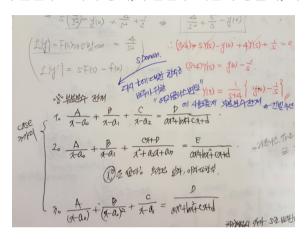
# TI DSP, MCU 및 Xilinx Zynq FPGA 프로그래밍 전문가 과정

2018-05-23 (59 회차)

강사 - Innova Lee(이상훈) gcccompil3r@gmail.com 학생 - 정유경 ucong@naver.com

# 오늘 배운 내용

- 라플라스 변환과 Signal Flow Graph 그리고 Block Diagram 의 관계
- DSP 에서 자주 쓰이는 Z Transform 은 라플라스 변환을 디지털 방식으로 하는 기법
- 부분분수 3 가지 형태, 부분분수 계산시 행렬식, 가우스 소거법 활용할 것



- 시간차를 가지고 있는 두 개의 함수를 합성할 수 있게 해주는 것이 헤비사이드 함수  $H[t-1] H[t-2] \leftrightarrow 1 < x < 2$
- 라플라스 역변환

# 1. 라플라스 변환

(시간 도메인을 S 도메인으로 변경하여) 미분방정식을 푸는 강력한 방법 중 하나 선형 미분방정식에 국한된다. 비선형 방정식은 특별한 경우가 아닌 이상 수치해석에 의존함 라플라스 변환의 이산 버전으로 Z-변환이 있음. 주로 디지털 시스템에 사용함

### 2. 라플라스 변환 표

함수	시간 도메인	s-도메인	
단위 임펄스 함수	$f(t) = \delta(t)$	F(s) = 1	
단위 계단 함수	f(t) = u(t)	F(s) = 1/s	
단위 램프 함수	$f(t) = t \cdot u(t)$	$F(s) = 1/s^2$	
위 함수를 포함한 n 승꼴의 함수	$f(t) = t^n \cdot u(t)$	$F(s) = n!/s \wedge (n+1)$	
지수 함수	$f(t) = e^{(-at)\cdot u(t)}$	F(s) = 1/(s+a)	
사인 함수	$f(t) = \sin(\omega t) \cdot u(t)$	$F(s) = \omega/(s^2 + \omega^2)$	
코사인 함수	$f(t) = \cos(\omega t) \cdot u(t)$	$F(s) = s/(s^2 + \omega^2)$	
지수적으로 감쇄하는 사인 함수	$f(t) = e^{(-at)\cdot sin(\omega t)\cdot u(t)}$	$F(s) = \omega/\{(s+a)^2 + \omega^2\}$	
지수적으로 감쇄하는 코사인 함수	$f(t) = e^{(-at)\cdot\cos(\omega t)\cdot u(t)}$	$F(s) = (s+a)/\{(s+a)^2 + \omega^2\}$	
쌍곡 사인 함수	$f(t) = \sinh(\omega t) \cdot u(t)$	$F(s) = \omega/(s^2 - \omega^2)$	
쌍곡 코사인 함수	$f(t) = \cosh(\omega t) \cdot u(t)$	$F(s) = s/(s^2-\omega^2)$	

- 1 계 도함수, 2 계 도함수, Heavy side 함수, 적분 함수의 라플라스 변환

### 3. 회로해석 (RLC Circuit Analyze using S domain - Laplace Transform)

