# Complementi di Algebra 1

APPUNTI DEL CORSO DI ALGEBRA 1 TENUTO DALLA PROF. DEL CORSO E DAL PROF. LOMBARDO

Leonardo Migliorini l.migliorini@studenti.unipi.it

Anno Accademico 2022-23

# Indice

1	Insiemi di generatori	3
2	Automorfismi di $(\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n$	3
3	Gruppo diedrale	4
	3.1 Elementi del gruppo	4
	3.2 Sottogruppi	6
	3.3 Classi di coniugio	9
	3.4 Legge di gruppo e omomorfismi	10
	3.5 Automorfismi	11
4	Automorfismi di un prodotto diretto	12
5	Azioni transitive	15

# §1 Insiemi di generatori

**Definizione 1.1.** Dati un gruppo G e  $x_1, \ldots, x_n$  elementi di G, chiamiamo sottogruppo generato da  $x_1, \ldots, x_n$  il più piccolo sottogruppo  $\langle x_1, \ldots, x_n \rangle$  di G contenente  $x_1, \ldots, x_n$ , cioè

$$\langle x_1, \dots, x_n \rangle = \bigcap_{\substack{H \leq G \\ \{x_1, \dots, x_n\} \subseteq H}} H$$

Osservazione 1.2 — La definizione è ben posta, infatti l'intersezione avviene su una famiglia non vuota di insiemi dal momento che G è un sottogruppo di se stesso contenente  $x_1, \ldots, x_n$ . Inoltre l'intersezione non è vuota in quanto contiene almeno l'identità e gli elementi  $x_1, \ldots, x_n$ .

La definizione data non dà informazioni su come sono fatti gli elementi di  $\langle x_1, \ldots, x_n \rangle$ , cerchiamo quindi di caratterizzare in modo diverso tale sottogruppo. Poiché chiuso per l'operazione indotta da  $G, \langle x_1, \ldots, x_n \rangle$  deve contenere tutti i prodotti finiti, in qualsiasi ordine, delle potenze di  $x_1, \ldots, x_n$ , cioè deve contenere l'insieme

$$\{g_1^{\pm 1}, \dots, g_r^{\pm 1} \mid r \in \mathbb{N}, g_i \in \{x_1, \dots, x_n\} \ \forall i \in \{1, \dots, r\}\}$$

### Proposizione 1.3

Dati un gruppo G e  $x_1, \ldots, x_n$  elementi di G, allora

$$\langle x_1, \dots, x_n \rangle = \{ g_1^{\pm 1}, \dots, g_r^{\pm 1} \mid r \in \mathbb{N}, g_i \in \{x_1, \dots, x_n\} \ \forall i \in \{1, \dots, r\} \}$$

Dimostrazione. Poniamo  $S = \{g_1^{\pm 1}, \dots, g_r^{\pm 1} \mid r \in \mathbb{N}, g_i \in \{x_1, \dots, x_n\} \ \forall i \in \{1, \dots, r\}\}$ , mostriamo che S è un sottogruppo di G. Effettivamente  $e \in S$  in quanto è prodotto nessuna potenza di  $x_1, \dots, x_n$ , il prodotto di due elementi di S è ancora un elemento di S in quanto prodotto finito di potenze di  $x_1, \dots, x_n$  e l'inverso di un elemento  $g_1^{\pm 1} \dots g_r^{\pm 1} \in S$  è  $(g_1^{\pm 1} \dots g_r^{\pm 1})^{-1} = g_r^{\mp 1} \dots g_1^{\mp 1}$ , che è un elemento di S. Abbiamo quindi che S è un sottogruppo di G contenente  $x_1, \dots, x_n$ , pertanto  $\langle x_1, \dots, x_n \rangle \subseteq S$  per minimalità di  $\langle x_1, \dots, x_n \rangle$ . D'altra parte, per quanto osservato sopra abbiamo che tutti gli elementi della forma  $g_1^{\pm 1} \dots g_r^{\pm 1}$  con  $r \in \mathbb{N}$ ,  $g_i \in \{x_1, \dots, x_n\}$  per ogni  $i \in \{1, \dots, r\}$  devono essere contenuti in  $\langle x_1, \dots, x_n \rangle$ , pertanto i due sottogruppi coincidono.

**Osservazione 1.4** — Se G è un gruppo ciclico abbiamo che esiste  $x \in G$  tale che  $\langle x \rangle = G$ , cioè tutti gli elementi di G sono potenze di x.

Diciamo che  $x_1, \ldots, x_n \in G$  sono **generatori** per G, o che l'insieme  $\{x_1, \ldots, x_n\}$  **genera** G se  $\langle x_1, \ldots, x_n \rangle = G$ .

# §2 Automorfismi di $(\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n$

Dato p un primo, vogliamo determinare quanti sono gli automorfismi di  $(\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n$ , per fare ciò è conveniente definire una struttura di spazio vettoriale, quindi un prodotto per scalari

$$: \mathbb{Z}/p\mathbb{Z} \times (\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n \longrightarrow (\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n : (\overline{\lambda}, v) \longmapsto \overline{\lambda}v$$

con  $\overline{\lambda}v=\underbrace{v+\ldots+v}_{\tilde{\lambda}\text{ volte}}$  e  $\tilde{\lambda}$  un qualsiasi rappresentante di  $\overline{\lambda}$ . Tale prodotto è ben definito,

infatti se  $\lambda, \lambda' \in \mathbb{Z}$  sono tali che  $\overline{\lambda} = \overline{\lambda'}$ , cioè esiste  $k \in \mathbb{Z}$  tale che  $\lambda = \lambda' + kp$ , allora

$$\overline{\lambda'}v = \underbrace{v + \ldots + v}_{\lambda' \text{ volte}} = \underbrace{v + \ldots + v}_{\lambda + kp \text{ volte}} = \underbrace{v + \ldots + v}_{\lambda \text{ volte}}$$

in quanto  $\underbrace{v+\ldots+v}_{kp \text{ volte}}=0$ . Si verifica che  $((\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n,+,\cdot)$  è effettivamente uno spazio

vettoriale sul campo  $\mathbb{F}_p = \mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$  (dove · è il prodotto per scalari appena definito). Per come abbiamo definito il prodotto per scalari, abbiamo che per ogni  $\varphi \in Aut((\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n)$  vale  $\varphi(\lambda v) = \lambda \varphi(v)$  per ogni  $\lambda \in \mathbb{F}_p$ , pertanto

$$Aut((\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n) = GL((\mathbb{F}_p)^n) = \{\varphi : (\mathbb{F}_p)^n \longrightarrow (\mathbb{F}_p)^n \mid \varphi \text{ isomorfismo di spazi vettoriali}\}.$$

Poiché  $GL((\mathbb{F}_p)^n) \cong GL_n(\mathbb{F}_p) = \{M \in M_{n \times n}(\mathbb{F}_p) \mid \det M \neq 0\}$  possiamo rappresentare ogni automorfismo di  $(\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n$  con una matrice invertibile di taglia  $n \times n$  a coefficienti in  $\mathbb{F}_p$ .

# Proposizione 2.1

Dato p un primo, allora

$$|Aut((\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n)| = \prod_{i=0}^{n-1} (p^n - p^i)$$

Dimostrazione. Osserviamo che un elemento di  $Aut((\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n)$  deve necessariamente mandare una base di  $(\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n$  in un'altra base, e si dermina univocamente in questo modo. Sia  $\{v_1,\ldots,v_n\}$  una base di  $(\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n$  e  $\varphi\in Aut((\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n)$ , consideriamo  $\varphi(v_1)$ :  $\varphi(1)$  può assumere qualsiasi valore non nullo, pertanto abbiamo  $(p^n-1)$  possibilità per l'immagine del primo vettore. Per quanto riguarda  $v_2$ ,  $\varphi(v_2)$  può assumere qualsiasi valore non nullo che non sia multiplo di  $\varphi(v_1)$ , che sono  $p^n-p$ , analogamente  $\varphi(v_3)$  può assumere qualsiasi valore non nullo che non sia combinazione lineare di  $v_1$  e  $v_2$ , che sono  $p^n-p^2$ , e così via. Reiteriamo questo ragionamento fino a  $\varphi(v_n)$ , che può essere scelto in  $p^n-p^{n-1}$  modi, da cui

$$|Aut((\mathbb{Z}/p\mathbb{Z})^n)| = \prod_{i=0}^{n-1} (p^n - p^i)$$

# §3 Gruppo diedrale

#### §3.1 Elementi del gruppo

**Definizione 3.1.** Dato  $n \ge 2$  un naturale, consideriamo un poligono regolare di n vertici, definiamo il **gruppo diedrale** su n vertici  $D_n$  come l'insieme delle isometrie del piano che mandano i vertici in se stessi, cioè che fissano il poligono (per n=2 consideriamo le isometrie che mandano un segmento in se stesso).

Osservazione 3.2 —  $D_n$  è un gruppo, in quanto l'applicazione identità che fissa tutti i vertici è un'isometria dal poligono in se stesso, la composizione di isometrie è un'isometria e un'isometria ammette sempre un'inversa, che è anch'essa un'isometria.

Osservazione 3.3 — Una rotazione di angolo  $\frac{2\pi}{n}$  è un elemento di  $D_n$ , così come una simmetria rispetto a un asse.

Proseguendo con questa intuizione geometrica, indicheremo con r una rotazione di angolo  $\frac{2\pi}{n}$  e con s una simmetria rispetto a un qualsiasi asse. Notiamo che ord(r) = n e ord(s) = 2 (per convenzione, indichiamo con un angolo positivo una rotazione in senso antiorario e con un angolo negativo una rotazione in senso orario).

**Definizione 3.4.** Data  $r \in D_n$  una rotazione di ordine n, indichiamo con  $\mathcal{R}$  il sottogruppo delle rotazioni  $\langle r \rangle$ .

Osservazione 3.5 — Il sottogruppo  $\mathcal{R}$  contiene tutte le rotazioni di  $D_n$ , infatti se r' è una rotazione di angolo  $\frac{2k\pi}{n}$ ,  $k \in \mathbb{Z}$ , allora  $r^k = r'$  in quanto anche  $r^k$  è una rotazione di angolo  $\frac{2k\pi}{n}$ .

Per determinare come sono fatti gli elementi di  $D_n$ , studiamo il sottogruppo  $\langle r, s \rangle$ . Sicuramente  $\langle r, s \rangle$  contiene il sottogruppo  $\mathcal{R}$  e tutti gli elementi della forma  $sr^k$ ,  $sr^ks$ ,  $sr^ksr^h$  e così via, vogliamo mostrare che in effetti  $D_n$  è generato da r e s.

Osservazione 3.6 — Gli elementi della forma  $r^k$  e  $sr^h$  sono distinti per ogni  $h, k \in \mathbb{Z}$ . Infatti sappiamo dall'algebra lineare che il determinante di una simmetria è -1 e che il determinante di una rotazione è 1, per la moltiplicatività del determinante quindi  $\det(r^k) = (\det r)^k = 1$  e  $\det(sr^h) = (\det s)(\det r)^h = -1$ , da cui  $r^k \neq sr^h$ .

#### Lemma 3.7

Per ogni rotazione  $r \in D_n$  e per ogni simmetria  $s \in D_n$  vale

$$srs^{-1} = r^{-1}$$

Dimostrazione.

$$srs^{-1} = r^{-1} \iff sr = r^{-1}s = (s^{-1}r)^{-1}$$

si conclude osservando che  $s^2 = 1$ , pertanto  $s^{-1} = s$  e

$$(s^{-1}r)^{-1} = (sr)^{-1} = r^{-1}s^{-1} = r^{-1}s$$

# Proposizione 3.8

Se  $n \geqslant 3$  allora  $|D_n| = 2n$ .

Dimostrazione. Indicando con  $1, \ldots, n$  gli n vertici di un poligono regolare di n lati, notiamo che un elemento  $g \in D_n$  è univocamente determinato da  $g(1), \ldots, g(n)$ . In particolare, fissato g(1), per il quale abbiamo n possibili scelte, abbiamo al massimo due valori per g(2), cioè  $g(2) \in \{g(1) + 1, g(1) - 1\}$  (a meno di sommare n se uno dei due elementi è negativo). Poiché g(1) e g(2) individuano due vettori nel piano non allineati, cioè linearmente indipendenti, ne costituiscono una base: fissati i valori di g(1) e g(2) abbiamo quindi determinato ogni elemento di  $D_n$  in modo unico e, poiché possiamo farlo in al più 2n modi,  $|D_n| \leq 2n$ . Ricordiamo adesso che  $D_n$  contiene gli elementi della forma  $r^k$ ,  $sr^h$  al variare di  $h, k \in \mathbb{Z}$ , mostriamo che questi sono infatti 2n. Gli elementi  $r^k$  appartengono al gruppo ciclico  $\mathcal{R}$  di ordine n, pertanto sono n elementi distinti, inoltre

$$sr^i = sr^j \iff r^i = r^j \iff i \equiv j \mod n$$

pertanto anche questi sono n elementi distinti. Allora  $|D_n| = 2n$ .

Osservazione 3.9 — Abbiamo mostrato che effettivamente  $D_n = \langle r, s \rangle$ , quindi i suoi elementi sono tutti della forma  $r^k$ ,  $sr^h$  al variare di  $h, k \in \mathbb{Z}$ .

Osservazione 3.10 — Il risultato è valido anche per  $D_2$ , ma con motivazioni diverse. Se consideriamo un segmento nel piano  $\mathbb{R}^2$  giacente sulla retta y=0, le isometrie che possiamo applicare sono l'identità, la rotazione di angolo  $\pi$ , la simmetria lungo la retta y=0 e la simmetria lungo l'asse passante per il suo punto medio.  $D_2$  contiene quindi quattro elementi, l'identità e tre elementi di ordine 2, pertanto è isomorfo a  $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ .

#### §3.2 Sottogruppi

Consideriamo un sottogruppo  $H \leq D_n$ , distinguiamo due possibilità:  $H \subseteq \mathcal{R}$  oppure  $H \nsubseteq \mathcal{R}$ . Nel primo caso abbiamo che  $|H| \mid n$ , ed è l'unico sottogruppo di  $\mathcal{R}$  con questa proprietà in quanto  $\mathcal{R}$  è ciclico, in particolare H è ciclico della forma  $\left\langle \frac{n}{d} \right\rangle$ , con  $d \mid n$ . Studiamo quindi il caso  $H \nsubseteq \mathcal{R}$ : notiamo che  $\mathcal{R} \leq D_n$  in quanto  $[D_n : \mathcal{R}] = 2$ , pertanto  $D_n \not\sim \mathcal{R}$  è un gruppo con l'operazione indotta da  $D_n$  e risulta essere isomorfo a  $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ . Consideriamo la proiezione al quoziente

$$\pi_{\mathcal{R}}: D_n \longrightarrow D_n/_{\mathcal{R}}: g \mapsto [g]$$

poiché  $H \nsubseteq \mathcal{R}$  abbiamo che esiste  $h \in H$  tale che  $h \notin \mathcal{R}$ , pertanto  $\pi_{\mathcal{R}}(h) \notin [\mathcal{R}]$  e in particolare  $\pi_{\mathcal{R}}(H) \nsubseteq [\mathcal{R}]$ . Dato che i sottogruppi di  $D_n/_{\mathcal{R}}$  sono solo  $\{[\mathcal{R}]\}$  e  $D_n/_{\mathcal{R}}$  abbiamo  $\pi_{\mathcal{R}}(H) = D_n/_{\mathcal{R}}$ . Osserviamo inoltre che ker  $\pi_{|H} = \ker \pi \cap H = \mathcal{R} \cap H$ , per il Primo Teorema di Omomorfismo allora  $H/_{H \cap \mathcal{R}} \cong \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ , quindi  $|H \cap \mathcal{R}| = \frac{1}{2}|H|$ . Dato che  $R \cap H \subseteq \mathcal{R}$ , esiste  $k \in \mathbb{Z}$  tale che  $H \cap \mathcal{R} = \langle r^k \rangle$  in particolare  $\langle r^k \rangle$  e  $\langle sr^h \rangle$ ,  $h \in \mathbb{Z}$ , sono contenuti in H.

# Proposizione 3.11

Dati  $H \leq D_n$  un sottogruppo tale che  $H \nsubseteq \mathcal{R}$ , se r è un generatore di  $\mathcal{R}$  tale che  $H \cap \mathcal{R} = \langle r^k \rangle$  e s è una simmetria allora

$$H = \langle r^k \rangle \cdot \langle sr^h \rangle = \{ xy \mid x \in \langle r^k \rangle, y \in \langle sr^h \rangle \}, h, k \in \mathbb{Z}$$

Dimostrazione. Per quanto visto sopra abbiamo che  $|\langle r^k \rangle| = \frac{1}{2}|H|$ , inoltre osserviamo che ord $(sr^h) = 2$  in quanto

$$(sr^h)^2 = sr^h sr^h = (srs)^h r^h = (srs^{-1})^h r^h = r^{-h} r^h = e$$

pertanto  $\langle sr^h \rangle \cong \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ . Da questo ricaviamo  $\langle sr^h \rangle \subseteq N_{D_n}(\langle r^k \rangle)$ , infatti per ogni  $m \in \mathbb{Z}$  abbiamo

$$(sr^h)r^{mk}(sr^h)^{-1}=sr^{h+mk}sr^h=r^{-h-mk}r^h=r^{-mk}\in\langle r^k\rangle$$

cioè  $\langle sr^h \rangle \subseteq N_{D_n}(\langle r^k \rangle)$  e quindi  $\langle r^k \rangle \cdot \langle sr^h \rangle$  è un sottogruppo di  $D_n^1$ . Poiché  $\langle r^k \rangle$  e  $\langle sr^h \rangle$  sono contenuti in H abbiamo che  $\langle r^k \rangle \cdot \langle sr^h \rangle \subseteq H$ , inoltre

$$|\langle r^k \rangle \cdot \langle sr^h \rangle| = \frac{1}{2}|H| \cdot 2 = |H|$$

in quanto  $\langle r^k \rangle \cap \langle sr^h \rangle = \{e\}^2$ , pertanto i due sottogruppi coincidono.

Osservazione 3.12 — Per  $k \mid n \in 0 \leq h < k$ , i sottogruppi  $H_{k,h} = \langle r^k, sr^h \rangle$  e  $H = \langle r^k \rangle \cdot \langle sr^h \rangle$  coincidono. Infatti  $H_{k,h} \subseteq H$  in quanto  $r^k, sr^h$  sono elementi di H, d'altra parte  $H \subseteq H_{k,h}$  in quanto  $H_{h,k}$  contiene tutti i prodotti finiti delle potenze di  $r^k$  e  $sr^h$ , in particolare gli elementi di H.

Osservazione 3.13 — Per  $k \mid n \in 0 \leqslant h < k, \langle r^k, sr^h \rangle = \langle r^k, sr^{h+k} \rangle$ . Infatti  $\langle r^k, sr^h \rangle \subseteq \langle r^k, sr^{h+k} \rangle$  in quanto  $sr^h = (sr^{h+k})r^{-k}$  è un elemento del secondo gruppo, simmetricamente  $\langle r^k, sr^{h+k} \rangle \subseteq \langle r^k, sr^h \rangle$  in quanto  $sr^{h+k} = (sr^h)r^k$  è un elemento del primo gruppo.

# **Teorema 3.14** (Classificazione dei sottogruppi di $D_n$ )

I sottogruppi di  $D_n$  sono della forma

- (1)  $\langle r^k \rangle \operatorname{con} k \mid n;$
- (2)  $\langle r^k, sr^h \rangle$  con  $k \mid n, 0 \leqslant h < k$ ,

con  $r \in \mathcal{R}$  e s una simmetria. Inoltre tali sottogruppi sono tutti distinti.

Dimostrazione. Abbiamo già visto che i sottogruppi di  $D_n$  hanno una di queste forme, mostriamo quindi che sono tutti distinti. A meno di cambiare k, possiamo supporre che  $\mathcal{R} = \langle r \rangle$ , cioè ord(r) = n. Consideriamo  $H, K \leq D_n$  due sottogruppi, abbiamo tre casi:

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Dati K, N sottogruppi di un gruppo G, se vale almeno una delle inclusioni  $K \subseteq N_G(N)$ ,  $N \subseteq N_G(K)$  allora HK = KH, quindi HK è un sottogruppo di G.

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Se H, K sono sottogruppi finiti di un gruppo G e  $HK \leq G$  allora vale  $|HK| = \frac{|H| \cdot |K|}{|H \cap K|}$ 

- se  $H = \langle r^k \rangle$  e  $K = \langle r^m \rangle$ ,  $m \in \mathbb{Z}$ , allora  $H = K \iff k = m$  in quanto entrambi sottogruppi di un gruppo ciclico, pertanto esiste un unico sottogruppo della forma  $\langle r^k \rangle$  per ogni  $k \mid n$ ;
- se  $H = \langle r^k \rangle$  e  $K = \langle r^m, sr^h \rangle$ ,  $m \mid n$ , allora  $H \neq K$  in quanto H è ciclico e K no;
- se  $H = \langle r^k, sr^h \rangle$  e  $K = \langle r^m, sr^l \rangle$ , con  $m \mid n \in 0 \leq l < m$ , considerando le intersezioni  $H \cap \mathcal{R} = \langle r^k \rangle$  e  $K \cap \mathcal{R} = \langle r^m \rangle$  abbiamo

$$H \cap \mathcal{R} = K \cap \mathcal{R} \iff \langle r^k \rangle = \langle r^m \rangle \iff k = m$$

Inoltre, se  $sr^h \in \langle r^m, sr^l \rangle = \langle r^m \rangle \cdot \langle sr^l \rangle$ , allora esiste  $t \in \mathbb{Z}$  tale che

$$sr^h = (r^m)^t sr^l \iff sr^h = s^2 r^{mt} sr^l \iff r^h = r^{-mt+l} \iff h \equiv l-mt \mod n$$

da cui ricaviamo  $h \equiv l \mod m$  in quanto  $m \mid n$ . Ma allora h = l dato che  $0 \leq h < k$  e  $0 \leq l < m$ .

#### **Lemma 3.15**

Dati un gruppo G e A, B due sottogruppi tali che  $A \leq B \leq G$ , se  $B \leq G$  e A è caratteristico in B allora  $A \leq G$ .

Dimostrazione. Fissato  $g \in G$ , consideriamo l'omomorfismo di coniugio

$$\varphi_g: G \longrightarrow G: x \longmapsto gxg^{-1}$$

poiché  $B \leq G$  è ben definita la restrizione  $\varphi_{g|B} \in Aut(B)$ . Dal momento che A è un sottogruppo caratteristico di B abbiamo che  $\varphi_{g|B}(A) = \varphi_g(A) = A$ , pertanto  $A \leq G$ .  $\square$ 

# Corollario 3.16

Ogni sottogruppo di  $\mathcal{R}$  è normale in  $D_n$ .

Dimostrazione. Siano  $\langle r^k \rangle$  un sottogruppo di  $\mathcal{R}$  e  $\varphi \in Aut(\mathcal{R})$ , allora  $\varphi(\langle r^k \rangle) = \langle r^k \rangle$  in quanto  $\varphi$  preserva l'ordine del sottogruppo e  $\langle r^k \rangle$  è l'unico sottogruppo di  $\mathcal{R}$  di tale ordine ( $\mathcal{R}$  è ciclico), pertanto  $\langle r^k \rangle$  è caratteristico in  $\mathcal{R}$ . Poiché  $\mathcal{R}$  è un sottogruppo normale di  $D_n$ , per il Lemma 2.15 abbiamo  $\langle r^k \rangle \leqslant D_n$ .

Osservazione 3.17 —  $\mathcal{R}$  è caratteristico in  $D_n$  per  $n \geq 3$ . Infatti se  $\mathcal{R} = \langle r \rangle$ , necessariamente  $\operatorname{ord}(r) = \operatorname{ord}(\varphi(r))$ , da cui  $|\langle \varphi(r) \rangle| = n$ . Se fosse  $\varphi(r) \notin \mathcal{R}$  avremmo  $\operatorname{ord}(\varphi(r)) = 2$ , quindi  $|\varphi(r)| = n = 2$ , che è assurdo in quanto  $|D_n| = 2n \geq 6$ . Questo non è vero per  $D_2$ , che contiene una rotazione e due simmetrie. Poiché  $\operatorname{Aut}(D_2) \cong S_3$ , esiste un automorfismo che manda la rotazione in una riflessione, quindi che non fissa  $\mathcal{R}$ .

#### Corollario 3.18

Per  $k \mid n \in 0 \leq h < k$ , il sottogruppo  $H_{k,h} = \langle r^k, sr^h \rangle$  è normale in  $D_n$  se e solo se  $r, s \in N_{D_n}(H_{k,h})$ .

Dimostrazione.

- Se  $H_{k,h} \leq D_n$  allora  $N_{D_n}(H_{k,h}) = D_n$ , in particulare  $r, s \in N_{D_n}(H_{k,h})$ ;
- se  $r, s \in N_{D_n}(H_{k,h})$ , poiché il normalizzatore è un sottogruppo di  $D_n$  abbiamo che  $D_n = \langle r, s \rangle \subseteq N_{D_n}(H_{k,h})$ , pertanto  $H_{k,h} \leq D_n$ .

Vediamo effettivamente quali sono i sottogruppi normali della forma  $\langle r^k, sr^h \rangle$ . Consideriamo gli automorfismi di coniugio

$$\varphi_s: D_n \longrightarrow D_n: x \longmapsto sxs^{-1} \qquad \varphi_r: D_n \longrightarrow D_n: x \longmapsto rxr^{-1}$$

e sia  $x_1^{\pm 1} \dots x_m^{\pm 1} \in H_{k,h} = \langle r^k, sr^h \rangle$ , allora

$$\varphi_s(x_1^{\pm 1} \dots x_m^{\pm 1}) = \varphi_s(x_1)^{\pm 1} \dots \varphi_s(x_m)^{\pm 1} \in \langle srs, r^h s^{-1} \rangle = \langle sr^k s, r^h s^{-1} \rangle = \langle r^k, sr^{-h} \rangle$$

$$\varphi_r(x_1^{\pm 1} \dots x_m^{\pm 1}) = \varphi_r(x_1)^{\pm 1} \dots \varphi_r(x_m)^{\pm 1} \in \langle r^k, rsr^{h-1} \rangle = \langle r^k, sr^{h-2} \rangle$$

Pertanto  $H_{k,h} \leq D_n$  se e solo se  $\langle r^k, sr^{h-2} \rangle = \langle r^k, sr^{-h} \rangle = \langle r^k, sr^h \rangle$ , se e solo se  $h \equiv h-2 \mod k$ , cioè  $k \in \{1,2\}$ .

- Se k=1 allora  $H_{k,h}=\langle r,s\rangle=D_n;$
- se k=2 (e n pari) allora  $H_{k,h}=\langle r^2,sr\rangle$  oppure  $H_{k,h}=\langle r^2,s\rangle$ .

Osservazione 3.19 — Il secondo caso si presenta solo se n è pari, questo corrisponde al fatto che in un poligono con un numero pari di lati gli assi di simmetria sono per metà passanti per i lati e metà passanti per i vertici opposti. In un poligono con un numero dispari di lati gli assi di simmetria sono tutti passanti per i lati.

### §3.3 Classi di coniugio

Abbiamo visto che possiamo scrivere ogni elemento di  $D_n$  nella forma  $s^h r^k$ , dove s è una simmetria e r è una rotazione che genera  $\mathcal{R}$ , con  $h \in \{0, 1\}$  e  $k \in \{0, \dots, n-1\}$  in quanto ord(s) = 2 e ord(r) = n. Inoltre tutti gli elementi della forma  $sr^h$  hanno ordine 2.

Consideriamo la classe di coniugio di r,  $C_r = \{grg^{-1} \mid g \in D_n\}$ , fissato  $g \in D_n$  abbiamo due possibili valori per  $grg^{-1}$ :

- se  $g \in \mathcal{R}$  allora g è una potenza di r, pertanto i due elementi commutano e si ha  $grg^{-1} = r$ ;
- se  $g \notin \mathcal{R}$  allora  $g = sr^h$  con  $h \in \mathbb{Z}$ , quindi

$$(sr^h)r(sr^h)^{-1} = (sr^h)r(sr^h) = sr^{h+1}sr^h = s^2r^{-1-h}r^h = r^{-1}$$

cioè  $C_r = \{r, r^{-1}\}$ . In modo analogo si mostra che  $C_{r^k} = \{r^k, r^{-k}\}$  per ogni  $k \in \mathbb{Z}$ .

**Osservazione 3.20** — Se n è pari, scriviamo n=2m e consideriamo la classe di coniugio di  $r^m$ . Poiché  $r^m \neq e$  e  $r^{2m} = (r^m)^2 = e$  abbiamo che ord $(r^m) = 2$ , cioè  $(r^m)^{-1} = r^m$ . Allora  $C_{r^m} = \{r^m\}$ , pertanto abbiamo trovato un elemento del centro di  $D_n$  (infatti se G è un gruppo e  $x \in G$ , allora  $x \in Z(G)$  se e solo se  $C_x = \{x\}$ ).

Consideriamo adesso la classe di coniugio di  $sr^h$ ,  $C_{sr^h} = \{g(sr^h)g^{-1} \mid g \in D_n\}$ , fissato  $g \in D_n$  abbiamo due possibili valori per  $g(sr^h)g^{-1}$ :

• se  $g \in \mathcal{R}$  allora  $g = r^k$  con  $k \in \mathbb{Z}$ , pertanto

$$r^k(sr^h)r^{-k} = sr^{-k}r^hr^{-k} = sr^{h-2k}$$

• se  $g \notin \mathcal{R}$  allora  $g = sr^k$  con  $k \in \mathbb{Z}$ , pertanto

$$(sr^k)(sr^h)(sr^k)^{-1} = (sr^k)(sr^h)(sr^k) = sr^{2k-h}$$

cioè  $C_{sr^k} = \{sr^{h-2k}, sr^{2k-h} \mid k \in \mathbb{Z}\}.$ 

Osservazione 3.21 — La classe di coniugio di  $sr^h$  contiene tutte le simmetrie in cui l'esponente di r ha la stessa parità di h. Se n è dispari tutte le simmetrie appartengono alla stessa classe, mentre se n è pari abbiamo due classi distinte: quella delle simmetrie rispetto agli assi passanti per i vertici opposti e quella delle simmetrie rispetto agli assi passanti per i lati.

# §3.4 Legge di gruppo e omomorfismi

Se g è un elemento di  $D_n$  possiamo scrivere g in modo unico come  $s^a r^b$  con  $a \in \{0, 1\}$  e  $b \in \{0, \ldots, n-1\}$ , utilizziamo questa proprietà per esplicitare la legge di gruppo di  $D_n$ . Fissati  $g_1, g_2 \in D_n$ , scriviamo  $g_1 = s^{a_1} r^{b_1}$  e  $g_2 = s^{a_2} r^{b_2}$  con  $a_1, a_2 \in \{0, 1\}$  e  $b \in \{0, \ldots, n-1\}$ ,

$$q_1q_2 = (s^{a_1}r^{b_1})(s^{a_2}r^{b_2}) = s^{a_1}s^{a_2}(s^{a_2}r^{b_1}s^{-a_2})r^{b_2} = s^{a_1}s^{a_2}\varphi_{s^{a_2}}(r^{b_1})r^{b_2}$$

dove  $\varphi_{s^{a_2}}$  è l'automorfismo di coniugio per  $s^{a_2}$  (ricordiamo che  $s^{a_2} = s^{-a_2}$ ). Poiché  $\varphi_{s^{a_2}}$  è un omomorfismo e  $\varphi_x \circ \varphi_y = \varphi_{xy}$  per ogni  $x, y \in G$ , abbiamo  $(\varphi_{s^{a_2}}(r^{b_1})) = (\varphi_s^{a_2}(r))^{b_1}$ , quindi

$$g_1g_2 = s^{a_1}s^{a_2}(\varphi_s^{a_2}(r))^{b_1}r^{b_2} = s^{a_1+a_2}r^{(-1)^{a_2}b_1+b_2}$$

Per l'unicità della scrittura che stiamo usando (scegliendo  $a \in \{0, 1\}$  e  $b \in \{0, \dots, n-1\}$ ), possiamo identificare ogni elemento  $g = s^a r^b \in D_n$  con la coppia (a, b), la legge di gruppo è quindi tale che

$$(a_1, b_1)(a_2, b_2) = (a_1 + a_2, (-1)^{a_2}b_1 + b_2)$$

Usiamo il risultato appena ottenuto per descrivere gli omomorfismi da  $D_n$  in un qualsiasi gruppo G. Poiché ogni elemento  $g \in D_n$  si scrive come  $s^a r^b$ , con  $a, b \in \mathbb{Z}$ , un omomorfismo  $\varphi \in \text{Hom}(D,G)$  è univocamente determinato da  $\varphi(r)$  e  $\varphi(s)$ : infatti

$$\varphi(g) = \varphi(s^a r^b) = \varphi(s)^a \varphi(r)^b$$

Poniamo  $x=\varphi(s),\ y=\varphi(r),$  necessariamente ord $(x)\mid n$  e ord $(y)\mid 2,$  cioè  $x^n=e_G$  e  $y^n=e_G,$  inoltre

$$xyx^{-1} = \varphi(s)\varphi(r)\varphi(s)^{-1} = \varphi(srs^{-1}) = \varphi(r^{-1}) = \varphi(r)^{-1} = y^{-1}$$

Mostriamo che effettivamente queste condizioni sono anche sufficienti:

# Proposizione 3.22

Dati un gruppo G e un'applicazione

$$\varphi: D_n \longrightarrow G: s^a r^b \longmapsto x^a y^b$$

dove  $x = \varphi(s)$  e  $y = \varphi(r)$ , allora  $\varphi$  è un omomorfismo se e solo se  $x^2 = e_G$ ,  $y^n = e_G$  e  $xyx^{-1} = y^{-1}$ .

Dimostrazione. Mostriamo che tali condizioni sono sufficienti affinché  $\varphi$  sia un omomorfismo. Poiché  $x^m = x^{-m}$  per ogni  $m \in \mathbb{Z}$ , fissati  $a_1, a_2, b_1, b_2 \in \mathbb{Z}$  abbiamo

$$\begin{split} (x^{a_1}y^{b_1})(x^{a_2}y^{b_2}) &= x^{a_1}x^{a_2}(x^{a_2}y^{b_1}x^{-a_2})y^{b_2} = x^{a_1+a_2}\varphi_{x^{a_2}}(y^{b_1})y^{b_2} = \\ &= x^{a_1+a_2}(\varphi_x^{a_2}(y))^{b_1}y^{b_2} = x^{a_1+a_2}y^{(-1)^{a_2}b_1}y^{b_2} = x^{a_1+a_2}y^{(-1)^{a_2}b_1+b_2} \end{split}$$

dove  $\varphi_g$  è l'automorfismo di coniugio per  $g \in G$ . Allora abbiamo che  $\varphi$  è un omomorfismo, infatti per ogni  $h_1, h_2, k_1, k_2 \in \mathbb{Z}$ 

$$\varphi((s^{h_1}r^{k_1})(s^{h_2}r^{k_2})) = \varphi(s^{h_1+h_2}r^{(-1)^{h_2}k_1+k_2}) =$$

$$= x^{h_1+h_2}y^{(-1)^{h_2}k_1+k_2} = (x^{h_1}y^{k_1})(x^{h_2}y^{k_2}) = \varphi(s^{h_1}r^{h_2})\varphi(s^{h_2}r^{h_2})$$

# §3.5 Automorfismi

Studiamo separatamente gli automorfismi di  $D_n$  per  $n \ge 3$  e di  $D_2$ .

Per  $n \geq 3$  consideriamo  $\varphi \in Aut(D_n)$ , poiché  $D_n = \langle r, s \rangle$  è sufficiente studiare le immagini di r, s per determinare  $\varphi$ . Osserviamo che necessariamente  $\varphi(r) = r^k$  con (n, k) = 1, infatti  $\varphi$  deve preservare l'ordine di r e la sua immagine deve essere un generatore di  $\mathcal{R}$ , in quanto  $\mathcal{R}$  è caratteristico in  $D_n$  è isomorfo a  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ . Per quanto riguarda  $\varphi(s)$ , se n è dispari allora le simmetrie sono gli unici elementi di ordine 2, pertanto  $\varphi(s) = sr^h$  con  $0 \leq h < n$ . Se n è pari abbiamo apparentemente due possibilità:

- (1)  $\varphi(s) = sr^h$ , con  $0 \le h < n$ ;
- (2)  $\varphi(s) = r^{\frac{n}{2}}$ , se n è pari.

D'altra parte, se fosse  $\varphi(s) = r^{\frac{n}{2}}$  allora  $\varphi$  non sarebbe né iniettiva né surgettiva, pertanto  $\varphi(s) = sr^h$  con  $0 \le h \le n$ . Verifichiamo che  $\varphi$  è un omomorfismo, per la caratterizzazione che abbiamo dato sopra è sufficiente verificare che  $\varphi(s)\varphi(r)\varphi(s)^{-1} = \varphi(r)^{-1}$ :

$$\varphi(s)\varphi(r)\varphi(s)^{-1} = (sr^h)r^k(sr^h)^{-1} = sr^{h+k}r^{-h}s = sr^ks^{-1} = r^{-k} = \varphi(r)^{-1}$$

Inoltre  $\varphi$  è surgettiva, infatti  $r^k, sr^h \in \text{Im}\varphi$ , cioè

$$\langle r^k, sr^h \rangle = \langle r, sr^h \rangle = \langle s, r \rangle = D_n \subseteq \text{Im}\varphi$$

da cui  $\operatorname{Im}\varphi = D_n$ . Poiché  $D_n$  è finito abbiamo che  $\varphi$  è un automorfismo. Gli automorfismi di  $D_n = \langle r, s \rangle$  quindi sono tutti e soli gli omomorfismi da  $D_n$  in  $D_n$  che mandano r in un generatore di  $\mathcal{R}$ , che sono  $\phi(n)$ , e s in un'altra simmetria, che sono n, pertanto  $|Aut(D_n)| = n\phi(n)$ .

Per n=2, sappiamo che  $D_2\cong (\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})^2$ , pertanto

$$Aut(D_2) \cong Aut((\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})^2) \cong S_3$$

Alternativamente possiamo considerare  $(\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})^2$  come spazio vettoriale su  $\mathbb{F}_2$ , pertanto abbiamo

$$Aut(D_2) \cong GL_2(\mathbb{F}_2)$$

Per quanto visto nella sezione (2),  $GL_2(\mathbb{F}_2)$  contiene (4-1)(4-2)=6 elementi, inoltre  $GL_2$  non è un gruppo commutativo (con l'operazione di prodotto tra matrici), pertanto  $GL_2(\mathbb{F}_2) \cong S_3$ . In particolare, gli elementi di  $GL_2(\mathbb{F}_2)$  sono:

- $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ , che è l'identità del gruppo;
- $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ , che sono gli elementi di ordine 2 corrispondenti alle trasposizioni;
- $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$  che sono gli elementi di ordine 3 corrispondenti ai 3-cicli.

# §4 Automorfismi di un prodotto diretto

Consideriamo due gruppi finiti H, K, studiamo il gruppo degli automorfismi di  $H \times K$ . Chiaramente esiste un'inclusione di  $Aut(H) \times Aut(K)$  in  $Aut(H \times K)$  data dall'omomorfismo

$$\iota: Aut(H) \times Aut(K) \longrightarrow Aut(H \times K) : (\varphi_1, \varphi_2) \longmapsto \varphi_1 \times \varphi_2$$

con

$$\varphi_1 \times \varphi_2 : H \times K \longrightarrow H \times K : (q_1, q_2) \longmapsto (\varphi_1(q_1), \varphi_2(q_2))$$

Mostriamo che  $\iota$  è ben definita e che è un omomorfismo iniettivo:

• per ogni  $(\varphi_1, \varphi_2) \in Aut(H) \times Aut(K)$ , per ogni  $(g_1, g_2), (h_1, h_2) \in H \times K$  abbiamo

$$(\varphi_1 \times \varphi_2)((g_1, g_2)(h_1, h_2)) = (\varphi_1(g_1h_1), \varphi(g_2h_2)) = (\varphi_1(g_1)\varphi_1(h_2), \varphi_2(g_2)\varphi_2(h_2)) =$$

$$= (\varphi_1(g_1), \varphi_2(g_2))(\varphi_1(h_1), \varphi_2(h_2)) = ((\varphi_1 \times \varphi_2)(g_1, g_2))((\varphi_1 \times \varphi_2)(h_1, h_2))$$

cioè  $\varphi_1 \times \varphi_2$  è un omomorfismo. Inoltre

$$\operatorname{Ker}(\varphi_1 \times \varphi_2) = \{(g_1, g_2) \in H \times K \mid (\varphi_1(g_1), \varphi_2(g_2)) = (e_H, e_K)\} = \{(0, 0)\}$$

quindi  $\varphi_1 \times \varphi_2 \in Aut(H \times K)$  in quanto  $H \times K$  è finito, pertanto  $\iota$  è ben definita;

• per ogni  $(\varphi_1, \varphi_2), (\psi_1, \psi_2) \in Aut(H) \times Aut(K)$ , per ogni  $(g_1, g_2) \in H \times K$  abbiamo

$$\iota((\varphi_1, \varphi_2)(\psi_1, \psi_2))(g_1, g_2) = \iota(\varphi_1 \psi_1, \varphi_2 \psi_2)(g_1, g_2) = (\varphi_1 \psi_1 \times \varphi_2 \psi_2)(g_1, g_2) =$$

$$= (\varphi_1(\psi_1(g_1)), \varphi_2(\psi_2(g_2))) = (\varphi_1 \times \varphi_2)(\psi_1(g_1), \psi_2(g_2)) =$$

$$= ((\varphi_1 \times \varphi_2)(\psi_1 \times \psi_2))(g_1, g_2) = (\iota(\varphi_1, \varphi_2)\iota(\psi_1 \psi_2))(g_1, g_2)$$

cioè  $\iota((\varphi_1, \varphi_2)(\psi_1, \psi_2)) = \iota(\varphi_1, \varphi_2)\iota(\psi_1, \psi_2)$ , quindi  $\iota$  è un omomorfismo;

•  $\iota$  è iniettiva, infatti

$$\operatorname{Ker} \iota = \{ (\varphi_1, \varphi_2) \in \operatorname{Aut}(H) \times \operatorname{Aut}(K) \mid \iota(\varphi_1, \varphi_2) = e_{\operatorname{Aut}(H \times K)} \} =$$

$$= \{ (\varphi_1, \varphi_2) \in \operatorname{Aut}(H) \times \operatorname{Aut}(K) \mid (\varphi_1(g_1), \varphi_2(g_2)) = (e_H, e_K) \ \forall (g_1, g_2) \in H \times K \}$$

Poiché gli unici elementi  $\varphi_1 \in Aut(H), \ \varphi_2 \in Aut(K)$  tali che  $\varphi_1(H) = \{e_H\}$  e  $\varphi_2(K) = \{e_K\}$  sono rispettivamente  $e_{Aut(H)}, e_{Aut(K)}$  abbiamo

$$\operatorname{Ker} \iota = \{(e_{Aut(H)}, e_{Aut(K)})\} = \{e_{Aut(H \times K)}\}\$$

# Proposizione 4.1

Dati due gruppi finiti  $H, K, Aut(H) \times Aut(K) \cong Aut(H \times K)$  se e solo se  $H \times \{e_K\}$  e  $\{e_H\} \times K$  sono sottogruppi caratteristici di  $H \times K$ .

Dimostrazione. Sia  $\iota$  l'immersione da  $Aut(H) \times Aut(K)$  in  $Aut(H \times K)$  definita come sopra, se  $\iota$  è surgettiva allora ogni elemento di  $Aut(H \times K)$  può essere scritto come  $\varphi_1 \times \varphi_2$  con  $\varphi_1 \in Aut(H)$  e  $\varphi_2 \in Aut(K)$ . Allora abbiamo

$$(\varphi_1 \times \varphi_2)(H \times \{e_K\}) = (\varphi_1(H), \varphi_2(\{e_K\})) = H \times \{e_K\}$$

$$(\varphi_1 \times \varphi_2)(\lbrace e_K \rbrace \times K) = (\varphi_1(\lbrace e_H \rbrace), \varphi_2(K)) = \lbrace e_H \rbrace \times K$$

cioè  $H \times \{e_K\}$  e  $\{e_H\} \times K$  sono caratteristici in  $H \times K$ . Viceversa, se i due sottogruppi sono caratteristici, dato  $\varphi \in Aut(H \times K)$  poniamo  $\varphi_1 \in Aut(H)$  tale che  $\varphi(g_1, e_K) = (\varphi_1(g_1), e_K)$  e  $\varphi_2 \in Aut(K)$  tale che  $\varphi(e_H, g_2) = (e_H, \varphi_2(g_2))$  per ogni  $g_1 \in H$ , per ogni  $g_2 \in K$  (questo possiamo farlo in quanto  $H \times \{e_K\}$  e  $\{e_H\} \times K$  sono caratteristici). Allora abbiamo

$$\varphi(g_1, g_2) = \varphi((g_1, e_K)(e_H, g_2)) = \varphi(g_1, e_K)\varphi(e_H, g_2) =$$

$$= (\varphi_1(g_1), e_K)(e_H, \varphi_2(g_2)) = (\varphi_1(g_1), \varphi_2(g_2)) = (\varphi_1 \times \varphi_2)(g_1, g_2)$$

cioè  $\iota$  è surgettiva e quindi un isomorfismo tra  $Aut(H) \times Aut(K)$  e  $Aut(H \times K)$ .

# Esempio 4.2

Consideriamo il gruppo  $G = \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ , osserviamo che il sottogruppo  $\{0\} \times \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  è caratteristico in quanto un automorfismo  $\varphi$  di G deve preservare gli ordini degli elementi, in particolare quello di un generatore, quindi l'immagine di un generatore è un altro generatore del sottogruppo. Poiché gli elementi di G di ordine finito sono tutti della forma (0,d) abbiamo che  $\varphi(\{0\} \times \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}) = \{0\} \times \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ . Viceversa, l'immagine di  $\varphi$  su un generatore di  $\mathbb{Z} \times \{0\}$ , ad esempio  $\varphi(1,0)$ , è della forma (a,b), e questo implica che  $\mathbb{Z} \times \{0\}$  non è caratteristico. Se  $\varphi$  è surgettivo, necessariamente esiste  $(x,y) \in \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  tale che  $\varphi(x,y) = (\pm 1,0)$ , da cui, posti  $\varphi(1,0) = (a,b)$  e  $\varphi(0,1) = (0,d)$  con n e d coprimi, abbiamo

$$\varphi(x,y) = \varphi(x(1,0) + y(0,1)) = x\varphi(1,0) + y\varphi(0,1) =$$

$$= x(a,b) + y(0,d) = (xa,xb + yd) = (\pm 1,0) \iff a = \pm 1$$

Viceversa, se  $a=\pm 1$  allora  $\varphi$  è surgettiva, infatti per ogni  $(x_0,y_0)\in \mathbb{Z}\times \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ , scegliendo  $x=x_0a$  e  $y\equiv d^{-1}(y_0-x_0ab)\mod n$  abbiamo

$$\varphi(x,y) = (x_0a^2, x_0ab + dd^{-1}(y_0 - x_0ab)) = (x_0, y_0)$$

e questo ci permette di concludere che  $\mathbb{Z} \times \{0\}$  non è un sottogruppo caratteristico. In questo caso abbiamo solo un'immersione del gruppo  $Aut(\mathbb{Z}) \times Aut(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z})$  dentro a  $Aut(\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/n\mathbb{Z})$ , in quanto gli automorfismi che mandano  $(\pm 1,0)$  in (a,b) con  $a = \pm 1$  e  $b \neq 0$  non possono essere ristretti ad automorfismi di  $\mathbb{Z} \times \{0\}$ .

È utile riuscire a determinare se i sottogruppi  $H \times \{e_K\}$ ,  $\{e_H\} \times K$  sono caratteristici in  $H \times K$ , da cui il seguente risultato:

#### **Proposizione 4.3**

Dati due gruppi finiti H, K, se (|H|, |K|) = 1 allora  $H \times \{e_K\}$  e  $\{e_H\} \times K$  sono sottogruppi caratteristici di  $H \times K$ .

Dimostrazione. Poniamo m = |H|, n = |K|,  $S = \{(g_1, g_2) \in H \times K \mid (g_1, g_2)^n = (e_H, e_K)\}$ , osserviamo che  $H \times \{e_K\} = S$ , infatti  $H \times \{e_K\} \subseteq S$  in quanto tutti gli elementi di  $H \times e_K$  hanno ordine che divide n. D'altra parte dato  $(g_1, g_2) \in S$ , se ord $(g_1, g_2) \mid n$  allora ord $(g_1) \mid n$  e ord $(g_2) \mid n$ , ma ord $(g_2) \mid m$  per il Teorema di Lagrange, quindi ord $(g_2) = 1$  e  $S \subseteq H \times \{e_K\}$ , da cui l'uguaglianza. Con un ragionamento analogo possiamo caratterizzare  $\{e_H\} \times K$  come

$${e_H} \times K = {(g_1, g_2) \in H \times K \mid (g_1, g_2)^m = (e_H, e_K)}$$

Poiché un automorfismo di  $H \times K$  deve preservare gli ordini degli elementi, per la caratterizzazione data abbiamo che i due sottogruppi sono caratteristici.

#### Corollario 4.4

Se  $m, n \ge 2$  sono interi coprimi allora

$$Aut(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/m\mathbb{Z}) \cong Aut(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}) \times Aut(\mathbb{Z}/m\mathbb{Z})$$

# §5 Azioni transitive

**Definizione 5.1.** Siano G un gruppo e X un insieme, un'azione

$$\varphi: G \longrightarrow S(X): g \longmapsto \varphi_q$$

si dice **transitiva** se per ogni  $x, y \in X$  esiste  $g \in G$  tale che  $\varphi_g(x) = y$ , equivalentemente se  $\operatorname{Orb}(x) = G$  per ogni  $x \in X$ . Diciamo anche che G **agisce transitivamente** su X tramite  $\varphi$ .

#### Lemma 5.2

Dato G un gruppo finito e  $H \leq G$  un suo sottogruppo proprio, allora

$$G \neq \bigcup_{g \in G} gHg^{-1}$$

Dimostrazione. Poniamo  $K = \bigcup_{g \in G} gHg^{-1}$ , osserviamo che gli elementi della forma  $xHx^{-1}$  con  $x \in N_G(H)$  contribuiscono una sola volta all'unione, in quanto  $xHx^{-1} = H$ , pertanto K è unione di  $[G:N_G(H)] = \frac{|G|}{|N_G(H)|}$  elementi distinti<sup>3</sup>. Poiché  $H \subseteq N_G(H)$  e  $|gHg^{-1}| = |H|$  per ogni  $g \in G$ , possiamo stimare la cardinalità di K nel seguente modo

$$|K| \le \frac{|G|}{|N_G(H)|}|H| \le \frac{|G|}{|H|}|H| = |G|.$$

D'altra parte, per il Principio di Inclusione-Esclusione abbiamo che |K| è somma delle cardinalità dei singoli termini dell'unione se e solo se l'unione è disgiunta, ma questo è falso in quanto ogni classe di coniugio di H contiene l'identità del gruppo, quindi |K| < |G|, cioè  $G \neq K$ .

### Proposizione 5.3

Dati un gruppo G e un insieme G, se

$$\varphi: G \longrightarrow S(X): g \longmapsto \varphi_q$$

è un'azione transitiva valgono i seguenti fatti:

- (1) per ogni  $x, y \in X$  esiste  $g \in G$  tale che  $g \operatorname{St}(x) g^{-1} = \operatorname{St}(y)$ ;
- (2) se  $|X| \ge 2$  allora esiste  $g \in G$  che agisce su X senza punti fissi, cioè tale che  $\varphi_g(x) \ne x$  per ogni  $x \in X$ .

Dimostrazione. Mostriamo i due fatti singolarmente:

(1) sia  $g \in G$  tale che  $\varphi_g(x) = y$ , dato  $h \in g\operatorname{St}(x)g^{-1}$  esiste  $w \in \operatorname{St}(x)$  tale che  $h = gwg^{-1}$ . Allora

$$\varphi_h(y) = \varphi_{gwg^{-1}}(y) = \varphi_g(\varphi_w(\varphi_h^{-1}(y))) = \varphi_g(\varphi_w(x)) = \varphi_g(x) = y$$

³Infatti, se  $X = \{N \mid N \leq G\}$  e  $\varphi$  è l'azione di coniugio su X, per ogni  $N \in X$  abbiamo  $St(N) = N_G(N)$  e  $Orb(N) = C_N = \{gNg^{-1} \mid g \in G\}$ . Vale quindi la relazione  $|G| = |C_N| \cdot |N_G(N)|$ 

pertanto  $g \operatorname{St}(x) g^{-1} \subseteq \operatorname{St}(y)$ . Osservando che  $\varphi_{g^{-1}}(y) = x$  e ragionando in modo simmetrico otteniamo l'inclusione  $g^{-1}\operatorname{St}(y)g \subseteq \operatorname{St}(x)$ , da cui  $g \operatorname{St}(x)g^{-1} = \operatorname{St}(y)$ ;

(2) un elemento  $g \in G$  con tali proprietà non può essere contenuto nello stabilizzatore di nessun elemento di X, cioè cerchiamo  $g \in G$  tale che

$$g \in \bigcap_{x \in X} \operatorname{St}(x)^{\mathcal{C}}$$

che è equivalente a

$$g \notin \bigcup_{x \in X} \operatorname{St}(x) = \bigcup_{h \in G} h \operatorname{St}(x_0) h^{-1}$$

per il fatto precedente, fissato  $x_0 \in G$ . Osserviamo che  $\operatorname{St}(x_0) \neq G$ , infatti se fosse  $\operatorname{St}(x_0) = G$  avremmo

$$|\operatorname{Orb}(x_0)| = \frac{|G|}{|\operatorname{St}(x_0)|} = 1$$

ma questo è assurdo in quanto  $\operatorname{Orb}(x_0)=X$  per la transitività di  $\varphi$  e  $|X|\geqslant 2$ . Allora per il Lemma 5.2 abbiamo

$$G \neq \bigcap_{h \in G} h \operatorname{St}(x_0) h^{-1}$$

pertanto esiste un elemento  $g \in G$  con la proprietà voluta.