

TI DSP, MCU 및 Xilinx Zynq FPGA 프로그래밍 전문가 과정

강사 – Innova Lee(이상훈)
gcccompil3r@gmail.com

학생 – GJ (박현우)
uc820@naver.com

목차

수학

- 1) 계수가 상수항인 2계 미분방정식
- 2) Cauch – Euler 방정식
- 3) 비동차 2계 미분방정식
- 4) 라플라스 변환이 필요한 이유와 연립 미분방정식
- 5) expression tree 프로그래밍 (진행중)

1) 계수가 상수항인 2계 미분방정식

○ 계수가 상수항인 2계 미분방정식

$$ay'' + by' + cy = 0 \quad \leftarrow \text{대입}$$

$$\Rightarrow ar^2e^{rx} + bre^{rx} + ce^{rx} = 0$$

$$e^{rx}(ar^2 + br + c) = 0$$

$$ar^2 + br + c \quad (\text{특성방정식})$$

0) r 값이 서로 다른 경우

$$y_1 = e^{r_1x}, y_2 = e^{r_2x} \quad (\because y'' + \frac{b}{a}y' + \frac{c}{a}y = 0)$$

$$y = C_1 e^{r_1x} + C_2 e^{r_2x}$$

2) 중근일 경우

$$y_1 = e^{rx}, y_2 = y_1 u \quad (\because r = -\frac{b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a})$$

$$u' = \frac{1}{y_1} \int p(x) dx = \frac{1}{e^{-\frac{b}{2a}x} \cdot e^{\frac{b}{2a}x}} = 1$$

$$\int u' dx = x$$

$$\therefore y_2 = x e^{rx}$$

$$y = C_1 e^{rx} + C_2 x e^{rx}$$

3) 복소근일 경우 (if: $r_1 = \lambda + i\mu, r_2 = \lambda - i\mu$)

$$y_1 = e^{(\lambda + i\mu)x} = e^{\lambda x} e^{i\mu x} = e^{\lambda x} (\cos(\mu x) + i \sin(\mu x))$$

$$y_2 = e^{(\lambda - i\mu)x} = e^{\lambda x} e^{-i\mu x} = e^{\lambda x} (\cos(\mu x) - i \sin(\mu x))$$

$$y_1 + y_2 = 2 e^{\lambda x} \cos \mu x$$

$$y_1 - y_2 = 2i e^{\lambda x} \sin \mu x$$

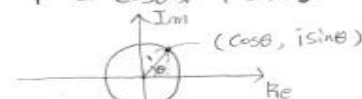
$$\therefore y = C_1 e^{\lambda x} \cos \mu x + C_2 e^{\lambda x} \sin \mu x$$

* 오일러 공식

$$1. e^{ix} = \cos x + i \sin x$$

$$r^2 = x^2 + y^2$$

$$\vec{r} = \cos \theta \hat{i} + \sin \theta \hat{j}$$



$$\cos x = \frac{e^{-ix} + e^{ix}}{2}$$

$$\sin x = \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{2i}$$

• 연습문제

$$1. y'' + 5y' + 6y = 0, y(0) = 1, y'(0) = 3$$

$$2. 3y'' - 12y' + 12y = 0, y(0) = 3, y'(1) = 7$$

2) Cauch - Euler 방정식

○ Cauch - Euler 방정식

$$a_n x^n y^{(n)} + a_{n-1} x^{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_1 x y' + a_0 y = g(x)$$

○ 이제 Cauch - Euler

$$a_2 x^2 y'' + a_1 x y' + a_0 y = 0$$

$$x^2 y'' + \underbrace{\frac{a_1}{a_2}}_a x y' + \underbrace{\frac{a_0}{a_2}}_b y = 0 \quad (\text{표준형})$$

↖ 치환
 $y = x^m$ (가정), $y' = m x^{m-1}$, $y'' = m(m-1) x^{m-2}$

$$\Rightarrow x^2 (m(m-1) x^{m-2}) + a x m x^{m-1} + b x^m = 0$$

$$(m^2 - m) x^m + a m x^m + b x^m = 0$$

$$x^m (\underbrace{m^2 + (a-1)m + b}_0) = 0 \Rightarrow m = -\frac{(a-1) \pm \sqrt{(a-1)^2 - 4b}}{2}$$

코시-오일러 특성방정식

1) 서로 다른 두 실근

$$m = m_1, m_2$$

$$y = c_1 x^{m_1} + c_2 x^{m_2}$$

2) 중근 (계수 내림법)

$$y_1 = c_1 x^m, y_2 = y_1 u$$

$$y'' + a x^1 y' + b x^2 y = 0$$

$$u' = \frac{1}{y_1^2} e^{\int p(x) dx} = \frac{1}{x^{2m}} e^{a \ln x}$$

$$\int u' dx = \int x^{-2m} e^{-a \ln x} dx$$

$$= \int x^{-2m} x^{-a} dx$$

$$= \int x^{-2m-a} dx, m = -\frac{a-1}{2}$$

$$= \int x^{-1} dx = \ln x$$

$$\therefore y_2 = x^m \ln x$$

$$y = c_1 x^m + c_2 x^m \ln x$$

3) 복소근

$$m = \lambda \pm i u$$

$$y_1 = x^\lambda x^{iu} = x^\lambda e^{iu \ln x}$$

$$\Rightarrow x^\lambda \{ \cos(u \ln x) + i \sin(u \ln x) \}$$

$$\therefore y = c_1 x^\lambda \cos(u \ln x) + c_2 x^\lambda \sin(u \ln x)$$

3) 비동차 2계 미분방정식

○ 비동차 2계 미분 방정식

$$y'' + a(x)y' + b(x)y = g(x)$$

• y_p = 특정해

• y_g = 일반해 $y_g = y_p + y_h$

• y_h = 동차해 $y_h = y_g - y_p$

① $y_h \rightarrow g(x) = 0$ 증명

$$y_g'' + a(x)y_g' + b(x)y_g = g(x)$$

$$y_p'' + a(x)y_p' + b(x)y_p = g(x)$$

$$y_h'' + a(x)y_h' + b(x)y_h = g(x)$$

$$(y_g'' - y_p'') + a(x)(y_g' - y_p') + b(x)(y_g - y_p) = g(x)$$

$$\underbrace{y_g'' + a(x)y_g' + b(x)y_g}_{g(x)} - \underbrace{(y_p'' + a(x)y_p' + b(x)y_p)}_{g(x)} = \underbrace{g(x)}_{0}$$

ex) $y'' + 2y' + y = 2x^2 + 4$

$$y_h = C_1 e^{-x} + C_2 x e^{-x}$$

$$\therefore y_g = C_1 e^{-x} + C_2 x e^{-x} + 2x^2 - 8x + 16$$

$$y_p = Ax^2 + Bx + C = 2x^2 - 8x + 16$$

$$y_p' = 2Ax + B$$

$$y_p'' = 2A$$

$$2A + 4Ax + 2B + Ax^2 + Bx + C$$

$$Ax^2 + (4A+B)x + (2A+2B+C) = 2x^2 + 4$$

$$A=2, B=-8, C=16$$

$$1A+B=0$$

$$2A+2B+C=4$$

* 특정해 (y_p) 조건

1) $g(x)$ 가 다항식인 경우

$$A_n x^n + A_{n-1} x^{n-1} + \dots + A_0$$

2) $g(x)$ 가 지수함수인 경우

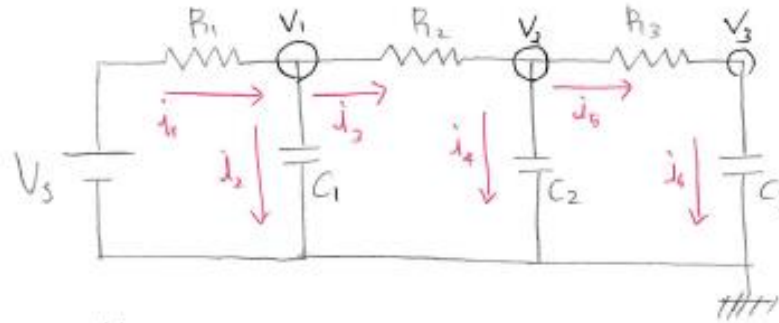
$$Ae^{mx}$$

3) $g(x)$ 가 삼각함수인 경우

$$A \cos(mx) + B \sin(mx)$$

4) 라플라스 변환이 필요한 이유와 연립 미분방정식

0 라플라스 변환이 필요한 이유와 연립 미분방정식



① 전류는 높은 곳에서 낮은 곳으로 흐름.

$$\begin{array}{c} i_1 \\ \swarrow \searrow \\ i_2 \quad i_3 \end{array} \quad i_1 = i_2 + i_3$$

$$i = C \cdot \frac{dV}{dt}, \quad V = L \cdot \frac{di}{dt}$$

$$1. \frac{V_s - V_1}{R_1} = C_1 \frac{dV_1}{dt} + \frac{V_1 - V_2}{R_2}$$

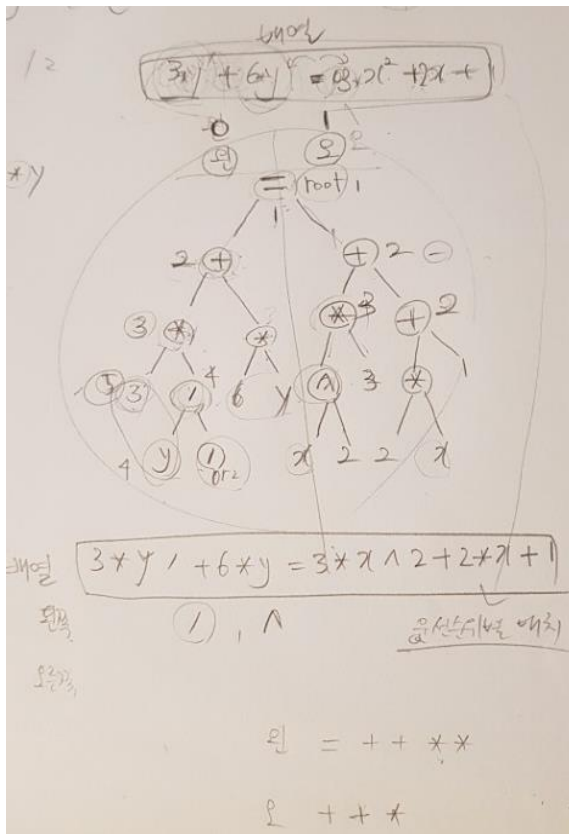
$$2. \frac{V_1 - V_2}{R_2} = C_2 \frac{dV_2}{dt} + \frac{V_2 - V_3}{R_3}$$

$$3. \frac{V_2 - V_3}{R_3} = C_3 \frac{dV_3}{dt}$$

→ 라플라스 변환 필요.

5) Expression tree 프로그래밍

<concept>



<header>

```

3
4 #include<stdio.h>
5 #include<malloc.h>
6 #include<string.h>
7 #include<math.h>
8 #include<stdlib.h>
9 #include<unistd.h>
10
11 #define LEFT    0
12 #define RIGHT   1
13
14 enum operand{
15     /*equal, plus, minus, mul, div, prime, exponent, constant*/
16     EQ = 1,
17     PLUS = 2,
18     MINUS = 2,
19     MUL = 3,
20     DIV = 3,
21     PRI = 4,
22     EXPO = 4,
23     CONS = 5
24 }
25
26 typedef struct expression_node{
27     int prio;
28     int lr;
29 }expr;
30
31 typedef struct expr_tree{
32
33     char op;
34
35     struct expr_tree *left;
36     struct expr_tree *right;
37 }expr_t;
38
39 expr *get_expr_t_node(void){
40
41     expr_t *tmp = (expr_t *)malloc(sizeof(expr_t));
42     tmp->left = NULL;
43     tmp->right = NULL;
44     return tmp;
45 }
46
47 void expr_t_ins(expr_t **root, expr ex, char op ){
48
49     if(*root == NULL){
50         *root = get_expr_t_node();
51         (*root)->op = op;
52     }
53
54 }
55
56 #endif

```

Expression tree 컨셉 잡는 것도 그렇고 만드는데,
생각이 좀 많이 필요할 것 같습니다. 만드려고 노력중입니다.