

**TI DSP,Xilinx zynq FPGA,MCU 및
Xilinx
zynq FPGA 프로그래밍 전문가 과정**

강사-INNOVA LEE(이상훈)

Gccompil3r@gmail.com

학생-윤지완

Yoonjw7894@naver.com

```

#include<sys/types.h>
#include<stdio.h>
#include<dirent.h>

int main(void)

{
    DIR *dp;
    int i=0;
    struct dirent *p;
    dp= opendir(",");

    while(p=readdir(dp))//디렉토리에 있는 내용을 불러온다
    {
        if((p->d_name[0] == ","))

            continue;
        printf("%-16s ",p->d_name);
        if((i+1)%5==0)//5 개의 당위로 갱을해라.
        printf("\n");
        i++;
    }
    printf("\n");
    closedir(dp);
    return 0;
}
#include<sys/types.h>
#include<dirent.h>
#include<fcntl.h>
#include<unistd.h>

```

```

int main(int argc,char **argv)

{

    DIR *dp;
    struct dirent *p;
    dp= opendir(",");
    int i=0,cmd;
    cmd = getopt(argc ,argv , "a");
    while(p = readdir(dp))

    {
        if(cmd=="a")
        {

            if(p->d_name[0] == ',')

```

```

continue;
}
}
printf(" %-16s",p->d_name);
if((i+1)%5 == 0)
printf("\n");
i++;
}
printf("\n");
closedir(dp);
return 0;
}

```

```

#include<stdio.h>
#include<fcntl.h>
#include<dirent.h>
#include<unistd.h>

```

```

int main(int argc ,char **argv)

{
    DIR *dp;
    int i=0,,cmd;
    struct dirent *p;
    int flag = 0;
    while((cmd=getopt(argc,argv , "a|RI"))>0)
    {
        switch(cmd)
        {
            case 'a':
                flag |=1;
                break;
            case 'b':
                flag |=2;

                break;

            case 'R':
                flag |=4;
                break;
            case 'i':

```

```
flag |=8;
break;
}
```

```
}
```

ls -R 모든 디렉토리를 순회한다.

```
#include<stdio.h>
#include<sys/types.h>
#include<sys/stat.h>
#include<unistd.h>
```

```
int main(int argc ,char **argv)
```

```
{
struct stat buf;
char ch;
stat(argv[1],&buf);
```

```
if(S_ISDIR(buf.st_mode))
ch='d';
```

```
if(S_ISREG(buf.st_mode))
ch='-';
if(S_ISFIFO(buf.st_mode))//파이프
ch='P';
```

```
if(S_ISLNK(buf.st_mode))//바로가기
ch='l';
```

```
if(S_ISSOCK(buf.st_mode))//소켓
ch='s';
```

```
if(S_ISCHR(buf.st_mode))//character device
ch='c';
if(S_ISBLK(buf.st_mode))//block device
ch='b';
printf("%c\n",ch);
return 0;
}
```

755:사용자는 실행까지 가능하며 나외 다른사람에게는 쓰기권한을 주지 않는다.

644:사용자는 쓰기권한이 있으며 그 외에는 읽기만 가능하다.

```
int main(int argc ,char **argv)
```

```

{
struct stat buf;
char ch;
char perm[11] = "_____";
char rwx[4] = "rwx";
int i;

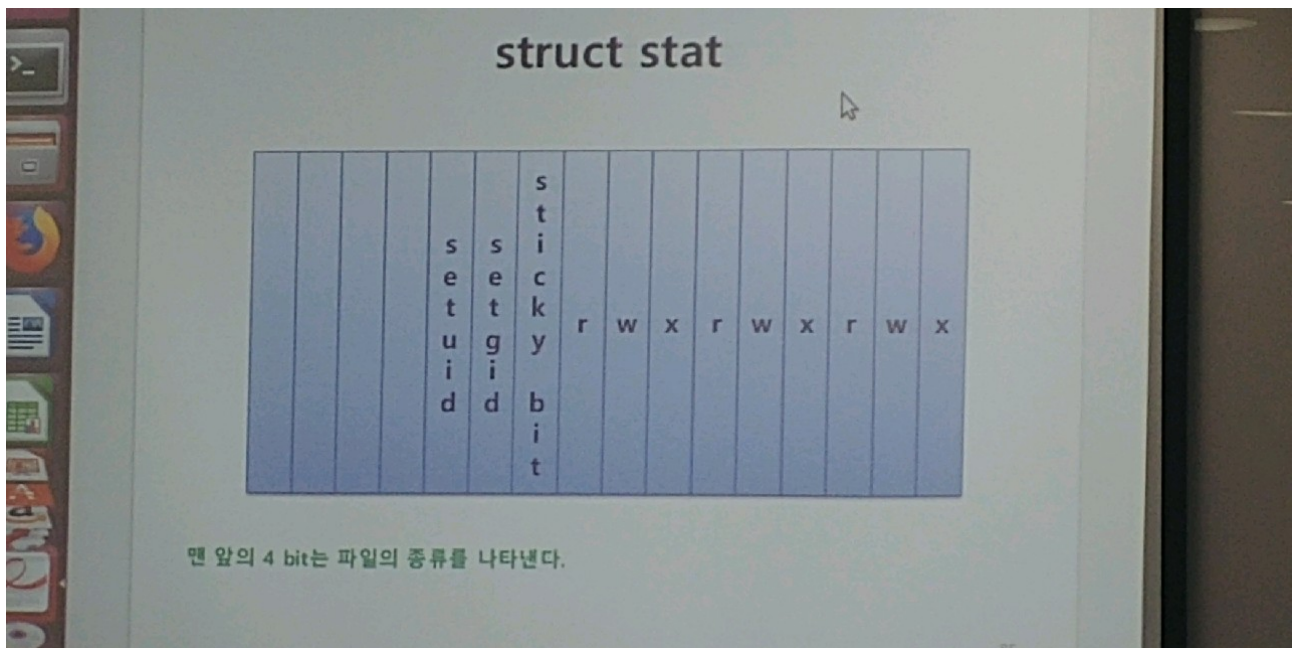
stat(argv[1],&buf);

if(S_ISDIR(buf.st_mode))
perm[0]='d';

if(S_ISREG(buf.st_mode))
perm[0]='-';
if(S_ISFIFO(buf.st_mode))//파이프
perm[0]='P';
if(S_ISLNK(buf.st_mode))//바로가기
perm[0]='I';
if(S_ISSOCK(buf.st_mode))//소켓
perm[0]='s';
if(S_ISCHR(buf.st_mode))//charactor device
perm[0]='c';
if(S_ISBLK(buf.st_mode))//block device
perm[0]='b';

for(i=0;i<9;i++)
if((buf.st_mode>>(8-i))&1)
perm[i+1] = rwx[i%3];
printf(" %s\n",perm);
return 0;
}

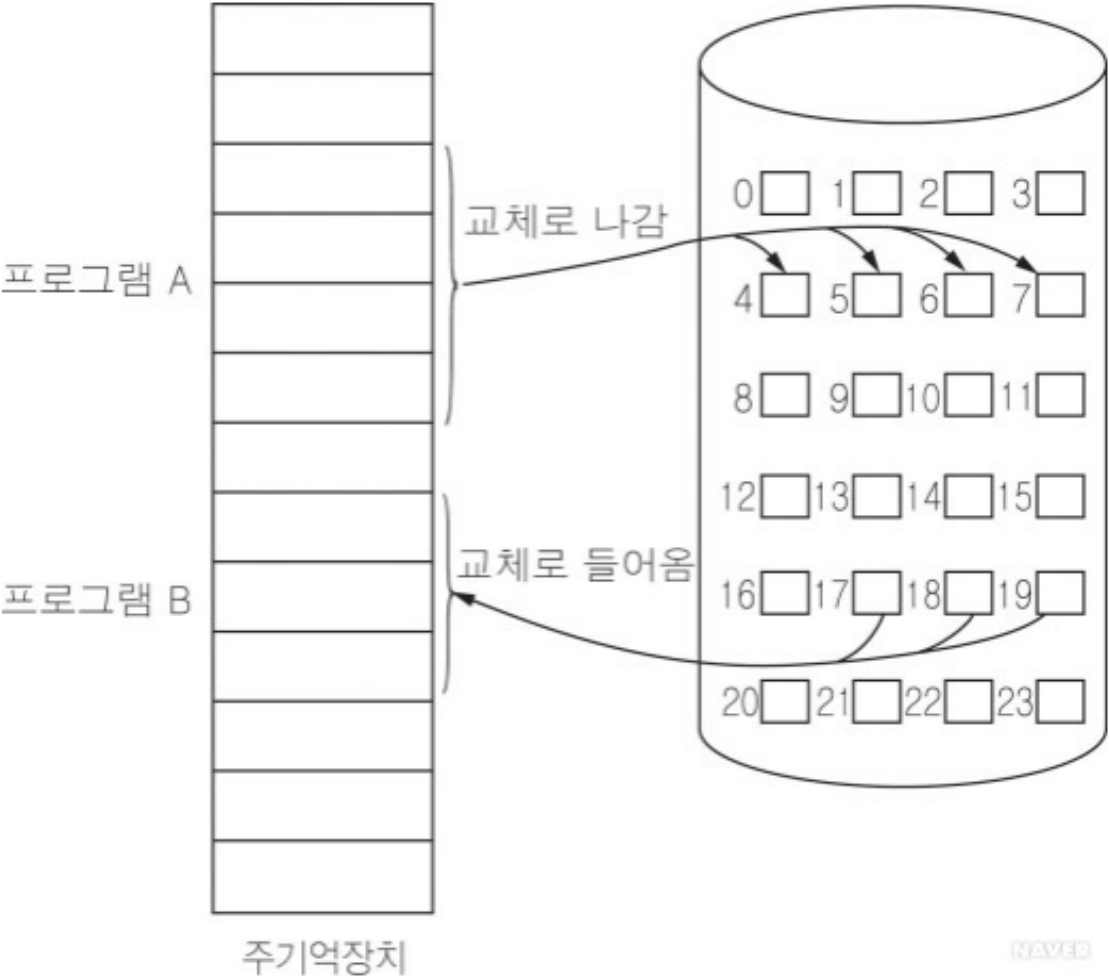
```



`struct stat buf`의 내부 모습은 이렇다. 처음 4 비트는 구조체의 상태를 나타내는 부분이고 나머지는 미리 세팅되어있는 상태이다 8 비트 부터 `rwx`가 반복되어서 입력되었는데 `char rwx[4] = "rwx";` 이 명령어를 통해서 `rwx`를 차례대로 출력시키는 것이다. 이 동작을 하는것은 마지막 부분에서 실행이 된다. 처음 `perm[1]`지에는 `rwx`의 0번지의 문자를 넣겠다는 것이다.

페이징

관련이미지



kernel

<vm(가상 메모리)>

가상 메모리에서 특정 주소(ex 0xbf884c8c)를 확인하여 주소를 10bit 단위로 나눈다. 이 작업을 하는 이유는 저 큰공간을 한번에 DRAM(물리 메모리)에 넣을 수도 없고 넣으면 공간 효율이 너무 낮을기 때문에 주소를 분할을 하여 pgd 동작을 한다. pgd 동작은 이것은 가상 메모리도 아니다. pgd 는 1024 의 크기를 가지고 있으며 처음 10bit 의 766 의 번지를 찾아서 132 의 번지를 찾고 132 번지는 DRAM 의 기본 단위 4KB 의 3212 번지에 넣는다.그럼이 부분에서 STIKY BIT 가 물리 메모리의 최소단위를 ㅍ에 거사 ㄱ 디스크에 옮겨주는데 이때 SWAP 이 SUPPORT 해준다. 이 작업을 하는이유는 이 작업을 안하면 프로세싱하는 속도는 빠르지만 사용자는 속도가 느리게 느껴지기 때문에 한 부분을 할당해 다른 작업을 하게 해준다. 이때 디스크에 넘겨졌던 데이터들은 디스크에 저장되어있다가 DRAM 에서 사용을 원할때 다시 들어와서 사용 할 수 있다.