Yapay Zeka Yöntemleri

Proje - 1

Rapor

Kemal Kağan Orhan 05160000785 Enes Yaşarbaş 05180000939 Güneş Hacıhalil 05170000770

1. Soru

```
TABU SEAKCH
So! ilk Gozom
5-gincel = 50
Sayuq = 0
 5_best = 50
Tabulist = 0
For (f=1, f L komsu_aday, j++) {
    llen yakin komsusa uygila
    S= en yakin komsu (5-goncel);
    For Li=1; 1 L Sagar ; i++ ) {
       Update tabu-list
      S'= permutation (s-gincel)
      S-gencel= 2 move (s');
      if (value ( Shest) }
         S-best = value 3
          Saya q ++;
  uptate tabu- 15+1
```

AF Sodere bestangie digimini igeren acik liste bos bir kapuli liste While (hedet dogome ulasilmadi)! Acik listedeli en disik + puunina sahip it (bu dison = = hedet dison) tinish. else! mercut 25000 kapali listege koy ve leamjulary bak for (seconds disjonin her bir komfusu): if (komsu svandan daha dosok bir o desprine suhipse konsvyv daha desot g degeri ile desistir mevent doğum artik komsunun ebeveyindir. elit komsv svandan daha dosok bir og doğerine suhipse ve açık liste ise) kongryu daha dojok g deseri ile desistic konsunun cheveynini mercut digime desistin tale listeri ellerin e o degerini aparlaya.

A Yıldız Arama Algoritması (A Star Search Algorithm, A*)

Bilgisayar bilimlerinde en kısa yol bulmak için kullanılan algoritmalardan birisidir. Örneğin seyyar tüccar problemi (travelling salesman problem, TSP)_ gibi bir problemin çözümünde kullanılabilir. Benzer şekilde oyun programlamada, oyunda bulunan oyuncuların en kısa yolu bularak hedefe gitmeleri için de sıklıkla kullanılan algoritmadır.

Kısaca bir düğümden (node) hedef bir düğüme (target node) en kısa hangi düğümler üzerinden gidileceğini bulmaya yarayan <u>"en iyi yerleştirme</u> (best fit)" algoritmasıdır.

A* algoritması yapı olarak muteber sezgisel (admissable heuristic) bir algoritma olarak sınıflandırılabilir. Bunun sebebi algoritmasının mesafe hesaplamada kullandığı fonksiyondur:

$$f(n) = g(n) + h(n)$$

denklemindeki

f(n) = hesaplama yapan sezgisel_(heuristic) fonksiyon.

g(n) = Başlangıç düğümünden mevcut düğüme kadar gelmenin maliyeti

h(n) = Mevcut düğümden hedef düğüme varmak için tahmin edilen mesafe.

Dikkat edileceği üzere f(n) fonksiyonunun sezgisel olma sebebi, bu fonksiyon içerisinde bulunan ve tahmine dayalı olan h(n) sezgisel fonksiyonudur.

Algoritmanın çalışması:

Algoritma yukarıdaki toplama işlemini kullanan oldukça basit bir yapıya sahiptir. Veri yapısı olarak bir öncelik sırası (priority queue) kullanan algoritmada en öncelikli olan düğüm f(n) değeri en düşük olan düğümdür.

- 1. Algoritma her adımda en düşük değeri (Ve dolayısıyla en önemli) düğümü alır (yanı bu düğüme gider) ve düğümü sıradan (queue) çıkarır.
- 2. Gidilen bu düğüme göre komşu olan bütün düğümlerin değerleri güncellenir (artık bu düğüme gelmenin bir maliyeti vardır ve dikkat edilirse f(n) fonksiyonu içerisinde bu değer yer almaktadır.)
- 3. Algoritma yukarıdaki adımları hedefe varana kadar (yani hedef düğümü öncelik sırasında (priority queue) en öne gelene kadar) veya sırada (queue) düğüm kalmayana kadar tekrarlar.

Yapay Zekada Mini-Max Algoritması

- Mini-max algoritması, karar vermede ve oyun teorisinde kullanılan özyinelemeli veya geriye dönük bir algoritmadır. Rakibin de en iyi şekilde oynadığını varsayarak oyuncu için optimal bir hamle sağlar.
- o Mini-Max algoritması, oyun ağacında arama yapmak için özyinelemeyi kullanır.
- Min-Max algoritması çoğunlukla Al'da oyun oynamak için kullanılır. Satranç, Dama,
 tic-tac-toe, go ve çeşitli çekici oyuncu oyunları gibi. Bu Algoritma, mevcut durum için
 minimum maksimum kararını hesaplar.

GPT-3 Nedir?

Generative Pre-trained Transformer 3") isminin kısaltılmış halini ifade eder.

OpenAI tarafından geliştirilen GPT-3, insan veya makine dili gibi bir dil yapısına sahip içerikler oluşturmada kendinden önce gelen her modelden daha iyi olan bir yapay zeka modelidir., OpenAI ekibi, Wikipedia metninin tamamı dahil olmak üzere, "CommonCrawI" olarak bilinen halka açık veri kümelerini internette taramış ve toplanılan yaklaşık 570 GB boyutundaki metin verileri ile GPT-3'ü beslemişlerdir.

Random Forest vs. Ensemble Learning

Rastgele orman, adından da anlaşılacağı gibi, bir topluluk olarak çalışan çok sayıda bireysel karar ağacından oluşur. Rastgele ormandaki her bir ağaç, bir sınıf tahmini verir ve en çok oyu alan sınıf, modelimizin tahmini haline gelir. Bireysel tahminlerin herhangi birinden daha doğru olan topluluk tahminleri üretebilir. Bunun nedeni, ağaçların birbirlerini bireysel hatalarından korumalarıdır Rastgele orman, hem sınıflandırmalar hem de regresyon problemleri için kullanılan denetimli bir toplu öğrenme algoritmasıdır Ensemble Learning ise. Genel performansı iyileştirmek için birden fazla modelden alınan kararları birleştirirler., Tekli modellere kıyasla farklı modellerde daha iyi ve sağlıklı sonuçlar alırsınız. Yani kısaca random forest genelde sınıflandırılmada kullanılırken ensemble learning ise karar verme durumlarında kullanılır. Algoritmaları benzerdir fakat amaçları farklıdır.

- 1. https://towardsdatascience.com/understanding-random-forest-58381e0602d2
- 2. http://www.scholarpedia.org/article/Ensemble_learning#:~:text=Ensemble%20learning%20is%20the%20process,%2C%20function%20approximation%2C%20etc.)

Convolutional Neural Networks (CNN) vs. GAN

CNN görüntünün algılanmasına kullanılan algoritmadır. Yani biz aslında bir şeyleri görürüz fakat beynimiz onun ne olduğunu algılar. CNN ise tam olarak bunu yapıyor. GAN ise gerçek bir görüntüyü tıpkı bir ressam gibi kendi yorumunu katarak ya aynısını modelliyor yada benzerini ortaya çıkarıyor. Son yüzyılın en büyük ve ciddi tehlikelere yol açabilecek buluş olan deep fake teknolojisinin altında yatan algoritma da GAN dır.

https://medium.com/@muhammedbuyukkinaci/generative-adversarial-networks-gan-nedir-türkçe-5819 fe 9c1 fa 7

https://medium.com/@tuncerergin/convolutional-neural-network-convnet-yada-cnn-nedir-nasil-calisir-97a0f5d34cad

Strong AI vs. Weak AI

Terimler, güçlü Al'nın zayıf Al'dan daha iyi performans gösterdiğini veya "daha güçlü" olduğunu ima etmez. Popüler iPhone'un Siri ve Amazon'un Alexa'sı Al olarak adlandırılabilir,

ancak genellikle zayıf AI programlarıdır. Sesle etkinleştirilen yardım genellikle programlanmış bir yanıta sahip olduğundan, bu sınıflandırma denetimli ve denetimsiz programlama arasındaki farktan kaynaklanmaktadır.

Yaptıkları şey, zaten bildiklerine benzer şeyleri algılamak veya 'taramak' ve bunları buna göre sınıflandırmaktır.

Ancak, yalnızca yapmaya programlandığı şeye yanıt veriyor. Söylediklerinden anlamıyor ya da anlam çıkarmıyor. Pek çok filmde öne çıkan güçlü yapay zeka, daha çok insan beyni gibi işlev görüyor. Sınıflandırma yapmazlar ve verileri işlemek için kümeleme ve ilişkilendirme kullanırlar Güçlü AI, farklı durumlarda hareket etmesine yardımcı olan karmaşık bir algoritmaya sahipken, zayıf Al'lardaki tüm eylemler bir insan tarafından önceden programlanmıştır.

Makine Öğrenmesi alanına başlayanların kaçınması gereken hatalar

Yaygın Makine Öğrenimi Hatası # 1: Verilere Bakmama Verilere dikkatlice bakmazsanız, yararlı içgörüleri gözden kaçırabilirsiniz.

Yaygın Makine Öğrenimi Hatası # 2: Veri Sızıntısı Aramamak

<u>Veri sızıntısı</u>, bir eğitim veri kümesi tahmin anında mevcut olmayacak bilgiler veya ipuçları içerdiğinde meydana gelir.

genel bir kural olarak, sonuçlarınız son derece iyiyse (örneğin, çeşitli ölçümler için yaklaşık% 90'dan fazla) veri sızıntısı olduğundan şüphelenmek isteyebilirsiniz

Yaygın Makine Öğrenimi Hatası # 3: Test Setine Geliştirme

Tek bir test setinde (Kaggle "Herkese Açık") performansı artırmaya çalışırsanız, sonuçlarınızın yeni bir kör sette olduğundan daha iyi olduğunu düşünerek kendinizi kandırabilirsinizYeterli veriye sahip olduğunuzdan emin olun. Başlangıçta birden fazla test setini bir kenara koyun. ir test setini çok fazla kullanmaktan kaçının.

Yaygın Makine Öğrenimi Hatası 4: Modele Bakmama

Isi haritaları, vurgulama, kümeleme, t-dağıtılmış stokastik komşu gömme (t-SNE), tek tip manifold yaklaşımı ve projeksiyonu (UMAP) ve gömme projektörü gibi görselleştirme tekniklerini kullanmayı düşünün .

Yaygın Makine Öğrenimi Hatası # 5: Basit Bir Temel Modelle Karşılaştırılmama

- Karmaşık bir modelle başlamayın. Önce basit bir temel modeli deneyin. Sınıflandırma problemleri için, çoğunluk sınıfı temelini hesaplayın. Sonra daha karmaşık modelleri deneyin.
- Mimarinizin her bölümünün katkısını ve mimarinin hangi bölümlerine gerçekten ihtiyaç duyulduğunu belirlemek için ablasyon çalışmaları yapın.

Yaygın Makine Öğrenimi Hatası # 6: Kullanım Senaryosuna Uygun Değil

Bir makine öğrenimi projesine başlamadan önce, projenin yapmaya değer olup olmadığını belirlemek ve sonuçlarını değerlendirmek önemlidir.

Yaygın Makine Öğrenimi Hatası # 7: Kullanıcıyı Anlamamak

Kullanıcınız (müşteri ve / veya işletme) gerçekten neye ihtiyaç duyuyor ve istiyor?

Kullanıcıların nasıl çalıştığını ve neye ihtiyaç duyduklarını ve istediklerini inceleyerek sisteminizi geliştirebilirsiniz. Bu, geleneksel yazılım için olduğu kadar makine öğreniminde de geçerlidir.

Yaygın Makine Öğrenimi Hatası # 8: Teknoloji Aşkına Teknoloji Geliştirme Yaygın Makine Öğrenimi Hatası 9: Mevcut Çözümleri Kullanmamak

- Orada ne olduğunun farkında olun.
- Geçmiş çalışmaları arayın.
- Düzenli olarak yeni bir arama yapın. Teknolojinin durumu sürekli değişiyor. Birçok araştırma makalesi arXiv.org e-print arşivinde yayınlanır ve arXiv e-posta uyarı hizmetine abone olabilirsiniz.

Yaygın Makine Öğrenimi Hatası # 10: Hata Analizi Gerçekleştirmeme

Sisteminizin farklı arıza kategorilerinin sıklığının bir analizi olan bir arıza analizi yapmazsanız, çok az sonuç için çok fazla çaba harcıyor olabilirsiniz.

 Arızaları analiz edin. Hataları problem kategorilerine ayırın ve her problem kategorisinin sıklığını hesaplayın.

2. soru

Problemin tanımı:

Her bir kişinin köprüden geçme ve meşaleyi geri getirme sürelerini farklı mesafeli yol seçenekleri gibi düşünüp, bu durumu algılayan ve en kısa yolu, yani en kısa süreyi hesaplayan bir A* mekanizması geliştirmek. Bu sistemi bilgisayar ortamı üzerinde göstermek ve istenilen A* mekanizmasını fonksiyon olarak tasarlamak. Bu A* mekanizmasının F(n)=G(n)+H(n) formülündeki H(n) tahmini değeri öyle bir şekilde tasarlanmalı ki, H(n) değeri hem meşalenin geri döndürüleceği en kısa süre için köprünün karşısındaki bireyleri, hem de köprüden henüz geçmemiş bireyleri göz önüne almalı.

Programın özellikleri:

Bulmacada köprüden geçmesi gereken kişiler, geçiş süreleri ile temsil edilerek 'buradakiler' adlı bir liste olarak yazıldı. (Bu listedeki bu kişiler bulmacanın orjinalinde verildiği değerler ile yazılmıştır, ancak değiştirilebilir, bu listeye başka değer ekleyip grubu büyütmek yada listedeki insanların geçiş sürelerini değiştirmek mümkündür.) Karşıya geçmesini tamamlamış köprünün öbür tarafındaki insanlar için de boş bir liste açıldı. Henüz karşıya geçmemiş kişiler arasından mümkün tüm çift kombinasyonlarını belirlemek üzere itertools kütüphanesine ait komutlar kullanıldı. Köprünün karşısından meşaleyi geri getirecek kişi, çift değil tek olduğu için dönen_sec fonksiyonu bu iş için tanımlandı. Köprünün karşısına geçecek olası çiftlerden belirli bir tanesini değerlendirmesi için çift_degerlendir fonksiyonu tanımlandı, tasarlanan F(n)=G(n)+H(n) formülü burada implemente edildi. cift_degerlendir fonksiyonunu tüm çiftler üzerinde uygulayarak en uygun çifti seçmesi için cift_sec metotu tanımlandı. Tüm bu fonksiyonlar, gidiş-geliş işlemleri herkes karşıya geçene kadar tekrar tekrar yapılsın diye while döngüsü içerisinde çağırıldı. Sistem git-gel dinamiği üzerine kurulu olduğu için son çiftin karşıya geçme işleminden sonra bir kişi tekrar geri dönüyordu, bu işlem while döngüsünden hemen sonra matematiksel olarak geri alındı. Gerekli görülen işlemler ve değerler ekrana print aracılığı ile yazdırıldı. Bu şekilde liste ile geçiş süreleri verilen bireyler için en kısa karşıya geçme süresini (bulmacaya uygun olarak) hesaplayan kod yazılmış oldu.

Çıktı Ekranı:

```
Run: torch_and_bridge ×

"Ct.\Program Files (x86)\Python37-32\python.exe" C:/Users/MST/Desktop/torch_and_bridge.py

"Ct.\Program Files (x86)\Python37-32\python.exe" C:/Users/MST/Desktop/torch_and_bridge.py

Karsaya geçebilecek mimkin tim kişi konbinasyonları: [(1, 2), (1, 5), (1, 8), (2, 5), (2, 8), (5, 8)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(5, 8), (5, 1), (8, 1)]

seqilen kişiler (8, 5)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(5, 8), (5, 1), (8, 1)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(1, 2)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(1, 2)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(1, 2)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(1, 2)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(1, 2)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(1, 2)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(1, 2)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(1, 2)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(1, 2)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(1, 2)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(1, 2)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(1, 2)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebilecek mümkün tüm kişi konbinasyonları: [(1, 2)]

seqilen kişiler (2, 1)

karsaya geçebiler (2, 1)

karsaya geç
```

3. soru

Problemin tanımı:

8-puzzle oyunu sürekli olarak mümkün hamleler arasından en mantıklı gözükenini şeçip uygulayarak çözmeye çalışan ve bu sayede genetik AI ı simüle etmekte olan bir program yazılmalı. Her seferinde o anki tahta ile istenen/hedeflenen tahta kıyaslanmalı, hangi hamlede hedef tahtaya daha çok yaklaşılacağı bu şekilde bulunmalı ve uygulanmalı. Bu işlemi çözüme ulaşana kadar tekrar eden döngü yazılmalı. Ancak bu bulmacada (8-puzzle'da) çözülmesi mümkün olmayan durumlar var olduğu ve gayet sıkça görüldüğü için uygulama böyle bir durumda yada benzeri bir durumda sağ-sol yada aşağı-yukarı döngüsünde sonsuza kadar takılacağı için sonsuz döngüye girmesi önlenmeli.

Programın özellikleri:

Her seferinde oyundaki tahtayı ve hedeflenen tahtayı temsil ve simüle etmesi için 2 adet liste oluşturuldu. Tahtaları ekrana yazdıran ve bir hamle yapıldığında gerekli değişikleri uygulayan metodlar kabaca tasarlandı. Boş karenin konumuna göre yapılabilecek hamleler sınırlı oluduğu için yapılabilecek hamleleri belirlemesi için, gidilebilecek yönleri belirle fonksiyonu tanımlandı. Önceki bahsedilen hamle gibi metodlar, gidilebilecek yönleri belirle fonksiyonunu çağıracak şekilde güncellendi. O anki tahtayı hedefle kıyaslaması için kontrol metodu geliştirildi, bu metod her bir karedeki sayıyı aynı sayının hedeflenen tahtadaki konumu ile karşılaştırıp, iki konum arasındaki uzaklığı kriter adı verilen bir sayıya ekliyordu, bu sayede tüm sayıların olması gereken yere uzaklıkları toplamı kriter adı ile hesaplanıp döndürülüyordu. Bir kademe daha etkin hale getirilmesi için hedeflenen konumda bulunan her sayı için kriterin 1 düşürülmesi düşünüldü, kontrol bu şekilde güncellendi. Verilen bir hamle yönünün tam tersini hesaplayan yön_tersini_bul fonksiyonu, geri alma ve döngü önleme gibi işlemler için oluşturuldu. O anki tahta da mümkün tüm hamleleri deneyip en uygununu seçmesi için jenerasyondan sec fonksiyonu yazıldı. Bu fonksiyon her seferinde tüm mümkün hamleler için sırası ile; o hamleyi yapıp, kontrol 'ü çağırıp kriteri hesapladıktan sonra bu hamleyi geri alıyordu. Tüm bu fonksiyonlar kullanılarak bulmacayı çözmeye çalışan döngü tasarlandı, git-gel döngüsünde takılması önlendi. Boş karenin ne yöne ilerlediğini ve tahtanın o anki durumunu ekrana yazdıracak print ve tahta_yazdır 'lar eklendi.

Çıktı Ekranı:

```
8_puzzle ×
         "C:\Program Files (x86)\Python37-32\python.exe" C:/Users/MSİ/Desktop/8_puzzle.py
| 4 7 5 |
П
   ₽
        16_81
   =+
Î
        | 3 1 2 |
         | 4 7 5 |
        16_81
        yukarı yönüne gidilmeli.
        | 3 1 2 |
        | 4 _ 5 |
| 6 7 8 |
        2
        sol yönüne gidilmeli.
        | 3 1 2 |
        | _ 4 5 |
| 6 7 8 |
        -1
        yukarı yönüne gidilmeli.
        1 _ 1 2 |
        3 4 5 |
        | 678|
        Çözüldü.
        Process finished with exit code 0
```

Program kodu:

```
sample_random=[3,1,2,4,7,5,6,"_",8]
perfect=["_",1,2,3,4,5,6,7,8]

def mutlak_deger(x):
    if x>=0:
        return x
    else:
        return -1*(x)

def tahta_yazdır(list):
    print("|-----|")
    print("|",list[0], list[1], list[2],"|")
    print("|",list[6], list[7], list[8],"|")
    print("|------|")

tahta_yazdır(sample_random)
```

```
##tahta_yazdır(perfect)
def hamle(yön):
  pozisyon=sample_random.index("_")
  L=gidilebilecek_yönleri_belirle(sample_random)
  if yön in L:
    if yon == "sag":
      sample_random[pozisyon] = sample_random[pozisyon + 1]
      sample_random[pozisyon + 1] = "_
    elif yön == "sol":
      sample_random[pozisyon] = sample_random[pozisyon - 1]
      sample_random[pozisyon - 1] = "_
    elif yön == "aşağı":
      sample_random[pozisyon] = sample_random[pozisyon + 3]
      sample_random[pozisyon + 3] = "_'
    elif yön == "yukarı":
      sample_random[pozisyon] = sample_random[pozisyon - 3]
      sample_random[pozisyon - 3] = "_'
  else:
    print("bu yöne şu an gidemez.")
def kontrol(sample_random,perfect):
 kriter=0
 for i in range (0,9):
   if sample_random[i]==perfect[i]:
     kriter=kriter-1
    else:
     kriter=kriter+mutlak_deger(i-perfect.index(sample_random[i]))
 return kriter
def gidilebilecek_yönleri_belirle(list):
  yönler=["sol","sağ","yukarı","aşağı"]
  if list.index("_")==0 or list.index("_")==1 or list.index("_")==2 :
    yönler.remove("yukarı")
  if list.index("_")==6 or list.index("_")==7 or list.index("_")==8 :
    yönler.remove("aşağı")
  if list.index("_")==0 or list.index("_")==3 or list.index("_")==6 :
    yönler.remove("sol")
  if list.index("_")==2 or list.index("_")==5 or list.index("_")==8 :
    yönler.remove("sağ")
  return yönler
def jenerasyondan_sec():
  yönler=gidilebilecek_yönleri_belirle(sample_random)
  degerler=[]
  for i in yönler:
    hamle(i)
    degerler.append(kontrol(sample_random,perfect))
    hamle_geri_al(i)
  return yönler[degerler.index(min(degerler))]
def hamle geri al(move):
  hamle(yön_tersini_bul(move))
def yön_tersini_bul(yön):
  if yön == "sağ":
    return ("sol")
```

```
elif yön == "sol":
    return ("sağ")
  elif yön == "yukarı":
    return ("aşağı")
  elif yön == "aşağı":
    return ("yukarı")
print(kontrol(sample_random,perfect))
##hamle("yukarı")
##print(kontrol(sample_random,perfect))
tahta_yazdır(sample_random)
önceki_hamle="1"
while kontrol(sample_random,perfect)>-9 and önceki_hamle!=yön_tersini_bul(jenerasyondan_sec()):
  print(jenerasyondan_sec(), "yönüne gidilmeli.") önceki_hamle = jenerasyondan_sec()
  hamle(jenerasyondan_sec())
  tahta_yazdır(sample_random)
  if (kontrol(sample_random, perfect))!=-9:
    print(kontrol(sample_random, perfect))
  elif (kontrol(sample_random, perfect))==-9:
    print("Çözüldü.")
```

4. Soru

Verisetinin ve Problemin tanımı

Verisetinin ismi: Optical Recognition of Handwritten Digits

Öznitelik sayısı: 64

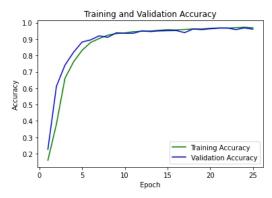
Kategori sınıfları: 0,1,2...9 Toplam kategorisınıf sayısı: 10

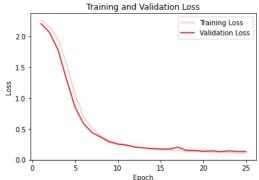
Veri sayısı: 3823 Training verisi, 1797 Test seti verisi

Tanımı:

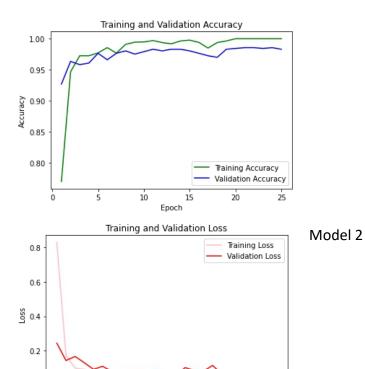
NIST tarafından kullanıma sunulan ön işlemeli programlarını, önceden yazılmış bir formdan normalleştirilmiş bit haritalarını çıkarmak için kullanılmıştır. Bu dataset'in toplam 43 kişiden 30'u training verisi, 13'ü de test seti verisine katkıda bulundu. 32x32 bit haritaları, birbirleri üzerine denk gelmeyen 4x4 bloklara bölünür ve bu oluşan bloklardaki pixek sayıları elde edilir. Bu işlemler bize 8x8lik bir girdi matrisi oluşturur ve her elemanı 0 ile 16 sayıları arasındadır. Bu boyutsallığı azaltır ve küçük bozulmalara değişmez izni vermez.

MLP Sınıflandırıcı Çıktıları





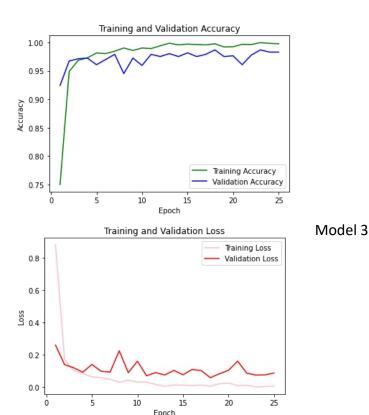
Model 1

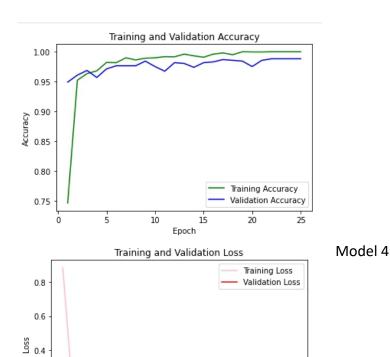


10

15

0.0





0.2

0.0

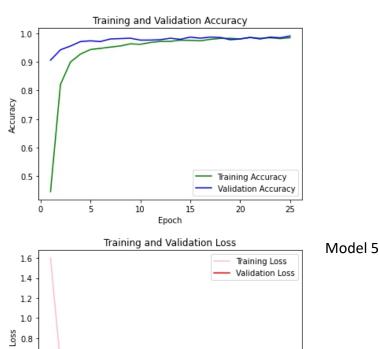
0.6 0.4 0.2 0.0

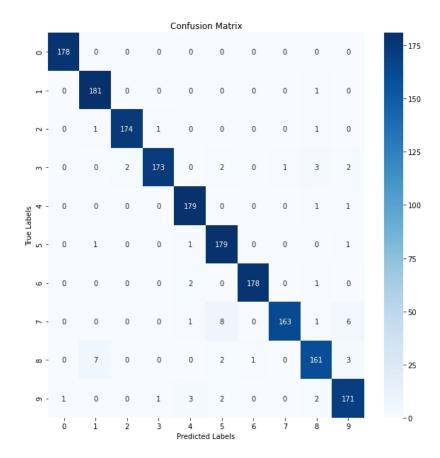
20

20

15 Epoch

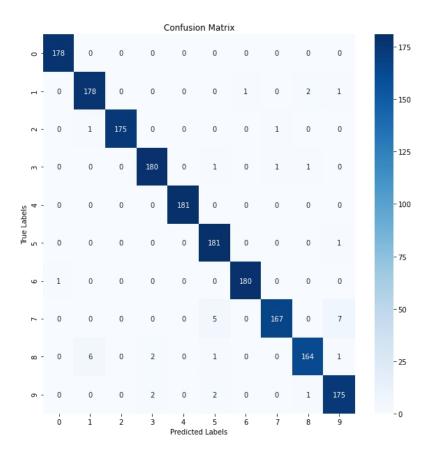
15





SVM Sınıflandırıcı Çıktıları

	precision	recall	†1-score	support
0	0.99	1.00	1.00	178
1	0.96	0.98	0.97	182
2	1.00	0.99	0.99	177
3	0.98	0.98	0.98	183
4	1.00	1.00	1.00	181
5	0.95	0.99	0.97	182
6	0.99	0.99	0.99	181
7	0.99	0.93	0.96	179
8	0.98	0.94	0.96	174
9	0.95	0.97	0.96	180
accuracy			0.98	1797
macro avg	0.98	0.98	0.98	1797
weighted avg	0.98	0.98	0.98	1797



Konsol Çıktıları

MLP Sınıflandırıcı:

```
# Plotting entering sample matrix form

digit = new_sample_feature_values.reshape(8,8)

plt.figure(figsize=(1, 1))
plt.imshow(digit, cmap='gray')
plt.title("Digit")
```

Text(0.5, 1.0, 'Digit')



SVM Sınıflandırıcı:

```
# Plotting entering sample matrix form

digit = new_sample_feature_values.reshape(8,8)

plt.figure(figsize=(1, 1))
plt.imshow(digit, cmap='gray')
plt.title("Digit")
```

Text(0.5, 1.0, 'Digit')



Kaynak kod:

X val /= 16

```
MLP Sınıflandırıcı
import pandas as pd
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
np.random.seed(42)
from sklearn.model selection import train test split
from sklearn.model_selection import cross_val_score
from sklearn.model_selection import KFold
from sklearn.metrics import classification report
import keras
from keras.models import Model, Sequential
from keras.layers import *
from keras import optimizers
from keras.wrappers.scikit_learn import KerasClassifier
#Training Dataset
dataset train = pd.read csv('dataset/optdigits.tra', header=None)
dataset feautes = dataset train.iloc[:,:-1].values
dataset labels = dataset train.iloc[:,-1].values
dataset_feautes
dataset feautes.shape
dataset_labels
dataset_labels.shape
#Test Dataset
dataset_test = pd.read_csv('dataset/optdigits.tes', header=None)
dataset_feautes_test = dataset_test.iloc[:,:-1].values
dataset_labels_test = dataset_test.iloc[:,-1].values
dataset feautes test
dataset_labels_test
dataset labels test.shape
X_train, X_val, y_train, y_val = train_test_split(dataset_feautes, dataset_labels,
                           test size = 0.2,
                           random state = 42)
print(X_train.shape, X_val.shape)
X_test = dataset_feautes_test.reshape(1797, 64)
X test.shape
X train[1]
print((min(X_train[1]), max(X_train[1])))
X train
# Feature Normalization
X_train = X_train.astype('float32')
X_val= X_val.astype('float32')
X_test = X_test.astype('float32')
X train /= 16
```

```
X_test /= 16
X_train
X_val
X test
print(y_train[0])
print(y_train[34])
print(y_train[1075])
#One-Hot Encoding with Keras
y_train = keras.utils.to_categorical(y_train)
y_val = keras.utils.to_categorical(y_val)
print(y_train[0])
print(y_train[34])
print(y_train[1075])
num__of_digits = 10
model = Sequential()
model.add(Dense(200, input_dim=64, activation='relu', name='Hidden_Layer_1'))
model.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden Layer 2'))
model.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden_Layer_3'))
model.add(Dense(200, activation='relu', name='Hidden_Layer_4'))
model.add(Dense(num__of_digits, activation='softmax', name='Output_Layer'))
# Input Layer - 4 Hidden Layer - Output Layer
print("MODEL SUMMARY\n")
model.summary()
# Defining learning rate
learning_rate = 0.1
sgd = optimizers.SGD(Ir=learning_rate)
model.compile(optimizer='sgd',
       loss='categorical_crossentropy',
       metrics=['accuracy'])
# Defining batch and epoch sizes
batch_size = 32
epochs = 25
history = model.fit(X_train, y_train,
            batch_size = batch_size,
            epochs = epochs,
            validation_data=(X_val, y_val),
            verbose=2)
best_val_accuracy = max(history.history['val_accuracy'])
print("Best Validation Accuracy: %",best_val_accuracy*100)
#Plot Accuracy and Loss
acc = history.history['accuracy']
val_acc = history.history['val_accuracy']
loss = history.history['loss']
val_loss = history.history['val_loss']
epochs = range(1, len(loss) + 1)
#accuracy plot
plt.plot(epochs, acc, color='green', label='Training Accuracy')
plt.plot(epochs, val_acc, color='blue', label='Validation Accuracy')
plt.title('Training and Validation Accuracy')
```

```
plt.ylabel('Accuracy')
plt.xlabel('Epoch')
plt.legend()
plt.figure()
#loss plot
plt.plot(epochs, loss, color='pink', label='Training Loss')
plt.plot(epochs, val_loss, color='red', label='Validation Loss')
plt.title('Training and Validation Loss')
plt.xlabel('Epoch')
plt.ylabel('Loss')
plt.legend()
plt.show()
num__of_digits = 10
model2 = Sequential()
model2.add(Dense(200, input_dim=64, activation='relu', name='Hidden_Layer_1'))
model2.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden_Layer_2'))
model2.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden Layer 3'))
model2.add(Dense(200, activation='relu', name='Hidden Layer 4'))
model2.add(Dense(num_of_digits, activation='softmax', name='Output_Layer'))
# Input Layer - 4 Hidden Layer - Output Layer
print("MODEL SUMMARY\n")
model2.summary()
# Defining learning rate
learning_rate = 0.1
# We use Adam optimizer for Model 2.
adam = optimizers.Adam(Ir=learning rate)
model2.compile(optimizer='adam',
       loss='categorical crossentropy',
       metrics=['accuracy'])
# Defining batch and epoch sizes
batch size = 32
epochs = 25
history = model2.fit(X_train, y_train,
            batch size = batch size,
            epochs = epochs,
            validation_data=(X_val, y_val),
            verbose=2)
best_val_accuracy = max(history.history['val_accuracy'])
print("Best Validation Accuracy: %",best_val_accuracy*100)
#Plot Accuracy and Loss
acc = history.history['accuracy']
val_acc = history.history['val_accuracy']
loss = history.history['loss']
val_loss = history.history['val_loss']
epochs = range(1, len(loss) + 1)
#accuracy plot
```

```
plt.plot(epochs, acc, color='green', label='Training Accuracy')
plt.plot(epochs, val_acc, color='blue', label='Validation Accuracy')
plt.title('Training and Validation Accuracy')
plt.ylabel('Accuracy')
plt.xlabel('Epoch')
plt.legend()
plt.figure()
#loss plot
plt.plot(epochs, loss, color='pink', label='Training Loss')
plt.plot(epochs, val_loss, color='red', label='Validation Loss')
plt.title('Training and Validation Loss')
plt.xlabel('Epoch')
plt.ylabel('Loss')
plt.legend()
plt.show()
num__of_digits = 10
model3 = Sequential()
model3.add(Dense(200, input_dim=64, activation='relu', name='Hidden_Layer_1'))
model3.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden Layer 2'))
model3.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden Layer 3'))
model3.add(Dense(200, activation='relu', name='Hidden_Layer_4'))
model3.add(Dense(num_of_digits, activation='softmax', name='Output_Layer'))
# Input Layer - 4 Hidden Layer - Output Layer
print("MODEL SUMMARY\n")
model3.summary()
# Defining learning rate
# We use Ir=0.01 for Model 3.
learning_rate = 0.01
# We use Adam optimizer for Model 3.
adam = optimizers.Adam(lr=learning_rate)
model3.compile(optimizer='adam',
       loss='categorical crossentropy',
       metrics=['accuracy'])
# Defining batch and epoch sizes
batch_size = 32
epochs = 25
history = model3.fit(X_train, y_train,
            batch_size = batch_size,
            epochs = epochs,
            validation_data=(X_val, y_val),
            verbose=2)
best_val_accuracy = max(history.history['val_accuracy'])
print("Best Validation Accuracy: %",best_val_accuracy*100)
#Plot Accuracy and Loss
acc = history.history['accuracy']
val_acc = history.history['val_accuracy']
loss = history.history['loss']
```

```
val loss = history.history['val loss']
epochs = range(1, len(loss) + 1)
#accuracy plot
plt.plot(epochs, acc, color='green', label='Training Accuracy')
plt.plot(epochs, val_acc, color='blue', label='Validation Accuracy')
plt.title('Training and Validation Accuracy')
plt.ylabel('Accuracy')
plt.xlabel('Epoch')
plt.legend()
plt.figure()
#loss plot
plt.plot(epochs, loss, color='pink', label='Training Loss')
plt.plot(epochs, val loss, color='red', label='Validation Loss')
plt.title('Training and Validation Loss')
plt.xlabel('Epoch')
plt.ylabel('Loss')
plt.legend()
plt.show()
num__of_digits = 10
# We add one mode hidden layer for 4th Model.
model4 = Sequential()
model4.add(Dense(200, input_dim=64, activation='relu', name='Hidden_Layer_1'))
model4.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden_Layer_2'))
model4.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden_Layer_3'))
model4.add(Dense(200, activation='relu', name='Hidden_Layer_4'))
model4.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden Layer 5'))
model4.add(Dense(num_of_digits, activation='softmax', name='Output_Layer'))
# Input Layer - 5 Hidden Layer - Output Layer
print("MODEL SUMMARY\n")
model4.summary()
# Defining learning rate
learning_rate = 0.01
# We use Adam optimizer for Model 4.
adam = optimizers.Adam(Ir=learning_rate)
model4.compile(optimizer='adam',
       loss='categorical_crossentropy',
       metrics=['accuracy'])
# Defining batch and epoch sizes
batch_size = 32
epochs = 25
history = model4.fit(X_train, y_train,
            batch size = batch size,
            epochs = epochs,
            validation_data=(X_val, y_val),
            verbose=2)
best_val_accuracy = max(history.history['val_accuracy'])
```

```
print("Best Validation Accuracy: %",best_val_accuracy*100)
#Plot Accuracy and Loss
acc = history.history['accuracy']
val acc = history.history['val accuracy']
loss = history.history['loss']
val loss = history.history['val loss']
epochs = range(1, len(loss) + 1)
#accuracy plot
plt.plot(epochs, acc, color='green', label='Training Accuracy')
plt.plot(epochs, val_acc, color='blue', label='Validation Accuracy')
plt.title('Training and Validation Accuracy')
plt.ylabel('Accuracy')
plt.xlabel('Epoch')
plt.legend()
plt.figure()
#loss plot
plt.plot(epochs, loss, color='pink', label='Training Loss')
plt.plot(epochs, val loss, color='red', label='Validation Loss')
plt.title('Training and Validation Loss')
plt.xlabel('Epoch')
plt.ylabel('Loss')
plt.legend()
plt.show()
num__of_digits = 10
# We add Dropout layers to prevent overfitting.
model5 = Sequential()
model5.add(Dense(200, input_dim=64, activation='relu', name='Hidden_Layer_1'))
model5.add(Dropout(0.3))
model5.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden Layer 2'))
model5.add(Dropout(0.3))
model5.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden_Layer_3'))
model5.add(Dropout(0.3))
model5.add(Dense(200, activation='relu', name='Hidden Layer 4'))
model5.add(Dropout(0.3))
model5.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden Layer 5'))
model5.add(Dense(num_of_digits, activation='softmax', name='Output_Layer'))
# Input Layer - 5 Hidden Layer - Output Layer
print("MODEL SUMMARY\n")
model5.summary()
# Defining learning rate
learning rate = 0.01
# We use Adam optimizer for Model 5.
adam = optimizers.Adam(Ir=learning rate)
model5.compile(optimizer='adam',
       loss='categorical_crossentropy',
       metrics=['accuracy'])
```

```
# Defining batch and epoch sizes
batch_size = 32
epochs = 25
history = model5.fit(X train, y train,
            batch size = batch size,
            epochs = epochs,
            validation_data=(X_val, y_val),
            verbose=2)
best_val_accuracy = max(history.history['val accuracy'])
print("Best Validation Accuracy: %",best_val_accuracy*100)
#Plot Accuracy and Loss
acc = history.history['accuracy']
val acc = history.history['val accuracy']
loss = history.history['loss']
val_loss = history.history['val_loss']
epochs = range(1, len(loss) + 1)
#accuracy plot
plt.plot(epochs, acc, color='green', label='Training Accuracy')
plt.plot(epochs, val acc, color='blue', label='Validation Accuracy')
plt.title('Training and Validation Accuracy')
plt.ylabel('Accuracy')
plt.xlabel('Epoch')
plt.legend()
plt.figure()
#loss plot
plt.plot(epochs, loss, color='pink', label='Training Loss')
plt.plot(epochs, val loss, color='red', label='Validation Loss')
plt.title('Training and Validation Loss')
plt.xlabel('Epoch')
plt.ylabel('Loss')
plt.legend()
plt.show()
def create model5():
  num of digits = 10
  # We add Dropout layers to prevent overfitting.
  model5 = Sequential()
  model5.add(Dense(200, input_dim=64, activation='relu', name='Hidden_Layer_1'))
  model5.add(Dropout(0.3))
  model5.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden_Layer_2'))
  model5.add(Dropout(0.3))
  model5.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden Layer 3'))
  model5.add(Dropout(0.3))
  model5.add(Dense(200, activation='relu', name='Hidden_Layer_4'))
  model5.add(Dropout(0.3))
  model5.add(Dense(100, activation='relu', name='Hidden_Layer_5'))
  model5.add(Dense(num__of_digits, activation='softmax', name='Output_Layer'))
  # Input Layer - 5 Hidden Layer - Output Layer
```

```
# Defining learning rate
  learning_rate = 0.01
  # We use Adam optimizer for Model 5.
  adam = optimizers.Adam(Ir=learning_rate)
  model5.compile(optimizer='adam',
         loss='categorical_crossentropy',
         metrics=['accuracy'])
  return model5
  # Defining batch and epoch sizes
  batch size = 32
  epochs = 25
  classifier = KerasClassifier(build_fn=create_model5, batch_size=batch_size, epochs=epochs)
  accuracies = cross val score(estimator=classifier, X=X train, y=y train, cv=10, verbose=2)
  #Cross Validation Scores
  Accuracies
  print('Max Cross-validation Accuracy (10-Fold): ',max(accuracies))
  print('Mean Cross-validation Accuracy (10-Fold): ',accuracies.mean())
  model5.metrics names
 y_test = dataset_labels_test
  #One-Hot Encoding with Keras
  y_test = keras.utils.to_categorical(y_test)
  model5.evaluate(X_test, y_test)
  predictions_test = model5.predict_classes(X_test)
  predictions_test
  predictions test.shape
  print(classification_report(dataset_labels_test, predictions_test))
  from sklearn.metrics import confusion_matrix
  import seaborn as sns
  # Creating the confusion matrix
  conf_matrix = confusion_matrix(dataset_labels_test, predictions_test)
  f, ax = plt.subplots(figsize = (10,10))
  sns.heatmap(conf_matrix, annot=True, fmt='.0f', ax = ax, cmap='Blues')
  plt.xlabel('Predicted Labels')
  plt.ylabel('True Labels')
  plt.title('Confusion Matrix')
  plt.show();
  def classification_model(features):
    df = pd.DataFrame(data=features)
    df = df.iloc[:,:].values.reshape(1,df.shape[0])
    #Normalization
    df = df.astype('float32')
    df /= 16
    return print('Predicted Value: ', model5.predict_classes(df))
  new_sample_feature_values =
6,12,15,11,0,0,1,15,14,4,14,11,0,0,0,5,14,14,10,1,0])
```

```
classification model(new sample feature values)
# Plotting entering sample matrix form
digit = new_sample_feature_values.reshape(8,8)
plt.figure(figsize=(1, 1))
plt.imshow(digit, cmap='gray')
plt.title("Digit")
SVM Sınıflandırıcı
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import pandas as pd
np.random.seed(42)
from sklearn.model selection import train test split
from sklearn import svm, metrics
from sklearn.model_selection import KFold
from sklearn.model selection import cross val score
from sklearn.metrics import classification report
#Training Dataset
dataset train = pd.read csv('dataset/optdigits.tra', header=None)
dataset_feautes = dataset_train.iloc[:,:-1].values
dataset_labels = dataset_train.iloc[:,-1].values
#Training Dataset
dataset_train = pd.read_csv('dataset/optdigits.tra', header=None)
dataset_feautes = dataset_train.iloc[:,:-1].values
dataset labels = dataset train.iloc[:,-1].values
dataset feautes.shape
# Plotting some samples matrix form
two = dataset_feautes[5,:].reshape(8,8)
plt.figure(figsize=(1, 1))
plt.imshow(two, cmap='gray')
plt.title("Digit 2")
# Plotting some samples matrix form
three = dataset_feautes[3000,:].reshape(8,8)
plt.figure(figsize=(1, 1))
plt.imshow(three, cmap='gray')
plt.title("Digit 3")
X_train, X_val, y_train, y_val = train_test_split(dataset_feautes, dataset_labels,
                           test size = 0.2,
                            random state = 42)
print(X_train.shape, X_val.shape)
X_test = dataset_feautes_test.reshape(1797, 64)
X_test.shape
X_train[1]
print((min(X_train[1]), max(X_train[1])))
# Feature Normalization
X_train = X_train.astype('float32')
```

```
X val= X val.astype('float32')
  X_test = X_test.astype('float32')
  X train /= 16
  X val /= 16
  X_test /= 16
  X train
  X_val
  X test
  classifier = svm.SVC(C=100, kernel='rbf', random_state=42)
  classifier.fit(X_train, y_train)
  predictions_val = classifier.predict(X_val)
  predictions_val
  print("Accuracy Score:",metrics.accuracy_score(y_val, predictions_val))
  accuracies = cross val score(estimator=classifier, X=X train, y=y train, cv=10, verbose=1)
  #Cross Validation Scores
  Accuracies
  print("KfoldCrossVal score using SVM is %s" %accuracies.mean())
  y_pred = classifier.predict(X_test)
  y_pred
  y_pred.shape
  print("Accuracy Score with Test Set:", metrics.accuracy score(dataset labels test, y pred))
  print(classification_report(dataset_labels_test, y_pred))
  from sklearn.metrics import confusion matrix
  import seaborn as sns
  # Creating the confusion matrix
  conf_matrix = confusion_matrix(dataset_labels_test, y_pred)
  f, ax = plt.subplots(figsize = (10,10))
  sns.heatmap(conf_matrix, annot=True, fmt='.0f', ax = ax, cmap='Blues')
  plt.xlabel('Predicted Labels')
  plt.ylabel('True Labels')
  plt.title('Confusion Matrix')
  plt.show();
  def classification model svm(features):
    df = pd.DataFrame(data=features)
    df = df.iloc[:,:].values.reshape(1,df.shape[0])
    #Normalization
    df = df.astype('float32')
    df /= 16
    return print('Predicted Value: ', classifier.predict(df))
  new_sample_feature_values =
np.array([0,0,2,15,15,3,0,0,0,0,8,14,16,11,0,0,0,0,0,11,14,0,0,0,0,0,11,14,3,0,0,0,4,12,16,16,7,0,0,
0,11,16,12,1,0,0,0,0,1,14,6,0,0,0,0,0,4,12,1,0,0,0]
  classification_model_svm(new_sample_feature_values)
  # Plotting entering sample matrix form
  digit = new_sample_feature_values.reshape(8,8)
  plt.figure(figsize=(1, 1))
  plt.imshow(digit, cmap='gray')
  plt.title("Digit")
```

Özdeğerlendirme Tablosu (her bölümden kaç puan alabileceğinizi tahminleyiniz. Açıklama bölümünde, eksiklerinizi, hataları veya nelerin yapılabildiğini kısaca belirtiniz.)

	İstenen Özellik	Var	Açıklama	Tahmini Not
1a	Algoritmalar + Karmaşıklıklar (10)	Ø	Zaman	8
			karmaşıklıklarl	
			hesaplanmadı.	
1b	Tanım ve Karşılaştırmalar (10)	V	Yapıldı	10
1c	Araştırma ve Yorum (10)	V	Yapıldı	10
2	Problem Çözme ve Kodlama (10)	Ø	Yapıldı	10
3	Genetik Algoritmalar ile Şifre Kırma (15)	Ø	Yapıldı	15
4	Makine Öğrenmesi (25)	Ø	Yapıldı	25
	Rapor (20)	Ø	Yapıldı	20
100 üzerinden Toplam Not:			98	

- 1. Soru -> Enes Yaşarbaş 4 Saat
- 2. Soru -> Güneş Hacıhalil 4 Saat
- 3. Soru -> Kemal Orhan 4 Saat
- 4. Soru -> Herkes 1 Hafta (Online Toplantı)