

計算開始

初始化參數  
 $t = 1$

取得當前系統資訊  
Information(t)

預測輸出結果  
求解最佳化模型

求解控制變數  $U(t)$  施  
加於系統

$t = t + 1$

(下一時段調度)

計算結束

是

$t = t + m$

否

(是否完成控制時域)

