## TI DSP, MCU 및 Xilinx Zynq FPGA 프로그래밍 전문가 과정



2018.05.15 54 일차 강사 – Innova Lee(이상훈) gcccompil3r@gmail.com

> 학생 – 신민철 akrn33@naver.com

```
## (Inner Product)

### (Inner Product)
```

```
#include "vector 3d.h"
#include <stdio.h>
int main(void)
{
         vec3 A = {3, 2, 1};
vec3 B = {1, 1, 1};
vec3 X = {1, 0, 0};
vec3 Y = {0, 1, 0};
vec3 v[3] = {{0, 4, 0}, {2, 2, 1}, {1, 1, 1}};
         vec3 w[3] = {};
         vec3_add, vec3_sub, vec3_scale,
                              vec3_dot, vec3_cross, print_vec3,
                              gramschmidt normalization};
         R.add(A, B, &R);
         R.print(R);
         R.sub(A, B, &R);
         R.print(R);
         R.scale(3, R, &R);
         R.print(R);
         printf("A dot B = %f\n", R.dot(A, B));
         R.cross(X, Y, &R);
         R.print(R);
         R.gramschmidt(v, w, R);
         return 0;
}
```

```
CTOR 3D H
    Files
            CTOR_3D_H_
#include <stdio.h>
#include <math.h>
typedef struct vector3d vec3;
struct vector3d
        float x;
        float y;
        float z;
        void (* add)(vec3, vec3, vec3 *);
        void (* sub)(vec3, vec3, vec3 *);
        void (* scale)(float, vec3, vec3 *);
        float (* dot)(vec3, vec3);
        void (* cross)(vec3, vec3, vec3 *);
        void (* print)(vec3);
        void (* gramschmidt)(vec3 *, vec3 *, vec3);
};
void vec3 add(vec3 a, vec3 b, vec3 *r)
        r->x = a.x + b.x;
        r->y = a.y + b.y;
        r->z = a.z + b.z;
void vec3 sub(vec3 a, vec3 b, vec3 *r)
        \Gamma->x = a.x - b.x;
        r->y = a.y - b.y;
        r->z = a.z - b.z;
void vec3 scale(float factor, vec3 a, vec3 *r)
        r->x = a.x * factor;
        r->y = a.y * factor;
        r->z = a.z * factor;
```

```
float vec3_dot(vec3 a, vec3 b)
{
        return a.x * b.x + a.y * b.y + a.z * b.z;
}
void vec3_cross(vec3 a, vec3 b, vec3 *r)
        r->x = a.y * b.z - a.z * b.y;
        r->y = a.z * b.x - a.x * b.z;
        r->z = a.x * b.y - a.y * b.x;
}
void print vec3(vec3 r)
        printf("x = %f, y = %f, z = %f\n", r.x, r.y, r.z);
}
float magnitude(vec3 v)
{
        return sqrt(v.x * v.x + v.y * v.y + v.z * v.z);
}
void gramschmidt_normalization(vec3 *arr, vec3 *res, vec3 r)
{
        vec3 scale1 = {};
        float dot1, mag1;
        mag1 = magnitude(arr[0]);
        r.scale(1.0 / mag1, arr[0], &res[0]);
        r.print(res[0]);
        mag1 = magnitude(res[0]);
        dot1 = r.dot(arr[1], res[0]);
        r.scale(dot1 * (1.0 / mag1), res[0], &scale1);
r.sub(arr[1], scale1, &res[1]);
        r.print(res[1]);
}
#endif
```