TÍN HIỆU VÀ HỆ THỐNG

Chương 2: Biểu diễn hệ thống tuyến tính bất biến trong miền thời gian

Phần 4: TÍNH CHẤT CỦA HỆ THỐNG LTI

Trần Thị Thúy Quỳnh





PHÂN LOẠI HỆ THỐNG LTI

- Hệ thống không nhớ
- Hệ thống nhân quả
- Hệ thống ổn định
- Hệ thống có thể nghịch đảo





PHÂN LOẠI HỆ THỐNG LTI

Property	Continuous-time system	Discrete-time system
Memoryless	$h(t)=c\delta(t)$	$h[n] = c\delta[n]$
Causal	h(t) = 0 for t < 0	h[n] = 0 for n < 0
Stability	$\int_{-\infty}^{\infty} b(t) dt < \infty$	$\sum_{n=-\infty}^{\infty} h[n] < \infty$
Invertibility	$h(t) * h^{\text{inv}}(t) = \delta(t)$	$b[n] * b^{inv}[n] = \delta[n]$





HỆ THỐNG LTI KHÔNG NHỚ

$$y[n] = h[n] * x[n]$$
$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k]x[n-k]$$

$$y[n] = \cdots + h[-2]x[n+2] + h[-1]x[n+1] + h[0]x[n] + h[1]x[n-1] + h[2]x[n-2] + \cdots$$

Với hệ thống không nhớ thì lối ra chỉ phụ thuộc vào lối vào ở thời điểm hiện tại hay y[n] = h[0]x[n] hay:

$$b[n] = c\delta[n]$$





HỆ THỐNG LTI NHÂN QUẢ

$$y[n] = h[n] * x[n]$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k]x[n-k]$$

$$y[n] = \cdots + h[-2]x[n+2] + h[-1]x[n+1] + h[0]x[n] + h[1]x[n-1] + h[2]x[n-2] + \cdots$$

Với hệ thống nhân quả thì lối ra chỉ phụ thuộc vào lối vào ở thời điểm hiện tại và quá khứ hay:

$$h[n] = 0 \quad \text{for} \quad n < 0$$





HỆ THỐNG LTI ỔN ĐỊNH

$$y[n] = h[n] * x[n]$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k]x[n-k]$$

$$|a+b| \le |a| + |b| \longrightarrow |y[n]| \le \sum_{k=-\infty}^{\infty} |h[k]x[n-k]|$$

$$|ab| = |a||b| \longrightarrow |y[n]| \le \sum_{k=-\infty}^{\infty} |h[k]||x[n-k]|$$

Với hệ thống là ổn định nếu lối vào hữu hạn thì lối ra cũng hữu hạn:

$$|x[n]| \le M_x < \infty$$
 $|y[n]| \le M_x \sum_{k=\infty}^{\infty} |h[k]|$





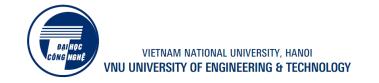


HỆ THỐNG LTI CÓ THỂ NGHỊCH ĐẢO

$$x[n] \longrightarrow h[n] \qquad h^{inv}[n] \longrightarrow x[n]$$

$$x[n]*h[n]*h^{inv}[n]=x[n]$$

$$h[n] * h^{inv}[n] = \delta[n]$$





HỆ THỐNG LTI LIÊN TỤC

Các hệ thống sau là nhân quả/phi nhân quả; ổn định/biến đổi, có nhớ/không nhớ:?

$$h(t) = sin(\pi t)$$

$$h(t) = u(t+1) - u(t-1)$$

$$h(t) = e^{2|t|}$$

■
$$h(t) = 3\delta(t)$$

$$h(t) = e^{-2t}u(t-1)$$

$$h(t) = cos(\pi t)u(-t)$$





HỆ THỐNG LTI RỜI RẠC

Hệ thống nhân quả

Hệ thống nào sau đây là hệ thống nhân quả

a)
$$h(n) = \sin(\pi n/2)$$

b)
$$h(n) = (-1)^n u(-n)$$

c)
$$h(n) = u(n) - 2u(n-5)$$

d)
$$h(n) = \sum_{k=0}^{\infty} \delta(n-2k)$$

e)
$$h(n) = (1/2)^{|n|}$$

f)
$$h(n) = 2^n[u(n) - u(n-2)]$$



HỆ THỐNG LTI RỜI RẠC

Hệ thống ổn định

Hệ thống nào sau đây là hệ thống ổn định:

a)
$$h(n) = \sin(\pi n/2)$$

b)
$$h(n) = (-1)^n u(-n)$$

c)
$$h(n) = u(n) - 2u(n-5)$$

d)
$$h(n) = \sum_{k=0}^{\infty} \delta(n-2k)$$

e)
$$h(n) = (1/2)^{|n|}$$

f)
$$h(n) = 2^n[u(n) - u(n-2)]$$



HỆ THỐNG LTI RỜI RẠC

Hệ thống có nhớ/không nhớ

Hệ thống nào sau đây là hệ thống không nhớ?

a)
$$h(n) = (-1)^n u(-n)$$

b)
$$h(n) = (1/2)^{|n|}$$

c)
$$h(n) = 2^n[u(n) - u(n-2)]$$

d)
$$h(n) = cos(\pi n/8)[u(n) - u(n-10)]$$



