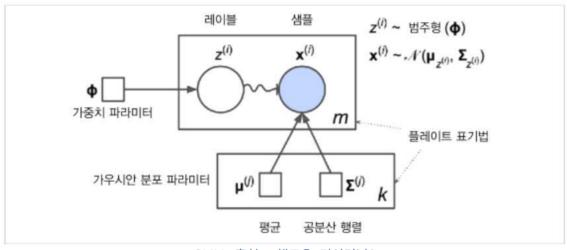
베이즈 가우시안 혼합 모델(Bayes Gaussian Mixture model)

- 사전 지식(ex 클러스터가 적을 것이라는 믿음 등)을 반영한 GMM모델
- 최적의 클러스터 개수를 수동으로 찾지 않고 불필요한 가중치를 0으로(또는 0에 가깝게) 만듦
- 데이터의 수가 많아질수록 사전 지식은 중요하지 않음

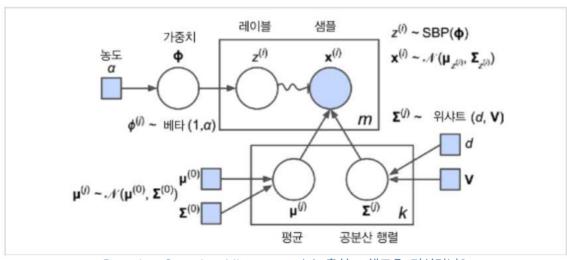
<기존 GMM 과의 차이>

- 기존 GMM
- Σ, μ, π -> 파라미터
- -z : 클러스터 할당 변수



<GMM, 출처 : 핸즈온 머신러닝2>

- Bayesian Gaussian Mixture model
- Σ, μ, π -> 잠재변수
- -z : 클러스터 파라미터, 할당 변수, 파라미터에 의해 사전 믿음이 반영됨.
- λ : 파라미터



<Bayesian Gaussian Mixture model, 출처 : 핸즈온 머신러닝2>

<Variational Inference>

- w에 대한 prior(* π 는 베타분포에서 샘플링, σ 는 공분산 행렬에서 샘플링)가 있기 때문에 posterior을 구하겠다.

$$posterior = p(z|X) = \frac{p(X|z)p(z)}{evidence}, evidence = \int p(X|z)p(z)dz$$
-> evidence를 구하기 어려움 => $q(z|\lambda)$

- 목적 : p(z|X)와 $q(z|\lambda)$ 를 가장 비슷하게 하는 λ 를 찾는 것이 목표

$$\begin{split} &-D_{KL}(q(z|\lambda)||p(z|X)) = \sum_{z} q(z|\lambda) \ln{(\frac{q(z|\lambda)}{p(z|X)})} \\ &= E_q(\ln{(\frac{q(z|\lambda)}{p(z|X)})}) \\ &= E_q(\ln{(q(z|\lambda))} - E_q(\ln{p(z|X)}) \\ &= E_q(\ln{(q(z|\lambda))} - E_q(\ln{p(z,X)}) + E_q(\ln{p(X)}) \\ &= E_q(\ln{(q(z|\lambda))} - E_q(\ln{p(z,X)}) + E_q(\ln{q(z|\lambda)})) \\ &= \ln{p(X)} - (E_q(\ln{p(z,X)}) - E_q(\ln{q(z|\lambda)})) \\ &= \ln{p(X|\lambda)} - ELBO, ELBO = E_q(\ln{p(z,X)}) - E_q(\ln{q(z|\lambda)}) \end{split}$$

*ELBO는 evidence의 lower bound

=> ∴ ELBO를 최대화하는 λ 를 찾음(EM Algorithm / Gradient descent 사용)