TI DSP, MCU 및 Xilinx Zynq FPGA

프로그래밍 전문가 과정

강사 - Innova Lee(이상훈)
gcccompil3r@gmail.com
학생 - 하성용
accept0108@naver.com

```
22 일차
-리눅스 프로그래밍 5 일차
ls_moudle9.c
#include<sys/types.h>
#include<stdio.h>
#include<unistd.h>
#include<dirent.h>
#include<sys/stat.h>
#include<sys/types.h>
#include<string.h>
void recursive_dir(char *dname);
//먼저 동작을 위해 위에 써놓는방식
int main(int argc, char *argv[])
{
        recursive dir(".");
        return 0;
}
void recursive_dir(char *dname)
        struct dirent *p;
        struct stat buf;
        DIR *dp; //디렉토리안에있는 리스트들
        chdir(dname);
        dp=opendir(".");
        printf("\t%s:\n",dname);
        while(p=readdir(dp)) //이안에 리스트가 다순회를 할때까지
        {
                 stat(p→d name,&buf); // 밑에걸 디렉토리인지 아닌지 판별
                 if(S ISDIR(buf.st mode))
                          if(strcmp(p->d_name,".")&&strcmp(p->d_name,
".."))// . 이나 ..이면 들어가지말것. 같으면 //숏컷 . 은 넘어가는거
                                  recursive dir(p→d name); //p→d name 으로 들
어가 다돌고 .으로 돌아감
        chdir(".."); //상위디렉토리 ..으로감
        closedir(dp);
}
```

```
fork
vl
페이징 매커니즘
왜 페이징을 사용하면 어떤부분에서 이점을 얻을수있을까
대용량의 데이터들 처리하려면 대용량의
밖에 메모리가필요
```

```
페이징을 사용하면
클록스피드가 느
나가서 주소값을 보면 진쭈소가
fork=복사
복사는 가능. 자신을 복사한 복사라도 PID(고유값)는 다르다
제각각 흩어지기때문에 제어가안됨
fork1
#include<unistd.h>
#include<stdio.h>
int main(void)
{
         printf("before\n");
        fork();
         printf("after\n");
         return 0;
}
before
after
after
fork2.c //부모와 자식관의 관계 알아보기
#include<unistd.h>
#include<stdio.h>
#include<errno.h>
#include<stdlib.h>
int main(void)
{
         pid_t pid; //pid_t = int 랑 같은것,
         pid=fork(); //pid 는
         if(pid>0) //자식이 0보다 크다면
                 printf("paren\n");
         else if(pid==0)
                 printf("child\n");
         else
         {
                 perror("fork() ");
                 exit(-1);
         }
         return 0;
}
paren
child
fork3.c
#include<unistd.h>
#include<stdio.h>
#include<errno.h>
#include<stdlib.h>
```

```
int main(void)
{
         pid t pid;
         pid=fork(); //자식프로세스 생성
         if(pid>0) //pid 가 0 보다큼 ( 부모)
                  printf("parent : pid = %d, cpid=%d\n",getpid(),pid);
자기자신의 프로세스아이디, cpid 는 포크의 리린값받아옴,
         else if(pid==0) //자식프로세스
                  printf("child : pid = %d, cpid=%d\n",getpid(),pid);
         else
         {
                  perror("fork()");
                  exit(-1);
         }
         return 0;
}
parent : pid = 3403, cpid=3404
child : pid = 3404, cpid=0
fork4.c
for 문을 while(1)로 감싸서 무한루프 만들기
#include<stdio.h>
#include<unistd.h>
#include<errno.h>
#include<stdlib.h>
int main(void)
{
  pid_t pid;
  int i;
  pid=fork();
  if(pid>0)
  {
    while(1){
       for(i=0;i<26;i++)
         printf("%c",i+'A');
         fflush(stdout); //시스템내부에있는 버퍼를 비울것
   }
    else if(pid==0)
      while(1){
      for(i=0;i<26;i++)
         printf("%c",i+'a');
         fflush(stdout);
       }
      }
             }
      else
      {
         perror("fork()");
         exit(-1);
      }
```

```
printf("\n");
        return 0;
}
Is process Shared VM? //프로세스가 Vm 을공유할수있는지
ps_test1.c
#include<stdio.h>
int main(void)
{
        int a=10;
        printf("./&a=%#p\n",&a); //a 의주소값 저장
        sleep(1000);
        return 0;
}
ps test2.c
#include<stdio.h>
int main(void)
{
        int *p=0xbfcb3e40;
        printf("&a:%#p\n",*p);
        return 0:
}
./test &
위와 같이 수행한 후 나오는 주소값을 ps test2.c 의 *p 값에 대입
./a.out 을 해서 확인
Segmentation fault (core dumped)
pgid = 어떤게 읽기속성과 쓰기속성을 가지고있는지확인
하나는 모터작동 하나는 레이더 신호해석(속도값,장애물)
a 프로세스인 모터한테 정보를 전달하기위해서 할수있는게
메세지큐
파이프
쉐이드
IPC(인터포스 커퓨니케이션 프로세스 내부 커뮤드니케이션이라는말)
작업분담, 경우에 따라선 협업이 필요할때 하는게 IPC
프로세스는 가상메모리를 공유할수없음
작업을 효율적으로 분담하기위해(혼자하면 메모리부담이커져서)
ps test1.c
#include<stdio.h>
int main(void)
{
        int a=10;
        printf("\&a=\%#p\n",\&a);
        sleep(1000);
        return 0;
}
ps test2.c
```

```
#include<stdio.h>
int main(void)
{
         int *p=0x7ffdbb989454;
         printf("\&a:\%#p\n",*p);
         return 0;
}
ps_test3.c
#include<unistd.h>
#include<stdio.h>
#include<errno.h>
#include<stdlib.h>
int global = 100;
int main(void)
{
         int local=10;
         pid t pid;
         int i;
         pid=fork();
         if(pid>0)
         {
                  printf("global : %d, local:%d\n",global,local);
         else if(pid==0)
                  global++;
                  local++;
                  printf("global : %d, local=%d\n",global,local);
         }
         else
         {
                  perror("fork()");
                  exit(-1);
         printf("\n");
         return 0;
}
global : 100, local:10
global : 101, local=11
C.O.W.
copy on write
쓰는동시에 복사가된다
돌아가야하니까 TEXT 가 필요
```

스택연혁으로 알고싶음 전역변수 접근 데이타 복사

```
메모리에 무언가 쓰기작업이되면 복사시작
ps_test4.c (논블로킹처럼 동작함)
#include<unistd.h>
#include<stdio.h>
#include<errno.h>
#include<stdlib.h>
#include<fcntl.h>
int main(void)
{
         int fd, ret;
         char buf[1024];
         pid_t pid;
         fd=open("myfifo",O_RDWR);
         if((pid=fork())>0)
         {
                  for(;;)
                  {
                           ret=read(0,buf,sizeof(buf));
                           buf[ret]=0;
                           printf("Keyboard:%s\n",buf);
                  }
         else if(pid ==0)
                  for(;;)
                  {
                           ret=read(fd,buf,sizeof(buf));
                           buf[ret]=0;
                           printf("myfifo:%s\n",buf);
                  }
         }
         else
         {
                  perror("fork() ");
                  exit(-1);
         }
         close(fd);
         return 0;
}
생성후
mkfifo myfifo
우클릭 오픈터미널로 해당위치 터미널 열고
cat > myfifo
터미널 ./a.out 실행
fork9.c (실질적으로 이러한 process 를 Zombie Process 라 한다)
#include<unistd.h>
```

#include<stdio.h>
#include<errno.h>
#include<stdlib.h>
#include<fcntl.h>

```
int main(void)
{
        pid t pid;
        if((pid==fork())>0)
                 sleep(1000);
        else if(pid==0)
        else
        {
                 perror("fork() ");
                 exit(-1);
        }
        return 0;
}
후 컴파일하고 실행하고
터미널열고
ps -ef|grep a.out
defunct 나오는게 좀비프로세스
parent & child
child 가 죽음(exit2)
보면 SIGCHLD ( 죽어서 처리해달라는 메시지)
wait(&status); // chile 가 어떻게 죽었는지를 봄
status 로 확인
특수한코드로 죽은걸 알게되면 그코드에 대한 조사를 해야되는데
즉 wait(&status)는 자식의 상태값을 받기우해 사용하는 시스템콜중 하나입니다
wait.c
#include<unistd.h>
#include<stdio.h>
#include<errno.h>
#include<stdlib.h>
#include<fcntl.h>
#include<sys/types.h>
#include<sys/wait.h>
int main(void)
{
        pid_t pid;
        int status;
        if((pid==fork())>0)
        {
                 wait(&status);
                 printf("status:%d\n",status);
        }
        else if(pid==0)
                 exit(7);
        else
        {
```

```
perror("fork()");
                 exit(-1);
        }
        return 0;
}
1792 나오는데
이걸 296 으로 나누기
7 이나옴 (exit7 이랑 일치)
How to Extract Status?
정상종료
비정상종료
256 으로 나누거나 8을 시프트
프로세스는 시그널을 맞으면 기본적으로 죽음
모든 비정상종료를 총칭하는말이 시그널
wait3.c (오타있음)
#include<stdio.h>
#include<errno.h>
#include<stdlib.h>
#include<fcntl.h>
#include<sys/types.h>
#include<sys/wait.h>
int main(void)
{
        pid_t pid;
        int status;
        if((pid=fork())>0)
        {
                 wait(&status);
                 printf("status:0x%x\n",(status>>8)&0xff);
        else if(pid==0)
                 exit(7);
        else
        {
                 perror("fork() ");
                 exit(-1);
        }
        return 0;
}
```

```
#include<stdio.h>
#include<errno.h>
#include<stdlib.h>
#include<fcntl.h>
#include<sys/types.h>
#include<sys/wait.h>
#include<unistd.h>
int main(void)
{
         pid_t pid;
         int status;
         if((pid=fork())>0)
         {
                   wait(&status);
                   printf("status:0x%x\n",WEXITSTATUS(status));
         else if(pid==0)
                   exit(7);
         else
         {
                   perror("fork()");
                   exit(-1);
         return 0;
}
status:0x7
wait5.c
#include<stdio.h>
#include<errno.h>
#include<stdlib.h>
#include<fcntl.h>
#include<sys/types.h>
#include<sys/wait.h>
#include<unistd.h>
int main(void)
{
         pid_t pid;
         int status;
         if((pid=fork())>0)
         {
                   wait(&status);
                   printf("status:0x%x\n",WEXITSTATUS(status));
         }
         else if(pid==0)
                   abort();
         else
         {
                   perror("fork()");
                   exit(-1);
         }
         return 0;
}
```

stty -a //사용되는 시그널값들을 보여줌 speed 38400 baud; rows 37; columns 80; line = 0; intr = ^C; quit = ^\; erase = ^?; kill = ^U; eof = ^D; eol = <undef>; eol2 = <undef>; swtch = <undef>; start = ^Q; stop = ^S; susp = ^Z; rprnt = ^R; werase = ^W; lnext = ^V; discard = ^O; min = 1; time = 0; -parenb -parodd -cmspar cs8 -hupcl -cstopb cread -clocal -crtscts -ignbrk -brkint -ignpar -parmrk -inpck -istrip -inlcr -igncr icrnl ixon -ixoff -iuclc -ixany -imaxbel iutf8 opost -olcuc -ocrnl onlcr -onocr -onlret -ofill -ofdel nl0 cr0 tab0 bs0 vt0 ff0 isig icanon iexten echo echoe echok -echonl -noflsh -xcase -tostop -echoprt echoctl echoke -flusho -extproc

kill -l SIG~ //리눅스상에 존재하는 모든 시그널 번호들

맨앞 1 비트는 용도가 포덤프가 어떻게죽었는지 확인하는거