

**TI DSP,Xilinx zynq FPGA,MCU 및  
Xilinx  
zynq FPGA 프로그래밍 전문가 과정**

**강사-INNOVA LEE(이상훈)**

**Gccompil3r@gmail.com**

**학생-윤지원**

**Yoonjw7894@naver.com**

```
#include<stdio.h>
#include<unistd.h>
#include<stdlib.h>
#include<errno.h>
#include<fcntl.h>
#include<sys/types.h>
#include<sys/wait.h>
```

```
void term_status(int status)
{
    if(WIFEXITED(status))
        printf("(exit)status :0x%x\n",WEXITSTATUS(status));
    else if(WTERMSIG(status))
        printf("(signal)status :0x%x, %s\n",
            status & 0x7f,WCOREDUMP(status) ? "core dumped":""");
}
int main(void)
{
    pid_t pid;
    int status;
    if((pid = fork())>0)
    {
        wait(&status);
        term_status(status);
    }
    else if(pid == 0)
        abort();//signal abort
    else
    {
        perror("fork()");
        exit(-1);
    }
    return 0;
}
```

core dump:이 프로그램이 비정상을 끝났을때 어느 메모리에서 끝났는지 그것을 dump 에서 알려줄지 안알려줄지 1:core dump 0:no core dump

## <비동기 처리>

```
#include<stdio.h>
#include<unistd.h>
#include<stdlib.h>
#include<errno.h>
#include<fcntl.h>
#include<sys/types.h>
#include<sys/wait.h>
```

```
void term_status(int status)
{
    if(WIFEXITED(status))
        printf("(exit)status :0x%x\n",WEXITSTATUS(status));
    else if(WTERMSIG(status))
        printf("(signal)status :0x%x, %s\n",
            status & 0x7f,WCOREDUMP(status) ? "core dumped":"" );
}
```

```
void my_sig(int signo)
{
    int status;
    wait(&status);
    term_status(status);
}
```

```
int main(void)
{
    pid_t pid;
    int i;
    signal(SIGCHLD,my_sig);//행동지침을 점목시킴,이게 없으면 my_sig 가 동작하지 않음
    signal 은 언제 어디서든 갑작스런 상황을 대비하는 메뉴얼이다.
    if((pid = fork())>0)

        for(i=0;i<10000;i++)
        {
            usleep(50000);
            printf("%d\n",i+1);

        }
```

else if(pid == 0)//자식은 만들어지자마자 5 초동안 잔다.

Sleep(5);//5 초후에 자식이 죽으면 부모한테 가는데 이때 부모도 일을 하고 있고 코드에서 자식이 죽으면 my\_sig 가 호출이 되고 status 값을 wait 에게 넘겨주고 term\_status 에게 값이 전달되고 자식은 signal 에게 죽은 것이 아니라.시간이 다되서 죽은거라 exit 가 동작을 하게 되고 0 이 출력이 된다.이 0 의 값은 return 0 에 값이며 이것은 정상종료가 되었다고 알려주는 것이다.

```
else
{
    perror("fork()");
    exit(-1);
}
return 0;
}
```

**while(wait(&status)>0);**//wait=blocking->이런식으로 자식 노드가 죽지않고 좀비 보드가 되면 동작은 하지않지만 메모리를 차지하게 되고 이것은 cpu 를 뺏게 한다.

**wait 의 blocking 동작 코드**

**while(waitpid(-1,&status,WNOCHANG)>0)**

**:wait 의 nonblocking 방식 코드**

waitpid 가 되고 죽은 자식이 없으면 그냥 빠져나오지만 죽은 자식이 있으면 자식 노드들을 예약시키고 동작이 없을때 그것을 처리한다.

**int main(void)**

```
{
execlp("ps","ps","-e","-f",0);
//처음 ps = 명령어 나머지는 인자, 0 은 return 0
return 0;
}
```

**int main(void)**

```
{
execlp("ps","ps","-e","-f",0);//메모리 laout 을 ps 로 바꾸면 ps 안에는 after 가 없기
때문에 printf("after)가 씹혀버린다.즉 메모리가 ps 로 둔갑해 버린다.
printf("after\n");
return 0;
}
```

```

int main(int argc, char **argv, char **envp)
{
    int i;
    for(i=0;argv[i];i++)
        for(i=0;envp[i];i++)
            printf("envp[%d] = %s", i, envp[i]

}
gcc -o newpgm test.c(파일 생성)

```

```

#include<unistd.h>
#include<stdio.h>

int main(void)
{
    int status;
    pid_t pid;
    if((pid=fork())>0)
    {
        wait(&status);
        printf("prompt\n");
    }
    else if(pid == 0)
    {
        execl("./newpgm", "newpgm", "one", "two", (char *)0);
    }
    return 0;
}

```

```

#include<stdio.h>
#include<unistd.h>
#include<sys/types.h>
#include<sys/wait.h>

int my_system(char * cmd)
{
    pid_t pid;
    int status;
    char *argv= {"sh", "-c", cmd, 0};
    char *envp[] = {0};
    if((pid = fork())>0)
        wait(&status);
    else if(pid ==0)
        execve("/bin/sh", argv, envp);
}

```

```
int main(void)
{
    my_systrm("data");
    printf("after\n");
    return 0;
}
```

```
#include<unistd.h>
#include<stdio.h>
```

```
int main(void)
{
    int status;
    pid_t pid;
    if((pid=fork())>0)
    {
        wait(&status);
        printf("prompt\n");
    }
    else if(pid == 0)
    {
        execl("./newpgm", "newpgm", "one","two",(char *)0);
    }
    return 0;
}
```

```
#include<stdlib.h>
#include<sys/types.h>
#include<sys/stat.h>
#include<fcntl.h>
#include<signal.h>
#include<unistd.h>
```

```
int daemon_init(void)
{
    int i;
    if(fork())>0)
    exit(0);
    setsid();
    chdir("/");
    umask(0);
    for(i = 0;i<64;i++)
    close(i);
    signal(SIGCHLD, SIG_IGN);
    return 0;
```

```
}
```

```
int main(void)
{
    daemon_init();
    sleep(20);
    return 0;
}
```

<데몬을 죽이지 못하는 코드>

```
#include<sys/types.h>
#include<sys/stat.h>
#include<fcntl.h>
#include<signal.h>
#include<unistd.h>
#include<stdlib.h>
```

```
int main(void)
{
    signal(SIGINT, SIG_IGN); //SIGINT = CTRL+C 를 무시한다.
    signal(SIGQUIT, SIG_IGN);
    signal(SIGKILL, SIG_IGN);

    pause();
    return 0;
}
```