

# TI DSP,MCU 및 Xilinx Zynq FPGA

## 프로그래밍 전문가 과정

이름	문지희
학생 이메일	mjh8127@naver.com
날짜	2018/3/28
수업일수	25 일차
담당강사	Innova Lee(이상훈)
강사 이메일	gcccompil3r@gmail.com

# 목차

1. index 0 개 짜리 배열
2. semaphore
3. IPC 통신

# 1. index 0 개 짜리 배열

## 1. index 0개 짜리 배열

~소스코드

```
#include<stdio.h>
#include<stdlib.h>

typedef struct
{
    int score;
    char name[20];
}ST;

typedef struct
{
    int count;
    char name[20];
    int score[0]; //인덱스 0개짜리 배열 선언
}FLEX;

int main(void)
{
    int i;
    FLEX *p=(FLEX*)malloc(4096);
    //p->score[0];
    //p->score[1];
    for(i=0;i<10000;i++)
    {
        p->score[i]=i+1;
    }
}
```

```

        printf("%d\n",p->score[i]);
    }
    return 0;
}

```

~결과

컴파일 에러가 나지 않는다.

malloc 을 많이 하면 할당받는 시간과 해제하는시간이 너무 길고 느려진다.

위의 예제처럼 한번에 크게 잡고 배열처럼 사용하면 성능이 좋아진다.

한번에 크게할당하니까 커널로 진입해야하는 시간이 없고, s

core 는 이 구조체의 끝이 어디인가, 구조체 이후의 새로운 시작점이 어디인가를 알 수 있어 구조체의 끝이자 새로운 시작이라 볼 수 있다.

하지만 이를 사용할 때 데이터가 넘어버리면 밀리거나 데이터 깨질 수 있으니 조심해야한다.

## 2. index 0개 짜리를 이용한 queue 구현

```

#include <time.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdbool.h>

typedef struct
{
    int data;
    int idx;//link 대신 다음에 가리키는 인덱스
}
queue;

```

```

typedef struct
{
    int full_num;//최대치. 값이 할당될 때마다 값이 줄어든다.
    int free_num;//비어있는 것의 갯수
    int total;//총 갯수
    int cur_idx;//현재 내가 어떤 인덱스를 가리키고있나
    // free idx
    int free[1024];//별도관리를 위한 배열
    int total_free;//별도로 관리하는 것이 몇개인지
    queue head[0];//배열의 인덱스?, 배열에 들어가는 것들
}
manager;

bool is_dup(int *arr, int cur_idx)
{
    int i, tmp = arr[cur_idx];

    for(i = 0; i < cur_idx; i++)
        if(tmp == arr[i])
            return true; //받은 배열과 이전 인덱스들의 데이터 값을 비교해서 같으면 1

    return false; //다르면 0 반환
}

void init_data(int *data, int size)
{
    int i;

    for(i = 0; i < size; i++)
    {

```

```

redo:
    data[i] = rand() % 100 + 1;

    if(is_dup(data, i))//같은 경우
    {
        printf("%d dup! redo rand()\n", data[i]);
        goto redo;//redo 로 가서 다시 난수 생성하고 이전 인덱스들 데이터 값 비교
    }
}

void print_arr(int *arr, int size)
{
    int i;

    for(i = 0; i < size; i++)//10개의 배열 출력
        printf("arr[%d] = %d\n", i, arr[i]);
}

void init_manager(manager *m, int alloc_size)
{
    m->full_num = 0;//할당한게 아무것도 없어서 0
    // 12: full_num, free_num, cur_idx
    // 8: data, idx
    m->free_num = (alloc_size / sizeof(int) - 12) / 2;//현재 몇개가 비어있는지 넣을 것
    // 12268/8=1533이 실질적으로 사용할 수
    있는 공간
    m->total = (alloc_size / sizeof(int) - 12) / 8;//1533
    //아무것도 할당안해서 free_num 이랑 같음
    m->cur_idx = 0;//아무것도 할당안해서 0
}

```

```

void print_manager_info(manager *m)
{
    int i;

    printf("m->full_num = %d\n", m->full_num);
    printf("m->free_num = %d\n", m->free_num);
    printf("m->total = %d\n", m->total);
    printf("m->cur_idx = %d\n", m->cur_idx);
    printf("m->total_free = %d\n", m->total_free);

    for(i = 0; i < m->total_free; i++)
        printf("m->free = %d\n", m->free[i]);

    printf("\n");
}

```

//total\_free 는 dequeue 를 했을 때 활성화됨

```

void enqueue(manager *m, int data)
{
    m->head[m->cur_idx].data = data;
    m->head[m->cur_idx++].idx = m->cur_idx;
    //인덱스 1 증가
    m->free_num--;
    m->full_num++;
}

```

```

void dequeue(manager *m, int data)
{
    int i;

    for(i = 0; i < m->full_num; i++)

```

```

    {
        if(m->head[i].data == data)
        {
            m->head[i].data = 0; //데이터를 0으로 만든다
            m->head[i - 1].idx = m->head[i].idx;
            m->free_num++; //해제했으니 1증가
            m->full_num--; //해제했으니 1감소
            m->free[m->total_free++] = i;
        }
    }
}

void print_queue(manager *m)
{
    int i = 0;
    int flag = 0;
    int tmp = i; // m->head[i].idx;

    printf("print_queue\n");

#ifdef 0
    for(; !(m->head[tmp].data);)
        tmp = m->head[tmp].idx;
#endif

    while(m->head[tmp].data) //head 에 데이터 값이 있다면
    {
        printf("data = %d, cur_idx = %d\n", m->head[tmp].data, tmp);
        printf("idx = %d\n", m->head[tmp].idx);

        for(; !(m->head[tmp].data);) //중간에 값이 없으면 제깸

```



```

        {
            tmp = m->head[tmp].idx;
            flag = 1;
        }

        if(!flag)
            tmp = m->head[tmp].idx;

        flag = 0;
    }
}

bool is_it_full(manager *m)
{
    if(m->full_num < m->cur_idx)
        //total_num 으로 바꾸기
        return true;

    return false;
}

void enqueue_with_free(manager *m, int data)
{
    /*
        m->head[i].data = 0;
        m->head[i - 1].idx = m->head[i].idx;
        m->free_num++;
        m->full_num--;
        m->free[m->total_free++] = i;
    */
    */

```

```

    m->head[m->cur_idx - 1].idx = m->free[m->total_free - 1];
    //1빠이유
    //
    m->total_free--; //배열의 인덱스가 0부터 시작하니까 1빠야한
    m->head[m->free[m->total_free]].data = data; //데이터 셋팅
    m->head[m->free[m->total_free]].idx = m->free[m->total_free - 1]; //다음에 인덱스 설정

    if(!(m->total_free - 1 < 0))
        m->head[m->free[m->total_free]].idx = m->free[m->total_free - 1];
    else
        printf("Need more memory\n");

    m->free_num--;
    m->full_num++;
}

int main(void)
{
    int i;
    bool is_full; //true 나 false 를 담는 변수 설정
    int alloc_size = 1 << 12;
    int data[10] = {0};
    int size = sizeof(data) / sizeof(int); //10
    //queue 로 집어넣을 데이터 생성한 것

    srand(time(NULL));
    init_data(data, size); //배열에 값 넣기
    print_arr(data, size); //배열 값 출력

    manager *m = (manager *)malloc(alloc_size); //4096바이트 할당(10^12)
    init_manager(m, alloc_size);

```

```
printf("Before Enqueue\n");  
print_manager_info(m);
```

```
for(i = 0; i < size; i++)  
    enqueue(m, data[i]);
```

```
printf("After Enqueue\n");  
print_queue(m);
```

```
dequeue(m, data[1]);
```

```
printf("After Dequeue\n");  
print_queue(m);
```

```
enqueue(m, 777);  
print_manager_info(m);  
print_queue(m);
```

```
dequeue(m, data[4]);  
dequeue(m, data[5]);  
dequeue(m, data[6]);  
enqueue(m, 333);  
print_manager_info(m);  
print_queue(m);
```

```
#if 1
```

```
// 강제로 꽉찼다 가정하고 free 공간을 활용 해보자!  
is_full = true;
```

```
#endif
```

```
//if(is_it_full(m))
```

```
if(is_full)
    enqueue_with_free(m, 3333);//끝까지 데이터가 차있는지
```

```
print_manager_info(m);
print_queue(m);
```

```
return 0;
```

```
}
```

## 2. Semaphore

### -os 에서 lock 메커니즘

프로세스가 동작 될 때 다른 프로세스가 동작하는 프로세스에 접근하여 간섭할 수 있다면 그 프로세스는 꼬여 데이터가 엉망이 될 수 있기 때문에 한 프로세스가 동작할 때 다른 프로세스가 접근하지 못하도록 하는 것이 lock 메커니즘이다.

### -critical section(임계영역)

: 여러 task 를 동시에 접근해서 정보가 꼬일 수 있는 공간이다. 스레드가 여러개에 프로세스로 있으면 critical section 이 되어 lock 을 걸어야한다.

### 1) semaphore

lock 이 풀릴 때 까지 접근하지 못해서 lock 이 없는 곳을 찾아다니며 lock 이 없는 곳이 없을 때 프로세스 대기열이 있다. 프로세스 대기열이 있다 라는 것은 wait queue 로 빠진다는 것이고 context switching 를 해야하는데 이를 하려면 비용이 크다. (하드웨어 레지스터 를 메모리로 옮겼다가 다시 복원해서 클럭손실이 있음.)

### 2) spinlock

cpu 점유율이 지속적으로 잡고있다.(polling), 가볍고 빠르게 처리할 수 있는 프로세스들에게 spinlock 이 걸린다.

polling : 컴퓨터나 단말 제어 장치에서 여러 개의 단말 장치에 대하여 차례로 송신 요구의 유무를 문의하고 요구가 있을 경우 그 단말 장치에 송신을 시작하도록 명령하며, 없을 때에는 다음 단말 장치에 문의하는 전송 제어 방식.

### -semaphore 와 spinlock 의 차이점

Spinlock 은 여러 프로세스에 적용할 수 없고, semaphore 는 프로세스에 여러개 적용이 가능하다.

단순하고 간단할 땐 spinlock 이 좋고, Context switching 을 하는 것 처럼 여러 프로세스를 실행해야 할 때에는 semaphore lock 형식이 좋다. semaphore 는 크고 대규모의 프로세스를 처리해야할 때 사용된다.

## 1. sem

-sem.h

```
#include<sys/types.h>
#include<sys/ipc.h>
#include<sys/sem.h>
#include<stdio.h>
#include<string.h>
#include<stdlib.h>
#include<errno.h>
```

```
#define SEMPERM 0777
```

```
int CreateSEM(key_t semkey);
int p(int semid);
int v(int semid);
```

-sem.c

```
#include "sem.h"
```

```
int main(void)
```

```
{
    int sid;//semaphore 아이디
    sid=CreateSEM(0x777);//semaphore 의 권한
    printf("before\n");
    p(sid);
    printf("Enter Critical Section\n");//p 를 통해 semaphore 의 값을 1 증가시킨후 출력
    getchar();
    v(sid);
    printf("after\n");
}
```

```
    return 0;
}
```

-semilib.c

```
#include "sem.h"
```

```
int CreateSEM(key_t semkey)//0x777로 semaphore lock 을 걸겠다. 777로 풀 수 있음
```

```
{
    int status=0,semid;
    if((semid=semget(semkey,1,SEMPERMIIPC_CREAT|IPC_EXCL))==1) //권한을 준다 | 프로세스간
통신 생성 semaphore 있으면 씹어라
    {
        if(errno==EEXIST)//존재한다면
        {
            semid=semget(semkey,1,0);//semaphore 존재하는 것을 가져온다.
        }
    }
    else
    {
        status=semctl(semid,0,SETVAL,2);//SETVAL : semaphore 아이디를 0으로
만들어줌(semid 와 SETVAL 사이에 있는 숫자로), sid 값 리턴받음
    }
    if(semid==-1||status==-1)
        return -1;
    return semid;
}
```

```
int p(int semid)
```

```
{//더하기
```

```
    struct sembuf p_buf={0,-1,SEM_UNDO};//SEM_UNDO : semaphore 가 종료되면 다시
semaphore 를 원래 값으로 초기화 시켜라(0으로 되돌려라)
```

```

        if(semop(semid,&p_buf,1) == -1)//semop : semaphore 값을 1 증가시켜라
            return -1;//정상적으로 처리되지 않으면 -1반환
        return 0;//정상적으로 처리되면 0반환
    }

int v(int semid)
{
    //빠기

    struct sembuf p_buf={0,1,SEM_UNDO};
    if(semop(semid,&p_buf,1) == -1)//뺄셈할 때 적용
        return -1;
    return 0;
}

```

~결과  
 before  
 Enter Critical Section  
 after

semop( ) :

형태 : int semop ( int semid, struct sembuf \*sops, unsigned nsops);

인자 → semget()호출에 의해 반환된 키 값, 세마퍼 집합에서 수행 될 동작 배열을 가리키는 포인터, nsops 가 배열 안에 있는 동작의 갯수이다.

→ system call



성공시 0반환 실패시 -1 반환

```
struct sembuf {  
    ushort  sem_num;      /* 배열안에서의 세마퍼 인덱스 */  
    short   sem_op;      /* 세마퍼 동작 */  
    short   sem_flg;     /* 동작 플래그 */  
};
```

sem\_num

다루고자 하는 세마퍼의 번호

sem\_op

수행할 동작 (양수, 음수, 또는 0)

음수일 때 세마퍼로 부터 그 값을 뺀다. 세마퍼가 접근을 감지하고 통제하는 자원들을 사용함을 의미한다.

양수일 때 그 값이 더해진다. 세마퍼에게 리소스를 돌려준다는 것을 의미

sem\_flg

동작 플래그

## 2. shm

-shared memory(공유메모리)

: 한개의 메모리를 여러 장치(프로세서)가 공동으로 사용하는 형태의 기억장치 또는 다중처리 시스템을 사용할 때 여러 프로세서가 하나의 기억장치를 공유하여 사용하는 것을 의미한다.

물리 메모리를 공유한다.

-shm.h

```
#include "shm.h"
```

```
#include<sys/ipc.h>
```

```
#include<sys/shm.h>
```

```
#include<stdio.h>
```

```
#include<stdlib.h>
```

```
#include<string.h>
```

```
#include<errno.h>
```

```
typedef struct
```

```
{
```

```
    char name[20];
```

```
    int score;
```

```
}SHM_t;
```

```
int CreateSHM(long key);
```

```
int OpenSHM(long key);
```

```
SHM_t *GetPtrSHM(int shmid);
```

```
int FreePtrSHM(SHM_t *shmptr);
```

#### **-shmlib.h**

```
#include "shm.h"
```

```
int CreateSHM(long key)
```

```
{  
    return shmget(key, sizeof(SHM_t), IPC_CREAT|0777);  
}
```

```
int OpenSHM(long key)
```

```
{  
    return shmget(key , sizeof(SHM_t), 0); //물리메모리 식별자 반환  
}
```

```
SHM_t *GetPtrSHM(int shmid)
```

```
{  
    return (SHM_t *)shmat(shmid,(char *)0, 0);  
}
```

```
int FreePtrSHM(SHM_t *shmptr)
```

```
{  
    return shmdt((char*)shmptr); //성공시 1,실패시 0 반환  
}
```

#### **-send.c**

```
#include "shm.h"
```

```
int main(void)
```

```
{  
  
    int mid;
```

```

SHM_t *p; //shared memory
mid=OpenSHM(0x888);//메모리아이디, 페이지프레임의 아이디값을 얻음(권한을 얻었다)

p=GetPtrSHM(mid);//진짜 쉘어드메모리의 포인터 값을 얻음, 공유메모리의 물리주소를 얻음

getchar();

strcpy(p->name,"아무개");
p->score = 93;

FreePtrSHM(p);//shared memory 해제, 시간이 걸린다.

return 0;

```

}//물리메모리에 write

**-recv.c**

```

#include "shm.h"

int main(void)
{
    int mid;
    SHM_t *p;
    mid=CreateSHM(0x888);//쉘어드메모리 생성 0x888로 생성
    p=GetPtrSHM(mid);//물리메모리의 주소 얻음

    getchar();

    printf("이름 : [%s], 점수 : [%d]\n ", p->name, p->score);//아무개랑 93받음

    FreePtrSHM(p);

```

```
        return 0;
    }

//ipc 는 프로세스간에 정보를 공유하기 위해 사용한다.
```

#### ~결과

```
xeno@xeno-NH:~/proj/0328$ ./recv
```

이름 : [아무개], 점수 : [93]

IPC 통신을 이용하여 프로세스간 데이터를 공유할 수 있음을 확인했다.