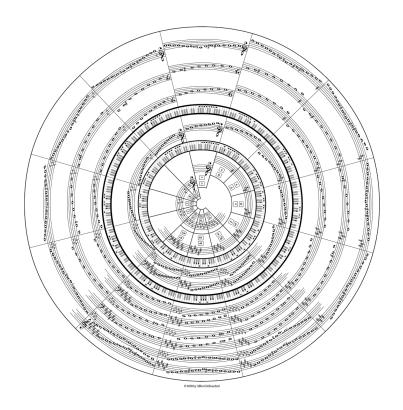


DÉPARTEMENT GÉNIE MATHÉMATIQUE

Projet de transcription de musique

RAPPORT D'AVANCEMENT DU PROJET SEMESTRIEL



Rand ASSWAD Ergi DIBRA Yuge SUN

A l'attention de : Mme. Natalie FORTIER

5 mai 2018

Contents

oduction	
lée du projet	
lée de traitement	
raitement	
as initial	
Partie théorique	
Partie appliquée	
étection des fréquences fondamentales	
nalyse de notes	
Introduction du problème	
Gammes et intervalles	
Nomenclature	
Reconnaissance des notes	
Reconnaissance de la gamme	

Introduction

Idée du projet

Le but du projet est de créer un logiciel de transcription automatique de morceaux de musique, dans le cadre du projet semestriel on vise créer un version capable traiter des morc monophoniques.

Idée de traitement

On part du principe qu'un signal sonore est une série harmonique, ce qui sera expliqué en détails dans le rapport final du projet.

A partir du signal harmonique on extrait la fréquence fondamentale en fonction du temps, par la suite on transforme les fréquences en notes. Par la suite, on analyse les notes pour obtenir une suite de notes associées avec des durées.

L'étape finale fait appelle à la théorie de musique, elle consiste à extraire le *tempo* à partir des durées des notes, et de reconnaitre la *gamme* du morceau à partir des notes obtenues.

Le traitement

Cas initial

Partie théorique

Le signal obtenu en entrée est un signal harmonique. C'est-à-dire qu'une note simple de durée T seconde est donnée par un signal

$$x(t) = \sum_{k \in \mathbb{N}} A_k \cdot \cos(2\pi k f_0 t), \forall t \in [0, T]$$

où f_0 est la fréquence fondamentale du signal sur [0, T].

Un morceau musical peut être vu comme une suite de notes où chaque note est caractérisée par sa fréquence et sa durée. En divisant le morceau en N parties, on définit la suite $(t_i)_{i=0,...,N-1}$ telle que $t_i=i\cdot\frac{T}{N}$, le signal devient

$$x(t) = \sum_{i=0}^{N-1} \sum_{k \in \mathbb{N}} A_{k,i} \cdot \cos(2\pi k f_{0,i} t) \cdot \mathbb{1}_{[t_i, t_{i+1}[(t)]]}$$

Partie appliquée

Le stockage de signaux sonore consiste à prélever des valeurs à intervalles définis. En général, l'échantillonnage est régulier, souvent fixé à 44100 Hz (valeur par seconde).

% add python code showing an example

Détection des fréquences fondamentales

Ils existent plusieurs algorithmes de détection de fréquences fondamentales, il y'en a deux types : applications sur le domaine temporel et sur le domaine fréquenciel. Chaque type présente des avantages et des inconvénients, dans le cas d'un signal monophone les algorithmes temporel sont meilleur d'où notre choix.

Après de nombreuses recherches on a décidé d'appliquer l'algorithme de **YIN** (Kawahara et de Cheveigné, 2002) car il est rapide, efficace et produit des erreurs moins importantes comparé avec d'autres algorithmes. Son principe se base sur la fonction d'autocorrélation.

Les étapes de l'algorithme : 1. La méthode d'autocorrelation 2. La fonction de différences 3. La fonction de la moyenne normalisée cumulée 4. Le seuil absolu 5. L'interpolation parabolique 6. La meilleure estimation locale

On expliquera la méthode en détails dans le rapport final du projet, et on étudiera l'erreur de cette méthode. Voyons une l'application de l'algorithme sur l'exemple précédent.

% add python code showing an example

Analyse de notes

Introduction du problème

L'espace de notes est un espace linéaire discrèt, mais l'espace de fréquences est continue non-linéaire. Le problème consiste à trouver une fonction qui associe les fréquences fondamentales obtenues avec des valeurs entières.

Gammes et intervalles

En acoustique, un **intervalle** désigne le rapport de fréquences de deux sons. Or, en musique chaque intervalle est caractéristique d'une échelle musicale, elle-même varie selon le type de musique. En musique, une **gamme** est une suite de notes conjointes où la fréquence de la dernière est le double de celle de la première. Une gamme se caractérise par sa première note et la suite d'intervalles qui séparent les notes conjointes.

Pour simplifier, on va considérer la théorie de la musique occidentale basée sur l'accord tempéré (depuis le XVIII^e siècle). Dans ce cas, l'intervalle séparant la première et la dernière note d'une gamme est dite *octave*, une octave se divise en 12 écarts égales appelés *demi-tons*. La dernière note porte le même nom de la première dans la gamme.

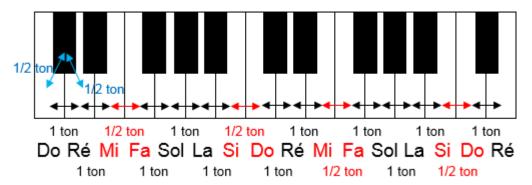


Figure 1: Les intervalles sur un piano

Nomenclature

Ils existent plusieurs systèmes de nomenclature de notes de musique, en France et dans beaucoup de pays on adopte le noms en termes de Do-Re-Mi-Fa-Sol-La-Si. Un système très répandu est celui basé sur l'alphabet latin : C-D-E-F-G-A-B.

Vu que les noms des notes se répètent au bout d'un octave, il faut distinguer une note LA de fréquence 440Hz d'une autre de fréquence 220Hz ou 880Hz.

Le système de notation scientifique **Scientific Pitch Notation** identifie une note par sont nom alphabetique avec un nombre identifiant l'octave dans laquelle elle se situe, où l'octave commence par une note C. Par exemple la fréquence 440Hz représente A_4 sans ambiguité, et les fréquences 220Hz et 880Hz représentent les notes A_3 , A_5 respectivement.

Dans le protocole **MIDI**, le notes sont représentées par un nombre entier, il permet de coder plus de 10 octave en partant de la note C_{-1} .

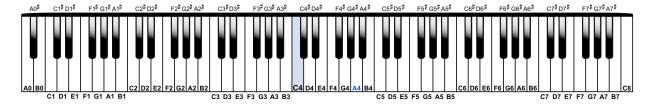


Figure 2: La notation scientifique des notes sur un piano

Reconnaissance des notes

Un demi-ton est l'écart entre deux touches voisines sur un piano. On voudrais savoir le rapport r de fréquences associé à un demi-ton, sachant que l'octave double la fréquence on peut conclure facilement :

$$r^{12} = 2 \Rightarrow r = 2^{1/12}$$

On souhaite ramener l'espace de fréquences $F=(\mathbb{R},\times)$ à l'espace $(\mathbb{N},+)$ tel que demi-ton $\equiv 1$. On définit donc une bijection

$$\forall f \in]0, \infty[, f \mapsto 12 \log_2 f]$$

En arrondissant le résultat à la valeur entière la plus proche, on obtient un espace linéaire discrèt correspondant aux notes.

Il sera convenient d'obtenir les mêmes notes du protocole **MIDI** vu qu'il est très bien établi et très utilisé. Pour cela, on effectue une petite translation, en partant de la note de référence $A4 \equiv \text{MIDI}(69) \equiv 440 Hz$.

$$\begin{cases} \varphi: f \mapsto 12 \log_2 f + c_{\text{ref}} \\ \varphi(440) = 69 \end{cases} \Rightarrow c_{\text{ref}} = 69 - 12 \log_2 440$$

Par conséquent, la bijection φ est définit par :

$$\varphi:]0, \infty[\to \mathbb{R}: f \mapsto 12 \log_2 f + c_{\text{ref}} \text{ avec } c_{\text{ref}} = 69 - 12 \log_2 440$$

On note $\bar{\varphi}$ la fonction définit par $\bar{\varphi}(f) = \lfloor \varphi(f) \rceil \in \mathbb{Z}$ où $\lfloor \cdot \rceil$ est la fonction d'arrondissement à l'entier le plus proche.

On peut donc obtenir les nombres MIDI de notes à partir des fréquences fondamentales grâce à la fonction $\bar{\varphi}$. Mais le nombre MIDI n'est pas suffisant pour identifier une note, car certaines notes ont la même fréquence en accord tempéré (i.e. la même touche sur un piano), par exemple $f_{C\#} = f_{D\flat}$. Pour distinguer ces notes il est nécessaire de trouver la gamme du morceau.

Reconnaissance de la gamme

Dans cette étude, on ne s'intéressera aux notes dans une octave. On introduit donc la fonction ψ :

$$\psi:]0, \infty[\to [0, 12[: f \mapsto \psi(f) \mod 12]]$$

De même, on définit la fonction $\bar{\psi}$ telle que $\bar{\psi}(f) = |\psi(f)|$. On voit que $\text{Im}(\bar{\psi}) = \mathbb{Z}/12\mathbb{Z}$

Note	С		В		Е	F		G		A		В
$\overline{\bar{\psi}(f)}$	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11

En musique classique, ils existent 4 types de gammes, on ne s'intéressera qu'à un : la gamme majeure. Comme on l'a déjà dit, une gamme est caractérisée par sa première note et la suite des intervalles. Dans la gamme majeure, les intérvalles en fonction du ton sont : $1-1-\frac{1}{2}-1-1-1-\frac{1}{2}$.

La gamme Do/C Majeur contient donc les notes {0, 2, 4, 5, 7, 9, 11}.

De même, la gamme Sol/G Majeur contient les notes $\{7, 9, 11, 0, 2, 4, 6\}$. Ces gammes diffèrent par une note, la note $5 \equiv F$ est remplacée par la note 6 qui correspond à F # ou $G \flat$. Dans le contexte du Sol Majeur, on sait que $6 \equiv F \#$ car la gamme contient déjà $7 \equiv G$.

On voit bien que l'identification de la gamme est $n\'{e}cessaire$ pour la distinction entre certaines notes.

Une gamme peut être alors identifié par son ensemble de notes qu'on notera G tel que $G \subset \mathbb{Z}/12\mathbb{Z}, |G| = 7$. On définit le vecteur $g \in \{0,1\}^{12}$ associé à G tel que

$$g_i = \mathbb{1}_G(i) = \begin{cases} 1 & \text{si } i \in G \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

On définit donc ${\cal E}$ l'ensemble de gammes majeures.

Soit F l'ensemble de fréquences fondamentales obtenues par l'algorithme de YIN, soit $S = \bar{\psi}(F) \subset \mathbb{Z}/12\mathbb{Z}$, soit $p: Z/12\mathbb{Z} \to \mathbb{N}: n \mapsto$ le nombre d'occurances de n dans le morceau. On note $p_{\max} = \max_{n \in S} p(n)$. On définit le vecteur $x \in [0,1]^{12}$ tel que $x_i = \frac{p(i)}{p_{\max}}$.

La gamme du morceau est alors la solution du problème d'optimisation

$$\min_{g \in E} \quad \|g - x\|$$

En musique classique, |E|=12 donc le problème d'optimisation ne nécessite pas une résolution mathémtique avancée.

Références

- [1] Alain de Cheveigné et Hideki Kawahara. YIN, a fundamental frequency estimator for speech and music, 2002.
- [2] Felix A. Gers, Nicol N. Schraudolph, et Jürgen Schmidhuber. Learning Precise Timing with LSTM Recurrent Networks, 2002.