

! \*에 몇글자가 대응되는지 알아본다. 의 의미:

→ 주어진 패턴:  $t^*l^*?g^*r^*ng^*s$  주어진 문자열: the lord of the rings

조각 조각 수:  $\{t^*, l^*, ?, o^*, r^*, ng^*, s\}$

-  $t^*$ 에 대응되는 글자 수 찾기

⇒ t, th, the ←

l이 나오면 조각 끊어짐.

• match(w, s) 해석.

w: 와일드카드 s: 원문 pos: 현재 위치.

1.  $w[pos]$ 와  $s[pos]$ 가 대응되지 않는다.

와일드카드 w가 찾는 문자에 s는 포함되지 않는단 소리.

2. w 끝에 도달했다.

w 내에 '\*'이 하나도 들어 있지 않다 = w와 s의 길이가 정확히 같아야 함.

3. s 끝에 도달했다.

w는 남아있는데 s가 끝나버림. w의 남은 패턴이 전부 \*이지 않은 이상 거짓.

4.  $w[pos]$ 가 \*인 경우.

\*에 몇글자가 대응될지 알 수 없으므로 아무것도 안들어가는 것부터 남은 문자열 끝까지

완전 탐색. ⇒ 그래서 이게 어떻게 하는건데!!! <sup>w가</sup> 완전 탐색 후 <sup>소정할 개수인듯.</sup>

(이때)  $w[pos+1]$  이후를 w로 하고 s의  $[pos+skip]$  이후를 s로 해서 match(w, s) 이

재귀호출했을 때 답이 하나라도 참이면 많은 참이 됨.

→ 다음도 똑같이 검사한단 소리잖아..?

→ skip을 하나씩 늘려 가며 원인이 재귀함 44 ^^!

⇒ 너의 단점.. ☆

w가 \*\*\*\*\*a고 s가 aaaaaaaaaab 같은 경우. 극한으로 오래 걸릴 수 있음.

\*마다 저 a들 다 넣기 불텐데 \* 짱 많음.

⇒ 캐시를 이용해서 중복 계산을 제거하자!!

+ 재귀를 더 갖다박아서 시간 복잡도를 줄이자! (????)

$O(n^4)$  |  $O(n^2)$  | 됨!! (224p.)

# 8.4

이 하기사  
주제

\*. 다른 접근부터 어떻게 받아볼지 고민하다 진짜..

삼각형 모양 수의 집합에서, 아래 혹은 오른쪽 아래로 내려갈 수 있다고 할 때 최대합을 만드는 경로 찾기.

일반 가로로 잘라서 아래로 갈지 오른쪽으로 갈지 정하면서 완전탐색.

그럼 나오는 집화식.

$$path1(y, x, sum) = \max \begin{cases} path(y+1, x, sum + triangle[y][x]) \\ path(y+1, x+1, sum + triangle[y][x]) \end{cases}$$

아래로 내려감  
오른 아래로 내려감.

=> 그러면 한 줄 생길 때마다 걸리는 시간 2배씩 늘어남.

그냥 개선하는 메모리제이션 또한 경로마다 합이 다 달라서 완전탐색과 동일해짐.

↳ 매개변수로 y, x, sum을 받기 때문에 sum도 확인해서 안됨.

그래서!! -> 관점을 바꿔 만든 path2 = (y, x)에서 시작해서 맨 아래까지 내려가는 부분 경로의 최대 합.

↳ 매개변수 sum을 제거하기 위한 관점의 변화.

→ path1과의 차이점: path1은 여태까지 전체 경로의 최대 합을 구한다면,

path2는 앞으로 남은 놈들 가지고만 계산함. + 메모이제이션.

$$path2(y, x) = triangle[y][x] + \max \begin{cases} path2(y+1, x) \\ path2(y+1, x+1) \end{cases}$$

지금 나                  내 다음 행

시간복잡도  $O(2^n) \rightarrow O(n^2) !!$

=> 이렇게 푸는 방법을 "최적 부분 구조"라고 합니다.

결과가 어떤 경로로 이루어졌든 남은 부분 문제들 전부 최적으로 풀어도 된다.

최단 경로 문제도 "최적 부분 구조"가 성립하는 문제 중 하나임.

단, 추가조건이 붙는다면 그런 만족하지 않을 수도 있음 (ex) 비음

\* 최대 증가 부분 수열 찾기: 유명한 동적 계획법 문제 중 하나.

호응이! STL의 map은 매우 느리다.

이러면 STL 애들 자체가 전체적으로 느린 가능성 ↑.

나중에 코드 해석하기 싫어 10.

push\_back

이거 뭘더라.



! push\_back() 함수. (Vector m.)

ex) B.push\_back(A[i]);

B의 맨 마지막 원소 뒤에 A[i]를 추가함.

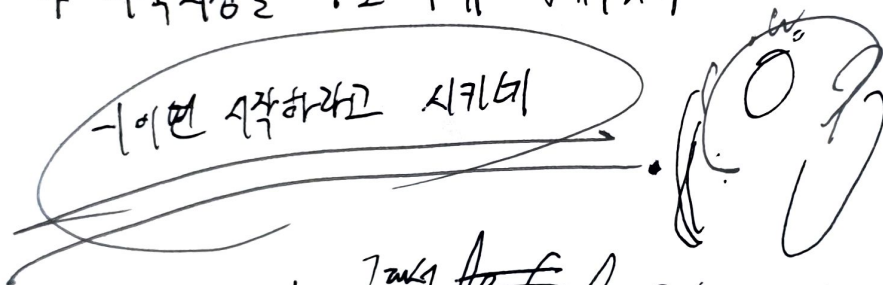
아 그랬구나.. 신기하게 모르겠어..

? >[-1]이 -1이면 왜 모든 시작 위치를 자동으로 시작해..?

아 시작지점을 -1로 아예 정해놓았네

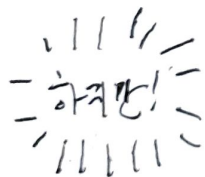
-1이면 시작하라고 시키네

신박!



~~Index Error~~  $\text{size}(-1) - 1$   
 $\rightarrow O(n^2)$

중복되는게.



더 좋은 애가 있다!  $O(n \lg n)$  짜리.

그.. C[i]가.. 지금까지 만든 부분 배열이 갖는 길이 i인 증가 부분 수열

최 소의 마지막 값이었는데..

예제라도 뭐라 개살판거 ㅠ



# 8.5 LIS 문제. 8.6에

2개의 정수 수열 A와 B에서 각각 최대 증가 부분 수열을 찾아 일률 순 정렬 한 거  
= 합친 증가 부분 수열.

이중 가장 긴 수열을 합친 LIS의 길이를 구하는 프로그램 만들기.

2sec / 64MB 제한

- ∞ 표현 위해.. `numeric_limits<long long>::min()`

이게 뭐야..

Wow..

\* `numeric_limits` 타입: (자료형) 변수의 최대 혹은 최소 표현 가능 숫자를 리턴.

`numeric_limits<int>::max()` => int 형 최대 표현 가능 숫자 리턴.

좀 많이 사용해 보았다..

오야 코드 비교시킬 거면 적어도 앞에 붙여는 줘라!!! |이

- 앞의 LIS 문제를 이용해 풀겁니다 라고합니다.

①. `lis3(start) = S[start]`에서 시작하는 최대 증가 부분 수열의 길이.

②. `jlis(index A, index B) = A[index A]`와 `B[index B]`에서 시작하는 합친 부분 수열의 최대 길이.

여기서부터가 문제인데.. 진짜 자살하고싶다. (눈물)

(여기서!) 이 증가 부분 수열의 다음 숫자는 `A[index A+1]` 이후 or `B[index B+1]`

이후의 수열 중 `max(A[index A], B[index B])`보다 큰 수 중 하나가 됨!

네 이해했습다

어.. 그 다음에 A에 있는 다음 숫자로 선택했을 경우 합친 증가 부분 수열의 최대 길이는

$1 + \text{jlis}(\text{next A}, \text{index B})$ 가 됨.. 다음 A 넘보다 큰놈 찾아야 하니까.. B는 선택 안했어 그대요.  
그리고 next A가 수열에 추가되었으니 +1 하는듯.

=> 그래서 나온 점화식.

$$\text{jlis}(\text{index A}, \text{index B}) = \max \begin{cases} \max_{\text{next A} \in \text{NEXT}(\text{index A})} \text{jlis}(\text{next A}, \text{index B}) + 1 \\ \max_{\text{next B} \in \text{NEXT}(\text{index B})} \text{jlis}(\text{index A}, \text{next B}) + 1 \end{cases}$$

각 index A, B의 다음 index

변위 내내 포함된다거나 그런 거

·  $j$  is (int index A, int index B) 정리.

① index A의 A 원소와 index B의 B 원소 중 큰 것을 MaxElement로 지정.

② MaxElement 보다 next A가 크면

좌표를 (next A, index B)로 바꿔 재귀하고 ret의 길이를 1 늘림  
그리고 지금의 ret과 비교 후 큰 것을 선택.

next B가 크면

좌표를 (index A, next B)로 바꿔 재귀하고 ret 길이를 1 늘림  
그리고 지금의 ret과 비교 후 큰 것을 선택.

next A/B의  
못이다.

~~이제 이상~~ ~~\* cache 바뀌면 ret이 호출될 수 있기 때문에 반드시 필요~~  
아니고 같은데...? ret과  $j$  is (이제?) + 1은 왜 비교하지?

반복문 한번 재귀  
따라서 ret에  
바뀌게  
나중에 한 번  
2 서로 다른  
중요한 것  
가장

③ return ret.

+ 메모이제이션의 원리.

초기값을 (-1, -1)로 주기 때문이다! 함수 초반에  
ret을 2로 주기 때문에

index A와 index B의  
처음 수열,  
예전  
현재까지  
문헌 기록  
기다.

① ret의 주소를  $cache[indexA+1][indexB+1]$ 의 주소로 둬. (값이 같이 변경된다.)

② ret을 계산하여 ret에 값이 저장될 때마다 각  $cache[indexA+1][indexB+1]$ 에도 값이 저장됨.

③ 만약 호출된 적 있는 index의 재귀가 이루어지면 그 index의 Cache 값은 -1이 아님. ①을 통해 ret에

④ 그날 재귀함수 초반에 물어봄으로써 -1이 아닌 Cache 값은 ~~재귀~~ 후 함수 종료.  
반환  
무게 안하고

$cache[indexA+1][indexB+1]$   
값이 둘이서 때문에 같아  
가능.

· C++의 STL에 대해서..

- STL: 일종의 데이터 다루는 종류의 라이브러리들, 데이터 정리에 유용하게 쓰는 애들.

· STL 컨테이너: 클래스 형식으로 정의되는 애들, 일종의 컬렉션 클래스.

· STL 알고리즘: 자주 사용하는 유용한 알고리즘들을 함수 템플릿으로 정의해 둔 것.

STL 컨테이너

순차 컨테이너: 데이터의 순차적 저장.  
vector, list, deque ...

연관 컨테이너: 데이터의 저장 뿐만 아니라 일정 규칙에 따라 정리.  
set, map ...  
→ 애들은 multi 볼이면 중복값을 허용하게 된다.

어댑터 컨테이너: 순차 컨테이너를 변형, 데이터를 미리 정해진 방식에 따라 관리.  
반복자! stack, queue, priority\_queue ...

\* ~~iterator~~ \* iterator: 포인터처럼 STL 컨테이너의 특정 위치를 나타냄.

STL의 장점: 컨테이너의 종류가 다르더라도 컨테이너가 제공하는 인터페이스가 같다.

→ STL 이하면 STL 알고리즘을 쓰면 된다는 것. push\_back, begin, end, back ...

STL 알고리즘: binary\_search, find, for\_each, max, min, remove,  
replace, sort, ...