

# 案例 11-区域四邻接点泛填充算法

文档编写：霍波魏

校稿/修订：孔令德

时间 2019~2020

联系方式：QQ997796978

**说明：**本套案例由孔令德开发，原版本为 Visual C++6.0，配套于孔令德的著作《计算机图形学-基于 MFC 三维图形开发》一书。孔令德计算机工程研究所的学生霍波魏在学习计算机图形学期间，对本套案例进行了升级并编写了学习文档。现在程序的编写和程序的解释都是基于 Windows 10 操作系统，使用 Microsoft visual studio 2017 平台的 MFC（英文版）开发。

## 一、知识点

泛填充：是类似洪水从一个区域扩散到所有能到达的区域的填充算法，又叫洪水填充、泛洪填充、油漆桶填充。

## 二、案例描述

本案例用区域四邻接点泛填充算法，填充“喜”字窗花。

## 三、实现步骤

1. 添加栈结点 CStackNode 类。
2. 在 CTestView 类中定义出/入栈函数、泛填充函数以及双缓冲绘图函数。
3. 在 CTestView 类的 FloodFill 函数中使得上下左右四个像素入栈。
4. 在 CTestView 的构造函数中对新旧颜色进行初始化，旧颜色即原来的颜色，新颜色即待填充颜色。
5. 在 DrawGraph 函数中绘图并在 OnDraw 函数中进行调用。

## 四、主要算法

CTestView 类

```
public:
    void DrawGraph(CDC* pDC);    //绘制图形
    void FloodFill();            //泛填充算法
    void Push(CPoint point);    //入栈
    void Pop(CPoint &point);    //出栈
protected:
    int nClientWidth, nClientHeight; //屏幕客户区宽度和高度
    int nHWidth, nHHeight;          //屏幕客户区的半宽和半高
```

```

    COLORREF OldClr, NewClr;    //旧颜色为区域的原色，新颜色为填充色
    CStackNode* pHead, *pTop;    //结点指针
    CPoint Seed, Left, Top, Right, Bottom; //种子及其四个邻接点
void CTestView::DrawGraph(CDC* pDC) //绘制图形
{
    CRect rect; //定义客户区
    GetClientRect(&rect); //获得客户区大小
    nClientWidth = rect.Width(); //屏幕客户区宽度
    nClientHeight = rect.Height(); //屏幕客户区高度
    nHWidth = nClientWidth / 2; //屏幕客户区半宽
    nHHeight = nClientHeight / 2; //屏幕客户区半高
    CDC memDC;
    memDC.CreateCompatibleDC(pDC);
    CBitmap NewBitmap, *pOldBitmap;
    NewBitmap.LoadBitmap(IDB_BITMAP1);
    pOldBitmap = memDC.SelectObject(&NewBitmap);
    BITMAP bmp;
    NewBitmap.GetBitmap(&bmp);
    int nX = rect.left + (nClientWidth - bmp.bmWidth) / 2;
        //计算位图在客户区的中心点
    int nY = rect.top + (nClientHeight - bmp.bmHeight) / 2;
    pDC->BitBlt(nX, nY, nClientWidth, nClientHeight, &memDC, 0, 0, SRCCOPY);
    memDC.SelectObject(pOldBitmap);
    NewBitmap.DeleteObject();
}
void CTestView::FloodFill() //四邻接点泛填充算法
{
    CDC* pDC = GetDC();
    pHead = new CStackNode;    //建立栈头结点
    pHead->pNext = NULL;    //栈头结点的指针域为空
    Push(Seed);    //种子像素入栈
    if (OldClr == pDC->GetPixel(Seed.x, Seed.y))
    {
        while (NULL != pHead->pNext) //如果栈不为空
        {
            CPoint PopPoint;
            Pop(PopPoint);
            pDC->SetPixelV(PopPoint.x, PopPoint.y, NewClr);
            Left.x = PopPoint.x - 1;    //搜索出栈结点的左方像素
            Left.y = PopPoint.y;
            COLORREF CurPixClr;    //当前像素的颜色
            CurPixClr = pDC->GetPixel(Left.x, Left.y);
            if (OldClr == CurPixClr)    //是原色
                Push(Left); //左方像素入栈
        }
    }
}

```

```

        Top.x = PopPoint.x; //搜索出栈结点的上方像素
        Top.y = PopPoint.y + 1;
        CurPixClr = pDC->GetPixel(Top.x, Top.y);
        if (OldClr == CurPixClr)
            Push(Top); //上方像素入栈
        Right.x = PopPoint.x + 1; //搜索出栈结点的右方像素
        Right.y = PopPoint.y;
        CurPixClr = pDC->GetPixel(Right.x, Right.y);
        if (OldClr == CurPixClr)
            Push(Right); //右方像素入栈
        Bottom.x = PopPoint.x; //搜索出栈结点的下方像素
        Bottom.y = PopPoint.y - 1;
        CurPixClr = pDC->GetPixel(Bottom.x, Bottom.y);
        if (OldClr == CurPixClr)
            Push(Bottom); //下方像素入栈
    }
}
else
    MessageBox(_T("请在黑色图形线条上单击鼠标左键!"), _T("提示"));
delete pHead;
pHead = NULL;
ReleaseDC(pDC);
}

void CTestView::Push(CPoint point) //入栈函数
{
    pTop = new CStackNode;
    pTop->PixelPoint = point;
    pTop->pNext = pHead->pNext;
    pHead->pNext = pTop;
}

void CTestView::Pop(CPoint &point) //出栈函数
{
    if (pHead->pNext != NULL)
    {
        pTop = pHead->pNext;
        pHead->pNext = pTop->pNext;
        point = pTop->PixelPoint;
        delete pTop;
    }
}

```

## 五、实现效果

区域四邻接点泛填充算法效果如图 11-1 所示。



图 11-1 区域四邻接点泛填充算法效果图

## 六、案例心得

该填充算法和区域四邻接点边界填充算法类似，填充过程都需要种子像素的入栈与出栈，区别就在与判断填充开始条件和种子像素入栈条件：（1）区域四邻接点边界填充算法的填充开始条件是对背景颜色与边界颜色的判断，区域四邻接点泛填充算法的填充开始条件是对旧颜色的判断；（2）区域四邻接点边界填充算法的种子入栈条件是区域不是边界色并且未置成填充色，不是则入栈；区域四邻接点泛填充算法的种子入栈条件是区域是否为原色，是则入栈；除此之外的其他过程两种算法基本一致。