质点力学小结提纲

- 一. 质点力学线索框图(见第4页) 搞清各规律的内容、来源、适用对象、 成立条件、对参考系的依赖关系。
- 二.解题的基本方法与步骤
 - 1. 用牛顿定律解题
 - 2. 用功能、动量、角动量及守恒定律解题
- 三. 总结自己在哪些方面、哪些问题上较中学有所提高
- 四. 专题小结(例如角动量、质心...)

描述运动的量

位矢、位移、位置角、角位移

速度、角速度

加速度、角加速度

质量、动量、角动量

机械能

相对运动

质点

质心的位矢及计算 质点系 质心的速度、加速度 质心的动量

研究运动状态的变化

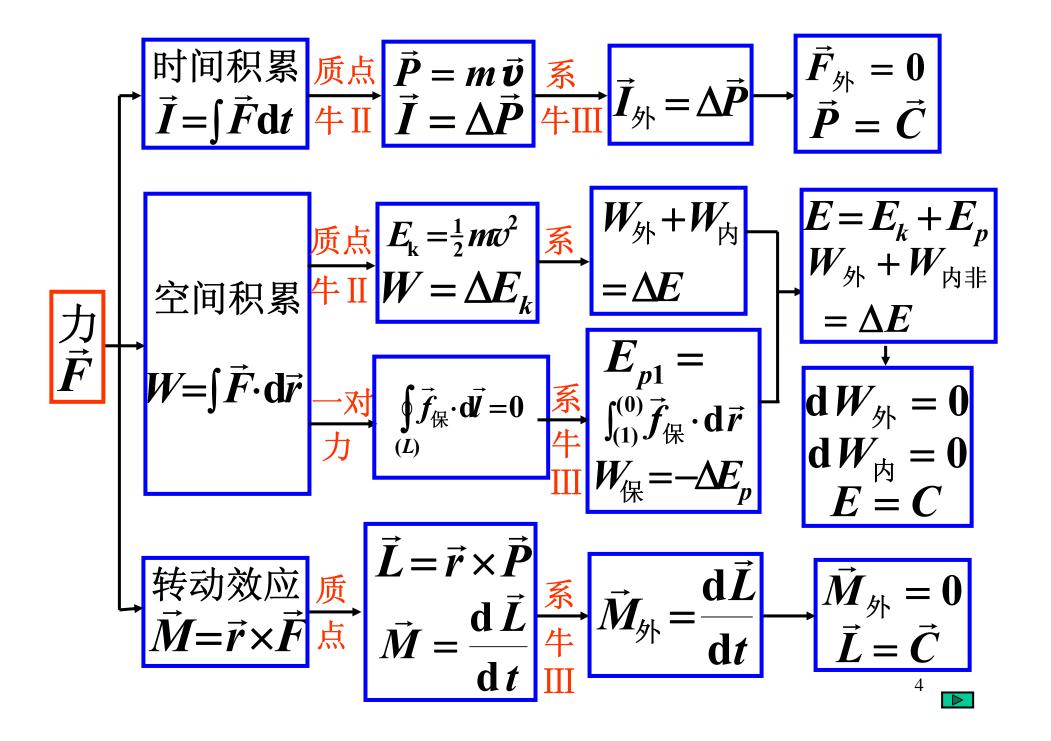
力、力矩(动量、角动量、加速度、角加速度)冲量(动量的变化)

功(能量、动能、势能、机械能)

对于质点
$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} = m\vec{a}$$
 $\vec{M} = \frac{d\vec{L}}{dt}$

对于质点系
$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} = m\vec{a}_c$$
 $\vec{M} = \frac{d\vec{L}}{dt}$

三个守恒定律(动量、角动量、机械能)



定轴转动的刚体

描述运动的物理量

位置角、角位移 角速度、角加速度(大小、方向) 转动惯量(轴、平行轴定理) 角动量(大小、方向) 转动动能

研究运动状态变化用到的物理量

力、力矩(角动量)力矩的功

平动与转动

Analogy between translational and rotational motion

_	
•	
_	7
	ΔI
	ーッコ
	之

刚体定轴转动

$$\vec{v} = \frac{\mathrm{d}\vec{r}}{\mathrm{d}t}$$

$$\omega = \frac{\mathrm{d}\,\theta}{\mathrm{d}t}$$

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2}$$

$$\vec{\beta} = \frac{d\vec{\omega}}{dt}$$
 $\beta = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d^2\theta}{dt^2}$

$$J = \int_{V} r^2 \mathrm{d}m$$

Analogy between translational and rotational motion

平动	刚体定轴转动
$\vec{F} = m\vec{a}$	$ar{M}=Jar{eta}$
$\vec{p} = m\vec{v}$	$\vec{p} = \sum_{i} \Delta m_{i} \vec{v}_{i}$
$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$	$ec{L}=Jec{\omega}$
$\vec{F} = \frac{\mathrm{d}\vec{p}}{\mathrm{d}t} = \frac{\mathrm{d}(m\vec{v})}{\mathrm{d}t}$	$\vec{M} = \frac{d\vec{L}}{dt} = \frac{d(J\vec{\omega})}{dt}$
动量守恒 合外力为零,动量守恒	角动量守恒 合外力矩为零,角动量守恒

Analogy between translational and rotational motion

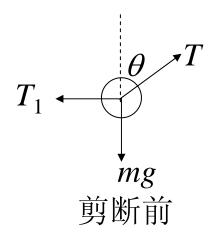
平动	刚体定轴转动
$\mathbf{d}W = \vec{F} \cdot \mathbf{d}\vec{r}$	$dW = Md\theta$
$E_{\mathbf{k}} = \frac{1}{2}mv^2$	$E_{\rm k} = \frac{1}{2}J\omega^2$
$W_{\text{ph}} + W_{\text{ph}} = E_{K2} - E_{K1}$	$W_{\text{ph}}=E_{ ext{K2}}-E_{ ext{K1}}$

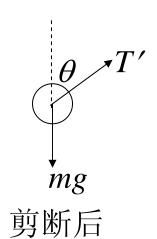
力学测验题

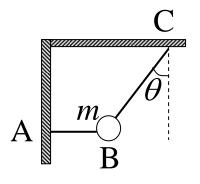
一、填空题

1. 质量为 m 的小球,用轻绳AB、BC连接如图。剪断AB前后,BC绳中的张力T: T'= ______。

解:







剪断BC前

$$T = \frac{mg}{\cos\theta}$$

计算得

剪断BC后

$$T' - mg\cos\theta = m\frac{v^2}{l}$$

$$T: T'=1:\cos^2\theta$$

$$v = 0$$

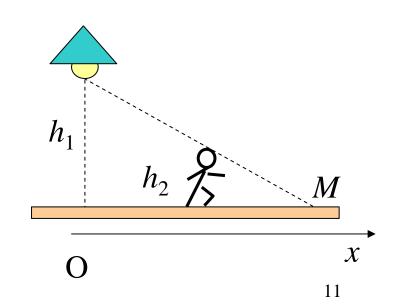
$$T' = mg\cos\theta$$

2. 灯距地面的高度为 h_1 ,人的身高为 h_2 ,在灯下以匀速率 v沿水平直线行走,如图。求:他的头顶在地面上的影子M点沿地面移动的速率。

解:如图建立坐标系。设人的坐标为x,M点的坐标为 x_M 。

$$\frac{x_M - x}{x_M} = \frac{h_2}{h_1} \qquad x_M = \frac{h_1}{h_1 - h_2} x$$

$$v_{M} = \frac{\mathrm{d}x_{M}}{\mathrm{d}t} = \frac{h_{1}}{h_{1} - h_{2}} \frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t}$$
$$= \frac{h_{1}}{h_{1} - h_{2}} v$$
$$v_{M} > v$$



3. 设质点的运动函数为 $\vec{r}(t) = 3t^2\hat{i} + 2t\hat{j}$ (m),

求: t=3 s 时质点的速度,速率和加速度。

解:
$$\vec{v}(t) = \frac{d\vec{r}(t)}{dt} = 6t\hat{i} + 2\hat{j}$$
 $\vec{v}(3) = 18\hat{i} + 2\hat{j}$ m/s

$$\vec{a}(t) = \frac{d\vec{v}(t)}{dt} = 6\hat{i}$$

$$\vec{v}(3) = 18\hat{i} + 2\hat{j} \text{ m/s}$$

$$v(3) = 18.1 \text{ m/s}$$

$$\vec{a}(3) = 6\hat{i} \text{ m/s}^2$$

4. 某物体做直线运动,其速度随时间变化的关系为 $dv/dt = -kv^2t$, 式中k为大于零的常量. 当t = 0时, 初 速为 v_0 。求:该物体的速度与时间t的函数关系。

解:
$$\frac{\mathrm{d}v}{v^2} = -kt\mathrm{d}t$$

$$\int_{v_0}^{v} \frac{\mathrm{d}v}{v^2} = -\int_{0}^{t} kt\mathrm{d}t$$

$$\int_{v_0}^{v} \frac{\mathrm{d}v}{v^2} = -\int_{0}^{t} kt \,\mathrm{d}t$$

$$\frac{1}{v_0} - \frac{1}{v} = \frac{1}{2}kt^2$$

$$\frac{1}{v} = \frac{1}{v_0} + \frac{1}{2}kt^2$$

5. 一物体做半径为 R=80m 的圆周运动,速率为v=30+2t (m/s)。 t=5 s 时物体的法向加速度大小和方向为____、切向加速度大小和方向为____、加速度大小和方向为____。

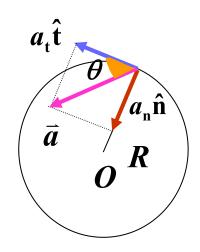
解:
$$a_t = \frac{dv}{dt} = 2 \text{ m/s}^2$$
 方向:沿圆的切线,与速度方向一致。

$$v(5)=30+2.5=40 \text{ m/s}$$

$$a_{\rm n} = \frac{v^2}{R} = \frac{40^2}{80} = 20 \text{ m/s}^2$$
 方向:沿半径指向圆心。

$$a = \sqrt{a_{\rm t}^2 + a_{\rm n}^2} = 20.1 \,\mathrm{m/s^2}$$

$$\tan \theta = a_{\rm n}/a_{\rm t} = 10, \quad \theta = 84.2^{\circ}$$



6. 一个力F 作用在质量为 1.0 kg的质点上,使之沿x 轴运动。已知在此力作用下质点的运动学方程为 $x = 3t-4t^2+t^3$ (SI)。在0到4 s的时间间隔内,

(1)力
$$F$$
的冲量大小 $I = ______$ 。

$$(2)$$
力 F 对质点所作的功 $W=$ _____。

解:
$$v(t) = dx/dt = 3-8t + 3t^2$$

$$v(0) = 3\text{m/s}$$
 $v(4) = 19\text{m/s}$

(1)
$$I = mv(4) - mv(2) = 16 \text{ N} \cdot \text{s}$$

(2)
$$W = \frac{1}{2}mv(4)^2 - \frac{1}{2}mv(0)^2 = 176 \text{ J}$$

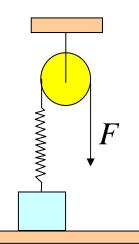
7. 如图所示系统中,外力 F 通过不可伸长的绳子和一弹性系数为k = 200N/m的轻弹簧缓慢地拉起了地面上的物体,物体质量 m = 2kg。初始时弹簧为自然伸长,在把绳子拉下20cm的过程中,力 F 所做的功。(g = 10m/s²)

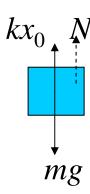
解: 支持力为零时,物体开始离开地面。

$$kx_0 = mg$$
 解得: $x_0 = 0.1$ m

对于轻滑轮,力 F 的大小与弹簧的弹力相等。

$$W = \int_{0}^{x_0} kx dx + \int_{x_0}^{0.2} mg dx$$
$$= \frac{1}{2} kx_0^2 + mg(0.2 - x_0) = 3 (J)$$





8. 一质点在如图所示的坐标平面内作圆周运动,有一力

$$\vec{F} = F_0(x\hat{i} + y\hat{j})$$

作用在质点上. 在该质点从坐标原点运动到(0, 2R)位置过程中,力对它所作的功。

解:
$$W = \int_{1}^{2} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{1}^{2} (F_{x} dx + F_{y} dy)$$

$$= F_{0} \int_{1}^{2} (x dx + y dy)$$

$$= \frac{F_{0}}{2} (x_{2}^{2} - x_{1}^{2} + y_{2}^{2} - y_{1}^{2})$$

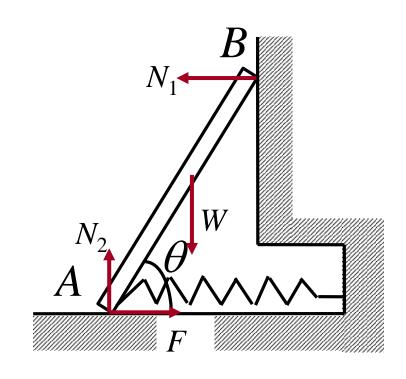
$$= 2F_{0}R^{2}$$

- 9.一长为*l*、重 *W* 的均匀梯子,靠墙放置,如图。梯子下端连一劲度系数为 *k* 的弹簧. 当梯子靠墙竖直放置时,弹簧处于自然长度。墙和地面都是光滑的. 当梯子依墙而与地面成θ角且处于平衡状态时,
 - (1) 地面对梯子的作用力的大小为______,
 - (2) 墙对梯子的作用力的大小为______,
 - (3) W、k、l、 θ 应满足的关系式为_______。

解: (1) $N_2 = W$

- (2) $N_1 l \sin \theta = W \frac{l}{2} \cos \theta$ $N_1 = \frac{W}{2} \cot \theta$
- $(3) N_1 = kl \cos \theta$

$$W=2kl\sin\theta$$



10. 光滑平面上,有一长为l、质量为m的均匀细棒,以速度v平动,之后与固定在桌面上的钉子 A 发生碰撞,碰后绕A 点转动。求该细棒转动的角速度 ω 。

解:碰撞前后,杆对A的角动量守恒。

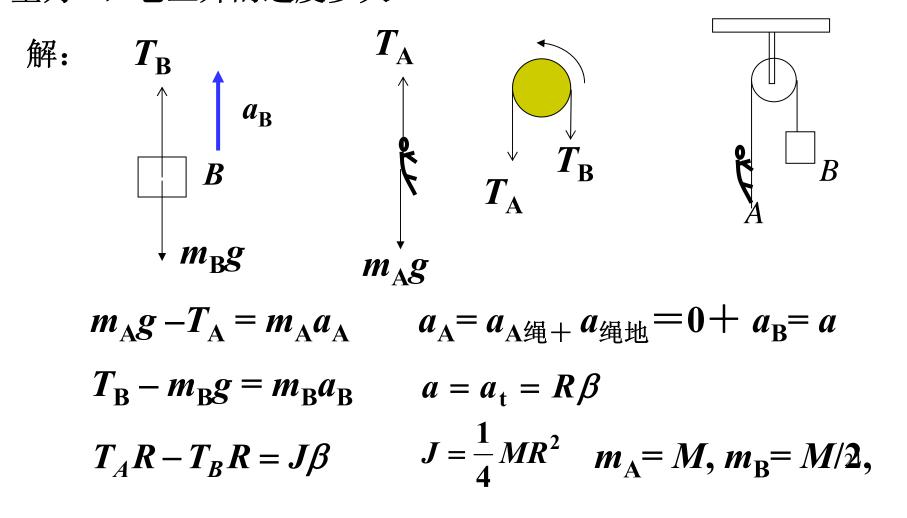
$$mv\frac{l}{4} = \left[\frac{1}{12}ml^2 + m(\frac{l}{4})^2\right]\omega$$

$$\omega = \frac{12v}{4}$$

$$\omega = \frac{12v}{4}$$

计算题

1. 一轻绳绕过定滑轮。滑轮质量为 M/4,均匀分布在滑轮的边缘上。质量为M的人抓住绳子一端A,绳子另一端系一重物B,质量为M/2。设人从静止开始上爬 ,当人相对于绳子以匀速 u上爬时,(1)求B端重物上升的加速度多大? (2)若 B 端重物质量为M,它上升的速度多大?



$$a=2g/7$$

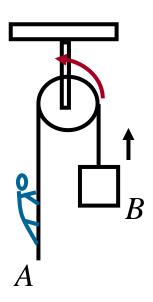
(2) $m_B = M$,角动量守恒. 设B的速率为v

$$v_{\Lambda} = v_{\Lambda 4 + v_{4 \pm}} = u - v$$

以垂直屏幕向外为正

$$\begin{cases}
\frac{1}{4}MR^2\omega + MvR - MR(u - v) = 0 \\
v = R\omega
\end{cases}$$

解得:
$$v = \frac{4}{9}u$$



2. 如图,两圆轮的半径分别为 R_1 和 R_2 (R_1 < R_2),质量分别为 M_1 和 M_2 ,皆可视为均匀圆柱体且同轴固结在一起,二盘边缘绕有细绳,绳子下端挂两个质量分别为 m_1 和 m_2 的物体,求在重力作用下, m_2 下落时轮的角加速度。

解:
$$m_1: T_1 - m_1 g = m_1 a_1$$

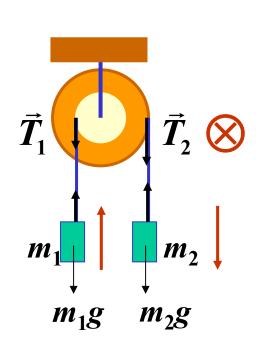
 $m_2: m_2 g - T_2 = m_2 a_2$

对整个轮, 由转动定律

$$T_2R_2 - T_1R_1 = (\frac{1}{2}M_1R_1^2 + \frac{1}{2}M_2R_2^2)\beta$$

由运动学关系
$$\beta = \frac{a_1}{R_1} = \frac{a_2}{R_2}$$

联立解得
$$\beta = \frac{\left(m_2 R_2 - m_1 R_1\right)g}{\left(\frac{M_1}{2} + m_1\right)R_1^2 + \left(\frac{M_2}{2} + m_2\right)R_2^2}$$



3.一刚体由长为L,质量为m 的匀质细杆和一个质量为m的小球牢固地连接在杆的一端而成,可绕过杆另一端O的水平轴转动,如图所示。先将杆拉至水平,然后让其自由转动,轴处的摩擦忽略,求: (1) 刚体绕O轴的转动惯量,(2) 杆与竖直轴成 θ 角时,刚体的角速度,(3) 杆与竖直线成 θ 角时,该刚体质心的法向和切向加速度。

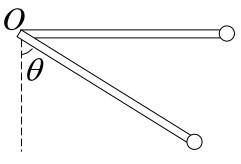
解: (1)
$$J = mL^2/3 + mL^2 = 4 mL^2/3$$

(2) 杆与地球组成的系统, 机械能守恒

$$0 = \frac{1}{2}J\omega^2 - mg\frac{1}{2}L\cos\theta - mgL\cos\theta \qquad J = \frac{4}{3}mL^2$$

$$\omega = \frac{3}{2} \sqrt{\frac{g \cos \theta}{L}}$$

(3) 质心位置
$$l_{c} = \frac{m\frac{L}{2} + mL}{m+m} = \frac{3L}{4}$$



$$a_{\rm cn} = r\omega^2 = \frac{3}{4}L \cdot \frac{9}{4}\frac{g\cos\theta}{L} = \frac{27g\cos\theta}{16}$$

根据转动定律

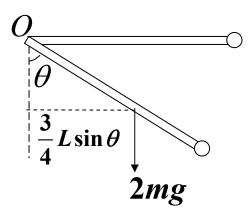
$$2mg\frac{3}{4}L\sin\theta = J\beta = \frac{4}{3}mL^2\beta$$

$$\beta = \frac{9g\sin\theta}{8L}$$

$$a_{ct} = r\beta = \frac{3}{4}L\frac{9g\sin\theta}{8L} = \frac{27g\sin\theta}{32}$$

$$\omega = \frac{3}{2} \sqrt{\frac{g \cos \theta}{L}}$$

$$J=4 mL^2/3$$





4. 一均匀圆盘,质量为M,半径为R,盘面与粗糙的水平面接触。圆盘可绕过其中心的竖直轴转动。质量为m,速度为 v_0 的子弹垂直打入圆盘边缘并镶嵌在盘边上。设圆盘与水平面间的摩擦系数为 μ ,求(1)子弹击中圆盘后,盘的角速度;(2)经过多少时间,圆盘停转?(3)圆盘转过的角度为多少?

解: (1) 子弹与圆盘组成的系统, 角动量守恒

$$mv_0R = mR^2\omega_0 + \frac{1}{2}MR^2\omega_0$$

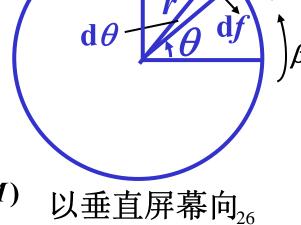
$$\omega_0 = \frac{mv_0}{(m + \frac{1}{2}M)R}$$

$$R$$

(2) 摩擦力矩

$$M_{f} = \int_{0}^{R} -\mu \cdot dm \cdot gr + (-\mu \cdot mgR)$$

$$= -\int_{0}^{R} \mu gr \sigma 2\pi r dr - \mu \cdot mgR = -\frac{\mu gR}{3} \cdot (3m + 2M)$$



外为正方向

$$\beta = \frac{M_f}{J} = -\frac{\mu gR}{3J} \cdot (3m + 2M)$$

$$J = \frac{1}{2}MR^2 + mR^2$$

$$\beta = -\frac{2\mu g}{3R} \cdot \frac{(3m+2M)}{(2m+M)}$$

$$\omega = \omega_0 + \beta t$$
 $\omega = 0$

(3)
$$\omega^2 - \omega^2_0 = 2\beta \theta$$

$$\theta = \frac{\omega_0^2}{-2\beta} = \frac{3m^2v_0^2}{\mu gR(2M+3m)(M+2m)}$$

$$M_f = -\frac{\mu gR}{3} \cdot (3m + 2M)$$

$$\omega_0 = \frac{mv_0}{(m + \frac{1}{2}M)R}$$

$$\omega = \omega_0 + \beta t$$
 $\omega = 0$ $t = \frac{\omega_0}{-\beta} = \frac{3mv_0}{\mu g(2M + 3m)}$

$$v_0$$

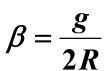
- 5. 一圆环质量为m,半径为R,可在竖直面内绕过A点的固定 水平轴转动。现将圆环拉起,使其圆心与转轴位于同一水平高 度,之后放手,求(1)放手的瞬间转轴对环的作用力;
 - (2) 圆心位于转轴正下方时转轴对环的作用力。

解: (1) 由转动定律, 角加速度为

$$\beta = \frac{M}{J} \qquad M = mgR$$

$$M = mgR$$

根据平行轴定理 $J = mR^2 + mR^2 = 2 mR^2$



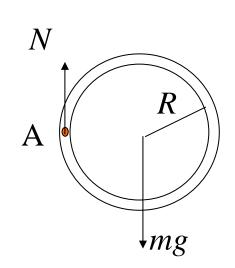
质心的加速度为

$$a_{\rm ct} = R\beta = g/2$$

$$a_{\rm cn} = 0$$

根据质心运动定理

$$mg - N = m a_{ct}$$
 $N = mg/2$



(2) 机械能守恒

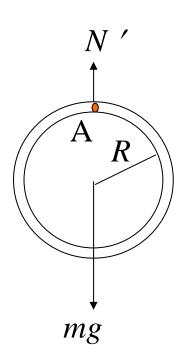
N'=2mg

$$\frac{1}{2}J\omega^2 - mgR = 0 \qquad J = 2mR^2$$

$$\omega^2 = g/R$$

$$a_{\rm cn} = R \omega^2 = g \qquad a_{\rm ct} = 0$$

$$N' - mg = m a_{\rm cn} = mg$$



6. 一个高为h,底部半径为R 的圆锥体可绕竖直对称轴转动,锥体表面沿母线刻有一条细槽。设锥体以角速度 ω_0 旋转时,有一质量为m 的小滑块从槽的顶端从静止开始滑下。已知锥体对其对称轴的转动惯量为J,且不计摩擦。求: (1) 当滑块到达底部时,圆锥体的角速度; (2) 当滑块到达底部时,滑块运动速度的大小。

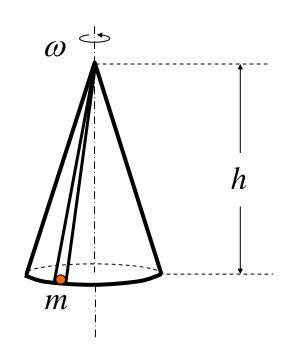
解:(1)角动量守恒

$$J\omega_0 = (J + mR^2)\omega$$
 $\omega = \frac{J\omega_0}{J + mR^2}$

(2) 机械能守恒

$$\frac{1}{2}J\omega_0^2 + mgh = \frac{1}{2}J\omega^2 + \frac{1}{2}mV^2$$

$$V = \sqrt{2gh + \frac{J\omega_0^2 R^2 (2J + mR^2)}{(J + mR^2)^2}}$$



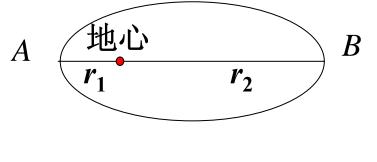
其 它 典 型 题

1. 一人造地球卫星绕地球作椭圆运动, $A \setminus B$ 分别为近 地点和远地点, $A \setminus B$ 距地心的距离分别为 $r_1 \setminus r_2$ 。 设卫星的质量为m,地球的质量为M,万有引力常量为 G,则卫星在A、B 两点 处的万有引力势能的差为多 少?卫星在 $A \setminus B$ 两点 处的动能差为多少?

解: 由万有引力势能公式得

样: 田刀有勺刀努能公式待
$$E_{pB} - E_{pA} = -G \frac{Mm}{r_2} - (-G \frac{Mm}{r_1})$$

$$= GMm \frac{r_2 - r_1}{r_1 r_2}$$



由机械能守恒

$$E_{kB} - E_{kA} = -(E_{pB} - E_{pA}) = -GMm \frac{r_2 - r_1}{r_1 r_2}$$

2. 弹簧原长为AB,劲度系数为k,下端固定在点A,上端与一质量为m的木块相连,木块总靠在一半径为a的半圆柱的光滑表面上。今沿半圆的切向用力F拉木块使其极缓慢地移过角度 θ 。求在这一过程中力F的功。

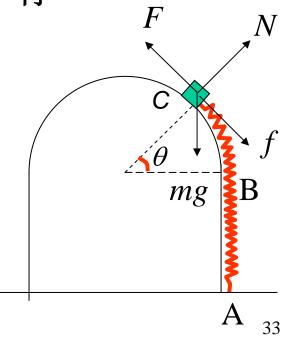
解:以 m为研究对象,根据动能原理,

且保守力的功等于势能增量的负值,有

$$K_{c} - K_{B} = W_{F} - mgh_{c} - \frac{1}{2}ks^{2} = 0$$

$$h_{c} = a \sin \theta, s = a \theta$$

$$W_F = mga \sin \theta + \frac{1}{2}ka^2\theta^2$$



3. 一质量为M,长度为L 的均匀细杆,放在光滑的水平桌面上,可绕通过其中点O 的光滑固定竖直轴转动,开始时静止。一质量为m(m < M)的子弹以速度 v_0 垂直击中杆的一端,撞击后从杆的一端打下质量也为m 的一段(可视为质点),与子弹结合在一起以 v_0 /8 的速度沿垂直于杆的方向飞出,如图。求: (1) 撞击后瞬间杆转动的角速度;(2)撞击过程中的机械能损失。

解: 由角动量守恒

$$\frac{1}{2}mv_0l = \frac{1}{2}(2)m\frac{v_0}{8}l + J\omega$$

$$J = \frac{1}{12}Ml^2 - m\left(\frac{l}{2}\right)^2$$

$$= \frac{1}{12}(M-3m)l^2$$

$$\omega = \frac{9}{2}\frac{mv_0}{(M-3m)l}$$

(2) 损失的机械能

$$\Delta E_{k} = \frac{1}{2}mv_{0}^{2} - \left[\frac{1}{2}2m(\frac{v_{0}}{8})^{2} + \frac{1}{2}J\omega^{2}\right]$$

$$= \frac{1}{2}mv_0^2 - \frac{1}{64}mv_0^2 - \frac{1}{12}(M - 3m)l^2 \frac{81mv_0^2}{4(M - 3m)l^2}$$

$$=\frac{1}{2}mv_0^2(\frac{31}{32}-\frac{27}{16}\frac{m}{M-3m})$$

