선형대수학 과제

■ 과제

- ▷ 개별 과제는 마감 기한 내에 제출해야 함.(늦게 내는 숙제는 받지 않음)
- ▷ 과제는 풀이과정을 다 쓰는 서술식(계산과정도 풀이과정에 포함: 계산기 쓰지 않기)
- ▷ 과제의 전체, 또는 일부를 베껴서 제출하는 경우, 원본과 베낀 숙제를 모두 0점 처리함
- ▷ 과제 제출 형식 형식을 지키지 않을 경우 감점 함.
 - 과제는 A4 용지 크기 정도의 직사각형 모양의 바탕이 흰 종이에 풀어서 제출. (줄 있는 종이/없는 종이 상관 없음) (노트에 풀지 않음/바탕에 그림 있는 종이 안됨/격자 무늬 종이 안됨)
 - 과제는 파일에서 풀라고 하는 문제들을 순서대로 <u>세로</u>로 풀어서 제출. (순서대로 세로로 풀기/또는 종이를 세로로 반으로 접어서 세로로 순서대로 풀기
 - 과제 표지 : 학과, 학번, 이름을 표지의 오른쪽 위에 기록할 것
 - 과제는 왼쪽 위에 스테이플을 해서 표지와 과제 내용을 묶을 것
 - * pdf 파일로 제출하는 경우
 - 종이로 제출하는 것처럼 각 페이지가 A4 용지 크기 정도의 바탕이 흰 색(격자 무늬 안됨)에 세로로 풀어서 제출 파일 크기 그대로 세로로 풀기.

또는 세로로 반을 접은 상태에서 세로로 순서대로 풀기

- 글씨 크기는 10 포인트 이상.(손으로 쓴 글씨가 파일을 열었을 때 10 포인트 이상의 크기)
- 페이지 분리되는 곳에 필기된 것은 알아볼 수 없을 경우 풀이가 불완전한 것으로 봄.
- 클래스룸에 pdf 파일로 제출 제출 마감 시간은 종이로 직접 제출하는 시간보다 빠름.

(제출 마감 시간은 제출하는 날 0:00) 제출 시간이 지난 경우 받을 수가 없음. (이 경우 종이로 제출하는 시간에 종이로 제출할 것)

★ 파일 이름 : 504_학번.pdf

★ 배운 내용에 대한 교과서 연습문제는 최대한 많이 풀어보기를 권장함.

- 1. 벡터 $\mathbf{u}=\left(0,\frac{1}{3},2\right)$ 를 세 벡터 $\mathbf{v}_1=(1,3,2),\ \mathbf{v}_2=(6,0,-12),\ \mathbf{v}_3=(1,-1,2)$ 의 선형(일차)결합으로 나타내어라.
- 2. 벡터 $\mathbf{u} = (-2, 4, -1, 3)$ 의 놈(norm)을 구하고, \mathbf{u} 와 반대방향의 크기가 3인 벡터를 구하여라.
- 3. 두 벡터 $\overrightarrow{u} = (2, -3, -1)$ 와 $\overrightarrow{v} = (1, 2, -1)$ 의 사잇각 θ 를 구하여라.

- 4. $\vec{u} = (6, 2, -3)$ 위로 $\vec{v} = (4, -1, 5)$ 의 정사영 벡터는 무엇인가?
- 5. $\vec{u} = (3, -2, 1)$ 위로 $\vec{v} = (-1, 3, 2)$ 의 정사영 벡터 $\vec{p} = \text{proj}_{\vec{v}} \vec{v}$ 와 \vec{v} 의 \vec{u} 에 직교하는 벡터성분을 구 하여라.
- 두 점 P(3,-1,-2), Q(-1,3,4)을 지나는 직선에 대한 설명으로 맞는 것을 모두 골라라.(단 $t \in R$) (a) 직선식은 $\frac{x-3}{-4} = \frac{y+1}{4} = \frac{z+2}{6}$ 이다.
- (b) 점 (1, 1, 4)를 지난다.
- (c) 직선식은 x = 2t-1, y = -2t+3, z = -3t+4 이다.
- (d) 평면 x-5y+4z+10=0과 수직으로 만난다.
- (e) 두 점 A(1, 2, 3)과 B(-1, 4, 0)을 지나는 직선과 평행이다.
- 7. P(2, 3, -1) 와 Q(1, 5, -3)를 지나는 직선의
 - ① 벡터 방정식을 구하여라.
- ② 매개변수 방정식을 구하여라.
- ③ 대칭 방정식을 구하여라.
- 8. 점 P(3, 2, 1)을 지나고, 직선 x = 5t 3, y = -t 2, z = 3t 2와 수직인 평면의 스칼라방정식을 구하
- 점 P(2,-3,-2)를 지나고 두 벡터 $\stackrel{\rightarrow}{u}=(1,-2,4)$ 와 $\stackrel{\rightarrow}{v}=(-1,5,1)$ 에 평행인 평면의 매개변수방정식과 스칼라방정식을 구하라.
- ※ 10-12 가우스 소거법 또는 가우스-요르단 소거법을 이용하여 다음 세 평면이 만나는 해집합을 찾고, 그것이 무엇을 나타내는지(점, 직선, 평면: 직선과 평면은 어떤 직선, 어떤 평면인지) 판정하라.

10.
$$\begin{cases} 4x + 2y + 9z = -10 \\ x + 2y + 3z = 2 \\ 3x + 4y + 8z = 0 \end{cases}$$

11.
$$\begin{cases} 2x + 3y - 3z = 1 \\ -3x - 2y + 2z = 1 \\ -x + y - 2z = 2 \end{cases}$$

* 13-14 행렬 A, B, C에 대해 다음을 구하여라.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 \\ -3 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \qquad B = \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 4 \end{pmatrix},$$

$$B = \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 4 \end{pmatrix},$$

$$C = \begin{pmatrix} -2 & 3\\ 4 & -1\\ -1 & 5 \end{pmatrix}$$

13. (AC)A

14.
$$C(BA)$$

- 15. $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -3 & -1 \end{pmatrix}$ 이고, $p(x) = x^3 + 10x 5$ 일 때 p(A)를 구하라.
- 16. (p57, 33(a)) 정방 행렬 A가 $A^2 + 2A + I = 0$ 을 만족하면 A가 가역임을 보이고, 그 역행렬을 찾아라.
- ※ 17-18 주어진 행렬의 역행렬을 기본 행연산을 이용하여 구하여라.

17.
$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{1}{6} & -\frac{5}{6} \\ \frac{2}{3} & -\frac{4}{3} & \frac{1}{6} \end{pmatrix}$$

18.
$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & -2 & 1 & 0 \\ 3 & -1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

19.
$$A = \begin{pmatrix} 2 & -4 & -2 & 1 \\ 3 & -1 & 6 & 2 \\ -1 & 3 & 1 & 5 \\ 1 & -2 & 1 & -3 \end{pmatrix}$$
의 행렬식을 구하라.

20.
$$A = \begin{pmatrix} 2 & 4 & -1 \\ 1 & -3 & 0 \\ -4 & 2 & -5 \end{pmatrix}$$
에 대하여 다음 물음에 답하라.

- (1) A의 딸림행렬(수반행렬) adj(A)를 구하여라.
- (2) (1)을 이용하여 *A* 의 역행렬을 구하라.
- 21. (참고: p159, 34, 35) 4×4 행렬 A 에 대하여 det(A) = -3일 때 다음을 구하라.

- (1) $\det(-A)$ (2) $\det(2A)$ (3) $\det(A^2A^T)$ (4) $\det((-3A)^{-1})$ (5) $\det(\operatorname{adj} A)$
- 22. $= \forall \exists \vec{u} = (3, -4, 1)$ = (5, -2, 1) = (5, -2, 1) = (3, -4, 1) = (3,
- 23. 주어진 꼭짓점을 갖는 삼각형의 넓이를 구하라. P(2, 1, -3), Q(4, 2, -5), R(-2, 5, -1).
- $\overrightarrow{u} = (4, 1, -3)$, $\overrightarrow{v} = (3, -1, 0)$, $\overrightarrow{w} = (-1, 2, 4)$ 로 이루어지는 평행육면체의 부피를 구하라.
- 25. $\vec{u} = (5, -1, 1)$, $\vec{v} = (-1, 1, 2)$, $\vec{w} = (1, 3, 2)$ 로 이루어지는 사면체의 부피는 무엇인가?
- 26. (p223, 25, 26 참고) **u** · (**v** × **w**) = 5일 때 다음을 구하라.
 - (1) $\mathbf{w} \cdot (\mathbf{v} \times \mathbf{u})$ (2) $\mathbf{v} \cdot (\mathbf{w} \times \mathbf{u})$ (3) $(\mathbf{w} \times \mathbf{u}) \cdot \mathbf{v}$

- (4) $\mathbf{u} \cdot (\mathbf{v} \times \mathbf{v})$
- (5) $(\mathbf{w} \times \mathbf{u}) \cdot \mathbf{w}$
- 27. 세 점 P(1,0,1), Q(6,2,4), R(-1,2,-3)을 포함하는 평면식 x+by+cz=d를 구하라.
- 28. 세 점 A(2,-1,-1), B(3,2,-1), C(0,-3,1)을 지나는 평면의 방정식 ax+by+cz=1를 구하라.
- 29. 다음 각 집합이 벡터공간 R^3 의 부분공간인지 아닌지 밝혀라. 이유를 쓸 것.
- (a) $\{(0, 0, 0), (1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$
- (b) $\{(x, y, z) : x + 2y 2z + 1 = 0\}$
- (c) $\{\vec{r}(t) = (2t, 3t, -4t) : t \in R\}$
- (d) $\{(x, y, z) : x 3z = 0\}$
- (e) $\{(x,y,z): x+2y=0\} \cup \{(x,y,z): x-z=0\}$
- 30. 다음 각 집합이 벡터공간 R^3 의 부분공간인지 아닌지 밝혀라. 이유를 쓸 것.
- (a) $\{(0,0,0), (1,0,0), (0,1,0), (0,0,1)\}$
- (b) $\{(x, y, z) : 3x 2y + 5z = 0\}$
- (c) $\{\vec{r}(t) = (3t-1, -2t+2, -t-3) : t \in R\}$
- (d) $\{\vec{r}(s,t) = (s+2t, -3s-3t, s+4t) : s, t \in R\}$
- (e) $\{\vec{r}(t) = (t-1, t, 2t+1) : t \in R\} \cup \{(0, 0, 0)\}$

31. $\mathbf{v}_1=(2,2,3), \ \mathbf{v}_2=(4,3,-2), \ \mathbf{v}_3=(-2,1,1)$ 가 벡터공간 R^3 을 생성하는가?

32.
$$B = \{\overrightarrow{v_1} = (2, -1), \overrightarrow{v_2} = (1, 3), \overrightarrow{v_3} = (-3, -1)\}$$
 는 R^2 를 생성하는가?

* 33-35 주어진 벡터들이 벡터공간 V에서 선형독립인지 선형종속인지 판정하라.

33.
$$V = R^3$$
, $\{(3,0,5), (5,-1,2), (-2,1,3)\}$

34.
$$V = P_2$$
, $p(x) = 2 + 2x + 3x^2$, $q(x) = 4 + 3x + 2x^2$, $r(x) = -2 - x + x^2$

35.
$$V = P_2$$
, $p(x) = 3x^2 - 2x - 1$, $q(x) = 5x^2 - x - 1$, $r(x) = x^2 - 2x - 1$

* 36-38 주어진 벡터들이 벡터공간 V의 기저인지 판정하라.

36.
$$V = R^3$$
, {(3, 1, -4), (2, -2, 5), (4, -1, -3)}

37.
$$V = P_2$$
, $\{1 - 3x + 2x^2, 1 - 2x^2, 2 - 3x\}$

38.
$$V = M_{22}, \ \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \right\}$$

- 39. 집합 $B = \{ \overrightarrow{u} = (1, -2), \overrightarrow{v} = (1, -3), \overrightarrow{w} = (-2, 4) \}$ 에 대한 설명이 맞는지 틀리는지 밝혀라.
- ⓐ $B
 ho R^2$ 를 생성하지 않는다.
- b B는 R^2 를 생성한다.

ⓒ $B \vdash R^2$ 의 기저이다.

- \overrightarrow{u} , \overrightarrow{v} , \overrightarrow{w} 는 선형독립이다.
- $\stackrel{\rightarrow}{\text{e}} \stackrel{\rightarrow}{u}, \stackrel{\rightarrow}{v}, \stackrel{\rightarrow}{w}$ 는 선형종속이다.
- 40. 기저 $S=\{\mathbf{v}_1,\,\mathbf{v}_2,\,\mathbf{v}_3\}$ 에 대한 $\mathbf{v}=(24,\,-12,\,1)$ 의 좌표벡터를 구하여라. $\mathbf{v}_1=(1,\,-2,\,3),\,\,\mathbf{v}_2=(-4,\,-5,\,6),\,\,\mathbf{v}_3=(3,\,5,\,-2)$
- 41. 기저 $S=\left\{\mathbf{p}_{1},\,\mathbf{p}_{2},\,\mathbf{p}_{3}\right\}$ 에 대한 $\mathbf{p}=6+16x+x^{2}$ 의 좌표벡터를 구하여라. $\mathbf{p}_{1}=1+2-x^{2},\,\,\mathbf{p}_{2}=2+5x^{2},\,\,\mathbf{p}_{3}=3+3x+4x^{2}$
- 42. 기저 $S = \{A_1, A_2, A_3, A_4\}$ 에 대한 $A = \begin{pmatrix} 2 & -7 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ 의 좌표벡터를 구하여라. $A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \ A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \ A_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \ A_4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$

※ 43-44 다음 동차 연립방정식의 해공간의 기저와 차원을 구하라.

43.
$$\begin{cases} 2x - y - 2z = 0 \\ -4x + 2y + 4z = 0 \\ 8x - 4y - 8z = 0 \end{cases}$$
44.
$$\begin{cases} x + y + 2z = 0 \\ 3x + y - z = 0 \\ 4x + 2y + z = 0 \\ x - y - 5z = 0 \end{cases}$$

- 45. $B_1 = \{\overrightarrow{u_1} = (1, -3), \overrightarrow{u_2} = (0, 2)\}$, $B_2 = \{\overrightarrow{v_1} = (1, -1), \overrightarrow{v_2} = (2, 1)\}$ 는 벡터공간 R^2 의 두 기저이다. (1) 기저 B_1 에서 기저 B_2 로의 전이행렬 $P_{B_1 \to B_3}$ 을 구하라.
 - (2) 기저 B_1 에서 좌표벡터 $[\overrightarrow{w}]_{B_1} = \begin{pmatrix} -2\\1 \end{pmatrix}$ 에 대한 기저 B_2 에서의 좌표벡터 $[\overrightarrow{w}]_{B_2}$ 을 구하라.

- 46. $B_1 = \left\{\overrightarrow{u_1} = (6, -1), \overrightarrow{u_2} = (1, 2)\right\}, \ B_2 = \left\{\overrightarrow{v_1} = (2, 1), \overrightarrow{v_2} = (-1, 1)\right\}$ 는 벡터공간 R^2 의 두 기저이다.
- (1) 기저 B_1 을 기저 B_2 로 바꾸는 전이행렬(기저변환행렬) $P_{B_1 \rightarrow B_2}$ 을 구하라.
- (2) 기저 B_1 에서 좌표 $[\overrightarrow{w}]_{B_1} = \begin{pmatrix} -3\\2 \end{pmatrix}$ 에 대응하는 기저 B_2 의 좌표 $[\overrightarrow{w}]_{B_2}$ 를 구하라.
- 47. $B_1 = \{\mathbf{p}_1 = 2 + 5x, \, \mathbf{p}_2 = 6 + 7x\}$, $B_2 = \{\mathbf{q}_1 = 3, \, \mathbf{q}_2 = 1 + 5x\}$ 는 벡터공간 P_1 의 기저이다.
- (1) 기저 B_1 에서 기저 B_2 로의 전이행렬 $P_{B_1 o B_2}$ 을 구하라.
- (2) 기저 B_2 에서 기저 B_1 로의 전이행렬 $P_{B_2 o B_1}$ 을 구하라.
- (3) \mathbf{p} 의 기저 B_1 에 대한 좌표벡터가 $[\mathbf{p}]_{B_1} = \begin{pmatrix} 2 \\ -5 \end{pmatrix}$ 일 때 $[\mathbf{p}]_{B_2}$ 를 구하여라.
- 48. 행렬 $A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 4 \\ 0 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ 에 대하여 다음 물음에 답하여라.
- (1) 행렬의 특성방정식을 구하여라.
- (2) 행렬의 고유값을 구하여라.
- (3) 행렬의 고유공간의 기저를 구하여라.
- 49. 문제 48번의 행렬 $A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 4 \\ 0 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ 에 대하여 다음 물음에 답하여라.
- (1) 행렬 A^{2023} 의 고유값을 구하여라.
- (2) 행렬 A^{2023} 의 고유공간의 기저를 구하여라.
- 50. $A = \begin{pmatrix} 2 & 6 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$ 에 대해 다음 물음에 답하라.
- (1) 행렬 $A = PDP^{-1}$ 로 분해하라.(각 행렬 P, P^{-1}, D 를 써서 곱으로 나타낼 것)
- (2) 행렬지수 e^{A} 를 구하라.
- (3) A^{2023} 을 구하라.
- 51. 행렬 $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ 에 대해 다음 물음에 답하라.
- (1) 행렬 $A = A = PDP^{-1}$ 로 분해하라.(각 행렬 P, P^{-1}, D 를 써서 곱으로 나타낼 것)
- (2) 행렬지수 e^A 를 구하라.
- (3) A^{2023} 을 구하라.
- 52. 행렬 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 3 & 5 & 0 \\ 1 & 3 & 2 & 5 & 2 \\ 1 & 0 & -7 & -8 & 0 \end{pmatrix}$ 에 대해 다음 물음에 답하라.
- (1) 영공간의 기저를 구하여라
- (2) 열공간의 기저를 구하여라.
- (3) A 의 영공간의 직교여공간에 속하는 벡터가 아닌 것은 무엇인가?
 - ① (1, 2, -1, 0, 2) ② (0, 1, 3, 5, 0) ③ (0, 1, 3, 4, 1) ④ (0, 0, 0, 1, 0) ⑤ (0, 0, 0, 2, -2)

53. 행렬
$$A = \begin{pmatrix} -3 & -1 & 1 & 8 & -3 \\ 1 & 2 & 3 & -1 & 1 \\ 2 & 5 & 8 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$
에 대해 다음 물음에 답하라.

- (1) 행공간의 기저를 구하라. (2) 행공간의 기저를 구하라.
- (3) nullity(*A*)를 구하라.
- (4) 영공간의 직교여공간에 속하는 벡터가 아닌 것은 무엇인가?

- 1 (3, 1, -1, -8, 3) 2 (2, 5, 8, -1, 2) 3 (0, 1, 2, 1, 0) 4 (1, 3, 5, 0, 1) 5 (0, 2, 6, -1, 0)

54

- (1) A가 4×7 행렬일 때 A의 기약행사다리꼴에서 가능한 선도 1의 최대개수는 몇 개인가? 이유는?
- (2) A가 4×7 행렬일 때 $A\mathbf{x} = \mathbf{0}$ 의 일반해에서 가능한 매개변수의 최대개수는 몇 개인가? 이유는?
- (3) A가 7×4 행렬일 때 A의 기약행사다리꼴에서 가능한 선도 1의 최대개수는 몇 개인가? 이유는?
- (2) A가 7×4 행렬일 때 $A\mathbf{x} = \mathbf{0}$ 의 일반해에서 가능한 매개변수의 최대개수는 몇 개인가? 이유는?

* 55-58 R^2 에서 다음 합성변환을 표<u>준행렬들의 곱으로 나타내고</u> 합성변환의 <u>표준행</u>렬을 구하여라. 55. 직선 y = x에 대해 대칭시킨 후 시계 방향으로 60° 회전

- 56. x축 상으로 정사영시킨 다음, 반시계방향으로 120° 회전 후, 인자 $k = \frac{1}{3}$ 만큼 축소
- 57. 시계 방향으로 135° 회전시킨 다음, y축 상으로 정사영 시킨 후, 직선 y = x에 대해 대칭
- 58. x 축에 대해 대칭시킨 다음, 반시계 방향으로 30° 회전시킨 후, 인자 k=2만큼 확대.
- 59. R^2 에서 $\overrightarrow{v} = (2,4)$ 을 반시계방향으로 150^o 회전한 후 y = x에 대칭 이동시킨 벡터를 찾아라.
- 60. R^2 에서 세점 A(1, 1), B(1, 0), C(0, -1)을 꼭짓점으로 하는 삼각형을 반시계방향으로 45° 회전시킨 후, y축 대칭이동 시켜서 얻은 삼각형의 세 꼭짓점의 좌표를 구하라.
- 61. 행렬연산자 $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ 가 다음과 같이 주어져 있다.

$$\begin{array}{lll} w_1 = & x_1 - 2x_2 - 3x_3 \\ w_2 = 2x_1 & + & x_3 \\ w_3 = & x_1 - & x_2 \end{array}$$

- (1) 일대일인지 판별하여라.
- (2) 만약 그렇다면 역 연산자에 대한 표준행렬을 구하고 $T^{-1}(w_1, w_2, x_3)$ 를 구하여라.
- 62. 다음 정의 중 내적인 것을 고르고 내적이 아닌 경우 어느 공리를 만족하지 않는지 말하라.

(1) 함수
$$f(x),g(x)$$
가 $[-\pi,\pi]$ 에서 연속일 때, $\langle f,g \rangle = \int_{-\pi}^{\pi} f(x)g(x)dx$

$$(2) \ \overrightarrow{u} = (u_1, u_2), \overrightarrow{v} = (v_1, v_2) \in R^2 \quad \text{에 대하여, } \langle \overrightarrow{u}, \overrightarrow{v} \rangle = 3u_1v_1 + 4u_2v_2$$

(3)
$$\overrightarrow{u} = (u_1, u_2), \overrightarrow{v} = (v_1, v_2) \in \mathbb{R}^2$$
 에 대하여, $\langle \overrightarrow{u}, \overrightarrow{v} \rangle = 2u_1v_1 - 3u_2v_2$

$$(4) \ \overrightarrow{u} = (u_1, u_2), \overrightarrow{v} = (v_1, v_2) \in R^2 \quad \text{of Theorem } (\overrightarrow{u}, \overrightarrow{v}) = 3u_1v_1 + u_2v_1 + u_1v_2 + 2u_2v_2 = 3u_1v_1 + u_2v_1 + u_2v_1 + u_2v_2 + 2u_2v_2 = 3u_1v_1 + u_1v_2 + 2u_2v_2 = 3u_1v_1 + u_1v_2 + 2u_2v_2 = 3u_1v_1 + u_1v_2 + 2u_1v_2 + 2u_1v_2$$

$$(5) \ u = (u_1, u_2), v = (v_1, v_2) \in R^2 \quad \text{에 대하여, } \left<\overrightarrow{u}, \overrightarrow{v}\right> = u_1 v_1 + 3 u_2 v_1 + 2 u_1 v_2 + 4 u_2 v_2$$

- 63. 다음 정의 중 내적인 것을 고르고 내적이 아닌 경우 어느 공리를 만족하지 않는지 말하라.
- (a) p(x), q(x) $\in P_1$ 에 대해 $\langle p(x), q(x) \rangle = \int_0^1 p(x)q(x)dx$
- $\text{(b)} \ \ p(x) = a_0 + a_1 x \,, \ \ q(x) = b_0 + b_1 x \ \in P_1 \text{ on } \quad \forall p(x), \ q(x) \,\rangle \\ = a_0 b_0 + a_0 b_1 + a_1 b_0 + a_1 b_1 + a_2 b_1 + a_3 b_2 + a_3 b_3 + a_4 b_3 + a_4 b_3 + a_4 b_3 + a_4 b_3 + a_5 b_4 + a_5 b_3 + a_5 b_4 + a_5 b_4 + a_5 b_5 + a_5 b_5$
- (c) $\overrightarrow{u} = (u_1, u_2)$, $\overrightarrow{v} = (v_1, v_2)$ $\in \mathbb{R}^2$ 에 대해 $\langle \overrightarrow{u}, \overrightarrow{v} \rangle = 5u_1v_1 + 3u_2v_2$
- $(\mathsf{d}) \ \overrightarrow{u} = (u_1, u_2), \ \overrightarrow{v} = (v_1, v_2) \ \in R^2 \ \text{oll Then} \ \left\langle \overrightarrow{u}, \overrightarrow{v} \right\rangle = u_1 v_1 + 2 u_1 v_2 + 2 u_2 v_1 + 3 u_2 v_2$
- 64. P_2 의 표준내적(6.1절 예제7)에 대하여 다음을 계산하여라.
- (1) $\langle \mathbf{p}, \mathbf{q} \rangle$, $\mathbf{p} = 5 x + x^2$, $\mathbf{q} = -2 + 3x^2$
- (2) $\| \mathbf{p} \|$, $\mathbf{p} = 3 2x x^2$
- (3) $d(\mathbf{p}, \mathbf{q})$, $\mathbf{p} = 5 x + x^2$, $\mathbf{q} = 2 + x 4x^2$
- (4) \mathbf{p} , \mathbf{q} 사이의 코사인 값을 구하여라. $\mathbf{p}=x-2x^2$, $\mathbf{q}=5-3x+x^2$
- 65. 다음에 주어진 내적을 사용하여 R^2 에서 단위원을 그려라.
- (1) $\langle \mathbf{u}, \mathbf{v} \rangle = \frac{1}{2} u_1 v_1 + \frac{1}{8} u_2 v_2$
- (2) $\langle \mathbf{u}, \mathbf{v} \rangle = 7u_1v_1 + 2u_2v_2$
- 66. $\overrightarrow{u} = (u_1, u_2)$, $\overrightarrow{v} = (v_1, v_2)$ 에 대하여 내적을 $\langle \overrightarrow{u}, \overrightarrow{v} \rangle = 3u_1v_1 + 5u_2v_2$ 로 정의할 때, $\|(1, -2)\|$ 는 무엇인가?
- 67. $A = \begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -2 & 3 \end{pmatrix}$, $\overrightarrow{u} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix}$, $\overrightarrow{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$ 에 대하여 내적을 $<\overrightarrow{u}, \overrightarrow{v}> = \overrightarrow{u}^T A \overrightarrow{v}$ 로 정의할 때, $\|(1, -3)\|$ 를 구하라.
- 68. 열벡터 \overrightarrow{u} , \overrightarrow{v} 에 대하여 내적을 $<\overrightarrow{u}$, $\overrightarrow{v}>=\overrightarrow{u^T}A\overrightarrow{v}$ 로 정의하고, $A=\begin{pmatrix}3&-1\\-1&2\end{pmatrix}$ 일 때, 벡터 $\overrightarrow{u}=\begin{pmatrix}-1\\1\end{pmatrix}$ 와 $\overrightarrow{v}=\begin{pmatrix}1\\2\end{pmatrix}$ 의 사잇각 θ 에 대하여 $\cos\theta$ 를 구하라.
- 69. P_2 에서 내적을 $\langle \mathbf{p}, \mathbf{q} \rangle = \int_{-1}^1 p(x) q(x) dx$ 로 정의할 때 다음을 구하여라.
- (1) $\mathbf{p} = 2 3x$ 에 대하여 $\|\mathbf{p}\|$ 을 구하여라.
- (2) $\mathbf{p} = -2$, $\mathbf{q} = 4 3x$ 일 때 사잇각을 구하라.
- 70. 유클리드 내적에 대해서
- (1) W가 R^3 에서 평면 3x 4y 5z = 0일 때 W^{\perp} 의 식을 구하여라.
- (2) W가 R^3 에서 직선 x = 2t, y = -4t, z = 3t일 때 W^{\perp} 의 식을 구하여라.
- (3) W가 R^3 에서 두 평면 x + 2y 3z = 0과 2x y + 4z = 0의 교선일 때 W^{\perp} 의 식을 구하여라.
- 71. $\overrightarrow{v}=(2,-1,1)$ 을 $B=\{\overrightarrow{u}_1=(1,1,-1),\overrightarrow{u}_2=(1,0,1),\overrightarrow{u}_3=(-1,2,1)\}$ 를 직교기저로 갖는 좌표(벡터)로 표현하여라.

- 72. $U = \left\{ \overrightarrow{u_1} = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}} \right), \overrightarrow{u_2} = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}} \right), \overrightarrow{u_3} \right\}$ 가 R^3 의 정규직교기저일 때, $\overrightarrow{v} = (2, 2, -3)$ 을 U에서의 좌표로 나타내어라.
- 73. 벡터의 집합 $\{(1,0),(0,1)\}$ 은 R^2 상의 내적 $\langle \mathbf{u},\mathbf{v}\rangle = 3u_1v_1 + 5u_2v_2$ 에 대해 직교함을 보이고 정규직교 집합으로 변환하라.
- 74. 행렬 $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = QR$ 로 분해하라. 여기서 $Q^TQ = I$ 이고 R은 상삼각행렬이다
- 75. 행렬 $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 0 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} = QR$ 로 분해하라. 여기서 $Q^TQ = I$ 이고 R은 상삼각행렬이다.(10점)
- 76. A 를 직교대각화 하는 행렬 P를 구하고 $P^{-1}AP$ 를 구하여라. $A = \begin{pmatrix} 6 & -2 \\ -2 & 3 \end{pmatrix}$
- 77. 다음 이차형식을 대칭행렬 A를 이용하여 행렬표기법 $\mathbf{x}^T A \mathbf{x}$ 으로 표현하라.

(1)
$$3x_1^2 + 4x_1x_2$$

(2)
$$x_1^2 + 4x_2^2 - 3x_3^2 - 2x_1x_2 + 5x_2x_3$$

- 78. 다음 이차형식 Q에서 혼합할을 제가하기 위한 $\underline{\text{Qaube}}$ 수변환을 $\underline{\text{Pos}}$ $\underline{\text{M로운}}$ 변수로 \underline{Q} 를 표현하여라. $Q = 2x_1^2 - x_2^2 - x_3^2 + 4x_1x_2 - 4x_1x_3 + 8x_2x_3$
- ※ 79-80 다음 방정식의 원뿔곡선을 표준위치에 오도록 직교변수변화을 구하여 표현하고. 원뿔곡선이 어떤 곡선인지 설명하라.

$$79. \quad 3x^2 - 4xy + 3y^2 - 6 = 0$$

$$80. \quad x^2 - 5y^2 + 8xy = 10$$

81. 이차형식 $q(x_1,\,x_2)=-6x_1^2+4x_1x_2-3x_2^2$ 의 혼합항을 제거하는 변수변환과 새로운 변수의 항으로 표현된 2차형식을 바르게 표현한 것을 구하라.

⑤ 답 없음

82. 이차형식 $q(x_1, x_2) = -x_1^2 + 6x_1x_2 + 7x_2^2$ 의 혼합항을 제거하는 변수변환과 새로운 변수의 항으로 표현된 2차형식을 바르게 표현한 것을 구하라.

$$\textcircled{1} \quad \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{10}} & -\frac{3}{\sqrt{10}} \\ \frac{3}{\sqrt{10}} & \frac{1}{\sqrt{10}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}, \quad 8y_1^2 - 2y_2^2 \qquad \qquad \textcircled{2} \quad \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{10}} & \frac{3}{\sqrt{10}} \\ -\frac{3}{\sqrt{10}} & \frac{1}{\sqrt{10}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}, \quad 8y_1^2 - 2y_2^2$$

⑤ 답 없음

* 83-84 이차형식을 양한정(양의 정부호), 음한정(음의 정부호), 반양한정(준 양의 정부호), 반음한정(준 음의 정부호), 부정으로 분류하라.

83. (1)
$$3x_1^2 + 4x_1x_2 - 3x_2^2$$
 (2) $5x_1^2 + 4x_1x_2 + 4x_2^2$

84.
$$2x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 - 4x_1x_2 - 4x_2x_3$$

- (1) $T(x_1, x_2, x_3)$ 의 공식을 구하고, T(10, 5, 7)를 구하라.
- (2) T의 치역과 치역의 기저를 구하라.
- (3) *T*의 핵과 핵의 기저를 구하라.
- 86. R^2 에서 R^2 로의 선형변환이 L(x,y) = (4x 2y, -6x + 3y) 로 정의될 때, 다음 물음에 답하라.
- (1) Ker(L)과 Ker(L)의 기저를 구하고, L이 단사인지 밝혀라.
- (2) Im(L)과 Im(L)의 기저를 구하고, L이 전사인지 밝혀라.
- 87. $T: R^3 \to R^2$ 로 정의된 선형변환 T(x,y,z) = (x-y+z, -2x+y-3z)에 대하여 다음 물음에 답하라.
- (1) Ker(L)과 Ker(L)의 기저를 구하고, T가 단사인지 밝혀라.
- (2) Im(L)과 Im(L)의 기저를 구하고, T가 전사인지 밝혀라.
- 88. $T: R^2 \to R^3 T(x, y) = (2x 3y, 3x + y, -6x + 9y)$ 이다.
- (1) Ker(T)를 구하고, Ker(T)의 기저를 구하라. 또 T가 단사인지 밝혀라.
- (2) Im(T)를 구하고, Im(T)의 기저를 구하라. 또 T가 전사인지 밝혀라.
- 89. $T: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3 \perp T(x, y) = (-6x + 3y, 2x y, 4x 2y)$ 이다.
- (1) Ker(T)를 구하고, Ker(T)의 기저를 구하라. 또 T가 단사인지 밝혀라.
- (2) Im(T)를 구하고, Im(T)의 기저를 구하라. 또 T가 전사인지 밝혀라.
- 90. $T: R^3 \to R^3$ 는 T(x, y, z) = (x+3z, 3x+y+4z, -2x+2y+4z)으로 정의된 선형변환이다.
- (1) $\ker(T)$ 와 $\ker(T)$ 의 기저를 구하고 T가 단사인지 밝혀라.
- (2) $\operatorname{Im}(T) = R(T)$ 와 $\operatorname{Im}(T) = R(T)$ 의 기저를 구하고 T가 전사인지 밝혀라.

- 91. R^2 에서 선형변환 T(x,y)=(2x-3y,-4x+y)가 정의되고, 두 기저가 $E=\{\overrightarrow{e}_1=(1,0),\overrightarrow{e}_2=(0,1)\}$, $B=\{\overrightarrow{b}_1=(2,-1),\overrightarrow{b}_2=(-3,1)\}$ 일 때 다음 물음에 답하라.
- (1) 표준기저 E에 대한 T의 행렬 $[T]_E$ 와 전이행렬(기저변환행렬) $P_{B \to E}$ 를 구하라.
- (2) $[T]_E$ 와 $P_{B o E}$ 를 이용하여 기저 B에 대한 T의 행렬 $[T]_B$ 를 구하라.
- (3) $[\vec{v}]_E = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ 은 $[T]_B$ 에 따라 기저 B에서 어떤 점으로 변환되는가?
- 92. R^2 에서 선형변환 T(x,y)=(2x-y,4x+3y)가 정의되고, 두 기저가 $E=\left\{\overrightarrow{e_1}=(1,0),\overrightarrow{e_2}=(0,1)\right\}$, $B=\left\{\overrightarrow{b_1}=(2,-1),\overrightarrow{b_2}=(1,1)\right\}$ 일 때 다음 물음에 답하라.
- (1) 표준기저 E에 대한 T의 행렬 $[T]_F$ 와 전이행렬(기저변환행렬) $P_{B\to E}$ 를 구하라.(3점)
- (2) $[T]_E$ 와 $P_{B \to E}$ 를 이용하여 기저 B에 대한 T의 행렬 $[T]_B$ 를 구하라.(4점)
- (3) $[\vec{v}]_E = \binom{2}{5}$ 은 $[T]_B$ 에 따라 기저 B에서 어떤 점으로 변환되는가?(2점)
- 93. $T: P_1 \rightarrow P_1$ 가 $T(a_0+a_1x)=a_0+a_1(x+1)$ 으로 정의되고 P_1 의 기저는 다음과 같다. $B=\left\{ egin{array}{ll} oldsymbol{p}_1=1-2x, \ oldsymbol{p}_2=-x \end{array}
 ight\}, & B'=\left\{ oldsymbol{q}_1=3, \ oldsymbol{q}_2=1-x \right\} \end{array}$
- (1) $[T]_B$ 와 $P_{B' o B}$ 를 구하여라.
- (2) (1)의 결과를 이용하여 $[T]_{R'}$ 를 구하여라.
- 94. 행렬 $A = \begin{pmatrix} 6 & 0 & 4 \\ 4 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ 의 특이값 분해(SVD)를 다음에 따라 구하라.
- (1) A^TA 의 고유값 $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \lambda_3$ 와 정규직교 고유벡터 $\overrightarrow{v_1}$, $\overrightarrow{v_2}$, $\overrightarrow{v_3}$ 를 구하라.
- (2) 축소된 특이값 전개를 구하여라.
- 95. 98. 행렬 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$ 를 특이값 분해(SVD)를 다음에 따라 구하라.
- (1) A^TA 의 고유값 $\lambda_1 \geq \lambda_2$ 와 정규직교 고유벡터 $\overrightarrow{v_1}$, $\overrightarrow{v_2}$ 를 구하라.
- (2) $\sigma_1 = \sqrt{\lambda_1}$, $\sigma_2 = \sqrt{\lambda_2}$ 와 $\overrightarrow{u_1} = \overrightarrow{Av_1}/\sigma_1$, $\overrightarrow{u_2} = \overrightarrow{Av_2}/\sigma_2$ 를 이용하여 $A = \sigma_1 \overrightarrow{u_1} \overrightarrow{v_1}^T + \sigma_2 \overrightarrow{u_2} \overrightarrow{v_2}^T$ 로 표현하고 계산하여 결과를 확인하라.
- 96. 행렬 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ 의 축소된 특이값 전개를 다음 과정에 따라 구하라.
- (1) A^TA 의 고유값 $\lambda_1 \geq \lambda_2$ 와 각 고유값에 대한 정규직교 고유벡터 $\stackrel{
 ightarrow}{v_1}$ 과 $\stackrel{
 ightarrow}{v_2}$ 를 구하라.(3점)
- (2) $\sigma_1 = \sqrt{\lambda_1}$, $\sigma_2 = \sqrt{\lambda_2}$ 와 $\overrightarrow{u_1} = \overrightarrow{Av_1}/\sigma_1$, $\overrightarrow{u_2} = \overrightarrow{Av_2}/\sigma_2$ 를 이용하여 $A = \sigma_1 \overrightarrow{u_1} \overrightarrow{v_1} + \sigma_2 \overrightarrow{u_2} \overrightarrow{v_2}^T$ 로 표현하고 계산하여 결과를 확인하라.