birdbot

Train your own flappy bird robot easily

介绍

此项目提供了一个简易的框架来训练flappy bird机器人,可以很方便在此框架上学习或测试agent的一些算法。

特点

- 对游戏进行了简单的封装,可以很方便得到游戏的状态来辅助算法实现。
- 可以显示游戏界面方便调试,能够看到算法实现的效果。也可以选择关闭游戏界面以及声音,这样游戏仍然能正常运行,一般用于训练阶段,可以减少CPU的占用。

开始训练自己的机器人

准备

确认安装了python2.7.x和pyglet。pyglet的安装Window可从这里直接下载二进制exe文件安装。Linux可从各个发行版的软件源安装,例如ubuntu:

```
sudo apt-get install python-pyglet
```

若软件源中找不到,可以按这里下载源代码编译安装

实现智能算法

算法代码写在Bot.plan()方法里,Bot.plan()方法每0.05秒会被调用一次,可以根据每次传入的state信息来辅助此次的决策。

state是一个dict, 存放的是当前的游戏状态 (也就是上一次执行动作后的状态)。具体信息如下:

其中bird是鸟相关信息, x, y是鸟的横纵坐标, bird_state为string, 若值为'alive'表示鸟活着, 'dead'表示鸟死了。

pipes是各个管道的位置,上管道的位置用左下角的点表示,下管道的位置用左上角的点表示,管道存放的顺序按"上下上下上下",**见最后面的图**。红点表示管道位置,数字表示顺序**。另外注意坐标系是从左到右,从下到上,即原点在左下角**

由于游戏比较简单,可以执行的动作只有点击屏幕。可以通过调用self.tap()指令来点击屏幕。

数据的保存及其他

需要在整个程序执行期间更新的数据可以放在Bot._init_()方法里。训练得到的数据可以通过_init_()方法里的do_at_exit()保存,这样训练时间过长或程序出错时可以把数据存下来,避免从头开始训练。

是否显示窗口和播放声音可以在main的两个标志show_window和enable_sound设置。

例子程序

代码里有一个例子sample_bot.py,实现了Q-learning算法,参考的是这篇文章Flappy Bird hack using Reinforcement Learning。保存数据等也可以参考例子。可以考虑结合一些规则(例如低于下根管道时尽量飞高,高于时则鸟降低高度等)来加快训练。

参考资料

wikipedia的强化学习介绍

《Al: a modern approach》的第21章