



UNIVERSIDAD AUTÓNOMA DE NUEVO LEÓN FACULTAD DE INGENIERÍA MECÁNICA Y ELÉCTRICA

Laboratorio de Biomecánica Práctica 2

DOCENTE: YADIRA MORENO VERA MARTES N3 BRIGADA 202

Equipo #5

Matricula	Nombre
1859521	Abraham Guerra Carmona
1853651	Pablo Aarón Cruz Rentería
1811170	Javier Humberto Guia Martínez
1866860	Alan Saim Lozano Espinosa
1865707	Edgar Jair De La Cruz Mendez

Objetivo

El estudiante deberá presentar una propuesta de análisis de formas y de la programación para la ejecución de la optimización de características de trabajo específicas que presenta la(s) ventaja(s).

Marco Teórico

El análisis de formas es la disciplina que se ocupa del procesamiento de las figuras geométricas para posibilitar su caracterización. Está relacionado con el análisis estadístico de formas, y su propósito es posibilitar la determinación de la coincidencia entre formas y facilitar su reconocimiento. Se aplica exclusivamente a la geometría de un objeto, pero no a su análisis estructural.

El análisis de formas permite la clasificación de formas geométricas, por ejemplo, usando un ordenador para detectar objetos de forma parecida a partir de una base de datos o partes que encajan entre sí. Para que una máquina analice y procese automáticamente formas geométricas, los objetos deben representarse en forma digital. Más comúnmente, se utilizan representaciones de contorno para describir el objeto por sus límites. Sin embargo, otras representaciones basadas en el volumen o representaciones basadas en puntos se pueden usar para representar las formas.

Una vez recibidas las representaciones de los objetos en forma numérica, ya sea mediante modelado, escaneado o extrayendo la forma de imágenes 2D o 3D, se deben simplificar antes de poder ser comparadas. La representación simplificada a menudo se denomina descriptor de forma. Estas representaciones simplificadas pretenden almacenar la mayor parte de la información relevante, a la vez que son más fáciles de manejar, almacenar y comparar que las propias formas directamente.

En el pasado, muchos de los procesos de diseño fueron realizados por la experiencia e intuición del diseñador en vez de una aplicación intensiva de la teoría de optimización. Recientemente esta forma de pensar ha cambiado debido a la importancia que ha tomado el campo de la optimización estructural en el diseño, ya que mediante su aplicación se logra reducir costos, materiales y tiempo en los procesos de diseño realizados por los ingenieros.

El propósito de aplicar los conceptos de diseño óptimo a la ingeniería estructural es el de obtener una solución a un problema de ingeniería que cumpla con todas las limitaciones y restricciones impuestas, y que a la vez resulte ser la mejor en cuanto a uno o varios criterios de diseño previamente establecidos.

El incremento dramático en la capacidad y velocidad de proceso de los computadores modernos en las últimas décadas y los avances realizados en el desarrollo de nuevos métodos numéricos para el análisis de medios continuos en conjunción con los algoritmos tradicionales de optimización, tales como programación cuadrática secuencial, programación no lineal han hecho posible automatizar el diseño y el proceso de optimización de formas.

En este tipo de diseños las técnicas de optimización numérica son usadas en un intento de obtener la mejor forma y, adicionalmente, el uso más efectivo de los materiales para una determinada estructura bajo las restricciones impuestas por las condiciones de diseño.

Programación y geometría

El éxito de cualquier metodología de optimización descansa sobre su habilidad para tratar problemas complejos, como es el caso del diseño de optimización de formas. Resolver eficientemente problemas de tipo no lineal es desafiante. Por ello, se ha hecho práctica común que los métodos sean modificados, combinados y extendidos a fin de construir algoritmos que combinen las mejores características de varios de ellos en una propuesta que de cierta manera se adapte al problema en particular y permita resolver el problema en un contexto general que de otra manera cada método por separado no podría resolver por sí solo.

Por estas razones, la metodología de optimización de formas presentada se basa en el fundamento de varios métodos su combinación y la escogencia más apropiada de ellos. En este trabajo, entre las numerosas técnicas evolucionarias existentes, se han seleccionados los Algoritmos Genéticos debido al hecho de que teórica y experimentalmente se ha demostrado que proveen una búsqueda robusta en espacios complejos de diseño. Estos algoritmos tienen muchas ventajas sobre los métodos tradicionales de búsqueda. Entre otras consideraciones, no necesitan de información especializada de la función a optimizar si no los valores de la función objetivo o de mérito.

Los algoritmos genéticos son algoritmos de búsqueda basados en los mecanismos de la selección natural y la genética, fueron desarrollados en un intento de simular algunos de los procesos observados en la evolución natural, como la selección de parejas, los procesos de recombinación de información y mutación, con el fin de generar mecanismos de búsqueda que convergen rápidamente a la estructura óptima o casi-óptima del problema con un esfuerzo mínimo y probando solo una pequeña fracción del espacio de diseño.

Estado del arte

Recientemente, los Algoritmos Evolutivos (AE) se han usado extensivamente para encontrar soluciones casi-óptimas u óptimas al problema de optimización estructural de formas debido a su robustez, eficiencia y eficacia. Entre sus ventajas se encuentra el hecho de no requerir información especializada para obtener el óptimo buscado además de no necesitar de un análisis de sensibilidades durante este proceso. Todas estas ventajas hacen a AE un buen candidato para resolver problemas de optimización en general, sin embargo algunas de sus desventajas, tales como la carencia de diversidad en la población durante el proceso de evolución y su excesivo tiempo de cálculo debido al gran número de funciones de evaluación, han llamado la atención de la comunidad especializada a fin de solventar estos inconvenientes. En este sentido, el objetivo de este artículo es proponer una metodología de optimización basada en un Algoritmo Genético Distribuido de carácter flexible que permita la optimización estructural de la forma de modelos de elementos finitos o elementos de contorno modelados con elementos de diseño geométrico. El carácter distribuido y el manejo flexible de las variables y parámetros permiten al algoritmo solventar los inconvenientes antes mencionados. Finalmente, un ejemplo numérico es presentado y discutido a fin de mostrar la habilidad de la metodología propuesta para optimizar este tipo de problemas.

DESARROLLO

- 1) Abrir Matlab desde la página oficial usando su repositorio online o el programa si se tiene instalado.
- 2) Crear un nuevo script, para ello seleccionamos la opción en la barra de herramientas.



3) Ya con el código copiado (99 Line Topology Optimization Code), tenemos que guardar primero el documento, en este caso como se utilizó Matlab online, se guardará en la nube de la cuenta que esta iniciada.



4) Se deberá editar una serie de modificaciones en el código base, en las siguientes líneas:

5) Después se agrega el siguiente código para la segunda optimización:

• Agregar las siguientes líneas al código entre la línea 5 y 6 para hacer esto:

```
for ely = 1:nely
    for elx = 1:nelx
        if ((elx)^2+(ely-nely)^2) < (0.65*nelx)^2
            passive(ely,elx) = 1;
        else
            passive(ely,elx) = 0;
        end</pre>
```

```
end
end
x(find(passive))=0.001;
```

• También tenemos que actualizar la línea 29 y 40 e insertar una línea adicional entre 43 y 44:

```
29 [x] = OC(nelx,nely,x,volfrac,dc,passive);
40 function [xnew]=OC(nelx,nely,x,volfrac,dc,passive)
43b xnew(find(passive)) = 0.001;
```

- Realiza estos cambios y ejecuta con top(20,20,0.33,3,1.5)
- 6) Procedemos a correr la simulación y observamos los resultados mostrados.

DESARROLLO DE LA PROGRACIÓN

El código implementado para la simulación del programa el siguiente:

```
%%%% A 99 LINE TOPOLOGY OPTIMIZATION CODE BY OLESIGMUND, OCTOBER 1999 %%%
function topp1(nelx,nely,volfrac,penal,rmin)
% INITIALIZE
x(1:nely,1:nelx) = volfrac;
loop = 0;
for ely = 1:nely
for elx = 1:nelx
if ((elx)^2+(ely-nely)^2) < (0.65*nelx)^2
passive(ely,elx) = 1;
else
passive(ely,elx) = 0;
end
end
end
x(find(passive))=0.001;
change = 1.;
% START ITERATION
while change > 0.01
loop = loop + 1;
xold = x;
% FE-ANALYSIS
[U]=FE(nelx,nely,x,penal);
% OBJECTIVE FUNCTION AND SENSITIVITY ANALYSIS
```

```
[KE] = 1k;
c = 0.;
for ely = 1:nely
for elx = 1:nelx
n1 = (nely+1)*(elx-1)+ely;
n2 = (nely+1)* elx +ely;
Ue = U([2*n1-1;2*n1; 2*n2-1;2*n2; 2*n2+1; 2*n2+2; 2*n1+1;2*n1+2],1);
c = c + x(ely,elx)^penal*Ue'*KE*Ue;
dc(ely,elx) = -penal*x(ely,elx)^(penal-1)*Ue'*KE*Ue;
end
end
% FILTERING OF SENSITIVITIES
%[dc] = check(nelx,nely,rmin,x,dc);
% DESIGN UPDATE BY THE OPTIMALITY CRITERIA METHOD
[x] = OC(nelx,nely,x,volfrac,dc,passive);
% PRINT RESULTS
change = max(max(abs(x-xold)));
disp(['It.:' sprintf('%4i',loop) 'Obj.:' sprintf('%10.4f',c) ...
' Vol.: ' sprintf('%6.3f', sum(sum(x))/(nelx*nely)) ...
' ch.: ' sprintf('%6.3f',change )])
% PLOT DENSITIES
colormap(gray); imagesc(-x); axis equal; axis tight; axis off;pause(1e-6);
%%%%%%%% OPTIMALITY CRITERIA UPDATE %%%%%%%%
function [xnew]=OC(nelx,nely,x,volfrac,dc,passive)
11 = 0; 12 = 100000; move = 0.2;
while ((12-11)/12 > 1e-4)
lmid = 0.5*(12+11);
xnew(find(passive))=0.001
xnew = max(0.001,max(x-move,min(1.,min(x+move,x.*sqrt(-dc./lmid)))));
if sum(sum(xnew)) - volfrac*nelx*nely > 0;
11 = lmid;
else
12 = lmid;
end
end
%%%%%%% MESH-INDEPENDENCY FILTER %%%%%%%%%%%%
function [dcn]=check(nelx,nely,rmin,x,dc)
dcn=zeros(nely,nelx);
for i = 1:nelx
for j = 1:nely
sum=0.0;
for k = max(i-round(rmin),1):min(i+round(rmin),nelx)
for 1 = max(j-round(rmin),1):min(j+round(rmin), nely)
fac = rmin-sqrt((i-k)^2+(j-1)^2);
sum = sum + max(0, fac);
dcn(j,i) = dcn(j,i) + max(0,fac)*x(1,k)*dc(1,k);
end
```

```
end
dcn(j,i) = dcn(j,i)/(x(j,i)*sum);
end
end
%%%%%%%% FE-ANALYSIS %%%%%%%%%%%%%
function [U]=FE(nelx,nely,x,penal)
[KE] = 1k;
K = sparse(2*(nelx+1)*(nely+1), 2*(nelx+1)*(nely+1));
F = sparse(2*(nely+1)*(nelx+1),1); U = sparse(2*(nely+1)*(nelx+1),1);
for ely = 1:nely
for elx = 1:nelx
n1 = (nely+1)*(elx-1)+ely;
n2 = (nely+1)* elx +ely;
edof = [2*n1-1; 2*n1; 2*n2-1; 2*n2; 2*n2+1;2*n2+2;2*n1+1; 2*n1+2];
K(edof, edof) = K(edof, edof) + x(ely, elx)^penal*KE;
end
end
% DEFINE LOADSAND SUPPORTS(HALF MBB-BEAM)
F(2,1) = 1;
fixeddofs =2*nelx*(nely+1)+1:2*(nelx+1)*(nely + 1);
alldofs = [1:2*(nely+1)*(nelx+1)];
freedofs = setdiff(alldofs,fixeddofs);
% SOLVING 127
U(freedofs,:) = K(freedofs,freedofs) \F(freedofs,:);
U(fixeddofs,:)= 0;
%%%%%%% ELEMENT STIFFNESS MATRIX %%%%%%
function [KE]=lk
E = 1.;
nu = 0.3;
k=[ 1/2-nu/6 1/8+nu/8 -1/4-nu/12 -1/8+3*nu/8 ...
-1/4+nu/12 -1/8-nu/8 nu/6 1/8-3*nu/8];
KE = E/(1-nu^2)*[k(1) k(2) k(3) k(4) k(5) k(6) k(7) k(8)
k(2) k(1) k(8) k(7) k(6) k(5) k(4) k(3)
k(3) k(8) k(1) k(6) k(7) k(4) k(5) k(2)
k(4) k(7) k(6) k(1) k(8) k(3) k(2) k(5)
k(5) k(6) k(7) k(8) k(1) k(2) k(3) k(4)
k(6) k(5) k(4) k(3) k(2) k(1) k(8) k(7)
k(7) k(4) k(5) k(2) k(3) k(8) k(1) k(6)
k(8) k(3) k(2) k(5) k(4) k(7) k(6) k(1)];
```

CONCLUSIÓNES

Abraham Guerra Carmona 1859521

En la realización de esta practica se pudo observar el algoritmo que se insertó en Matlab para crear un diseño optimizado o generativo de una estructura, para lo cual es un tema bastante interesante ya que gracias a estos algoritmos se pueden crear estas estructuras que además de lucir bien físicamente son totalmente funcionales al momento de darles su aplicación ya que tienen en su estructura lo necesario para poder funcionar y aguantar las cargas para las que se hayan diseñado, todo esto también se aplica en programas de CAD en los cuales te da la opción para optimizar tu pieza diseñada, en estos tiempos con la tecnología de impresión 3d es mucho más fácil volver realidad todas aquellas estructuras optimizadas.

Edgar Jair De La Cruz Mendez 1865707

Se usó el software ya conocido el cual es Matlab, el cual se usó para realizar un diseño, o generar la estructura, pero para llegar a todo ello se tuvo que hacer un análisis previo el cual la pieza se tenía que hacer en 3D para poder hacer una matriz que represente de buena manera el problema que se requiere.

Pablo Aaron Cruz Rentería 1853651

En esta segunda practica se pudo comprender acerca de que se trata la visualización de formas la cual en si es la que permite clasificar los objetos, esto es importante aprender ya que el fin de la actividad fue poder desarrollar lo que sería la metodología de optimización de formas (estructuras), desarrollada a través de la herramienta Matlab, todo esto con el objetivo de modificar la estructura sacando mejor provecho a las fuerzas que este resistirá y a su vez reducción de material.

Alan Saim Lozano Espinosa 1866860

En esta práctica vimos como a partir de un algoritmo se creó un diseño generativo, el cual nos permite buscar la manera más viable para fabricar una pieza, y en conjunto con herramientas CAD, como Fusion 360 permite la facilidad de optimizar estructuras funcionales y llevarlo a otro potencial. Una vez teniendo la estructura más optima se puede llevar a cabo sus cotes de fabricación y principalmente por donde se dirigirá dicha fabricación.

Javier Humberto Guia Martínez 1811170

En la presente practica se dio a conocer el análisis de formas que era la disciplina que se ocupa del procesamiento y clasificación de las figuras geométricas para posibilitar su caracterización. Al igual que teoría más detallada conforme a la programación y su geometría. Así mismo se utilizó el software Matlab para utilizar el algoritmo necesario para la realización del diseño optimizado de la estructura, esto útil para crear la estructuras funcionales y seguras ante las cargas que se hayan propuesto en el diseño; El cual es aplicable en softwares de diseño CAD.

BIBLIOGRAFÍA

99 Line Topology Optimization Code – O. Sigmund, Department of Solid Mechanics, Building 404, Technical University of Denmark, DK-2800 Lyngby, Denmark.

IMME. (2007). Una metodología para la optimización estructural de formas usando principios de evolución flexible distribuida.. http://ve.scielo.org/scielo.php?script=sci_arttext&pid=S0376-723X2007000100002