

多媒体软件开发指南

一、基本介绍

1.1 术语

1.2 软件架构

1.3 多媒体软件平台处理流程

二、例程解析

2.1 vio例程解析

2.2 venc例程解析

2.4 调试信息

多媒体软件开发指南

CVITEK所提供的多媒体软件架构(Multimedia Framework, 简称MMF)，用以缩短应用开发的时间周期，该架构屏蔽了底层硬件的复杂设计和差异，提供了统一便捷的API接口，MMF包含了以下功能：ISP图像前处理、图像输入及输出、H265/H264/JPEG编解码、音频输入和输出、音频编解码等等

一、基本介绍

1.1 术语

MMF (Multimedia Framework 多媒体软件架构)

ISP (Image Signal Processor 图像信号处理)

VI (Video Input 视频输入)

VPSS (Video Process Sub System 视频处理子系统)

VO (Video Output 视频输出)

VDEC (Video Decoder 视频解码)

VENC (Video Encoder 视频编码)

AI (Audio Input 音频输入)

AO (Audio Output 音频输出)

ADEC (Audio Dencoder 音频解码)

AENC (Audio Encoder 音频编码)

REGION (区域管理)

VB (Video Buffer 图像内存区块)

MIPI (Mobile Industry Processor Interface 移动通信行业处理器接口)

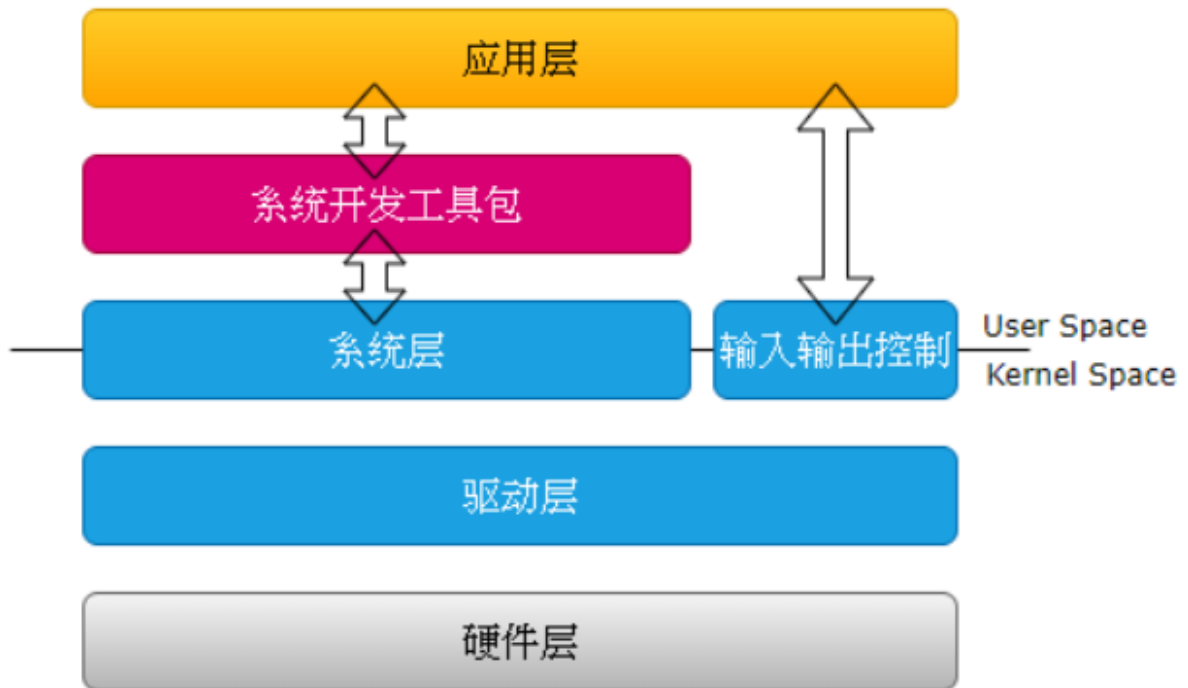
1.2 软件架构

- 硬件层 HW
 - 由 CVITEK SoC 加上外围元件组成。外围元件包含 Flash, DDR, 视频 Sensor, ...等等
- 驱动层 Driver
 - 控制 HW 的驱动程序
- 系统层 OS
 - 基于 Linux 的 OS 系统
- 输入输出控制 ioctl
 - 用以控制 SDK 涵盖范围以外的元件, 例如 MIPI_RX, MIPI_TX。
- 系统开发工具包 SDK

屏蔽了硬件细节和差异，提供统一API 以供开发

- 应用层 Application

基于 SDK 和 ioctl，由用户开发的应用程序



1.3 多媒体软件平台处理流程

1、VI捕获视频图像，可对其做剪切、缩放等处理后，再将图像数据传给VPSS处理；

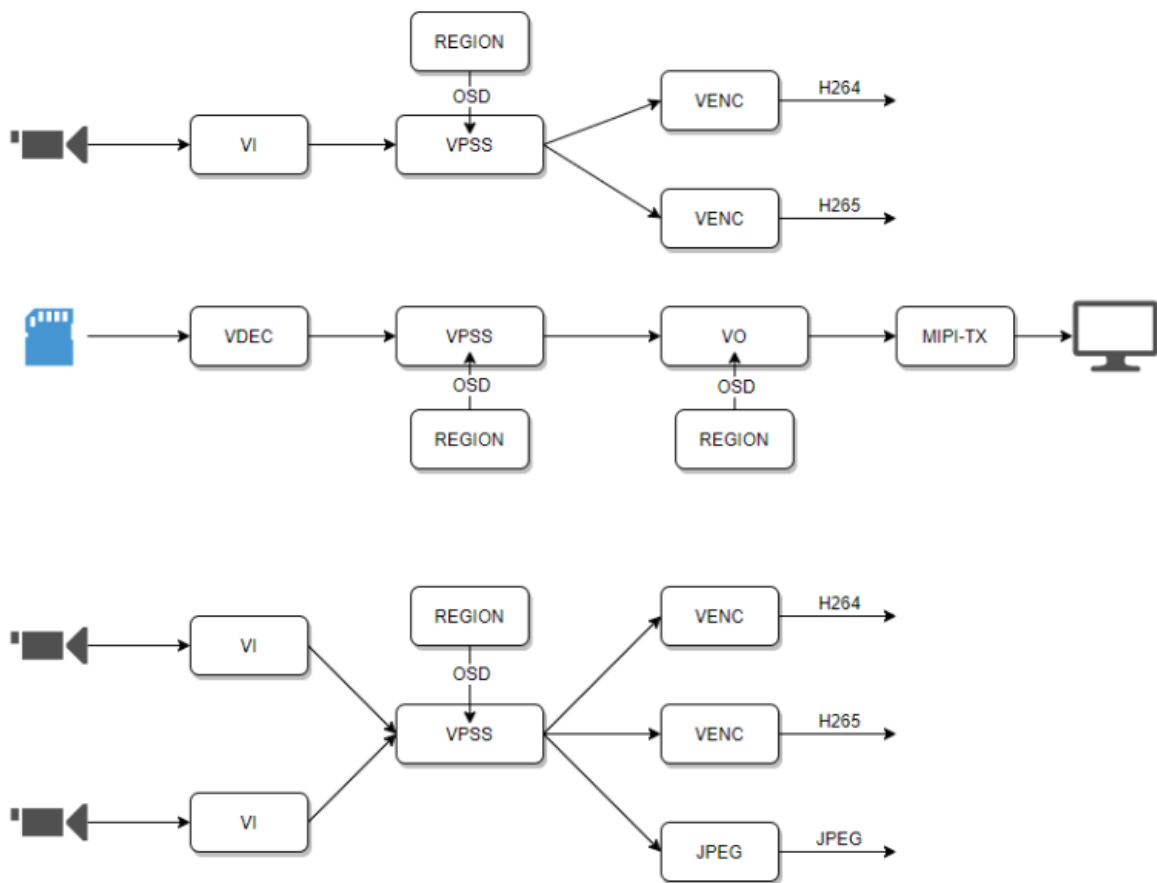
或者VDEC将编码后的码流解码，再将图像数据传给VPSS处理；

2、VPSS接收到VI或者VDEC的图像数据进行处理，并且可以同时输出多个不同分辨率的图像，以供预览、编码；

3、REGION可以将用户所指定的位图(Bitmap)、时间等元素作为OSD叠加在图像数据上；

4、VO接收VPSS处理后的图像，并且根据设定的时序将图像输出到显示设备；

或者VENC接收VPSS处理后的图像，并将其编码压缩



视频输入VI

通过sensor将图像数据传入内存区域的模块，可以对图像进行缩放、裁剪、旋转等处理，输出多路不同分辨率的图像

视频解码VDEC

对编码后的视频流进行解码，并将解码后的图像数据作为VPSS或者VO的输入

视频处理子系统VPSS

接收解码后的输出或者VI的输出视频流，对图像进行去噪、增强、锐化等处理，并输出多路图像数据

视频编码VENC

接收VPSS处理过的图像数据，叠加OSD根据不同协议进行编码输出码流

视频输出VO

接收VPSS输出的图像数据，进行播放控制等处理，根据不同协议输出给显示设备

视频内存区块VB

分配给VI、VDEC、VPSS，经VO、VENC等使用后释放会区块池

二、例程解析

我们可以在 `sophpi-huashan/mmf-sdk/middleware/v2/sample` 目录下看到相关例程

```
chile@chile-virtualBox:~/temp/turck/sophpi-huashan/mmf-sdk/middleware/v2/sample$  
ls  
audio    cvg      gyro    ive      osdc     rtk_hciattach  sensor_cfg  
vdec     vio  
cipher   display_test  ipcam    Makefile  overlay  sample.mk      sensor_test  
vdecvo  
common   fisheye    ir_auto  mipi_tx   region   scene_auto     tp  
venc
```

在编译sdk时也会编译这些例程，在各自文件夹下生成相应的可执行文件，也可以在声明编译环境后单独编译

```
chile@chile-virtualBox:~/temp/turck/sophpi-huashan/mmf-sdk/middleware/v2/sample$  
make
```

2.1 vio例程解析

main函数

根据执行时附带的参数运行不同功能函数

```
int main(int argc, char *argv[])
{
    CVI_S32 s32Ret = CVI_FAILURE;
    CVI_S32 s32Index;

    // 判断传入参数个数
    if (argc < 2) {
        SAMPLE_VIO_Usage(argv[0]);
        return CVI_FAILURE;
    }

    if (!strcmp(argv[1], "-h", 2)) {
        SAMPLE_VIO_Usage(argv[0]);
        return CVI_SUCCESS;
    }

    signal(SIGINT, SAMPLE_VIO_HandleSig);           // 信号处理函数，SIGINT为中断信号，一
    般由Ctrl+C触发
    signal(SIGTERM, SAMPLE_VIO_HandleSig);

    // 根据参数实现不同功能
    s32Index = atoi(argv[1]);
    switch (s32Index) {
        case 0:

            ...

        case 19:                                     // 以19为例
            s32Ret = SAMPLE_VIO_VoRotation_Multi();
            break;
        default:
            SAMPLE_PRT("the index %d is invaild!\n", s32Index);
            SAMPLE_VIO_Usage(argv[0]);
            return CVI_FAILURE;
    }

    if (s32Ret == CVI_SUCCESS)
        SAMPLE_PRT("sample_vio exit success!\n");
    else
        SAMPLE_PRT("sample_vio exit abnormally!\n");

    return s32Ret;
}
```

VI--VPSS--VO整体流程，先初始化mmf系统平台相关，包括视频内存管理等，然后初始化vi开启通道，初始化vpss，创建组和通道，与vi通道绑定，再初始化vo开启通道绑定vpss

SAMPLE_VIO_VoRotation_Multi函数

初始化参数配置

```
    SAMPLE_SNS_TYPE_E  enSnsType          = SENSOR0_TYPE;           // sensor型号
    WDR_MODE_E         enWDRMode          = WDR_MODE_NONE;         // WDR 工作模
式, 分为帧模式、行模式、非WDR
    DYNAMIC_RANGE_E    enDynamicRange     = DYNAMIC_RANGE_SDR8;    // 动态范围
    PIXEL_FORMAT_E     enPixelFormat      = SAMPLE_PIXEL_FORMAT;   // 像素格式
    VIDEO_FORMAT_E     enVideoFormat      = VIDEO_FORMAT_LINEAR;   // 视频格式
    COMPRESS_MODE_E    enCompressMode     = COMPRESS_MODE_NONE;    // 视频压缩模式
    VI_VPSS_MODE_E     enMastPipeMode     = VI_OFFLINE_VPSS_OFFLINE; // VI和VPSS工
作模式
    VB_CONFIG_S        stVbConf;           // 视频缓存池结
构体
    PIC_SIZE_E         enPicSize;          // 图像尺寸类型
枚举
    CVI_U32             u32BlkSize, u32BlkRotSize;
    SIZE_S             stSize;             // 图像尺寸
    CVI_S32             s32Ret = CVI_SUCCESS;
    VI_DEV             viDev = 0;          // VI设备号
    VI_PIPE             viPipe = 0;        // VI管道号
    VI_CHN             viChn = 0;         // 通道号
    CVI_S32             s32WorkSnsId = 0;  // 运行sensor
id
    SAMPLE_VI_CONFIG_S stViConfig;
    VI_PIPE_ATTR_S     stPipeAttr;         // VI管道属性
    SAMPLE_INI_CFG_S    stIniCfg = {0};
    //SAMPLE_VI_CONFIG_S stViConfig;

    stIniCfg = (SAMPLE_INI_CFG_S) {
数
        .enSource      = VI_PIPE_FRAME_SOURCE_DEV,
        .devNum        = 2,
        .enSnsType[0]  = SONY_IMX327_MIPI_2M_30FPS_12BIT,
        .enWDRMode[0]  = WDR_MODE_NONE,
        .s32BusId[0]   = 3,
        .MipiDev[0]    = 0xff,
        .enSnsType[1]  = SONY_IMX327_MIPI_2M_30FPS_12BIT,
        .enWDRMode[1]  = WDR_MODE_NONE,
        .s32BusId[1]   = 0,
        .MipiDev[1]    = 0xff,
        .u8UseMultisns = 1,
    };

    // Get config from ini if found.
    if (SAMPLE_COMM_VI_ParseIni(&stIniCfg)) { // 从ini文件解
析配置参数
        SAMPLE_PRT("Parse complete\n");
    }

    //Set sensor number
    CVI_VI_SetDevNum(stIniCfg.devNum);       // 设置sensor
数目
```

1.配置VI参数

```
s32Ret = SAMPLE_COMM_VI_IniToViCfg(&stIniCfg, &stViConfig);  
if (s32Ret != CVI_SUCCESS)  
    return s32Ret;
```

2.获取输入图像尺寸

```
s32Ret = SAMPLE_COMM_VI_GetSizeBySensor(stIniCfg.enSnsType[0], &enPicSize); // 形  
参为sensor型号和不同分辨率的枚举类型  
if (s32Ret != CVI_SUCCESS) {  
    CVI_TRACE_LOG(CVI_DBG_ERR, "SAMPLE_COMM_VI_GetSizeBySensor failed with  
    %x\n", s32Ret);  
    return s32Ret;  
}  
  
s32Ret = SAMPLE_COMM_SYS_GetPicSize(enPicSize, &stSize);  
if (s32Ret != CVI_SUCCESS) {  
    CVI_TRACE_LOG(CVI_DBG_ERR, "SAMPLE_COMM_SYS_GetPicSize failed with  
    %x\n", s32Ret);  
    return s32Ret;  
}
```

3.初始化软件平台相关

```
s32Ret = SAMPLE_PLAT_SYS_INIT(stSize); // 配置并初始化vb以及mmf系统  
if (s32Ret != CVI_SUCCESS) {  
    CVI_TRACE_LOG(CVI_DBG_ERR, "sys init failed. s32Ret: 0x%x !\n", s32Ret);  
    return s32Ret;  
}
```

4.初始化并启动VI及其相关模块，使能设备、MIPI接口、创建pipe、isp、channels

```
s32Ret = SAMPLE_PLAT_VI_INIT(&stViConfig);  
if (s32Ret != CVI_SUCCESS) {  
    CVI_TRACE_LOG(CVI_DBG_ERR, "vi init failed. s32Ret: 0x%x !\n", s32Ret);  
    return s32Ret;  
}
```

5.配置group初始化

```
VPSS_GRP        VpssGrp    = 0;  
// group号  
VPSS_GRP_ATTR_S stVpssGrpAttr;  
// group属性  
VPSS_CHN        VpssChn    = VPSS_CHN0;  
// 通道号  
CVI_BOOL        abChnEnable[VPSS_MAX_PHY_CHN_NUM] = {0};  
// channel使能控制  
VPSS_CHN_ATTR_S astVpssChnAttr[VPSS_MAX_PHY_CHN_NUM] = {0};  
// channel属性
```



```

    stVpssGrpAttr.stFrameRate.s32SrcFrameRate    = -1;
    stVpssGrpAttr.stFrameRate.s32DstFrameRate    = -1;
    stVpssGrpAttr.enPixelFormat                  = SAMPLE_PIXEL_FORMAT;
    stVpssGrpAttr.u32MaxW                        = stSize.u32Width;
    stVpssGrpAttr.u32MaxH                        = stSize.u32Height;
    stVpssGrpAttr.u8VpssDev                      = 0;

    astVpssChnAttr[VpssChn].u32Width            = 1920;
    astVpssChnAttr[VpssChn].u32Height           = 1080;
    astVpssChnAttr[VpssChn].enVideoFormat        = VIDEO_FORMAT_LINEAR;
    astVpssChnAttr[VpssChn].enPixelFormat        = SAMPLE_PIXEL_FORMAT;
    astVpssChnAttr[VpssChn].stFrameRate.s32SrcFrameRate = 30;
    astVpssChnAttr[VpssChn].stFrameRate.s32DstFrameRate = 30;
    astVpssChnAttr[VpssChn].u32Depth             = 1;
    astVpssChnAttr[VpssChn].bMirror               = CVI_FALSE;
    astVpssChnAttr[VpssChn].bFlip                 = CVI_FALSE;
    astVpssChnAttr[VpssChn].stAspectRatio.enMode  = ASPECT_RATIO_NONE;
    astVpssChnAttr[VpssChn].stNormalize.bEnable   = CVI_FALSE;

    /*start vpss*/
    abChnEnable[0] = CVI_TRUE;
    // group0
    s32Ret = SAMPLE_COMM_VPSS_Init(VpssGrp, abChnEnable, &stVpssGrpAttr,
    astVpssChnAttr);    // 创建group并开启channel
    if (s32Ret != CVI_SUCCESS) {
    //
        SAMPLE_PRT("init vpss group failed. s32Ret: 0x%x !\n", s32Ret);
    //
        return s32Ret;
    //
    }
    //

    s32Ret = SAMPLE_COMM_VPSS_Start(VpssGrp, abChnEnable, &stVpssGrpAttr,
    astVpssChnAttr);    // 启用group
    if (s32Ret != CVI_SUCCESS) {
    //
        SAMPLE_PRT("start vpss group failed. s32Ret: 0x%x !\n", s32Ret);
    //
        return s32Ret;
    //
    }
    //

    ViPipe = 0;
    //
    ViChn = 0;
    //
    s32Ret = SAMPLE_COMM_VI_Bind_VPSS(ViPipe, ViChn, VpssGrp);
    // VPSS绑定VI
    if (s32Ret != CVI_SUCCESS) {
    //
        SAMPLE_PRT("vi bind vpss failed. s32Ret: 0x%x !\n", s32Ret);
    //
    }

```

```

        return s32Ret;
    //
    }
    //

    VpssGrp    = 1;
    stVpssGrpAttr.enPixelFormat          = SAMPLE_PIXEL_FORMAT;
    stVpssGrpAttr.u32MaxW                = 1920;
    stVpssGrpAttr.u32MaxH                = 1080;
    /*start vpss*/
    abChnEnable[0] = CVI_TRUE;
    // group1
    s32Ret = SAMPLE_COMM_VPSS_Init(VpssGrp, abChnEnable, &stVpssGrpAttr,
    astVpssChnAttr);    //
    if (s32Ret != CVI_SUCCESS) {
    //
        SAMPLE_PRT("init vpss group failed. s32Ret: 0x%x !\n", s32Ret);
    //
        return s32Ret;
    //
    }
    //

    s32Ret = SAMPLE_COMM_VPSS_Start(VpssGrp, abChnEnable, &stVpssGrpAttr,
    astVpssChnAttr);    //
    if (s32Ret != CVI_SUCCESS) {
    //
        SAMPLE_PRT("start vpss group failed. s32Ret: 0x%x !\n", s32Ret);
    //
        return s32Ret;
    //
    }
    //

    ViPipe = 0;
    //
    ViChn = 1;
    //
    s32Ret = SAMPLE_COMM_VI_Bind_VPSS(ViPipe, ViChn, VpssGrp);
    //
    if (s32Ret != CVI_SUCCESS) {
    //
        SAMPLE_PRT("vi bind vpss failed. s32Ret: 0x%x !\n", s32Ret);
    //
        return s32Ret;
    //
    }
    //

```

6. 初始化VO模块, VO绑定VPSS

```
SAMPLE_VO_CONFIG_S stVoConfig;
RECT_S stDefDispRect = {0, 0, 1920, 1080};
SIZE_S stDefImageSize = {1920, 1080};
VO_CHN VoChn = 0;
CVI_U32 j = 0;

s32Ret = SAMPLE_COMM_VO_GetDefConfig(&stVoConfig);           // 设置相关属性、参数
if (s32Ret != CVI_SUCCESS) {
    CVI_TRACE_LOG(CVI_DBG_ERR, "SAMPLE_COMM_VO_GetDefConfig failed with
    %x\n", s32Ret);
    return s32Ret;
}
stVoConfig.VoDev = 0;
stVoConfig.stVoPubAttr.enIntfType = VO_INTF_MIPI;
stVoConfig.stVoPubAttr.enIntfSync = VO_OUTPUT_1080P60;
stVoConfig.stDispRect = stDefDispRect;
stVoConfig.stImageSize = stDefImageSize;
stVoConfig.enPixFormat = SAMPLE_PIXEL_FORMAT;
stVoConfig.enVoMode = VO_MODE_1MUX;

s32Ret = SAMPLE_COMM_VO_StartVO(&stVoConfig);               // 设置并启用显示设备、
// 设置视频层相关、启用VO
if (s32Ret != CVI_SUCCESS) {
    SAMPLE_PRT("SAMPLE_COMM_VO_StartVO failed with %x\n", s32Ret);
    return s32Ret;
}

VpssGrp = 0;
VpssChn = 0;
// CVI_VO_SetChnRotation(stVoConfig.VoDev, VoChn, ROTATION_90);
SAMPLE_COMM_VPSS_Bind_VO(VpssGrp, VpssChn, stVoConfig.VoDev, VoChn);
// 绑定channel输出
do {
    SAMPLE_PRT(GREEN "\nselect sensor: 0-GC2053/1-GC2093, or 255 exit!\n"
    NONE);

    scanf("%d", &j);
    if (j == 255) {
        break;
    }
    VpssGrp = (j == 0) ? 0 : 1;
    SAMPLE_COMM_VPSS_UnBind_VO((VpssGrp ^ 1), VpssChn, stVoConfig.VoDev,
    VoChn); // 切换不同sensor
    SAMPLE_COMM_VPSS_Bind_VO(VpssGrp, VpssChn, stVoConfig.VoDev, VoChn);
} while (1);
```

7. 取消绑定，关闭模块，释放资源

```
SAMPLE_COMM_VPSS_UnBind_VO(VpssGrp, VpssChn, stVoConfig.VoDev, VoChn); // 取消vo与vpss绑定关系

SAMPLE_COMM_VO_StopVO(&stVoConfig); // 关闭VO

ViPipe = 0;
ViChn = 0;
VpssGrp = 0;
SAMPLE_COMM_VI_UnBind_VPSS(ViPipe, ViChn, VpssGrp); // 取消VI channel0绑定
SAMPLE_COMM_VPSS_Stop(VpssGrp, abChnEnable);

ViPipe = 0;
ViChn = 1;
VpssGrp = 1;
SAMPLE_COMM_VI_UnBind_VPSS(ViPipe, ViChn, VpssGrp); // 取消VI channel1绑定
SAMPLE_COMM_VPSS_Stop(VpssGrp, abChnEnable);

SAMPLE_COMM_VI_DestroyIsp(&stViConfig); // 释放资源
SAMPLE_COMM_VI_DestroyVi(&stViConfig);
SAMPLE_COMM_VI_CLOSE();
SAMPLE_COMM_SYS_Exit();
```

效果：屏幕显示sensor采集到的图像

2.2 venc例程解析

在main函数中运行函数

venc_main

解析输入参数

```
s32Ret = SAMPLE_VENC_INIT_CFG(psv, argc, argv);
if (s32Ret < 0) {
    CVI_VENC_ERR("SAMPLE_VENC_INIT_CFG\n");
    return s32Ret;
}
```

else if分支，根据参数项中的"testMode"项决定分支，即编码模式

```
if (pcic->testMode == JPEG_CONTI_ENCODE_MODE) {
    int num_testcase = getNumTestcase(JPEG_CONTI_ENCODE_MODE);

    for (int idx = 0; idx < num_testcase; idx++) {
        chnInputCfg *pTestIc = getInputCfgTestcase(JPEG_CONTI_ENCODE_MODE);
        CVI_S32 bCreateChn = psv->chnCtx[0].chnIc.bCreateChn;
        char yuvFilename[MAX_FILENAME_LEN];

        .....

    } else {
        if (pcic->testMode == BIND_VI_VPSS_VENC) {           // VI--VPSS--VENC
            s32Ret = _SAMPLE_VENC_initViVpss(psv);           // 初始化平台、VI、VPSS
            if (s32Ret != CVI_SUCCESS) {
                CVI_VENC_ERR("_initVPSSSetting failure(%d)\n", s32Ret);
                return s32Ret;
            }
        }

        s32Ret = SAMPLE_VENC_START(psv);                    // 配置并初始化VENC、编码通道，开启编码，输出码流
        if (s32Ret < 0) {
            CVI_VENC_ERR("SAMPLE_VENC_START\n");
            return s32Ret;
        }

        s32Ret = SAMPLE_VENC_STOP(psv);                      // 关闭，释放资源
        if (s32Ret < 0) {
            CVI_VENC_ERR("SAMPLE_VENC_STOP\n");
            return s32Ret;
        }
    }
}
```

将 `sophpi-huashan/mmf-sdk/middleware/v2/sample/venc` 下的 `sample_venc` 可执行文件放到开发板上, 并从网络上找一份yuv格式的原始视频数据, 也放到开发板上

[瀑布视频352x288下载地址](#)

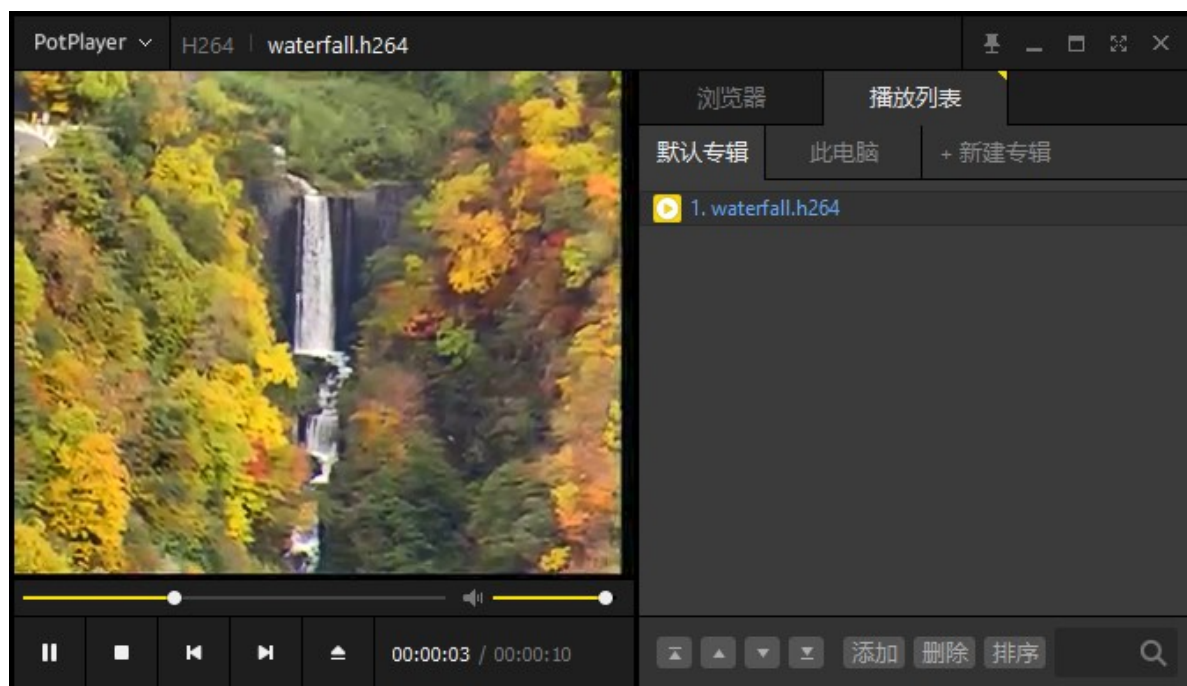
```
[root@cvitek]/mnt/data/mmf_sample# ./sample_venc h          # 帮助信息
// -----
// ./sample_venc -c codec -w width -h height -i src.yuv -o enc
EX.
sample_venc -c 265 -w 1920 -h 1080 -i ReadySteadyGo_1920x1080_600.yuv -o enc
// -----
--codec
    265 = h.265, jpg = jpeg, mjp = motion jpeg
--width
    width
--height
    height
--input
    source yuv file
--output
    output bitstream

.....

--sensorEn
    sensorEn [0, 1], default = 0
[ERR] checkInputCfg = 2491, codec =
[ERR] SAMPLE_VENC_INIT_CFG = 739, checkInput (chn 0) failure
[ERR] venc_main = 613, SAMPLE_VENC_INIT_CFG
[root@cvitek]/mnt/data/mmf_sample#

# -c 编码格式, -w 图像宽, -h 图像高, -i 输入文件, -o 输出文件
[root@cvitek]/mnt/data/mmf_sample# sample_venc -c 264 -w 352 -h 288 -i
data/waterfall_cif.yuv -o waterfall
[initSysAndVb]-2711: [Pool 0] u32BlkSize: 178176, u32BlkCnt: 1
[root@cvitek]/mnt/data/mmf_sample# ls
data          sample_vcodec  sample_venc    waterfall.h264
[root@cvitek]/mnt/data/mmf_sample#
```

生成waterfall.h265文件，用potplayer(其他支持h265播放器也行)打开，显示瀑布画面



解码使用

```
[root@cvitek]/mnt/data/mmf_sample# ./sample_vcodec sample_vdec -c 264 -i
waterfall.h264 -o decoded
-----
chn:0, Type:0, bStart:0, DecodeFrames:0, LeftPics:0, LeftBytes:0, LeftFrames:0,
RecvFrames:0
FormatErr:0, s32PicSizeErrSet:0, s32StreamUnsprt:0, s32PackErr:0,
u32PrtclNumErrSet:0, s32RefErrSet:0, s32PicBufSizeErrSet:0
-----
[root@cvitek]/mnt/data/mmf_sample# ls
chn0_decoded.yuv      data                  sample_vcodec        sample_venc
waterfall.h264
[root@cvitek]/mnt/data/mmf_sample#
```

生成 chn0_decoded.yuv 原始图像数据，大小有36MB，而 waterfall.h264 只有235kB

其他例程可以自行尝试

2.4 调试信息

在运行相关程序时，可以在开发板上查看vi、vpss等相关模块的信息

```
[root@cvitek]~# ls /proc/cvitek
codec    h264e    isp      log      power    rgn      vb      venc     vi_dbg
vo_disp
gdc      h265e    jpege    mipi_tx  rc       sys      vdec    vi       vo
vpss
```

以vpss为例

```
[root@cvitek]~# cat /proc/cvitek/vpss
```

Module: [VPSS], Build Time[#1 PREEMPT Mon Oct 17 09:46:12 CST 2022]

```
-----MODULE PARAM-----
vpss_vb_source      vpss_split_node_num
0                    1
```

```
-----VPSS MODE-----
vpss_mode      dev0      dev1
single         N         input_mem
```

```
-----VPSS GRP ATTR-----
GrpID      MaxW      MaxH      PixFmt      SrcFRate      DstFRate      dev
# 0        1920      1080      NV21        -1            -1            0
# 1        1920      1080      NV21        -1            -1            0
```

```
-----VPSS CHN ATTR-----
GrpID  PhyChnID  Enable  MirrorEn  FlipEn  SrcFRate  DstFRate
Depth  Aspect    videoX   videoY   videoW   videoH    BgColor
# 0    # 0    Y        N        N        30        30
1      NONE    0        0        0        0        0x0
# 0    # 1    N        N        N        0         0
0      NONE    0        0        0        0        0x0
# 0    # 2    N        N        N        0         0
0      NONE    0        0        0        0        0x0
# 0    # 3    N        N        N        0         0
0      NONE    0        0        0        0        0x0
# 1    # 0    Y        N        N        30        30
1      NONE    0        0        0        0        0x0
# 1    # 1    N        N        N        0         0
0      NONE    0        0        0        0        0x0
# 1    # 2    N        N        N        0         0
0      NONE    0        0        0        0        0x0
# 1    # 3    N        N        N        0         0
0      NONE    0        0        0        0        0x0
```

```
-----VPSS GRP CROP INFO-----
GrpID  CropEn  CoordType  CoordX  CoordY  width  height
# 0    N    RAT       0       0       0       0
# 1    N    RAT       0       0       0       0
```

```
-----VPSS CHN CROP INFO-----
```


GrpID	ChnID	CropEn	CoorType	CoorX	CoorY	width	Height
# 0	# 0	N	RAT	0	0	0	0
# 0	# 1	N	RAT	0	0	0	0
# 0	# 2	N	RAT	0	0	0	0
# 0	# 3	N	RAT	0	0	0	0
# 1	# 0	N	RAT	0	0	0	0
# 1	# 1	N	RAT	0	0	0	0
# 1	# 2	N	RAT	0	0	0	0
# 1	# 3	N	RAT	0	0	0	0

-----VPSS GRP WORK STATUS-----

GrpID	RecvCnt	LostCnt	StartFailCnt	bStart	CostTime(us)
MaxCostTime(us)		HwCostTime(us)	HwMaxCostTime(us)		
# 0	8020	0	0	Y	8206
	8253				7955
# 1	8033	0	0	Y	7623
	8299				7937

-----VPSS CHN OUTPUT RESOLUTION-----

GrpID	ChnID	Enable	width	Height	Pixfmt	Videofmt
SendOK	FrameRate					
# 0	# 0	Y	1920	1080	NV21	LINEAR
8020	26					
# 0	# 1	N	0	0	RGB_888	LINEAR
0	0					
# 0	# 2	N	0	0	RGB_888	LINEAR
0	0					
# 0	# 3	N	0	0	RGB_888	LINEAR
0	0					
# 1	# 0	Y	1920	1080	NV21	LINEAR
8032	25					
# 1	# 1	N	0	0	RGB_888	LINEAR
0	0					
# 1	# 2	N	0	0	RGB_888	LINEAR
0	0					
# 1	# 3	N	0	0	RGB_888	LINEAR
0	0					

-----VPSS CHN ROTATE INFO-----

GrpID	ChnID	Rotate
# 0	# 0	0
# 0	# 1	0
# 0	# 2	0
# 0	# 3	0
# 1	# 0	0
# 1	# 1	0
# 1	# 2	0
# 1	# 3	0

-----VPSS CHN LDC INFO-----

GrpID	ChnID	Enable	Aspect	XRatio	YRatio
XYRatio	XOffset	YOffset	DistortionRatio		
# 0	# 0	N	N	0	0
0	0	0		0	
# 0	# 1	N	N	0	0

```

0      0      0      0      0
# 0    # 2    N      N      0      0
0      0      0      0      0
# 0    # 3    N      N      0      0
0      0      0      0      0
# 1    # 0    N      N      0      0
0      0      0      0      0
# 1    # 1    N      N      0      0
0      0      0      0      0
# 1    # 2    N      N      0      0
0      0      0      0      0
# 1    # 3    N      N      0      0
0      0      0      0      0

-----DRV WORK STATUS-----
dev      IspTrigCnt0      IspTrigCnt1      IspTrigFailCnt0
IspTrigFailCnt1
UserTrigCnt      UserTrigFailCnt      IrqCnt0      IrqCnt1
# 0      0      0      0
0
0      0      0      0
# 1      0      0      0
0
16053      0      16052      0

-----VPSS CHN BUF WRAP ATTR-----
GrpID      ChnID      Enable      BufLineWrapBufSize
# 0      # 0      N      0      0
# 0      # 1      N      0      0
# 0      # 2      N      0      0
# 0      # 3      N      0      0
# 1      # 0      N      0      0
# 1      # 1      N      0      0
# 1      # 2      N      0      0
# 1      # 3      N      0      0
[root@cvitek]~#
```

可以看到group、channel等相关信息