

### Universidade do Minho

CG - Fase 4 do Trabalho Prático Grupo nº39

Hugo Filipe de Sá Rocha (A96463)

Gabriel Alexandre Monteiro da Silva (A97363)

José Diogo Lopes Faria (A95255)

4 de junho de 2023

# Conteúdo

1	Con	extualização	3
	1.1	Alterações no Generator	3
	1.2	Alterações no Engine	3
2	Con	cepção da solução	4
	2.1	Coordenadas dos vetores normais	4
		2.1.1 Plano	4
		2.1.2 Caixa	4
		2.1.3 Cone	5
		2.1.4 Esfera	5
		2.1.5 Cilindro	6
		2.1.6 Teapot	6
		2.1.7 Normalização	6
	2.2	Engine	7
		2.2.1 Estrutura Luz	7
		2.2.2 Estrutura Cores	7
		2.2.3 Armazenamento das normais	7
		2.2.4 Outros	7
	2.3	Demonstração	8
	2.4	Sistema Solar	1
3	Con	clusão 1	3

### Capítulo 1

# Contextualização

### 1.1 Alterações no Generator

Nesta quarta e última fase do trabalho prático, na aplicação **generator**, adicionamos, a cada modelo, as coordenadas dos vetores normais a cada vértice para efeitos de iluminação.

### 1.2 Alterações no Engine

Quanto ao **Engine**, foi atualizado de forma a conseguir ativar vários tipos de luzes: **ponto de luz**, **direcional** e **spotlight** e também definir as componentes de cor para cada uma das propriedades da iluminação, **difusa**, **especular**, **emissiva** e **ambiente**.

### Capítulo 2

# Concepção da solução

### 2.1 Coordenadas dos vetores normais

#### 2.1.1 Plano

Todos os vértices do plano apresentam como normal (0,1,0).

#### 2.1.2 Caixa

Visto que a caixa é composta por quatro planos: **trás**, **frente**, **cima**, **baixo**, **esquerda** e **direita**; bastou-nos aplicar as normais do plano a cada plano, isto é:

- O plano de trás apresenta como normais (0,0,-1);
- O plano da frente apresenta como normais (0,0,1);
- O plano de cima apresenta como normais (0,1,0);
- O plano de baixo apresenta como normais (0,-1,0);
- O plano da esquerda apresenta como normais (-1,0,0);
- O plano da direita apresenta como normais (1,0,0);

#### 2.1.3 Cone

Os vértices que compõem a base do cone apresentam como normais o vetor (0,-1,0). A superfície lateral do cone é composta por vértices com coordenadas:

- px = raio\_stack\_atual \* sin(j \* alpha);
- py = i \* stack\_height;
- $pz = raio_stack_atual * cos(j * alpha);$

Onde i é a variável que percorre o número de stacks e j a variável que percorre o número de slices. O valor de alpha é (2\*pi)/slices\_nr.

As normais para estes vértices são:

- $nx = \sin(j * alpha);$
- ny = 0;
- nz = cos(j \* alpha);

#### 2.1.4 Esfera

A esfera é composta por vértices com coordenadas:

- px = radius \* cos(pi/2 j \* beta) \* sin(i \* alpha);
- py = radius \* sin(pi/2 j \* beta);
- pz = radius \* cos(pi/2 j \* beta) \* cos(i \* alpha);

Onde i é a variável que percorre o número de slices e j a variável que percorre o número de stacks. O valor de alpha é (2\*pi)/slices\_nr e o de beta é pi/stacks\_nr.

As normais para estes vértices são:

- nx = cos(pi/2 j \* beta) \* sin(i \* alpha);
- $ny = \sin(pi/2 j * beta);$
- nz = cos(pi/2 j \* beta) \* cos(i \* alpha);

#### 2.1.5 Cilindro

Os vértices da base do cilindro possuem como normais o vetor (0,-1,0). Os vértices da circunferência do topo do cilindro têm como normais (0,1,0). A superfície lateral do cilindro é composta por vértices com as seguinte coordenadas:

```
    px = radius * sin(i * alpha);
    py = ratio * j;
    pz = radius * cos(i * alpha);
```

Onde i é a variável que percorre o número de slices e j a variável que percorre o número de stacks. O valor de alpha é (2\*pi)/slices\_nr e o valor de ratio é height/stacks\_nr. As normais para estes vértices são:

```
nx = sin(i * alpha);
ny = 0;
nz = cos(i * alpha);
```

#### 2.1.6 Teapot

No cálculo das normais do **teapot** acabamos por ter algumas dificuldades visto os vértices do mesmo serem calculados através de operações sobre matrizes. No entanto, para um vértice do teapot genérico (**px,py,pz**) assumimos que a sua normal correspondente é o próprio vetor (**px,py,pz**) mas normalizado.

#### 2.1.7 Normalização

Para garantir que as normais calculadas apresentam como norma 1, foram todas normalizadas, isto é, dividimos cada componente da normal por sqrt(nx\*nx + ny\*ny + nz\*nz).

### 2.2 Engine

Nesta aplicação foi necessário adaptar a função de **parsing** do ficheiro XML de forma a ler corretamente os dados necessários para efeitos de iluminação, isto é, quantas e quais luzes devem ser ativadas e, para cada modelo, receber as cores dos materiais para cada propriedade de iluminação. Além disso, é responsável por ler as normais de cada modelo e armazená-las em **VBOS**.

#### 2.2.1 Estrutura Luz

Foi criada uma estrutura **Luz** que armazena o número da luz, um vetor **pos** que deve ser usado nos pontos de luz, um vetor **dir** que deve ser usado nas luzes direcionais, um float **cutoff** para ser usado na luz spotlight e uma flag que indica qual o tipo de luz a aplicar (ponto de luz, direcional e spotlight). Ainda nesta estrutura foram definidos dois métodos: o primeiro, **set\_indice**, coloca o número de luz respetivo somando uma variável global que é iniciada a 0 com **GL\_LIGHTO**. Após isto, o valor da variável global é incrementado para que o número da próxima luz a ser recebida seja correto. O outro método, aplica a luz através das várias variantes da função **glLightfv** dependendo do tipo de luz.

#### 2.2.2 Estrutura Cores

Criámos também uma outra estrutura **Cores** que armazena um vetor **RGB** que representa a cor, um float **shininess** e uma flag que indica a propriedade de iluminação que deve ser aplicada. Assim como na estrutura Luz, foi definido um método que aplica a respetiva propriedade da iluminação através da função **glMaterialfv**.

#### 2.2.3 Armazenamento das normais

As normais de cada modelo foram armazenadas em **VBOS**. Para isso, criámos um mapa que a cada nome do modelo associa um vetor de Ponto correspondente às normais desse modelo. Após isso, é necessário ativar o buffer para cada modelo e preenchê-lo com o vetor das normais.

#### **2.2.4** Outros

Todas as luzes foram guardadas num vetor de Luz, onde este é percorrido na função **main** para todas as luzes serem ativadas através da função **glEnable**. Para cada modelo, criámos um vetor de Cores de forma a saber as cores a aplicar em cada modelo na função **renderScene**.

### 2.3 Demonstração

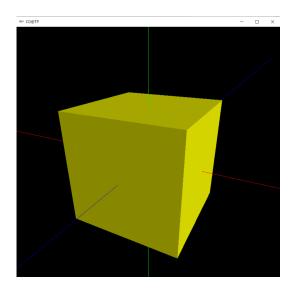


Figura 2.1: Teste  $4_{-}1$ 

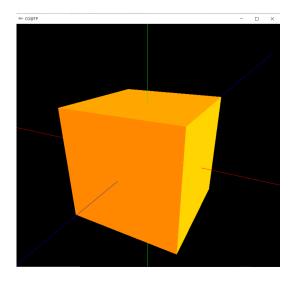


Figura 2.2: Teste  $4_2$ 

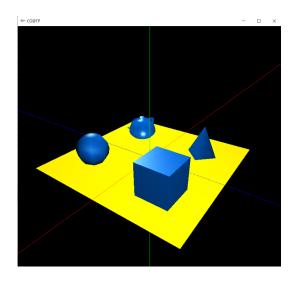


Figura 2.3: Teste 4\_3

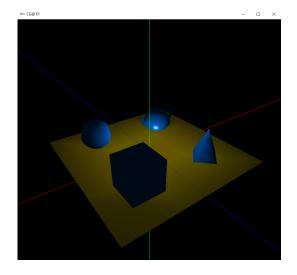


Figura 2.4: Teste 4\_4

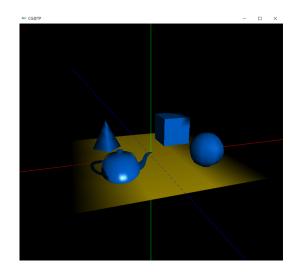


Figura 2.5: Teste  $4_5$ 

#### 2.4 Sistema Solar

As alterações referentes ao sistema solar consistem na adição de um ponto de luz no ponto de coordenadas (0,0,0), que emite luz em todas as direções. Foram também adicionadas as iluminações dos planetas. Para cada planeta tentamos aproximar o máximo à sua cor característica daí que:

- Sol Laranja tendo em conta a representação comum do sol visto do espaço.
- Mercúrio Cor vermelha escura para representar a sua superfície rochosa.
- Vénus Amarelo claro para refletir a atmosfera densa e o brilho do planeta.
- Terra Azul, frequentemente usado para representar o nosso planeta visto do espaço.
- Marte Vermelho de modo a representar a coloração característica deste planeta.
- Júpiter Tom laranja para simbolizar as manchas atmosféricas.
- Saturno Amarelo dourado representativos da atmosfera de Saturno.
- Urano Azul claro e brilhante dado pela atmosfera de metano deste planeta.
- Netuno Azul escuro característico da atmosfera gelada deste planeta.

Quanto ao cometa, este apresenta uma cor roxa.

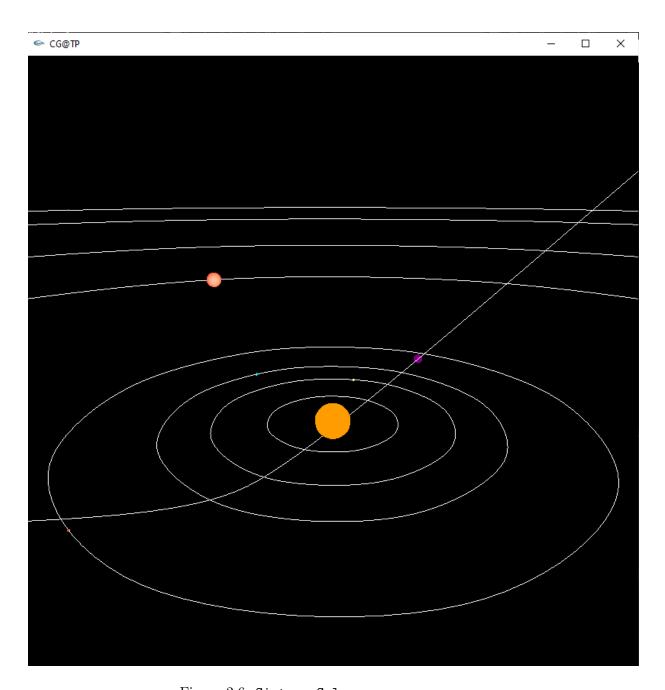


Figura 2.6: Sistema Solar

# Capítulo 3

# Conclusão

Ao longo do desenvolvimento desta fase do projeto a principal dificuldade esteve na construção das normais para cada modelo, nomeadamente, no **teapot**. O novo formato XML também nos fez criar mais duas estruturas para efeitos de iluminação o que demorou bastante tempo a ser implementado, impossibilitando-nos de trabalhar nas texturas. No entanto, dentro daquilo que foi feito, acreditámos que esta última fase do trabalho está razoável.