南京大学本科生实验报告

课程名称: 计算机网络

任课教师: 叶保留 助教: 尹熙喆/水兵

学院	计算机科学与技术	专业 (方向)	计算机科学与技术
学号	201220062	姓名	黄子睿
Email	201220062@smail.nju.edu.	开始/完成日期	3/8-3/9
Linan	cn	/ I MI / JU/-X II //J	3/0-3/7

1. 实验名称:

Lab1 Switchyard & Mininet

2. 实验目的:

安装完善并熟悉实验环境与相关软件,包括实验平台 linux, git & github 以及相 关汇编与 gbd 使用方法。通过该实验,希望能过回顾 ics 相关保护模式的知识, 并且了解 BIOS 与 MBR 的运行机理。

3. 实验内容:

1.回答 Exercise

Exercise1: 请反汇编 Scrt1.o,验证下面的猜想(加-r 参数,显示重定位信息) 答: 反汇编可见下述代码:

/usr/lib/gcc/x86_64-linux-gnu/7/../../x86_64-linux-gnu/Scrt1.o: 文件格式 elf64-x86-64

Disassembly of section .text:

000000000000000 <_start>:

0:	31 ed	xor	%ebp,%ebp
2:	49 89 d1	mov	%rdx,%r9
5:	5e	рор	%rsi
6:	48 89 e2	mov	%rsp.%rdx

9: 48 83 e4 f0 and \$0xfffffffffffff,%rsp

d: 50 push %raxe: 54 push %rsp

f: 4c 8b 05 00 00 00 00 mov 0x0(%rip),%r8 # 16 <_start+0x16>

12: R_X86_64_REX_GOTPCRELX __libc_csu_fini-0x4

16: 48 8b 0d 00 00 00 00 mov 0x0(%rip),%rcx # 1d <_start+0x1d>

19: R X86 64 REX GOTPCRELX libc csu init-0x4

1d: 48 8b 3d 00 00 00 00 mov 0x0(%rip),%rdi # 24 <_start+0x24>

20: R_X86_64_REX_GOTPCRELX main-0x4

24: ff 15 00 00 00 00 callq *0x0(%rip) # 2a <_start+0x2a>

26: R_X86_64_GOTPCRELX __libc_start_main-0x4

2a: f4 hlt

从中可见语句:

24: ff 15 00 00 00 00 callq *0x0(%rip) # 2a <_start+0x2a> 26: R X86 64 GOTPCRELX libc start main-0x4

就是 start 进入 main 函数的入口指令,因此"实际上,_start 函数便是链接器默认的**程序入口。**也就是说,通过链接器 ld 链接的 ELF 可执行文件运行后执行的第一条指令就是从_start 开始的第一条指令!!! 而联系到我们平时写的 C 语言代码,都是从 main 函数开始执行的。那么,我们推测,通过 gcc 默认链接的 ELF 可执行文件,一定有一段从_start 跳转到 main 的代码"的想法得到了验证。

Exercise2: 根据你看到的,回答下面问题

我们从看见的那条指令可以推断出几点:

电脑开机第一条指令的地址是什么,这位于什么地方?

电脑启动时 CS 寄存器和 IP 寄存器的值是什么?

第一条指令是什么?为什么这样设计?(后面有解释,用自己话简述)

答: 1.电脑开机的第一条指令地址在 0xfff0。

2.执行第一条指令时, CS 的值是 0xf000, 而 IP 的值是 0xfff0。根据实模式下物理寻址的规则, 此时物理地址为(%cs)<<4+(%ip) = 0xffff0, 正是 BIOS 区域的开始处。

3.第一条指令是[f000:fff0] 0xffff0: ljmp \$0xf000,\$0xe05b 通过查询 ics 手册,可以该长跳转指令的结果是将 cs 赋值为 0xfff0,ip 赋值为 0xe05b。

Exercise3: 请翻阅根目录下的 makefile 文件,简述 make qemu-nox-gdb 和 make qdb 是怎么运行的(.gdbinit 是 qdb 初始化文件,了解即可)

答:从 Makefile 里可以看见这两条指令具体的执行方式:

qemu-nox-gdb:

gemu-system-i386 -nographic -s -S os.img

gdb:

gdb -n -x ./.gdbconf/.gdbinit

解释其中的几个 option 的含义:

qemu-system-i386:

- -s Shorthand for -gdb tcp::1234, i.e. open a gdbserver on TCP port 1234.
- -s 是对-gdb tcp::1234 的速记,指在 1234 端口打开一个 gdb 终端。
- -S Do not start CPU at startup (you must type 'c' in the monitor).
- -S 指暂停执行 (用户需要输入 c 来继续程序)
- -nographic 字面意思解读即可,及不打开画面终端。

gdb:

- -n Do not execute commands from any .gdbinit initialization files.
- -n 指不执行任意.gdbinit 初始化文件。
- x file Execute GDB commands from file.
- -x 指在 GDB 中执行命令行输入的文件。

通过 makefile, make qemu-nox-gdb 和 make gdb 实际上是 qemu-system-i386 -nographic -s -S os.img 与 gdb -n -x ./.gdbconf/.gdbinit 两组指令的简写。

Exercise4: 继续用 si 看见了什么?请截一个图,放到实验报告里。

答: 几轮 si 之后 gdb 在命令行中将显示:

```
    The operations after several 'si' instructions:

2. (gdb) si
                3. [f000:e05b]
4. . . . . . . . . . . .
5. 0x0000e066 in ?? ()
6. (gdb) si
                0xfe068: mov
7. [f000:e068]
                               %dx,%ss #set ss register
8.
                         #设置 ss
9. 0x0000e068 in ?? ()
10. (gdb) si
                0xfe06a: mov
11. [f000:e06a]
                               $0x7000,%esp #set esp register
                         #设置 esp
13. 0x0000e06a in ?? ()
```

```
14. (gdb) si
15. [f000:e070] 0xfe070: mov $0xf2d4e,%edx
16. 0x0000e070 in ?? ()
17. (gdb) si
18. [f000:e076] 0xfe076: jmp 0xfff00
19. 0x0000e076 in ?? ()
20. (gdb) si
21. [f000:ff00] 0xfff00: cli #cli block interrupt
                #cli 关中断
23. 0x0000ff00 in ?? ()
24. (gdb) si
25. [f000:ff01] 0xfff01: cld
26. #The instructions after cld is related to in and out
27. #然后通过 in, out 指令和 IO 设备交互,进行初始化,打开 A20 门(暂时不用
   管)
28. 0x0000ff01 in ?? ()
29. (gdb) si
30.......
31. (gdb) si
33. 0x0000ff15 in ?? ()
     #然后用 lidtw 与 lgdtw 加载 IDTR 与 GDTR (ICS 学过,跟保护模式有关)
34.
35. (gdb) si
36. [f000:ff18] 0xfff18: lidtw %cs:0x70b8
37. 0x0000ff18 in ?? ()
38. (gdb) si
39. [f000:ff1e] 0xfff1e: lgdtw %cs:0x7078
40. 0x0000ffle in ?? ()
41. (gdb) si
42. [f000:ff24] 0xfff24: mov %cr0,%ecx
```

具体的截图为:

```
oslab@oslab-VirtualBox: ~/lab1
                                                                        文件(F) 编辑(E) 查看(V) 搜索(S) 终端(T) 帮助(H)
warning: Can not parse XML target description; XML support was disabled at compi
le time
+ target remote localhost:1234
warning: No executable has been specified and target does not support
determining executable automatically. Try using the "file" command.
The target architecture is set to "i8086".
[f000:fff0] 0xffff0: ljmp $0xf000,$0xe05b
0x0000fff0 in ?? ()
(gdb) si
             [f000:e05b]
 x0000e05b in ?? ()
(gdb) si
             0xfe062: jne
[f000:e062]
 x0000e062 in ?? ()
(gdb) si
[f000:e066]
            0xfe066: xor
                             %dx,%dx
0x0000e066 in ?? ()
(qdb) si
             0xfe068: mov
[f000:e068]
                             %dx,%ss
)x0000e068 in ?? ()
(gdb) si
             0xfe06a: mov
[f000:e06a]
                              $0x7000,%esp
0x0000e06a in ?? ()
(gdb)
```

Exercise 5: 中断向量表是什么?你还记得吗?请查阅相关资料,并在报告上说明。做完《写一个自己的 MBR》这一节之后,再简述一下示例 MBR 是如何输出helloworld 的。

答: 关于中断向量表:

IA-32 采用中断向量模式,这是一种通过硬件识别中断与异常源的方式。在这种方式下异常或中断程序的首地址成为中断向量,所有中断向量放在一个表中,称为中断向量表。每个异常与中断都被设定一个中断类型号,中断向量存放的位置就与对应的中断类型号相关。

对于实例 MBR,其利用向量中断方式输出的方式是:

```
1. displayStr:
2. pushw %bp
3. movw 4(%esp), %ax #此时 mem[%esp+4]是 message 的首地址,此时的栈是 2 字节的
4. movw %ax, %bp #此时 bp 指向 message 的首地址
5. movw 6(%esp), %cx #%cx 存放 13, 是字符串 message 的长度
6. movw $0x1301, %ax #
7. movw $0x000c, %bx #
8. movw $0x0000, %dx #
9. int $0x10 #调用 0x10 号中断,
10. popw %bp
11. ret
```

注释中给出了对关键汇编 displayStr 的解释。主要完成的任务是准备调用中断需要的各个参数,存储在约定好对的寄存器中。虽有通过软中断 int \$0x10 进入 IBIOS 对屏幕及显示器所提供的服务程序。

Exercise 6: 为什么段的大小最大为 64KB, 请在报告上说明原因。

答:实模式下作为段内地址的 ip 寄存器是 16bit 的,所以它能表示的最大空间就是 2^16bit = 64KB.

Exercise7: 假设 mbr.elf 的文件大小是 300byte, 那我是否可以直接执行 qemu-system-i386 mbr.elf 这条命令? 为什么?

答: 不行。由于一个扇区的大小是 512B, 并且 mbr 文件需要在末尾加上 0x55,0xaa 的魔数, 所以一来这个文件由于缺少魔数无法被识别为 BIOS 文件, 并且在 300B 到 512B 中间的内存可能是乱码, 使得它无法运行。

Exercise8: 面对这两条指令,我们可能摸不着头脑,手册前面...... 所以请通过之前教程教的内容,说明上面两条指令是什么意思。(即解释参数的含义)

\$ld -m elf i386 -e start -Ttext 0x7c00 mbr.o -o mbr.elf

1.-m emulation 模拟仿真链接器.

2.-e entry Use entry as the explicit symbol for beginning execution of your program, rather than the default entry point.

指示程序的入口地址,而非使用默认的入口地址。

- 3.-Ttext 指 elf 中的代码段
- 4.-o output 指示输出文件

\$objcopy -S -j .text -O binary mbr.elf mbr.bin

- 1.-S --strip-all Do not copy relocation and symbol information from the source file. 指在拷贝时省略源文件 elf 的重定位信息与符号信息。
- 2. j sectionpattern
 - --only-section=sectionpattern

Copy only the indicated sections from the input file to the output file. 指仅仅拷贝指令中指示的段,这里是.text 代码段。

- 3.-O bfdname
 - --output-target=bfdname

Write the output file using the object format bfdname.

指输出文件,并以 bfdname 方式接受输入与生成输出。(bfdname 是 BFD 库中描述的标准格式名。如果不指明源文件格式, objcopy 会自己去分析源文件的格式, 然后去和 BFD 中描述的各种格式比较,从而得知源文件的目标格式名)

Exercise9: 请观察 genboot.pl,说明它在检查文件是否大于 510 字节之后做了什么,并解释它为什么这么做。

答:在 genboot.pl 中不难发现:

```
    $n = sysread(SIG, $buf, 1000);
    if($n > 510){
    print STDERR "ERROR: boot block too large: $n bytes (max 510)\n";
    exit 1;
    }
```

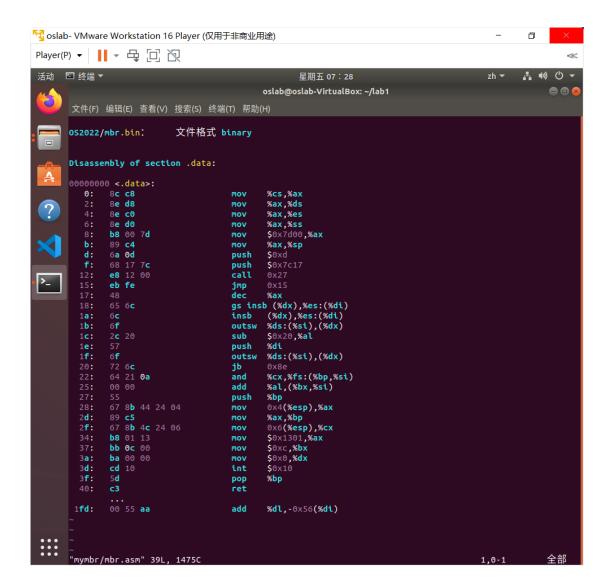
如果文件的大小超过 510B, 512B 的扇区空间中就没有 2 字节的魔数的位置, 因此程序将报错。

Exercise10: 请反汇编 mbr.bin,看看它究竟是什么样子。请在报告里说出你看到了什么,并附上截图

答:用 i8086 反汇编.bin 文件,即指令 obidump -D -b binary -m i8086 OS2022/mbr.bin > mymbr/mbr.asm,可以得到正确的反汇编结果。

不难看出 mbr.bin 事实上就是 mbr.elf 的.text 部分, 但是在文件的末尾, mbr.bin 增加了两字节的魔数 0x55aa, 并且对多余部分填充了 0。

具体的结果如下图所示:



Exercise11: 请回答为什么三个段描述符要按照 cs, ds, gs 的顺序排列?

答:通过以下两段代码,可以看出 cs, ds, gs 的值:

```
1. # 长跳转切换到保护模式
2. # During the ljmp, index of cs is set to 1
3. data32 ljmp $0x08, $start32
4.
5. movw $0x10, %ax # setting data segment selector
6. movw %ax, %ds #index in ds is 2
7. movw %ax, %es
8. movw %ax, %fs
9. movw %ax, %ss
10. movw $0x18, %ax # setting graphics data segment selector
11. movw %ax, %gs #index in gs is 3
12. movl $0x8000, %eax # setting esp
13. movl %eax, %esp
```

首先通过长跳转命令 ljmp ptr16:ptr:32 cs:eip 将 cs 中的 index 部分设置成了 1,再在下面的代码中通过 mov 指令将 ds, gs 的 index 部分分别设置成了 2 跟 3,而段选择符中的 index 部分正是 GDT 中的下标,因此 GDT 数组中,除开 GDT[0] = NULL,剩余元素分别对应 cs, ds, gs 。

Exercise12: 请回答 app.s 是怎么利用显存显示 helloworld 的。

答: 通过分析 app.s 文件:

```
1. .code32
2.
3. .global start
4. start:
5.
          pushl $13
          pushl $message
6.
7.
          calll displayStr
8. loop:
9.
          jmp loop
10.
11. message:
12.
          .string "Hello, World!\n\0"
13.
14. displayStr:
          movl 4(%esp), %ebx #message 的首地址存储在%ebx 中
15.
16.
          movl 8(%esp), %ecx #message 的长度存储在%ecx 中
          movl $((80*5+0)*2), %edi #%edi 中存储了 message 的第一个字符在
17.
   VGA 部分距离 VGA 首地址的偏移量,也是光标的初始偏移量
          movb $0x0c, %ah #VGA 中一个字符的显示需要 2 字节,高字节存放 0x0c
18.
   表示输出红色字符
19. nextChar:
          movb (%ebx), %al #VGA 的低字节存放对应的 ASCII 码
20.
          movw %ax, %gs:(%edi) #将存放在%ax 中的 VGA 字符信息移动到由%gs:
   (%edi)表示的 VGA 内存中
22.
          addl $2, %edi #每在 VGA 中输出一个字符,光标偏移量向后移动两个字节
23.
          incl %ebx #%ebx 增加,访问下一个 message 字符
24.
          loopnz nextChar # loopnz decrease ecx by 1
25.
          ret
```

这里分析一下利用%gs:(%edi)向 VGA 内存输出的逻辑: 首先, VGA 内存的基地址存储在 gs 指示的 GDT 描述符的 base 部分, 应当是 0x8c00(具体参考 task 1 中在 start_protected 分支下修改的 start.s 代码)。光标的初始偏移量是(80*5+0)*2, 其含义为每行有 80 个字符, 从第六行行首开始输出第一个字符, 同时*2 意味着每个字符占 2 bytes 的内存。以后每次输出一个字符, 光标都要相应向后偏移 2 字节的空间, 直到输出完成。

Exercise13: 请阅读项目里的 3 个 Makefile,解释一下根目录的 Makefile 文件里 cat bootloader/bootloader.bin app/app.bin > os.img 这行命令是什么意思。

答: cat 是 catenate 的简写, 这句命令的含义是将 bootloader/bootloader.bin app/app.bin 这两个文件连接起来依次合并成一个文件,并将其输出到 os.img 中。这样一来,合并后的文件就可以看作是一个磁盘空间,现在有两个扇区,0 扇区是 bootloader/bootloader.bin,而 1 号扇区是 app/app.bin,在 task 2 中利用这一点,可以调用 readSect((void*)0x8c00, 1)将 app.bin 读到 0x8c00 的内存中。

Exercise14: 如果把 app 读到 0x7c20, 再跳转到这个地方可以吗? 为什么?

答:不可以。BIOS 程序占 512 个字节并且从 0x7c00 的位置开始。如果在 0x7c20 的内存位置在读入一个磁盘扇区的大小,即 512 字节,就会覆盖 BIOS 的原有代码,使得程序无法正确执行。

Exercise15: 最终的问题,请简述电脑从加电开始,到 OS 开始执行为止,计算机是如何运行的。

答:电脑开机时,CPU处于实模式下,此时内存的计算方式是段基址 << 4 + 段内偏移。CPU第一条指令的地址通过CS:ip 来获得,cs 初始值为0xf000,ip 初始为0xfff0,这是通过硬件设置的。所以最开始执行的指令地址就是0xFFFF0,这个内存地址映射在主板的BIOSROM(只读存储区)中。

ROM 中的程序会检测 RAM、键盘、显示器、软硬磁盘是否正确工作。同时会从地址 0 开始设置 BIOS 的中断向量表。ROM 中的程序继续执行,将启动设备磁盘 0 磁道 0 扇区,也就是 mbr,一个 512 字节的扇区读到内存 0x07c00 处。通过 Imjp 指令设置 cs:ip = 0x7c00 :offset,ROM 中的程序执行结束,转到 0x07c00 处开始执行。MBR 中存有的程序 称为 bootloader,将由它设置 GDT 与 LDT 等信息,并加载操作系统,转入保护模式运行。即 BIOS 负责从 MBR 中取出 bootloader,加载到 0x7c00 处,再由 bootloader 启动操作系统,进入保护模式。

之后操作系统开始执行。

2. 阐述 Challenge:

首先,选择方法一,尝试用 C 语言写了一个与 genboot.pl 同功能的脚本程序,程序逻辑与 genboot.pl 相同,以用 argv 中的文件名打开文件后,进行相关处理即可,具体代码参见 start_protected 分支下./challenge/genboot-c1.c, 生成可执行文件后,运行即可。

对于方法二,脚本处理了 objcopy 后的文件。只要利用 ics 课上对 elf 文件的学习,可以通过分析 elf 的程序头表直接将 objcopy 的功能加入脚本中,让脚本可以直接处理 elf 文件。这一方法没有具体实现,不过思路并不复杂。

对于方法三,直接利用 nasm 的伪指令生成 mbr 格式。具体思路与 app.s 相同,主要增加的代码是以下几句:

```
    message: db "Hello, World!",10,13
    msglen: equ $ -message
    times 510 - ($ - $$) db 0 ; fill the .bin file with 0 to 510 B
    dw 0aa55h ; set magic number 0x55aa in little-endian
```

几条伪指令的含义是:

\$-\$\$: 经常被用到,表示本行距离程序开始处的相对距离。

times: 重复汇编, 在 times 后跟着的表达式会被重复汇编指定次数。

db 定义字节类型变量,一个字节数据占1个字节单元,读完一个,偏移量加1

dw 定义字类型变量,一个字数据占 2 个字节单元,读完一个,偏移量加 2

dd 定义双字类型变量,一个双字数据占 4 个字节单元,读完一个,偏移量加 4

通过命令 nasm boot.asm -o boot.bin,可以直接得到符合条件的 bin 文件。具体参见 start_protected 分支下./challenge/mbrasm.asm 文件。