

Seksjon 1

1 OPPGAVE

1 (25 %)

Se på følgende fragment av en enkel implementering av Union-Find.

```
import java.util.LinkedList; import java.util.ArrayList; import edu.princeton.cs.algs4.StdOut;

public class MyUF {

    private int[] id; // id[p] is the identifier of p
    public MyUF(int N){ id = new int[N]; for (int i=0; i<N; i++) id[i]=i; }
    public int find(int p) { return id[p]; };
    public void union(int p, int q) {
        int idp = find(p);
        int idq = find(q);
        if (idp != idq)
            for (int i=0; i<id.length; i++) if (id[i]==idp) id[i]=idq;
    }

    public boolean isComponentId(int p) { ... } // returns true iff p is identifier of a component

    public LinkedList<Integer> componentIdList(){ ... }
    // returns all component identifiers in a linked list

    public void showComponents(){ ... } // prints for each component all its elements
} // end of class MyUF
```

- Skriv metoden `isComponentId(int p)` som returnerer `true` hvis og bare hvis `p` er en identifikator til en komponent.
- Skriv metoden `componentIdList()` som returnerer alle komponentidentifikatorer i en kjedede liste.
- Skriv metoden `showComponents()` som skriver ut for hver komponent alle elementer i denne komponenten.

d) Analyser kjøretiden til din metode *showComponents()*.

Skriv ditt svar her...

2 OPPGAVE

2 (25%)

Se på følgende kode-fragment:

```
public class MySort{  
    public static void insertionSort(int[] a){  
        for(int i=1; i<a.length; ++i){  
            ...  
        }  
    }  
}
```

- a) Skriv ferdig metoden *insertionSort*.
- b) Gi eksempler hvor *insertionSort* kjører i lineær tid i lengden på *a*.
- c) Gi eksempler hvor *insertionSort* kjører i kvadratisk tid i lengden på *a*.
- d) Forklar hva ShellSort er og hvorfor den har bedre kjøretids oppførsel enn *insertionSort*.

Skriv ditt svar her...

3 (25 %)

Se på følgende fragment av en enkel implementering av TwoThreeTree.

```
public class TwoThreeTree<Key extends Comparable<Key>> {
    private Node root;
    private class Node{
        private Key key1;
        private Key key2;
        private Node left, mid, right;
        public Node(Key k1, Key k2, Node l, Node m, Node r){
            key1 = k1; key2 = k2;
            assert key1!=null && (key2==null || key1.compareTo(key2) < 0);
            left = l; mid = m; right = r;
            assert key2!= null || mid==null ;}
        } // End of class Node

    public TwoThreeTree(Key k1, Key k2, Node l, Node m, Node r) {
        root = new Node(k1,k2,l,m,r); }

    public Node search(Key k, Node r){ ... }
    // returns a Node under r in which k occurs, if such a Node exists; returns null otherwise

} // End of class TwoThreeTree
```

Et objekt av denne klassen representerer et såkalt 2-3-tre, med datainvariantene som vist i påstandene (assertions) i *Node*-konstruktøren. En 2-Node er en *Node* med en nøkkel og to barn; En 3-Node er en *Node* med to nøkler og tre barn. Barna kan være *null*.

a) Hvilke av følgende gir korrekte TwoThreeTree-objekter: *TwoThreeTree(0,null,null,null,null)*; *TwoThreeTree(1,0,null,null,null)*; *TwoThreeTree(null,0,null,null,null)*; *TwoThreeTree(-1,0,null,null,null)*; *TwoThreeTree(0,null,0,null,0)* ?

Et 2-3-tre er et 2-3 *søketre* hvis følgende ekstra invariant også gjelder: i enhver 2-Node er alle nøkler i *left* mindre enn *key1*, og alle nøkler i *right* større enn *key1*; i enhver 3-Node er alle nøkler i *left* mindre enn *key1*, og alle nøkler i *mid* mellom *key1* og *key2*, og alle nøkler i *right* større enn *key2*.

b) Under antakelse av at *Node r* er et 2-3 søketre, skriv en metode *search(Key k, Node r)* som returnerer noden under *r* hvor *k* forekommer, dersom en slik Node finnes, og som returnerer *null* ellers.

c) La *N* være antallet noder i et 2-3 søketre. Gi kjøretiden i verste fall for ditt svar under b).

d) Hvordan kunne man forbedret kjøretiden i verste fall som du fant under c) ?

Skriv ditt svar her...

4 OPPGAVE

4 (25%)

Gitt en rettet graf *G* med noder $0, \dots, V-1$, representert vha nabolister av ut-piler. Mer presist, for enhver node *v*, er *adj[v]* en kjedet liste som inneholder alle noder *w* slik at *G* har en pil fra *v* til *w*.

a) Skriv en metode *boolean reachable(int s, int t)* som returnerer en boolsk verdi *true* hvis og bare hvis *G* har en sti fra kilde *s* til mål *t*.

b) (Bonus: +10%) Skriv en metode *boolean acyclic()* som returnerer en boolsk verdi *true* hvis og bare hvis *G* er asyklisk.

Skriv ditt svar her...