TPU开发指南

- 一、基本介绍
 - 1.1 TPU介绍
 - 1.2 工具链介绍
 - 1.3 软件框架
 - 1.4 神经网络编译器
 - 1.5 模型转储cvimodel文件
 - 1.6 Runtime
 - 1.6.1 Python Binding
 - 1.6.2 仿真器
- 二、开发环境配置
- 三、编译移植Pytorch模型
- 四、编译并运行runtime samples
 - 4.1 开发板运行Sample程序
 - 4.2 交叉编译samples程序
 - 4.3 docker环境仿真运行samples程序

TPU开发指南

一、基本介绍

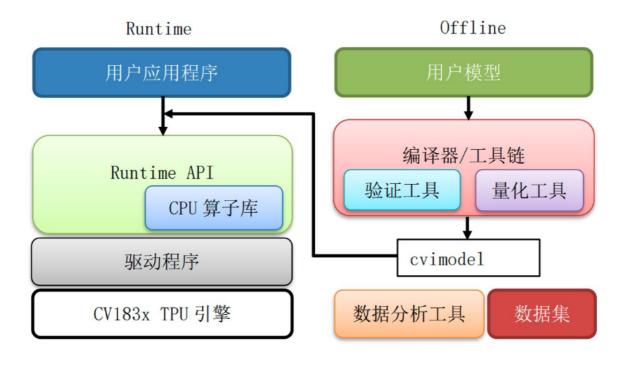
1.1 TPU介绍

CVITEK TPU是晶视智能开发的边缘计算SoC平台CV1812H的异构计算引擎。实现了对主流神经网络运算的高效硬件加速,兼顾执行效率和可编程灵活性。计算精度方面同时支持高效的INT8和高动态范围的BF16两种模式,并通过软件平台支持灵活的混合精度配置。

1.2 工具链介绍

CVITEK TPU工具链是一个高效,开放,透明,可扩展,模型移植全流程可控的神经网络编译优化 开发工具集。

1.3 软件框架



软件框架由Offline工具链和Runtime模型推理库两部分组成。Offline工具链包括模型转换,编译器,量化工具等组件,完成从用户模型导入,变换,量化,优化,到代码生成等步骤,最终组装为cvimodel格式的推理模型文件。Runtime模型推理库加载cvimodel,读取运行时信息进行设置和资源分配,加载权重数据和指令序列,驱动硬件执行其中的指令序列,完成神经网络推理计算任务,输出推理结果数据。Runtime包含完整仿真平台的支持,客户可以先在仿真平台完成模型移植,验证和精度测试,再加载到真实硬件上验证和执行。

1.4 神经网络编译器

神经网络编译器基于MLIR框架开发。编译器完成从一个**现有框架模型文件到TPU指令集的转换**。 具体包括下述几个工具:

- model_transform.py : 用于将caffe/onnx框架生成的模型转换为以mlir为前端的fp32模型文件,用于后续的量化,优化和指令生成。
- model_deploy.py : 用于将fp32 mlir文件转换成cvimodel文件
- run_calibration.py: 对开发者指定的校准数据集执行推理计算,对每个tensor的数据进行统计,形成模型量化所需的参数。使用python进行数据读取,预处理,后处理和统计分析。
- run_tune.py: 对量化结果进行微调,提高量化精度
- run_mix_precision.py:通过校准数据集,进行混合量化,得到bf16量化表
- 仿真库: 仿真库不同于mlir-interpreter, 仿真库模拟真实TPU硬件的指令执行和运算逻辑。对于INT8量化计算, mlir-interpreter的计算结果与仿真库的计算结果bit-accurate一致。对于浮点类型组合计算, mlir-interpreter会和硬件有一定差异, 仿真器则仍然保证结果与硬件的bit-accurate一致性。
- 数据分析工具:一组python工具集,用于对模型移植和编译过程中所产生的数据进行比较,统计,分析和问题定位。支持对转换的各个步骤输出的每层Tensor数据进行多种相似度比对,以确保模型INT8定点以及BF16推理精度达到要求。

1.5 模型转储cvimodel文件

cvimodel文件是离线编译的最终结果,交付给runtime进行解析和在线推理。cvimodel还支持:

- 多batch和多分辨率:对于不同的batch_size和输入分辨率,由于资源和优化选择等差异,需要执行不同的指令序列,但共享权重数据。cvimodel采用相应文件数据格式支持同一模型对多种batch和多种分辨率的推理。
- 模型分段:对于包含TPU不支持算子的模型,支持采用TPU和CPU协同方式进行推理计算。将一个模型分成若干段,每段由特定引擎(TPU或CPU)分别执行。
- 自定义算子: 自定义算子目前仅支持采用CPU实现。在cvimodel中,用户自定义算子编译为特定平台的动态链接库并保存在cvimodel模型文件中。

为华山派平台生成的cvimodel可以运行在CV1812H系列芯片上

1.6 Runtime

Runtime库和应用程序运行在CV1812H SoC的RISC-V处理器Linux系统中。Runtime提供一组API 供应用程序运行时调用,实现模型在板端的在线推理。主要功能包括:

- 解析cvimodel文件;
- 加载权重数据、根据配置的batch_size和分辨率信息加载指令序列数据;
- 根据CPU段信息加载CPU函数;
- 加载输入数据;
- 执行推理计算;
- 返回结果数据

1.6.1 Python Binding

Runtime支持Python Binding,方便利用python的数据预处理和后处理代码快速进行模型开发和验证以及离线仿真。

1.6.2 仿真器

Runtime 除了调用硬件外,还支持同样的API调用仿真器,进行离线测试和调试。

二、开发环境配置

安装并配置docker:

```
sudo apt install docker.io
systemctl start docker
systemctl enable docker
sudo groupadd docker
sudo usermod -aG docker $USER
newgrp docker (use before reboot)
```

从docker hub获取镜像文件:

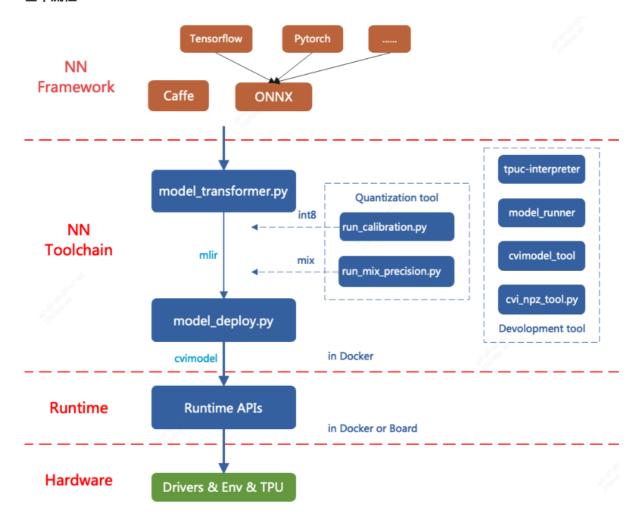
```
docker pull cvitek/cvitek_dev:1.7-ubuntu-18.04
```

执行下述命令运行docker:

```
docker run -itd -v $PWD:/work --name cvitek cvitek/cvitek_dev:1.7-ubuntu-18.04 docker exec -it cvitek bash
```

三、编译移植Pytorch模型

基本流程



cvitek release包内容

文件	描述
cvitek_mlir_ubuntu-18.04.tar.gz	cvitek NN工具链软件
cvitek_tpu_sdk.tar.gz	cvitek Runtime SDK,包括交叉编译头文件和库文 件
cvitek_tpu_samples.tar.gz	sample程序源代码
cvimodel_samples.tar.gz	sample程序使用的cvimodel模型文件
docker_cvitek_dev_1.7-ubuntu- 18.04.tar	cvitek Docker镜像文件

以resnet18为例,介绍如何编译迁移一个pytorch模型至CV1812H TPU平台运行

需要以下文件:

cvitek_mlir_ubuntu-18.04.tar.gz

除caffe外的框架,如tensorflow/pytorch均可以参考本章节步骤,先转换成onnx,再转换成cvimodel。如何将模型转换成onnx,可以参考onnx官网:<u>Tutorials for creating and using ONNX models</u>

步骤1: 加载cvitek_milr环境

```
tar zxf cvitek_mlir_ubuntu-18.04.tar.gz
source cvitek_mlir/cvitek_envs.sh
```

步骤2: 获取pytorch模型并转换成onnx

使用torchvision提供的resnet18模型: https://github.com/pytorch/vision/blob/main/torchvision/mo dels/resnet.py

使用下列python脚本下载pytorch模型,并将pytorch模型输出为onnx格式,保存在 model_resnet18目录:

```
mkdir model_resnet18

cd model_resnet18

touch modeltrans.py
```

将以下代码放进 modeltrans.py 文件

```
# python
import torch
import torchvision.models as models
# Use an existing model from Torchvision, note it
# will download this if not already on your computer (might take time)
model = models.resnet18(pretrained=True)
# Create some sample input in the shape this model expects
dummy_input = torch.randn(1, 3, 224, 224)
# Use the exporter from torch to convert to onnx
torch.onnx.export(model,
   dummy_input,
    'resnet18.onnx',
   export_params=True,
   opset_version=13,
    verbose=True,
    input_names=['input'])
```

执行python脚本:

```
python modeltrans.py
```

得到 resnet18.onnx 。

步骤3: onnx模型转换为fp32 mlir形式

创建工作目录workspace, 拷贝测试图片 cat.jpg , 和数据集100张图片(来自ILSVR2012):

```
# 注意是在上面的model_resnet目录下
mkdir workspace && cd workspace
cp $MLIR_PATH/tpuc/regression/data/cat.jpg .
cp -rf $MLIR_PATH/tpuc/regression/data/images .
```

推理前,我们需要了解这个模型的预处理参数,resnet18的预处理如链接描述: https://pytorch.org/hu b/pytorch_vision_resnet/

```
preprocess = transforms.Compose([
  transforms.Resize(256),
  transforms.CenterCrop(224),
  transforms.ToTensor(),
  transforms.Normalize(mean=[0.485, 0.456, 0.406], std=[0.229, 0.224, 0.225])
])
```

使用 model_transform.py 将onnx模型转换成mlir文件,其中可支持预处理参数如下:

参数名	说明
model_type	指定模型类型, caffe或者onnx
model_name	指定模型名称
image	指定输入文件用于验证,可以是图片或npy或npz;可以不指定,则不 会正确性验证
net_input_dims	模型输入的大小,比如224,224
image_resize_dims	改变图片高宽的大小,默认与网络输入维度一样
keep_aspect_ratio	在Resize时是否保持长宽比,默认为false;设置true时会对不足部分补 0
raw_scale	图像的每个像素与255的比值,默认为255.0
mean	图像每个通道的均值,默认为0.0,0.0,0.0
std	图像每个通道的标准值,默认为1.0,1.0,1.0
input_scale	图像的每个像素比值,默认为1.0
model_channel_order	模型的通道顺序(bgr/rgb/rgba),默认为bgr
gray	支持灰度格式,默认为false
batch_size	指定batch,默认用模型本身的batch

预处理过程公式表达如下(x代表输入):

$$y = rac{x \cdot rac{raw_scale}{255.0} - mean}{std} \cdot input_scale$$

由onnx模型转化为mlir, 执行以下shell:

```
model_transform.py \
    --model_type onnx \
    --model_name resnet18 \
    --model_def ../resnet18.onnx \
    --image ./cat.jpg \
    --image_resize_dims 256,256 \
    --keep_aspect_ratio false \
    --net_input_dims 224,224 \
    --raw_scale 1.0 \
    --mean 0.406,0.456,0.485 \
    --std 0.255,0.244,0.229 \
    --input_scale 1.0 \
    --model_channel_order "rgb" \
    --tolerance 0.99,0.99,0.99 \
    --mlir resnet18_fp32.mlir
```

得到 resnet18_fp32.mlir 文件。

上述填入的预处理参数仅仅以信息的形式存放在mlir中,后续转换成cvimodel,也仅以信息的方式存放。对图片的预处理过程需要再外部处理,再传给模型运算。

步骤4: 生成全bf16量化cvimodel

```
model_deploy.py \
    --model_name resnet18 \
    --mlir resnet18_fp32.mlir \
    --quantize BF16 \
    --chip mars \
    --image cat.jpg \
    --tolerance 0.99,0.99,0.86 \
    --correctness 0.99,0.99,0.93 \
    --cvimodel resnet18_bf16.cvimodel
```

步骤5: 生成全int8量化cvimodel

先做Calibration,需要先准备校正图片集,图片的数量根据情况准备100~1000张左右。这里用100张图片举例,执行calibration,执行如下shell:

```
run_calibration.py \
  resnet18_fp32.mlir \
  --dataset=./images \
  --input_num=100 \
  -o resnet18_calibration_table
```

得到 [resnet18_calibration_table]。这里用 [--dataset] 指定样本目录,也可以用 [--image_list] 指定样本列表。

导入 calibration_table, 生成cvimodel:

```
model_deploy.py \
    --model_name resnet18 \
    --mlir resnet18_fp32.mlir \
    --calibration_table resnet18_calibration_table \
    --quantize INT8 \
    --chip mars \
    --image cat.jpg \
    --tolerance 0.98,0.98,0.84 \
    --correctness 0.99,0.99,0.99 \
    --cvimodel resnet18_int8.cvimodel
```

以上命令包含以下几步:

- 生成MLIR int8模型, 运行MLIR量化模型的推理, 并与MLIR fp32模型的结果做比较 \ 若对比不过是tolerance参数限制, 转模型需要第一个参数(余弦相似度)需要0.8以上, 越高说明转模型效果越好。
- 生成cvimodel, 并调用仿真器运行推理结果, 将结果与MLIR 量化模型做比较, 使用correctness参数 作为限制, 一般需要使用默认0.99,0.99,0.99值即可。

model_deploy.py 的相关参数说明如下:

参数名	说明
model_name	模型名称
mlir	mlir文件
image	用于测试的输入文件,可以是图片、npz、npy;如果有多个输入,用,隔开
calibration_table	指定calibration文件路径
quantize	指定默认量化方式,BF16/MIX_BF16/INT8
chip	支持平台,可以为cv183x/cv182x/mars
inputs_type	指定输入类型(AUTO/FP32/INT8/BF16/SAME),如果是AUTO,当第一层是INT8时用INT8,BF16时用FP32
outputs_type	指定输出类型(AUTO/FP32/INT8/BF16/SAME),如果是AUTO,当最后层是INT8时用INT8,BF16时用FP32
model_version	支持选择模型的版本,默认为latest
tolerance	表示 MLIR 量化模型与 MLIR fp32模型推理结果相似度的误差容忍度
correctnetss	表示仿真器运行的结果与MLIR int8模型的结果相似度的误差容忍度,默认 0.99,0.99,0.99
excepts	指定需要排除比较的层的名称,默认为-
debug	调试选项,保存所有的临时文件进行调试
cvimodel	表示输出的cvimodel文件名

步骤6: 开发板中测试模型性能数据

配置开发板的TPU sdk环境:

```
# 若在182x/mars板端环境中出现: taz:invalid option --z的情况
# 先在其他linux环境解压为.tar的格式,再放到板端进行解压
tar zxf cvitek_tpu_sdk_mars_musl_riscv64.tar.gz
export TPU_SDK_PATH=$PWD/cvitek_tpu_sdk
cd cvitek_tpu_sdk && source ./envs_tpu_sdk.sh && cd ..
```

测试仿真环境与真实硬件的输出结果,需要步骤三或步骤四生成的调试文件:

- xxx_quantized_tensors_sim.npz 仿真环境中网络推理过程的tensor文件,作为与真实硬件输出结果参考对比,
- xxx_in_fp32.npz 模型的输入tensor文件,测试不同类型的模型,input_npz文件需要不一样
- xxx_[int8/bf16].cvimodel 输出int8或者bf16的cvimodel文件

在开发板中执行以下shell,测试量化为int8模型的仿真环境和真实硬件输出结果进行比较:

```
model_runner \
--input resnet18_in_fp32.npz \
--model resnet18_int8.cvimodel \
--output out.npz \
--reference resnet18_quantized_tensors_sim.npz
```

若需打印性能数据,可在执行model_runner之前定义如下环境变量:

```
export TPU_ENABLE_PMU=1
```

步骤7: 量化模型的选择

在业务场景部署中,由于bf16量化的模型相似度高,优先选择步骤三生成的bf16 cvimodel来搭配 cvitek tpu samples的使用。

在cvitek_tpu_samples中确定代码中的预处理实现与转模型脚本的预处理参数一致,保证模型推理出来分类或者检测结果正确。

在保证模型推理结果正确下,根据步骤五测试出来模型性能数据和真实场景需求,选择是否需要使用int8量化模型。

四、编译并运行runtime samples

4.1 开发板运行Sample程序

运行release提供的sample预编译程序,需要如下文件:

```
cvitek_tpu_sdk_mars_musl_riscv64.tar.gz
cvimodel_samples_mars.tar.gz
```

将根据chip类型选择所需文件加载至开发板的文件系统,于开发板上的linux console执行,以 mars(cv1812h)为例:

解压samples使用的model文件(cvimodel_samples_mars.tar.gz 里以cvimodel格式交付),并解压 cvitek_tpu_sdk_mars_musl_riscv64.tar.gz ,并进入samples目录,执行测试,过程如下:

```
# envs
tar zxf cvimodel_samples_mars.tar.gz
export MODEL_PATH=$PWD/cvimodel_samples
tar zxf cvitek_tpu_sdk_mars_musl_riscv64.tar.gz
export TPU_ROOT=$PWD/cvitek_tpu_sdk
cd cvitek_tpu_sdk && source ./envs_tpu_sdk.sh
# get cvimodel info
cd samples
./bin/cvi_sample_model_info $MODEL_PATH/mobilenet_v2.cvimodel
# sample-1 : classifier
######################################
./bin/cvi_sample_classifier \
   $MODEL_PATH/mobilenet_v2.cvimodel \
   ./data/cat.jpg \
   ./data/synset_words.txt
# TOP_K[5]:
# 0.361328, idx 285, n02124075 Egyptian cat
# 0.062500, idx 287, n02127052 lynx, catamount
# 0.045898, idx 331, n02326432 hare
# 0.006012, idx 852, n04409515 tennis ball
# 0.001854, idx 332, n02328150 Angora, Angora rabbit
# sample-2 : classifier fused preprocess
./bin/cvi_sample_classifier_fused_preprocess \
   $MODEL_PATH/mobilenet_v2_fused_preprocess.cvimodel \
   ./data/cat.jpg \
   ./data/synset_words.txt
# TOP_K[5]:
# 0.361328, idx 285, n02124075 Egyptian cat
# 0.062500, idx 287, n02127052 lynx, catamount
# 0.045898, idx 331, n02326432 hare
# 0.006012, idx 852, n04409515 tennis ball
# 0.001854, idx 332, n02328150 Angora, Angora rabbit
```

同时提供脚本作为参考,执行效果与直接运行相同,如下:

```
./run_classifier.sh
./run_classifier_fused_preprocess.sh
./run_classifier_multi_batch.sh
```

在cvitek tpu sdk/samples/samples extra目录下有更多的samples,可供参考:

```
./bin/cvi_sample_classifier_yuv420 \
   $MODEL_PATH/mobilenet_v2_int8_yuv420.cvimodel \
    ./data/cat.jpg \
    ./data/synset_words.txt
./bin/cvi_sample_detector_yolo_v3 \
    $MODEL_PATH/yolo_v3_416_with_detection.cvimodel \
    ./data/dog.jpg \
   yolo_v3_out.jpg
./bin/cvi_sample_detector_yolox_s \
    $MODEL_PATH/yolox_s.cvimodel \
    ./data/dog.jpg \
   yolox_s_out.jpg
./bin/cvi_sample_alphapose \
   $MODEL_PATH/yolo_v3_416_with_detection.cvimodel \
   $MODEL_PATH/alphapose.cvimodel \
    ./data/pose_demo_2.jpg \
   alphapose_out.jpg
./bin/cvi_sample_alphapose_fused_preprocess \
    $MODEL_PATH/yolo_v3_416_with_detection.cvimodel \
    $MODEL_PATH/alphapose_fused_preprocess.cvimodel \
    ./data/pose_demo_2.jpg \
   alphapose_out.jpg
./bin/cvi_sample_fd_fr \
    $MODEL_PATH/retinaface_mnet25_600_with_detection.cvimodel \
   $MODEL_PATH/arcface_res50.cvimodel \
    ./data/obama1.jpg \
    ./data/obama2.jpg
```

```
# Similarity: 0.747192
./bin/cvi_sample_fd_fr \
    $MODEL_PATH/retinaface_mnet25_600_with_detection.cvimodel \
    $MODEL_PATH/arcface_res50.cvimodel \
    ./data/obama1.jpg \
    ./data/obama3.jpg
# Similarity: 0.800899
./bin/cvi_sample_fd_fr \
    $MODEL_PATH/retinaface_mnet25_600_with_detection.cvimodel \
    $MODEL_PATH/arcface_res50.cvimodel \
    ./data/obama2.jpg \
    ./data/obama3.jpg
# Similarity: 0.795205
./bin/cvi_sample_fd_fr \
    $MODEL_PATH/retinaface_mnet25_600_with_detection.cvimodel \
    $MODEL_PATH/arcface_res50.cvimodel \
    ./data/obama1.jpg \
    ./data/trump1.jpg
# Similarity: -0.013767
./bin/cvi_sample_fd_fr \
    $MODEL_PATH/retinaface_mnet25_600_with_detection.cvimodel \
    $MODEL_PATH/arcface_res50.cvimodel \
    ./data/obama1.jpg \
    ./data/trump2.jpg
# Similarity: -0.060050
./bin/cvi_sample_fd_fr \
    $MODEL_PATH/retinaface_mnet25_600_with_detection.cvimodel \
    $MODEL_PATH/arcface_res50.cvimodel \
    ./data/obama1.jpg \
    ./data/trump3.jpg
# Similarity: 0.036089
```

4.2 交叉编译samples程序

发布包有samples的源代码,按照本节方法在Docker环境下交叉编译samples程序,然后在开发板上运行。

本节需要如下文件:

- cvitek_tpu_sdk_mars_musl_riscv64.tar.gz
- cvitek_tpu_samples.tar.gz

以华山派平台为例, TPU sdk准备:

```
tar zxf cvitek_tpu_sdk_mars_musl_riscv64.tar.gz
export TPU_SDK_PATH=$PWD/cvitek_tpu_sdk
cd cvitek_tpu_sdk && source ./envs_tpu_sdk.sh && cd ..
```

如果docker版本低于1.7,则需要更新32位系统库(只需一次):

```
dpkg --add-architecture i386
apt-get update
apt-get install libc6:i386 libncurses5:i386 libstdc++6:i386
```

编译samples, 安装至install_samples目录:

移至开发板,参考4.1章节使用

4.3 docker环境仿真运行samples程序

需要以下文件:

- cvitek_mlir_ubuntu-18.04_v1.5.0-848-g78f91f86a.tar.gz
- cvitek_tpu_samples.tar.gz
- cvimodel_samples_mars.tar.gz

TPU sdk准备:

```
tar zxf cvitek_mlir_ubuntu-18.04_v1.5.0-848-g78f91f86a.tar.gz source cvitek_mlir/cvitek_envs.sh
```

编译samples, 安装至install_samples目录:

运行samples程序:

```
# envs
tar zxf cvimodel_samples_cv183x.tar.gz
export MODEL_PATH=$PWD/cvimodel_samples
source cvitek_mlir/cvitek_envs.sh

# get cvimodel info
cd ../install_samples
./bin/cvi_sample_model_info $MODEL_PATH/mobilenet_v2.cvimodel
```

其他samples运行命令参照开发板运行命令

调试samples程序

前处理相关问题:

- 模型量化为bf16类型,则输入类型为是float类型,在sample中对齐转模型脚本的预处理参数并且转化为float类型
- 模型量化为int8类型, 则输入类型为int8类型, 在sample中需要对齐转模型的预处理参数, 并且根据模型的量化参数进行量化
- 模型带预处理参数,即转模型中带fuse_preprocess参数,在sample中需要传入int8的图片类型不需 预处理,模型内部会进行预处理

后处理相关问题:

• 通常在sample中后处理一般是客户来实现,但是部分符合条件的后处理我们内部会转化CPU操作来实现,若模型推理的结果不对,保证代码的前处理和转模型预处理参数一致的话,主要是后处理出现问题。