



# 이력서

	성명	김현우 (Kim Hyun Woo)			
	생년월일	1995.11.04			
	주소	동작구 대방동	이메일	khw11044@gmail.com	
	핸드폰	010-7236-1195	깃허브	<a href="https://hueykim.github.io">https://hueykim.github.io</a>	

학 력	학교명	학과	전공	기간	구분	학점
	고려대학교	인공지능학	VisionAI	21.03 – 23.02	졸업	4.13 / 4.5
	한성대학교	IT융합공학	IoT, AI	15.03 – 21.02	졸업	3.57 / 4.5
	여의도고등학교	과학중점	-	11.03 – 14.02	졸업	

병 역	군별	계급	병과	복무기간	어 학	시험	등급	취득일자
	육군	병장	수송	16.05 – 18.02		Opic	IH	24.09

연 구 실 적	논문명		학회명	게재일	저자순위
	<a href="#">MHCanonNet: Multi-Hypothesis Canonical Lifting Network for Self-supervised 3D Human Pose Estimation in the wild Video</a>		<a href="#">Pattern Recognition</a> 게재	24.01	1/7
	<a href="#">Masked Kinematic Continuity-aware Hierarchical Attention Network for Pose Estimation in Videos</a>		<a href="#">Neural Networks</a> 게재	24.01	2/6
	<a href="#">Cross-View Self-Fusion for Self-Supervised 3D Human Pose Estimation in the Wild</a>		<a href="#">ACCV</a> 게재 오랄발표 선정	22.12	1/4

수 상 내 역	대회명	수상명	기관 / 내용	수상일
	World Creative Robot Contest	은상	한국로봇교육컨텐츠협회	24.12
			LLM Fine-Tuning, RAG, VisionAI를 이용한 AI접수원 개발로 아이스크림 제조 로봇팔 제어 (VLA)	
	제2회 KOTRA 공공 데이터 활용 공모전	우수상	대한무역투자진흥공사	24.08
			RAG를 이용하여 해외진출을 희망하는 스타트업에게 분산된 정보를 통합 제공하는 웹 페이지 개발	
	미소 인공지능 모델 개발 챌린지	대상	과학기술정보통신부, 한국지능정보사회진흥원	21.12
			'인공지능 학습용 데이터 구축 사업' 영유아 행동 영상 데이터에서 Human Pose Estimation과 Action Recognition을 이용한 영유아 발달 정도 판별	
	2020 공개SW 개발자 대회	동상	과학기술정보통신부, 정보통신산업진흥원	20.11
			Object Detection과 3D 프린터기를 이용한 안티드론로봇 제작과 다중 로봇 제어 및 스트리밍 시스템 개발	
외 7개의 인공지능 관련 수상 (총 11개의 수상 이력)				

	프로젝트명	발주처	근무처	기간	참여역할
기업과제	LLM기반 ROS 명령어 생성을 통한 로봇 제어 프로젝트	에이로봇	핑크랩	25.01 - 25.02	LLM Fine-Tuning ROS RAG Agent 구축
	골프 트레이닝을 위한 인공지능 기반 골프 스윙 분석 알고리즘 개발	(주)브이씨	고려대학교 PRML 연구실	21.05 - 21.10	데이터셋 구축 총괄 새로운 Event Detection 모델 개발
	중대형 공간용 초고해상도 비정형 플렌옵틱 동영상 플랫폼 기술 개발	한국전자통신 연구원 (ETRI)	한성대학교 VI 연구실	20.07 - 20.11	데이터셋 구축 기존 VOT 모델을 플렌옵틱 영상에 적용 및 새로운 추론 방법 제안 및 개발

	활동구분	기관	기간	내용
대내외활동	교육 이수	애드인에듀/ XYZ/핑크랩	24.10 - 24.12	심화 ROS2와 AI를 활용한 자율주행 및 로봇팔 로봇 개발자 과정 1. 로봇팔을 활용한 시스템 제작 및 구현 프로젝트 - LLM과 RAG 및 VisionAI를 이용한 VLA로 인간 친화형 로봇 구현 - 아이스크림 제작 동작 설계 2. 모바일로봇을 활용한 시스템 제작 및 구현 프로젝트 - LiDAR 센서를 이용한 실내 자율주행 및 충돌 방지 시스템 구현 - SAM2를 이용한 Human Following - 2D/3D Human Pose Estimation을 이용한 동작인식 및 분석
	교육 이수	KT AIVLE SCHOOL	24.02 - 24.08	KT AIVLE SCHOOL 5기 AI 트랙 과정 1. 교육 - 데이터분석, 머신러닝, 딥러닝, 시각지능, 언어지능 2. 프로젝트 - RAG와 LLM 그리고 FastAPI를 이용한 웹 서비스 개발 및 배포
	학술동아리	삽인클루드	19.02 - 21.01	- 학술 동아리 삽인클루드 창립 - 'FPV 자율주행 RC카로 안전한 자율주행 체험 서비스' 기획 및 개발을 통해, 동상과 후원업체상 수상 - 'AI 버섯도감 어플' 기획 및 개발을 통해, 동상 수상 - '안티드론로봇' 기획 및 개발을 통해, 은상, 동상, 동상 수상
	해외봉사	글로벌리더십 국제봉사단 라운라라	18.12 - 19.02	교내 국제교류 프로그램에서 글로벌리더십 국제봉사단 국가: 태국 준비기간: 2개월 활동기간: 1개월 활동: 교육, 문화 봉사활동 역할: 과학교육팀장과 태권도시범
	동아리	중앙 댄스 동아리 NOD	15.03 - 19.01	한성대 중앙 댄스 동아리(NOD) 활동: 행사 및 자체공연, 창작 안무, 교육

Short Bio	<p>저는 2022년 처음 논문을 작성하게 되었습니다. 그러나, ACCV에 제1저자로 논문을 게재하였습니다. 저는 2024년, 7월 RAG와 LLM Fine-Tuning을 처음 해보았습니다. 그러나, 데이콘 “재정정보 AI 검색 알고리즘 경진대회”에서 5위의 성적을 거두었으며, KOTRA 공모전에서 LLM 및 RAG를 이용한 프로젝트로 우수상을 수상하였습니다. 저는 2024년, 10월 로봇분야를 처음 도전하였습니다. 그러나, 저는 2달만에 로봇 교육 프로그램에서 우수상과 WCRC에서 은상을 받았습니다.</p> <p>이렇듯, 저는 어떤 분야라도 시작을 두려워하지 않는 도전정신과 배움의 자세로 빠른 습득력과 적응력을 보여주었습니다. 어떤 어려움이 있더라도 저에게 주어진 업무를 책임감 있게 수행하였습니다. 이러한 저의 성향과 마음가짐 덕분에 지금까지 많은 성과를 이룰 수 있었습니다. 제가 현재 기업이 원하는 기술이 아직 없을 수 있습니다. 여전히 잘 모르고 부족할 수 있습니다. 그러나, 저에게 단 한번의 기회를 주신다면 책임을 다해 성과를 도출하는 신입사원이 될 수 있습니다. 읽어주셔서 감사합니다.</p>
-----------	---

# 자기소개서

지원 직무와 관련하여 어떠한 역량을(지식/기술 등) 강점으로 가지고 있는지, 그 역량을 갖추기 위해 무슨 노력과 경험을 했는지 구체적으로 작성해주시기 바랍니다. (학내외 활동/프로젝트/교육 이수 과정 등 본인의 경험을 기반으로 작성해주시기 바랍니다.)

저는 아두이노 및 라즈베리파이를 이용한 임베디드 시스템 개발경험과 파이썬을 이용한 Flask 및 FastAPI와 AI를 결합한 웹 서비스 개발 경험이 있습니다. 특히, XYZ 기업의 로봇팔과 모바일 로봇에 다양한 AI(LLM, RAG, SAM2, 2D/3D HPE, Event Detection, DepthAnythingV2)와 Socket 통신을 이용한 서비스 개발 경험이 있습니다. 또한 로봇 SW 개발에 필요한 ROS2와 LLM(RAG 및 Agent)을 결합한 R&D 프로젝트 수행 경험이 있습니다. 이러한 로봇 프로젝트에서 직접 기업의 로봇을 프로그래밍하면서 시뮬레이션의 중요성을 깨닫게 되어 Isaac Sim KR라는 스터디모임을 창립하고 운영하고 있습니다.

저는 학부생 때부터, 데이터 분석 및 시각화를 수행하였으며, 다양한 분야의 정형데이터와 비정형 데이터를 다룬 경험이 있습니다. 특히, 다양한 분야의 프로젝트 별 데이터셋 구축 경험이 있으며, 해당 데이터에 적합한 모델 개발을 위해 Tensorflow와 Pytorch를 이용하여 네트워크 설계 경험이 있습니다. 11번의 공모전 수상과 3번의 기업 프로젝트, 2번의 부트캠프를 통해 Anomaly Detection, Temporal Action Localization, Event Detection, Image Classification, Object Detection, Visual Object Tracking, Segmentation, 2D/3D Human Pose Estimation, RAG를 이용한 프로젝트를 수행한 경험이 있습니다. 또한, 3D Human Pose Estimation과 Self-supervised learning 분야를 연구하여, 세계적으로 저명한 Pattern Recognition과 ACCV에 제1저자로 논문을 게재한 경험이 있습니다. 그리고 각각 7번과 8번 인용되었습니다.

저는 연구개발에서 가장 중요한 역량인 시작을 두려워하지 않는 도전정신과 배움의 자세, 집요함의 연구정신과 책임감의 협업 역량을 강점으로 가지고 있습니다. 이러한 역량을 바탕으로 주어진 환경에 빠르게 적응하고 습득하여 항상 최고의 성과를 달성해 왔습니다. 저의 도전정신과 배움의 자세는 대학에서 학술동아리를 만들고 팀을 구성하여 다양한 프로젝트를 기획하고 개발하며 공모전에 도전하면서 스스로 성장하게 해주었으며, 다양한 사람들과 다양한 프로젝트 수행을 통해 책임감과 협업 역량을 기를 수 있었습니다. 집요함의 연구정신은 어려운 상황에서도 포기하지 않고 끝까지 결과를 도출하게 해주었고 최고의 성과를 성취하게 해주었습니다. 그래서 저는 지금까지 11번의 공모전 수상과 3번의 기업 프로젝트, 2번의 제1저자 논문게재를 성취할 수 있었습니다. 이러한 역량을 바탕으로, 저를 알아봐주시는 기업에서 역시 주어진 업무를 빠르게 적응하고 습득하여 책임감 있게 업무를 수행하는 연구개발자가 되겠습니다.