• 二次形式

$$A = egin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ dots & & dots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$
 $(n imes n$ 行列 $)$

$$\boldsymbol{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} \qquad (n \, \overset{\sim}{\sim} \, \text{クトル})$$

$$\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j$$
 は二次形式と呼ばれる

行列 A とベクトル x を用いると、二次形式は x^TAx と表せる

A を実対称行列とする、すなわち $A^T = A$

 $orall oldsymbol{x}
eq oldsymbol{0}$ に対して

 $x^T Ax > 0$ であれば、A は正定値行列であると言い、しばしば A > 0 と表現される

 $x^TAx \ge 0$ であれば、A は準正定値行列であると言い、しばしば $A \ge 0$ と表現される

 $x^TAx < 0$ であれば、A は負定値行列であると言い、しばしば A < 0と表現される

 $x^T A x \leq 0$ であれば、A は準負定値行列であると言い、しばしば $A \leq 0$ と表現される

スカラー a については

$$x^{T}ax = xax = ax^{2} > 0 \Leftrightarrow a > 0$$

$$x^{T}ax = ax^{2} \ge 0 \Leftrightarrow a \ge 0$$

$$x^{T}ax = ax^{2} < 0 \Leftrightarrow a < 0$$

$$x^{T}ax = ax^{2} \le 0 \Leftrightarrow a \le 0$$

$$\forall x \ne 0$$

行列の正定値性, 負定値性は, スカラーの正, 負に対応している. しかし, まったく同じではない

 $\lceil A > 0$ でないならば $A \le 0$ である」は正しくない

あるベクトル x_1 については $x_1^TAx_1 \leq 0$ となり、別のベクトル x_2 については $x_2^TAx_2 > 0$ となるような対称行列Aが存在する

例

$$A = egin{bmatrix} -1 & 0 \ 0 & 1 \end{bmatrix}, \; oldsymbol{x}_1 = egin{bmatrix} 1 \ 0 \end{bmatrix}, \; oldsymbol{x}_2 = egin{bmatrix} 0 \ 1 \end{bmatrix}$$

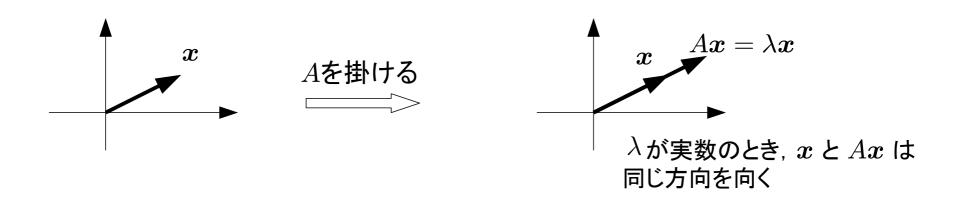
すべての対称行列が101ページに記した4グループのいずれかに 所属するわけではない

- これまでは、情報の量(線形空間の次元)に焦点をあて、以下のこと を調べた
 - 写像(行列を掛ける操作)によって情報が失われるかどうか
 - $x \in X$ から $y \in Y$ にy = Ax によって情報を移すことができるかどうか、言い換えると、x を適切に設定することによって任意の y を得ることができるかどうか
 - yの値からy=Axを満たすxの値を抽出することができるかどうか
 - 上記のことと行列が持つ特徴(階数や行列式)の間の関係
- 写像は(ベクトルの集合が持つ情報の量だけでなく)ベクトルの値も変える.以下では、これらの値の変化と、それと行列が持つ特徴(固有値、固有ベクトル)との関係を調べることにする

この章を通して、A は $n \times n$ 行列であるとする

• 固有値と固有ベクトル

あるスカラー λ について, $Ax = \lambda x$ を満たすベクトル $x \neq 0$ が存在するとき, λ は A の固有値, x は固有値 λ に対応する固有ベクトルと呼ばれる



例

行列
$$A=egin{bmatrix}1&rac12\\rac12&1\end{bmatrix}$$
の固有値は $\lambda_1=rac12,\;\lambda_2=rac32$

それぞれに対応する固有ベクトルの例は

$$m{x}_1 = egin{bmatrix} 1 \ -1 \end{bmatrix}, \ m{x}_2 = egin{bmatrix} 1 \ 1 \end{bmatrix}$$

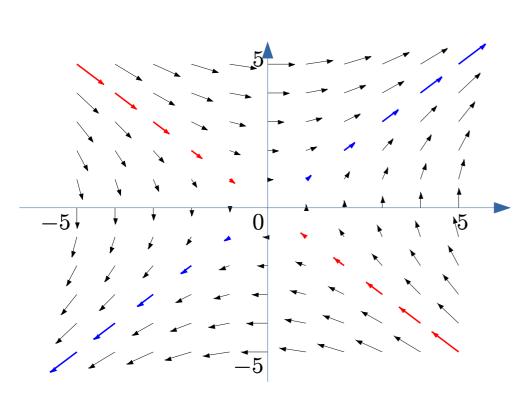
確認

$$A\boldsymbol{x}_1 = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \end{bmatrix} = \frac{1}{2}\boldsymbol{x}_1 = \lambda_1 \boldsymbol{x}_1$$

$$A\boldsymbol{x}_2 = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{3}{2} \\ \frac{3}{2} \end{bmatrix} = \frac{3}{2}\boldsymbol{x}_2 = \lambda_2 \boldsymbol{x}_2$$

行列 A で表現される写像はベクトルをどのように変えるだろうか? 言い換えると、ベクトル x は Ax によってどこに行くだろうか?

$$A = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix}$$
 $\lambda_1 = \frac{1}{2}, \ \lambda_2 = \frac{3}{2}$ $x_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}, \ x_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ 実固有値をもつ行列



矢印の根元:x, 矢印の頭:Ax

ベクトル
$$x$$
 が $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ か $\begin{bmatrix} -1 \\ -1 \end{bmatrix}$ の向きのとき

すなわち $m{x}= lpha m{x}_1$ のとき、 $Am{x}$ は原点から遠ざかる $A(lpha m{x}_1) = rac{3}{2}(lpha m{x}_1)$.

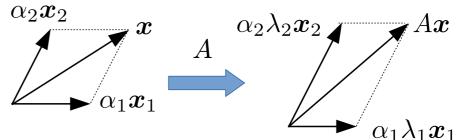
ベクトル
$$x$$
 が $\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ か $\begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}$ の向きのとき

すなわち $m{x}=lpha m{x}_2$ のとき、 $Am{x}$ は原点に近づく $A(lpha m{x}_2)=rac{1}{2}(lpha m{x}_2)$.

固有ベクトル x_1, \ldots, x_n が互いに線形独立のとき、任意のベクトル x は $x = \alpha_1 x_1 + \cdots + \alpha_n x_n$ と表すことができる.このとき

$$A\mathbf{x} = A(\alpha_1\mathbf{x}_1 + \dots + \alpha_n\mathbf{x}_n) = \alpha_1A\mathbf{x}_1 + \dots + \alpha_nA\mathbf{x}_n$$
$$= \alpha_1\lambda_1\mathbf{x}_1 + \dots + \alpha_n\lambda_n\mathbf{x}_n.$$

もし $|\lambda_\ell| \geq |\lambda_i|, \ i=1,\dots,n, \ i \neq \ell$ であれば、 $A^k x$ は x_ℓ と同じ向きのベクトルに近づく



$$\begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix}^{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{5}{4} \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1.25 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix}^{3} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{5}{4} \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{7}{4} \\ \frac{13}{8} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1.75 \\ 1.625 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix}^{4} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{7}{4} \\ \frac{13}{8} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{41}{16} \\ \frac{5}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2.5625 \\ 2.5 \end{bmatrix}$$

固有値が複素数のとき、固有ベクトルも一般には複素ベクトルになる

例

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \ \lambda_1 = 1+i, \ \lambda_2 = 1-i, \ oldsymbol{x}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -i \end{bmatrix}, \ oldsymbol{x}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ i \end{bmatrix}$$

107ページの図と同様の図を描くことはできない