

Diego Correia Martins

Belo Horizonte, Janeiro de 2019
Rua Chile 90 apt. 302, Sion - Belo Horizonte, MG 30310670
+55 (31) 99146-2556 – diego.martins@hrdengenharia.com.br
29 anos – Brasileiro - Solteiro

Formação

Instituto de Educação Continuada - IEC - PUC MINAS Engenharia de Materiais e Integridade Estrutural, Especialização	Belo Horizonte, MG, Brasil Conclusão: Dezembro 2018
Universidade Federal de Minas Gerais (UFMG) Engenharia Mecânica, Bacharelado	Belo Horizonte, MG, Brasil Conclusão: Julho 2013
Centro de Formação Profissional Taft Alves Ferreira – SENAI – MG Mecânica Automotiva, Técnico Profissionalizante	Sete Lagoas, MG, Brasil Conclusão: Junho 2006

Habilidades

Línguas: Inglês Intermediário

Softwares:

- CAE: SAP2000, MIDAS, ROBOT STRUCTURAL, FEMAP e ANSYS (avançados), LS-Dyna e HyperMesh (intermediário);
- CAD: AutoCAD (intermediário) e Solidworks (avançado);
- Geral: LabVIEW (avançado), Pacote Office (intermediário) e Matlab (básico).

Domínio de Normas:

- Dimensionamento de estruturas: AISC-360, NBR-8800, NBR-6122, NBR-6123, ASCE 7 e DNV RP-C-208;
- Dinâmica de estruturas: DIN-4150, ISO 2631-1 e ISO 10816-1;
- Soldagem: AWS D1.1;
- Máquinas de manuseio de granéis: AS 4324.1, FEM Section II, ISO 5049-1;
- Transportadores de correia: NBR 6678, CEMA, DIN 22101, ISO 5048;
- Máquinas de levantamento e transporte: NBR 8400, FEM Section I;
- Fadiga: DIN EN 1993-1-9, IIW-2259-15, DNV RP-C-203, AWS;
- Análise ROPS/FOPS: ISO 3471;

Linguagens de Programação: JAVA (básico)

Experiência

Profissional

Diretor e cofundador HRD Soluções de Engenharia – Belo Horizonte	Dezembro 2018 – Atual
Engenheiro Especialista KOT Engenharia – Belo Horizonte <ul style="list-style-type: none">• Gestão de contratos;• Supervisão técnica;• Gestão de equipe;• Desenvolvimento e revisão de ferramentas, processos e análises de engenharia.	Junho 2017 – Dezembro 2018

Engenheiro Mecânico

Julho 2013 – Dezembro 2017

KOT Engenharia – Belo Horizonte

- Análise estrutural e mecânica de equipamentos industriais;
- Inspeção estrutural em equipamentos;
- Análise experimental de tensões (extensometria) e de vibrações;
- Desenvolvimento de ferramentas, processos e análises de engenharia;
- Análises estática, dinâmica, fadiga e ligações, lineares e não-lineares;
- Supervisão técnica de analistas e estagiários.

Analista Estrutural

Setembro 2012 – Julho 2013

KOT Engenharia – Belo Horizonte

- Modelagem 3D em elementos finitos;
- Cálculo de carregamentos em máquinas e estruturas de processamento industrial;
- Análises estática, dinâmica, fadiga e ligações, lineares e não-lineares;
- Supervisão técnica de estagiários.

Desenhista / Coordenador de Projeto

Março 2012 – Setembro 2012

KOT Engenharia – Belo Horizonte

- Leitura e Interpretação de desenhos 2D;
- Modelagem CAD 3D;
- Coordenação de equipe de projeto.

Menor Aprendiz

Junho 2005 – Junho 2006

Grupo Pepsico do Brasil – Sete Lagoas

- Atividades profissionalizantes junto ao Centro de Formação Profissional Taft Alves Ferreira – SENAI – MG.

Projetos de Pesquisa

Desenvolvimento de uma bancada dinamométrica

Junho 2012 - Junho 2013

Centro de Tecnologia da Mobilidade – UFMG – Orientação Prof. Dr. Fabrício Pujatti

- Projeto apresentado como Trabalho de Graduação;
- Projeto conceitual da bancada e seu dimensionamento estrutural;
- Projeto e dimensionamento dos componentes mecânicos;
- Desenvolvimento do sistema eletroeletrônico para aquisição dos dados na bancada
- Desenvolvimento de rotinas computacionais para processamento dos sinais adquiridos.

Desenvolvimento e Construção de protótipo veicular *off-road* do tipo BAJA

Agosto 2008 - Março 2013

Equipe BAJA UFMG – Orientação Prof. Dr. Fabrício Pujatti

- Coordenação de equipe de projeto;
- Desenvolvimento e execução de metodologias de fabricação, montagem e testes veiculares;
- Desenvolvimento de subsistemas veiculares – Chassis, Direção e Suspensão;
- Projeto e dimensionamento estrutural de componentes mecânicos.

Desenvolvimento de um veículo misto rural-urbano

Dezembro 2011 - Março 2012

Centro de Tecnologia da Mobilidade – UFMG – Orientação Prof. Dr. Ramon Molina

- Projeto do sistema de comandos do veículo: câmbio, freio, acelerador e embreagem.

Desenvolvimento de um protótipo motorizado de coleta de lixo urbano

Abril 2010 - Agosto 2010

Centro de Tecnologia da Mobilidade – UFMG – Orientação Prof. Dr. Ramon Molina

- Adequação do projeto e fabricação do sistema de freios, comandos e caçamba.