로그램>

```
#include <linux/kernel.h>
#include <linux/module.h>
#include <linux/slab.h>
#include <linux/fs.h>
#include <linux/cdev.h>
#include <linux/device.h>
#include <asm/uaccess.h>

#define DEVICE_NAME "mydrv"
#define MYDRV_MAX_LENGTH 4096
#define MIN(a,b) (((a) < (b)) ? (a) : (b))

struct class *myclass;
struct cdev *mycdev;
struct device *mydevice;
dev_t mydev;

static char *mydrv_data;
static int mydrv_read_offset, mydrv_write_offset;

static int mydrv_open(struct inode *inode, struct file *file)
{
    printk("%s\n", __FUNCTION__);
    return 0;
}

static int mydrv_release(struct inode *inode, struct file *file)
{
    printk("%s\n", __FUNCTION__);
    return 0;
}

static ssize_t mydrv_read(struct file *file, char *buf, size_t count, loff_t *ppos)
{
    if( (buf == NULL) || (count < 0) )
        return -EINVAL;
    if( (mydrv_write_offset - mydrv_read_offset) <= 0 )
        return 0;

    count = MIN( (mydrv_write_offset - mydrv_read_offset), count );

    if( copy_to_user(buf, mydrv_data + mydrv_read_offset, count) )
        return -EFAULT;

    mydrv_read_offset += count;
    return count;
}

static ssize_t mydrv_write(struct file *file, const char *buf, size_t count, loff_t *ppos)
{
    if( (buf==NULL) || (count<0) )
```

```

        return -EINVAL;
    if( count + mydrv_write_offset >= MYDRV_MAX_LENGTH)
        return 0;

    if( copy_form_user(mydrv_data + mydrv_write_offset, buf, count) ) /* 유저영역으로부터 커널
                                                                    영역으로 buf 값을 count 만큼 복사 */
        return -EFAULT;
    mydrv_write_offset += count;    // 다음에 write할 위치를 이동시킴
    return count;
}

struct file_operations mydrv_fops = { // file_operations 의 함수포인터 다발에 커스텀 함수를 물림
    .owner = THIS_MODULE,
    .read = mydrv_read,
    .write = mydrv_write,
    .open = mydrv_open,
    .release = mydrv_release,
};

int mydrv_init(void)
{
    if( alloc_chrdev_region(&mydev, 0, 1, DEVICE_NAME) < 0 )
        // 캐릭터 디바이스의 주변호를 할당 받고 커널에 등록함
        return -EBUSY;

    myclass = class_create(THIS_MODULE, "mycharclass"); /* 어떤 종류의 장치로 할 것인지
                                                        정함 */
    if(IS_ERR(myclass))
    {
        unregister_chrdev_region(mydev, 1);
        return PTR_ERR(myclass);
    }

    mydevice = device_create(myclass, NULL, mydev, NULL, "mydevicefile");
        // 실제 장치를 물림
    if(IS_ERR(mydevice))
    {
        class_destroy(myclass);
        unregister_chrdev_region(mydev, 1);
        return PTR_ERR(mydevice);
    }

    mycdev = cdev_alloc();
    mycdev->ops = &mydrv_fops;
    mycdev->owner = THIS_MODULE; // 이 모듈에 권한이 있음

    if( cdev_add(mycdev, mydev, 1) < 0)
    {
        device_destroy(myclass, mydev);
        class_destroy(myclass);
        unregister_chrdev_region(mydev, 1);
        return -EBUSY;
    }
}

```

```

    mydrv_data = (char *)kmalloc(MYDRV_MAX_LENGTH * sizeof(char), GFP_KERNEL);
    // GFP_KERNEL 옵션은 반드시 이 작업을 수행하고 넘어가야함 (blocking)
    mydrv_read_offset = mydrv_write_offset = 0;
    return 0;
}

void mydrv_cleanup(void)
{
    kfree(mydrv_data);
    cdev_del(mycdev);
    device_destroy(myclass, mydev);
    class_destroy(myclass);
    unregister_chrdev_region(mydev, 1);
}

module_init(mydrv_init); // insmod가 동작할 때 어떤 함수가 동작할지 정함
module_exit(mydrv_cleanup) // rmmod가 동작할 때 어떤 함수가 동작할지 정함
MODULE_LICENSE("GPL");

////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////////
<사용자 테스트>
#include <stdio.h>
#include <fcntl.h>

#define MAX_BUFFER 26
char buf_in[MAX_BUFFER];
char buf_outp[MAX_BUFFER];

int main(void)
{
    int fd, i, c = 65;
    if( (fd = open("/dev/mydevicefile", O_RDWR)) < 0 ) /* open을 하는 순간 file_operations의 함수들이 바뀜 */
    {
        perror("open error");
        return -1;
    }

    for(i=0;i<MAX_BUFFER;i++)
    {
        buf_out[i] = c++;
        buf_in[i] = 65;
    }

    for(i=0;i<MAX_BUFFER;i++)
    {
        fprintf(stderr, "%c", buf_in[i]);
    }

    fprintf(stderr, "\n");

    write(fd, buf_out, MAX_BUFFER); // copy from user
    read(fd, buf_in, MAX_BUFFER); // copy to user

    for(i=0;i<MAX_BUFFER;i++)

```

```
fprintf(stderr, "%c", buf_in[i]);
```

```
fprintf(stderr, "\n");
```

```
close(fd);
```

```
return 0;
```

```
}
```