

- N couples d'entraînement : images et vérités terrains associés $(X_0, Y_0 \dots X_{N-1}, Y_{N-1})$
- Un réseau de neurones f_θ dont les paramètres θ seront appris sur les couples d'entraînements. On prédit Y_n avec $f_\theta(X_n) = \hat{Y}_n$
- Modification des paramètres θ pour minimiser une fonction de perte choisie ($loss(Y_n, f_\theta(X_n))$)
- Test sur M couples : images et vérités terrains associés $(X_N, Y_N \dots X_{N+M-1}, Y_{N+M-1})$ avec une fonction de coût : $cout(Y_n, f_\theta(X_n))$