

P2_Cloth

Eloi Salles, Pau Morales i Oscar Darriba

Pel que fa a la nostre pràctica, hem introduït les especificacions següents:

- Moviment de la malla amb el sistema de Euler Semi-Implicit.
- Col·lisió amb l'esfera.
- Col·lisió amb els plans.
- Regulador del Damping Stretch.
- Regulador del Damping Shear.
- Regulador del Damping Bend.
- Botó per resetejar.
- Regulador de distància inicial de les partícules.
- Regulador per la longitud dels enllaços.
- Funció que calcula les molles.
- Random de la posició de la esfera.
- Random pel radi de la esfera.
- Mostrar el temps de vida, abans del reinici.

No hem tingut temps de:

- Introduir correctament la formula i/o utilitzar-la adequadament per tal de que funcioni com si fos una roba.

Coses a puntuar:

- Hem tingut grans problemes per fer correctament la malla, i no ha sigut fins aquesta última setmana que no l'hem pogut solucionar. La qual vol dir que ens hem retrassat i ha afectat en el projecte final.
- Hem tingut problemes personals que no ens han deixat dedicar-hi plenament al projecte.