21022008	Nguyen	HuuTho
----------	--------	--------

Câu 1:

14:45 🕹		•11 4G <b>57</b>
Cancel	Done s	Try Again
Unknown dev	ice	Connect
[TV] Samsunç	g AU7700	Connect
Unknown dev	ice	Connect
21022008_Hi	uuThoCSE	Connect
Unknown dev	ice	Connect

```
#include <SoftwareSerial.h>
SoftwareSerial HM10(2, 3); // RX, TX
char appData;
String inData = "";
void setup() {
 HM10.begin(9600);
  Serial.begin(9600);
  Serial.println("HM10 serial started at 9600");
 HM10.begin(9600);
  pinMode(13, OUTPUT);
  digitalWrite(13, LOW);
  sendCommand("AT");
  sendCommand("AT+ROLE0");
  sendCommand("AT+UUID0xFFE0");
  sendCommand("AT+CHAR0xFFE1");
  sendCommand("AT+NAME21022008_HuuThoCSE");
}
void sendCommand(const char * command){
  Serial.print("Command send :");
  Serial.println(command);
 HM10.println(command);
  delay(100);
  char reply[100];
  int i = 0;
 while (HM10.available()) {
   reply[i] = HM10.read();
    i += 1;
  }
  reply[i] = '\0';
 Serial.print(reply);
 Serial.println("Reply end");
}
void loop() {
 HM10.listen();
 while (HM10.available() > 0) {
    appData = HM10.read();
    inData = String(appData);
    Serial.write(appData);
  }
```

```
if (Serial.available()) {
    delay(10);
   HM10.write(Serial.read());
  }
  if ( inData == "F") {
    Serial.println("LED OFF");
    digitalWrite(13, LOW);
    delay(500);
  }
  if ( inData == "0") {
    Serial.println("LED ON");
    digitalWrite(13, HIGH);
    delay(5000);
    digitalWrite(13, LOW);
 }
}
```

## Câu 2:

```
#include <Wire.h>
#include <LiquidCrystal I2C.h>
#include <SoftwareSerial.h>
// Đặt địa chỉ của LCD là 0x27 cho màn hình hiển thị 16 ký tự và 2 dòng
LiquidCrystal I2C lcd(0x27, 16, 2);
SoftwareSerial HM10(2, 3); // RX, TX
String inData = "";
void setup() {
 lcd.init();
                               // Khởi tạo LCD
 lcd.backlight();
                               // Bật đèn nền
                      // Khởi tạo Bluetooth module với baud rate
 HM10.begin(9600);
9600
                               // Khởi tạo Serial Monitor với baud rate 9600
  Serial.begin(9600);
 Serial.println("HM10 serial started at 9600");
  pinMode(13, OUTPUT); // Cài đặt chân 13 làm đầu ra
 digitalWrite(13, LOW);  // Đặt chân 13 ở mức thấp
```

```
sendCommand("AT+UUID0xFFE0");  // Đặt UUID dịch vụ
sendCommand("AT+CHAR0xFFE1");  // Đặt UUID đặc điểm
  sendCommand("AT+NAME21022008_HuuThoCSE"); // Đặt tên Bluetooth module
 lcd.print("BT Setup Done"); // Hiển thị thông báo trên LCD
}
void sendCommand(const char* command) {
  Serial.print("Command send: ");
 Serial.println(command);
 HM10.println(command); // Gửi lệnh đến module HM10
  delay(100);
 char reply[100];
  int i = 0;
 // Đọc phản hồi từ module Bluetooth
 while (HM10.available()) {
   reply[i] = HM10.read();
   i += 1;
  }
  reply[i] = '\0'; // Két thúc chuỗi
  Serial.print(reply);
 Serial.println(" Reply end");
 lcd.clear();
 lcd.print("Cmd: ");
                       // Hiển thị lệnh gửi trên LCD
 lcd.print(command);
                              // Di chuyển con trỏ xuống dòng thứ hai
 lcd.setCursor(0, 1);
 lcd.print("Rply: ");
 lcd.print(reply);
                              // Hiển thị phản hồi trên LCD
}
void loop() {
 HM10.listen(); // Lắng nghe dữ liệu từ module Bluetooth
 if (HM10.available() > 0) {
   inData = ""; // Làm rong chuôi inData
   // Đọc tất cả các ký tự khả dụng từ module Bluetooth
   while (HM10.available() > 0) {
     char receivedChar = HM10.read();
     if (isPrintable(receivedChar)) { // Kiểm tra nếu ký tự có thể in
       inData += receivedChar; // Ghép từng ký tự vào chuỗi
     }
```

```
delay(5); // Thêm độ trễ nhẹ để bộ đệm có thời gian điền đầy
    }
   if (inData.length() > 0) {
      Serial.println(inData); // In chuỗi đầy đủ ra Serial Monitor
      lcd.clear(); // Xóa màn hình LCD
      lcd.print(inData); // Hiển thị chuỗi nhận được trên LCD
   }
  }
 // Kiểm tra nếu có dữ liệu từ Serial Monitor để gửi đến module Bluetooth
 if (Serial.available()) {
   while (Serial.available()) { // Khi có dữ liệu từ Serial Monitor
      char c = Serial.read(); // Đọc ký tự
     HM10.write(c); // Gửi ký tự đó qua Bluetooth
   }
 }
}
Câu 3:
#include <LiquidCrystal_I2C.h>
LiquidCrystal_I2C lcd(0x27, 16, 2);
#include <SoftwareSerial.h>
#include <Servo.h>
Servo myServo;
int servoPin = 9;
SoftwareSerial HM10(2, 3); // RX = 2, TX = 3
char appData;
String inData = "";
String command = "";
int angle = 0;
void setup()
 lcd.init();
 lcd.backlight();
 myServo.attach(servoPin);
```

```
myServo.write(angle);
  Serial.begin(9600);
  Serial.println("HM10 serial started at 9600");
 HM10.begin(9600);
 pinMode(13, OUTPUT);
  digitalWrite(13, LOW);
}
void loop()
{
 HM10.listen();
 while (HM10.available() > 0) {
    appData = HM10.read();
    if ((int)appData == 32 || (int)appData > 47) {
      inData = inData + String(appData);
    } else {
      Serial.println((int)appData);
      command = command + String((int)appData);
    }
  }
  if (Serial.available()) {
    delay(10);
    HM10.write(Serial.read());
  }
  if (inData != "") {
    Serial.println();
    lcd.clear();
    lcd.print(inData);
    inData = "";
    command = "";
  }
  if (command != "") {
    Serial.println(command);
    if (command == "-11112080") {
      Serial.println("phai");
      if (angle < 180) {
        angle += 5;
        myServo.write(angle);
      }
    if (command == "-11112040") {
      Serial.println("trai");
      if (angle > 0) {
        angle -= 5;
        myServo.write(angle);
```

```
}
}
if (command.indexOf("-11112000") != -1||command.indexOf("-103000") != -1) {
    command = "";
}
delay(10);
}
```