TI DSP, MCU, Xilinx Zynq FPGA 기반의 프로그래밍 전문가 과정

<ARM Architecture> 2018.05.02 - 46 일차

강사 - Innova Lee(이상훈) gcccompil3r@gmail.com

학생 - 안상재 sangjae2015@naver.com

1. 부트 코드

```
Reset Handler PROC
       EXPORT Reset Handler
                                [WEAK]
   IMPORT SystemInit
                            ; SystemInit 함수를 선언함
   IMPORT main
                            ; main 함수를 선언함
     ;FPU settings
                             ; 어셈블리에서는 ';' 가 주석임
     LDR R0, = 0xE000ED88 ; R0 에 0xE000ED88 값을 저장
                              (0xE000ED88 은 CPACR 레지스터의 주솟값)*/
                              ; R0 의 데이터 값을 R1 에 저장
     LDR R1, [R0]
     ORR R1, R1, #(0xF <<20)
                             ; R1 = R1 | 0x00F0 0000
     STR R1, [R0]
                               ; R1 을 R0 에 저장함
     LDR R0, =SystemInit
                             ;R0 에 SystemInit 값을 저장함
                             : R0 로 branch 함
     BLX R0
     LDR R0, = main
                             ; R0 에 main 값을 저장함
                             ; R0 로 branch 함
     BX<sub>R0</sub>
     ENDP
NMI Handler
             PROC
       EXPORT NMI Handler
       В
       ENDP
HardFault Handler\
         PROC
         EXPORT HardFault Handler [WEAK]
```

2. SystemInit 함수

```
SCB->VTOR = FLASH BASE | VECT TAB OFFSET;
#endif
}
1) RCC\rightarrowCR |= (uint32 t)0x00000001
- HSEON (HSE clock enable) 1: HSE oscillator ON
2) RCC→CR &= (uint32 t)0xFEF6FFF
- PLLON (Main PLL enable)
0: PLL OFF
- CSSON (Clock security system enable)
0 : Clock security system OFF (Clock detector OFF)
- HSEON (HSE clock enable)
0: HSE oscillator OFF
3) RCC→CR &= (uint32_t)0xFFFBFFFF
- HSEBYP (HSE clock bypass)
0 : HSE oscillator not bypassed
3. 시스템 콜 어셈블리
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <errno.h>
#include <stdlib.h>
int main(void)
       int i;
       unsigned int test arr[7] = \{0\};
       register unsigned int *r0 asm("r0") = 0;
       register unsigned int r1 asm("r1") = 0;
       register unsigned int r2 asm("r2") = 0;
       register unsigned int r3 asm("r3") = 0;
       register unsigned int r4 asm("r4") = 0;
       register unsigned int r5 asm("r5") = 0;
       register unsigned int r6 asm("r6") = 0;
       register int r7 asm("r7") = 0;
       r0 = test arr;
       asm volatile("mov r1, #0x3\n"
                 "mov r2, r1, IsI #2\n"
                 "mov r4, #0x2\n"
                 "add r3,r1,r2, lsl r4\n"
                 "stmia r0!, {r1,r2,r3}\n"
                 "str r4, [r0]\n"
                "mov r5, #128\n"
                 "mov r6, r5, lsr #3\n"
```

```
"stmia r0, {r4,r5,r6}\n"
               "sub r0,r0, #12\n"
               "Idmia r0, {r4,r5,r6}\n"
               "swp r6,r3,[r0]");
      for(i=0;i<7;i++)
            printf("test_arr[%d] = %d\n", i, test_arr[i]);
      printf("r4 = %u, r5 = %u, r6 = %u\n", r4,r5,r6);
      r7 = 2;// 2 번은 sys_fork()
      asm volatile("swi #0" : "=r" (r0) : "r" (r7) : "memory");
      ; "=r" : 레지스터(r0)에 집어넣어라, "memory" => memory barrier 를 집어넣는다(이 명령어 끝날
때까지 instruction scheduling 를 하지마라 r7 의 순서가 바뀔 수도 있어서)
      if(r0 > 0)
            printf("r0 = \%p, Parent\n", r0);
      else if(r0 == 0)
            printf("r0 = %p, Child\n", r0);
      else
      {
            perror("fork()");
            exit(-1);
      }
      return 0;
}
r0,r1,r2,r3: 함수의 인자로 사용하는 레지스터
r0: 함수의 리턴값
r7: 시스템 콜
r13,r14,r15 : sp,lr,pc
r11: 스택의 베이스 포인터
명령어: 출력: 입력: 특수지시어
*/
```