TI DSP, MCU 및 Xilinx Zynq FPGA 프로그래밍 전문가 과정

2018-03-26 (24 회차)

강사: Innova Lee(이상훈)

gcccompil3r@gmail.com

학생: 정유경

ucong@naver.com

```
0327_수업내용 (24 회차)
```

1. signal.c

```
#include <signal.h>
#include <stdio.h>
void my_sig(int signo) // 시그널 핸들러의 프로토 타입: void (*)(int)
{
     printf("my_sig called₩n");
}
void my_sig2(int signo)
{
     printf("my_sig2 called₩n");
}
int main(void)
{
     void (*old_p)(int);
     void (*old_p2)(int);
     old_p = signal(SIGINT,my_sig); // signal()함수는 기존의 처리함수를 반환(없으므로 0을 반환)
     pause(); // 시그널을 받을 때까지 프로세스 중지
     old_p2=signal(SIGINT,my_sig2); // 기존의 처리함수 my_sig 가 old_p2 에 저장
     pause();
// case 1. old_p2=signal(SIGINT, old_p); // old_p 즉 null 실행, 이전 처리함수 my_sig2 가 old_p2 에 저장
// case 2. old_p2=signal(SIGINT, old_p2); // old_p2 즉, my_sig 실행, 이전 처리함수 my_sig2 가 old_p2 에
저장
     pause();
     for(;;)
          pause(); // case1 의 경우는 null, case2 의 경우는 my_sig 가 계속 실행된다
/*for 문인데 종료하는 이유: null 일경우 프로세스 종료, my sig 에 0 넣으면 프로세스 종료된다*/
     return 0;
}
```

```
yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U:~/Workspace/0327$ ./a.out
^Cmy_sig called
^Cmy_sig2 called
^C
yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U:~/Workspace/0327$
```

```
yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U:~/Workspace/0327$ ./a.out
^Cmy_sig called
```

2. signal 5.c

```
#include <signal.h>
#include <stdio.h>
int main(void)
{

signal(SIGINT, SIG_IGN); // kill -2 pid 해도 죽지 않는다. (kill -9 pid 해주어야 종료)
pause();
return 0;
}
```

```
🕒 📵 yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U: ~/Workspace/0327
                        5292
                                                   0 10:17 ?
                                                                                           00:00:00 [kworker/1:2]
root
                                                   0 10:17 pts/6
                                                                                                               bash
[kworker/3:0]
yukyoung
                        5293
                                     3738
                                                                                           00:00:00
                        5304
                                                   0 10:17
root
                                                                                           00:00:00
                                                                                                               [kworker/2:0]
[kworker/0:1]
root
                        5308
                                                   0 10:17
                                                                                           00:00:00
root
                        5311
                                                   0 10:18 ?
                                                                                           00:00:00
                                     5293
                                                                                                                ./a.out
yukyoung
                        5327
                                                   0 10:19 pts/6
                                                                                           00:00:00
yukyoung 5328 3738 0 10:19 pts/18 00:00:00 ./a.out
yukyoung 5328 3738 0 10:19 pts/18 00:00:00 bash
yukyoung 5342 5328 0 10:19 pts/18 00:00:00 ps -ef
yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U:~/Workspace/0327$ ps -er | grep a.out
yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U:~/Workspace/0327$ ps -ef | grep a.out
yukyoung 5216 3745 0 10:10 pts/2 00:00:00 ./a.out
                                     5293
                                                   0 10:19 pts/6
 yukyoung
                       5327
                                                                                           00:00:00
yukyoung 5346 5328 0 10:19 pts/18 00:00:00 grep --color=auto a.or
yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U:~/Workspace/0327$ pkill -9 a.out
yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U:~/Workspace/0327$ ps -ef | grep a.out
yukyoung 5360 5328 0 10:20 pts/18 00:00:00 grep --color=auto a.or
yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U:~/Workspace/0327$ ps -ef | grep a.out
                                                                                           00:00:00 grep --color=auto a.out
yukyoung 5362 5293 0 10:20 pts/6 00:00:00 ./a.out
yukyoung 5367 5328 0 10:20 pts/18 00:00:00 grep --color=auto a.out
yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U:~/Workspace/0327$ kill -2 5362
yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U:~/Workspace/0327$ kill -9 5362
yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U:~/Workspace/0327$ ps -ef | grep a.out
yukyoung 5431 5328 0 10:25 pts/18 00:00:00 grep --color=auto a.out
yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U:~/Workspace/0327$
```

3. goto.c

```
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <fcntl.h>
int main()
{
     int ret;
     char buf[1024]="Hello, are you there"; // 문자열 넣어주지 않아도 된다. 표준입력 0 으로 입력받기
때문
     if((ret=read(0,buf,sizeof(buf)))>0)
           goto err;
     return 0;
err:
     perror("read() "); //괄호안에 들어있는 시스템 콜에 대한 에러 사유 출력
     exit(-1);
 read() : Success
 yukyoung@yukyoung-Z20NH-AS51B1U:~/Workspace/0327$
```

4. goto_func.c : goto 는 스택을 해제할 수 없기 때문에 main()의 err 로 갈 수 없다. Setjmp(), longjmp() 시스템 콜로 해결 가능하다.

```
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <fcntl.h>
void func()
{
     goto err;
}
```

```
int main()
{
    func();
    return 0;

err:
    perror("doesn't work!\n");
    exit(-1);
}
```

5. setjmp0.c

```
#include <fcntl.h>
#include <stdlib.h>
#include <setjmp.h>
#include <stdio.h>
jmp_buf env;
void test(void)
{
      longjmp(env,1);
}
int main(void)
{
      int ret;
      if((ret=setjmp(env))==0)
            test();
      else if( ret > 0)
            printf("error₩n");
      return 0;
}
```

6. setjmp2.c

```
#include <fcntl.h>
#include <stdlib.h>
#include <setjmp.h>
#include <stdio.h>
jmp_buf env; // 상태를 저장하는 버퍼 구조체
void test(void)
{
     longjmp(env,1); // env 에 저장된 상태를 복구하여 스택 내용 등이 저장된 곳으로 점프
                   // 1 말고 0 을 주면 if 에 걸려서 무한루프를 돌게된다
}
int main(void)
{
     int ret;
     if( (ret=setjmp(env))==0 ) // 1. setjmp( ) 함수 호출되면 스택의 상태 등은 env 에 저장된다, 처음
반환값은 0
     {
                         // 2. longjmp() 에 의해 두번째 반환되면 반환값은 1
          printf("this₩n");
          test();
     }
     else if(ret > 0) // 두번째 1 이 반환되면 else if 로 들어가서 error 출력
          printf("error₩n");
     return 0;
}
```

6. <퀴즈> setimp.c 에 새로운 레이블 추가해보기

```
}
void test2(void)
{
       longjmp(env1, 2);
}
void test3(void)
{
       longjmp(env2, 1);
}
int main(void)
{
       int ret;
       if( (ret = setjmp(env1)) == 0 ) // ret 가 0 인지 검사(setjmp(env1)의 리턴값은 0)
       {
              printf("this₩n");
              test1(); // setjmp(env1)의 리턴값은 1
       }
       else if(ret == 1)
       {
              printf("1₩n");
              test2(); // // setjmp(env1)의 리턴값은 2
       }
       else if(ret == 2)
              printf("2₩n");
       else // setjmp(env1)의 리턴값은 3 이므로 else 진입한다
       {
              printf("goto letsgo label\n");
              goto letsgo; // letsgo 레이블로 이동
       }
       if( (ret = setjmp(env2)) == 0 ) // setjmp(env2)의 리턴값은 0
       {
              printf("second label₩n");
              test3(); // setjmp(env2)의 리턴값은 1
       }
       else
              longjmp(env1, 3); // setjmp(env1)의 리턴값은 3
```

```
letsgo:
        goto err; // goto 레이블로 이동
        return 0;
err:
        printf("Error!!!\\n");
        exit(-1); // 에러이므로 -1 을 반환하고 프로세스 종료
}
```

7. setjump22.c

```
#include <fcntl.h>
#include <stdlib.h>
#include <setjmp.h>
#include <stdio.h>
jmp_buf env;
void test()
{
      int flag = -1;
      if(flag <0)
           longjump(env, 1); // setjmp(env)의 리턴 값은 1
     printf("call test\n"); // 출력되지 않는다 (longjmp 하고 다시 돌아오지 않는다 )
}
int main()
{
      int ret;
     if( (ret=setjmp(env))==0 )
           test();
      else if (ret > 0)
            printf("error₩n");
      return 0;
}
```

8. 행맨, updown 게임 만들기 위한 전초작업

```
#include <stdio.h>
#include <signal.h>
#include <fcntl.h>
#include <stdlib.h>
void my_sig(int signo) // SIGALRM 의 시그널 핸들러
{
       printf("you must insert coin₩n");
       exit(0); // 프로세스 종료
}
int main(void)
{
       char buf[1024];
       int ret;
       signal(SIGALRM, my_sig);
       alarm(3); // 3 초후에 SIGALRM 시그널이 발생
       read(0,buf,sizeof(buf));
       alarm(0); // 알람끄기
       return 0;
}
```

9. <퀴즈> updown 게임을 만들어보자 – updown.c

```
#include <fcntl.h>
#include <stdlib.h>
#include <setjmp.h>
#include <stdio.h>
#include <time.h>
#include <signal.h>
jmp_buf env;
void sigalrm(int signo)
{
    printf("\text{\text{\text{w}}}n1 초내에 입력해야 합니다.\text{\text{\text{w}}}n");
    exit(0);
}
```

```
int main()
{
       int buf;
       srand(time(NULL));
       int num = (rand()\%25)+1;
       int ret;
       ret = setjmp(env);
       if(ret==1)
       {
              printf("₩n1~25 사이의 숫자를 입력하세요₩n");
              scanf("%d",&buf);
              if(buf > num && 25 > buf)
                      printf("down!₩n");
              else if(buf < num && 1<buf)
                      printf("up!₩n");
              else if(buf==num)
              {
                      printf("Correct!₩n");
                      return 0;
              }
       }
       /*1 초내로 입력하지 않으면 프로세스 종료*/
       signal(SIGALRM, sigalrm);
       alarm(3);
       longjmp(env,1);
       return 0;
```

}

```
[정답]
#include <time.h>
#include <stdio.h>
#include <fcntl.h>
#include <unistd.h>
#include <signal.h>
```

```
#include <stdlib.h>
#include <stdbool.h>
void sig_handler(int signo)
       printf("You lose! Input should be within 1 second!\n");
       exit(0);
void make_game(int *data)
       *data = rand() \% 100 + 1;
bool check_correct(int data, int cmp)
       if(data == cmp)
               return true;
       else
               return false;
void start_game(int data)
       char buf[32] = \{0\};
       bool fin;
       int i, cmp;
       for(i = 0; i < 10; i++)
               signal(SIGALRM, sig_handler);
               printf("숫자를 맞춰봐!₩n");
               alarm(1); // 1 초후에 SIGALRM 발생
               read(0, buf, sizeof(buf));
               alarm(0);
               cmp = atoi(buf); // read 로 들어온건 문자열로 인식!! 숫자로 바꿔주어야 한다
               fin = check_correct(data, cmp);
               if(fin)
               {
```

```
printf("You Win!!!₩n");
                       exit(0);
               }
               else
               {
                       if(data > cmp)
                              printf("%d 보다 크다\n", cmp);
                       else
                              printf("%d 보다 작다₩n", cmp);
               }
       }
       // printf("You Lose!!! You Babo\foralln");
int main(void)
       int data;
       srand(time(NULL));
       make_game(&data);
       start_game(data);
       return 0;
```