- サポートベクターマシンはデータを2つのクラスに分類する.
- データ
  - i番目のデータベクトル x(i)
  - x(i) が属するクラスは y(i)によって表される.

$$y(i) = \begin{cases} 1, & \boldsymbol{x}(i) \text{ belongs to class } 1, \\ -1, & \boldsymbol{x}(i) \text{ belongs to class } 0. \end{cases}$$

前と同様に、データを分類するためにwを用いる.

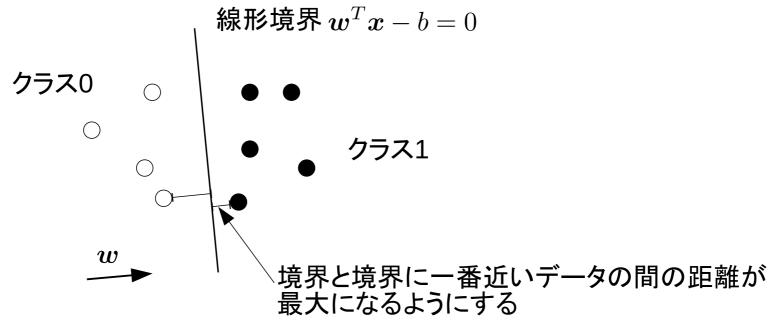
$$\boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x}(i) - b > 0$$
 ならば  $\boldsymbol{x}(i)$  はクラス1に属する.

 $\boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x}(i) - b < 0$  ならば  $\boldsymbol{x}(i)$  はクラス0に属する.

$$\widehat{y}(i)(\boldsymbol{w}^T\boldsymbol{x}(i) - b) > 0$$

良い w と b を求めよう.

- 良い w と b とは?
  - データが境界から十分離れていてほしい



境界とデータx(i)の間の距離は

$$rac{|oldsymbol{w}^Toldsymbol{x}(i)-b|}{\|oldsymbol{w}\|}$$

であるので、 $\min_i \frac{|\boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x}(i) - b|}{\|\boldsymbol{w}\|}$ を最大にしたい.

境界は次式で表される

$$\boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x} - b = 0,$$

これは、ゼロではない任意の k を用いて

$$(k\boldsymbol{w})^T\boldsymbol{x} - (kb) = 0,$$

と表しても同じである.

そこで、k を  $\min_i |k \boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x}(i) - kb| = 1$  が成り立つように選ぶ.

さて、kw を改めて w と、また、kb を改めて b と定義する. すると、

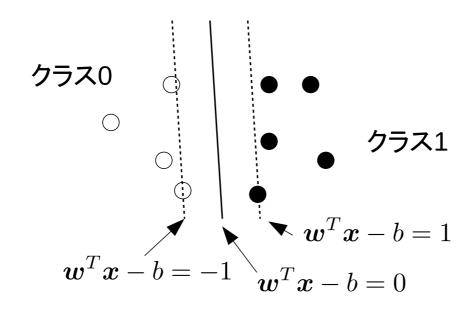
$$\min_i rac{|oldsymbol{w}^Toldsymbol{x}(i) - b|}{\|oldsymbol{w}\|}$$

の最大化は  $\|w\|$  を最小にすることによって達成できる.

- 良い w と b を求める
  - 上記の議論をまとめると,良いwとbは,次の最適化問題を解くことによって得ることができる.

Minimize 
$$\frac{1}{2} \| \boldsymbol{w} \|^2$$
 subject to  $y(i) (\boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x}(i) - b) \ge 1$ .

- この最適化問題を解いて得られる結果は,サポートベクターマシンのハードマージンモデルと呼ばれる.



- 線形境界で正しく分類できないデータがある場合
  - 分類の条件を

$$y(i)(\boldsymbol{w}^T\boldsymbol{x}(i) - b) \ge 1$$

から

$$y(i)(\boldsymbol{w}^T\boldsymbol{x}(i)-b) \geq 1-\varepsilon_i, \quad \varepsilon_i > 0.$$

に緩める。

 $- \varepsilon_i$  の値が大きいと、誤分類をより許容することになる.したがって、

 $\varepsilon_i$  の値は小さい方が望ましい。そこで、次の問題を定式化する。

Minimize 
$$\frac{1}{2} \|\boldsymbol{w}\|^2 + C \sum_{i} \varepsilon_i, C > 0$$

subject to  $y(i)(\boldsymbol{w}^T\boldsymbol{x}(i) - b) \ge 1 - \varepsilon, \ \varepsilon > 0,$ 

これは,サポートベクターマシンのソフトマージンモデルを与える.

- データが線形境界ではうまく分類できない場合
  - データの次元が高いと、線形境界によって分類するのは容易になる。 る.
    - データ個数よりも次元の方が値が大きければ,データは必ず線形境界で分類できる.
  - 上記を利用するために、元のデータをより次元が高いベクトルに変換する非線形変換  $\phi(x)$  が使用される.
  - サポートベクターマシンの設計はデータベクトルの内積に基づいて行われる. もし, 非線形変換された後の内積が, 元のデータから直接計算できるなら, 言い換えると, もし次が成り立つ関数 K が存在するなら

$$\phi(\boldsymbol{x}_1)^T \phi(\boldsymbol{x}_2) = K(\boldsymbol{x}_1, \boldsymbol{x}_2)$$

設計は容易になる.

- 関数 K はカーネルと呼ばれる.
  - よく使われるカーネルは次のもの

$$K(\boldsymbol{x}_1, \boldsymbol{x}_2) = \exp\left(-\frac{\|\boldsymbol{x}_1 - \boldsymbol{x}_2\|^2}{2\sigma^2}\right).$$